## プログラム指示調節計

# PCB1

取扱説明書





## はじめに

このたびは、プログラム指示調節計[PCB1](以下、本器)をお買い上げ頂きまして、まことにありがとうございました。

この取扱説明書(以下,本書)は,本器の設置方法,機能,操作方法および取扱いについて説明したものです。 本書をよくお読み頂き,十分理解されてからご使用くださいますようお願い致します。

また, 誤った取扱いなどによる事故防止の為, 本書は最終的に本器をお使いになる方のお手元に, 確実に 届けられるようお取り計らいください。

本書の本文、図および表の中では、用語を以下のような略語で記述しています。

略語	用語
PV	現在値(PV)
SV	目標値(SV)
MV	出力操作量(MV)
OUT1	制御出力 OUT1
OUT2	制御出力 OUT2
AT	オートチューニング

キャラクタ対応表

表示	-1	0	1	ũ	FT	4	5	5	7	8	9	E	F
数字,記号	-1	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	°C	°F
表示	R	Ū.	L	0	E	Æ	5	H		Γ.	F	1	Ϊ
アルファベット	А	В	С	D	Е	F	G	Н	Ι	J	К	L	Μ
表示	Ē	Ō	P	Ū.	-	E.	<u>ا</u>	U	Н	Ľ (	L.	н	111
アルファベット	Ν	0	Р	Q	R	S	Т	U	V	W	Х	Y	Ζ

### ご注意

・本器は、記載された仕様範囲内で使用してください。

使用範囲外で使用した場合、火災または本器の故障の原因になります。

- ・本書に記載されている警告事項、注意事項を必ず守ってください。
- これらの警告事項、注意事項を守らなかった場合、重大な傷害や事故につながる恐れがあります。
- ・本書の記載内容は、将来予告なしに変更することがあります。
- ・本書の内容に関しては万全を期していますが、万一ご不審な点や誤り等お気づきのことがありましたら、 お手数ですが P.164 に記載の弊社営業所または出張所までご連絡ください。
- ・本器は、パネル面に取り付けて使用することを前提に製作しています。
   使用者が電源端子等の高電圧部に近づかないような処置を最終製品側で行ってください。
- ・本書の記載内容の一部または全部を無断で転載、複製することは禁止されています。
- ・本器を運用した結果の影響による損害、弊社において予測不可能な本器の欠陥による損害、その他すべての間接的損害について、いっさい責任を負いかねますのでご了承ください。

## 安全上のご注意(ご使用前に必ずお読みください。)

安全上のご注意では、安全注意事項のランクを"警告、注意"として区分しています。 なお、 ① 注 意に記載した事項でも、状況によっては重大な結果に結びつく可能性がありますので、記載 している事柄は必ず守ってください。

▲ 整告 取扱いを誤った場合, 危険な状況が起こりえて, 人命や重大な傷害にかかわる事故の 起こる可能性が想定される場合。

# 

・感電および火災防止の為,弊社のサービスマン以外は本器内部に触れないでください。

・感電、火災事故および機器故障防止の為、部品の交換は弊社のサービスマン以外は行わないでください。

## 安全に関するご注意

- ・正しく安全にお使いいただくため、ご使用の前には必ず本書をよくお読みください。
- ・本器は、産業機械・工作機械・計測機器に使用される事を意図しています。
   代理店または弊社に使用目的をご提示の上、正しい使い方をご確認ください。(人命にかかわる医療 機器等には、ご使用にならないでください。)
- ・本器の故障や異常でシステムの重大な事故を引き起こす場合には、事故防止のため、外部に過昇温防
   止装置などの適切な保護装置を設置してください。
- また,定期的なメンテナンスを弊社に依頼(有償)してください。
- ・本書に記載のない条件・環境下では使用しないでください。
   本書に記載のない条件・環境下で使用された場合、物的・人的損害が発生しても、弊社はその責任を 負いかねますのでご了承ください。

## ⚠ 輸出貿易管理令に関するご注意

大量破壊兵器(軍事用途・軍事設備等)で使用される事がないよう,最終用途や最終客先を調査してください。 尚,再販売についても不正に輸出されないよう,十分に注意してください。

## ご注意

1. 取付け上の注意

## 注 意

[本器は、次の環境仕様で使用されることを意図しています。(IEC61010-1)]

・過電圧カテゴリⅡ, 汚染度2

[本器は、下記のような場所でご使用ください。]

- ・塵埃が少なく、腐蝕性ガスのないところ。
- ・可燃性、爆発性ガスのないところ。
- ・機械的振動や衝撃の少ないところ。
- ・直射日光があたらず、周囲温度が-10~55 ℃で急激な温度変化および氷結の可能性がないところ。
- ・湿度が35~85 %RHで、結露の可能性がないところ。
- ・大容量の電磁開閉器や、大電流の流れている電線から離れているところ。
- ・水、油および薬品またはそれらの蒸気が直接あたる恐れのないところ。
- ・制御盤に設置する場合、制御盤の周囲温度ではなく、本器の周囲温度が55 ℃を超えないようにしてく ださい。本器の電子部品(特に電解コンデンサ)の寿命を縮める恐れがあります。
- ※本器のケース材質は、難燃性樹脂を使用していますが、燃えやすいもののそばには設置しないでくだ さい。また、燃えやすい物の上に直接置くことはしないでください。

	⚠ 注意
	・配線作業を行う場合、電線屑を本器の通風窓へ落とし込まないでください。
	火災、故障、誤動作の原因となります。
	・本器の端子に配線作業を行う場合、M3ねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。
	<ul> <li>・本器の端子台は、左側から配線する構造になっています。</li> </ul>
	リード線は,必ず左側方向から本器の端子へ挿入し,端子ねじで締付けてください。
	・端子ねじを締め付ける場合、適正締め付けトルク以内で締め付けてください。
	適正締め付けトルク以上で締め付けると、端子ねじの破損およびケースの変形が生じる恐れがあります。
	・配線作業時や配線後、端子部を基点としてリード線を引っ張ったり曲げたりしないでください。
	動作不良などの原因となる可能性があります。
	<ul> <li>本器は電源スイッチ、遮断器およびヒューズを内蔵していません。</li> </ul>
	必ず本器の近くに電源スイッチ、遮断器およびヒューズを別途設けてください。
	(推奨ヒューズ: 定格電圧250 V AC, 定格電流: 2 Aのタイムラグヒューズ)
	・電源が24 V AC/DCでDCの場合,極性を間違わないようにしてください。
	・入力端子に接続されるセンサに、商用電源が接触または印加されないようにしてください。
	・熱電対、補償導線は、本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。
	・測温抵抗体は、3 導線式のもので本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。
	<ul> <li>・直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は、0~1 V DC の+側と入力端子が異なりま</li> </ul>
	すので注意してください。
	<sup>2</sup> ①: 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側
	<sup>22</sup> : 0~1 V DC の+側
	・リレー接点出力形については、内蔵リレー接点保護のため外部に負荷の容量に合ったリレーのご使用
	をおすすめします。
	・入力線(熱電対,測温抵抗体等)と電源線,負荷線は離して配線してください。
3.	運転、保守時の注意
	▲ 注 意

・ATの実行は、試運転時に行うことをおすすめします。

- ・感電防止および機器故障防止の為、通電中には端子に触れないでください。
- ・端子の増締めおよび清掃等の作業を行う時は、本器の電源を切った状態で行ってください。
   電源を入れた状態で作業を行うと、感電の為、人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能性があります。
- 本器の汚れは、柔らかい布類で乾拭きしてください。

(シンナ類を使用した場合、本器の変形、変色の恐れがあります)

・表示部は傷つきやすいので、硬い物で擦ったり、叩いたり等はしないでください。

1.	形 名		7
	1.1 形名	ίの説明	7
	1.2 形名	銘板の表示方法	8
2.	各部の名	術とはたらき	9
3.	制御盤へ	∽の取り付け	12
	3.1 外刑	›寸法図(単位: mm)	12
	3.2 パオ	、ルカット図(単位: mm)	12
	3.3 カレ	→ントトランス(CT)外形寸法図(単位: mm)	13
	3.4 本器	の取り付け、取り外し	14
	3.4.1	本器の取り付け	14
	3.4.2	本器の取り外し	15
4.	配 線…		16
	4.1  端子	一配列	17
	4.2 リー	- ド線圧着端子について	18
	4.3 端子	-カバー使用時の注意	18
	4.4 配:	線	19
	4.4.1	電源電圧	19
	4.4.2	制御出力 OUT1, 制御出力 OUT2	19
	4.4.3	入 カ	20
	4.4.4	イベント出力 EV1, イベント出力 EV2, イベント出力 EV3	20
	4.4.5	絶縁電源出力	20
	4.4.6	シリアル通信	21
	4.4.7	カレントトランス(CT)入力 1, カレントトランス(CT)入力 2	23
	4.4.8	伝送出力	24
	4.4.9	イベント入力 DI1, イベント入力 DI2	24
5.	キー操作	€の概要と各モードの説明	26
	5.1 +-	操作の概要	26
	5.2 設定	?値(数値)または選択項目の登録について	28
	5.3 設定	<sup>2</sup> 項目の見方について	28
6.	初期設定	2	29
7.	基本的な	:設定および運転	38
	7.1 基本	ち的な設定および運転の流れ	38
	7.2 プロ	グラム・パターンの設定	39
8.	設定項目	の説明	44
	8.1 パタ	ーン設定モードの設定項目	44
	8.2 イベ	ジント設定モードの設定項目	49
	8.3 制御	『パラメータ設定モードの設定項目	55
	8.4 ウュ	イトパラメータ設定モードの設定項目	65
	8.5 エン	∕ジニアリング設定モード1の設定項目	69
	8.6 エン	∕ジニアリング設定モード2の設定項目	73
	8.7 デー	-タクリア	90
9.	運 転		91
	9.1 プロ	リグラム制御の実行	91
	9.1.1	プログラム制御を実行する	91
	9.1.2	プログラム制御を停止する	96
	9.1.3	プログラム制御を一時停止する(ホールド機能)	97
	9.1.4	プログラムのステップを進める(アドバンス機能)	98
	9.1.5	プログラムのステップ時間の進行を早める(ステップ時間早送り機能)	98

## 目 次

9.1	.6 プログラムのステップ SV またはステップ時間を変更する	
9.1	.7 プログラムの終了(パターンエンド機能)	
9.2	定値制御の実行	100
9.2	.1 定値制御を実行する	100
9.2	.2 定値制御を終了する	
9.3	SV 表示器の表示を切り替える	
9.4	AT を実行する	
9.4	.1 AT 実行時の注意	
9.4	.2 AT の動作	
9.4	.3 AT を実行する	
9.5	入力値を補正する	
9.6	設定変更による初期化項目について	
10. 動作	乍説明	110
10.1	OUT1 動作図	110
10.2	OUT1 ON/OFF 動作図	110
10.3	ヒータ断線警報動作図	111
10.4	警報動作図	112
10.5	OUT2(加熱冷却制御)動作図	114
10.6	OUT2(加熱冷却制御)動作図(デッドバンドを設定した場合)	115
10.7	OUT2(加熱冷却制御)動作図(オーバラップを設定した場合)	116
11. 仕	様	117
11.1	標準仕様	117
11.2	オプション仕様	
12. 故降	章かな?と思ったら	
12.1	表示について	
12.2	キー操作について	
12.3	制御について	
13. キー	ャラクター覧表	
13.1	エラーコード	
13.2	パターン設定モード	
13.3	イベント設定モード	
13.4	制御パラメータ設定モード	
13.5	ウエイトパラメータ設定モード	
13.6	エンジニアリング設定モード 1	
13.7	エンジニアリング設定モード 2	
13.8	データクリア	
14. プロ	コグラム・パターン表, データ表の作成	
14.1	ブログラム・パターン表の作成	
14.2	データ表の作成	

## 1. 形名

#### 1.1 形名の説明

PCB1			0-								
	R					リレー接点出力	リレー接点出力				
<sub>制御出力</sub> OUT1	S					無接点電圧出力					
	А					直流電流出力					
		0				100~240 V AC					
電源電圧		1				24 V AC/DC					
入力			0			マルチレンジ	マルチレンジ				
				0			オプション1無し				
				1		EV2(DR)(*1)	イベント出力 EV2 または加熱冷却制御 制御出力 OUT2 リレー接点出力				
				2		DS	加熱冷却制御 制御出力 OUT2 無接点電圧出力				
				3		DA	加熱冷却制御 制御出力 OUT2 直流電流出力				
オプション	1			4		P24	絶縁電源出力				
			5		EV3(DR) (*1), (*2)	イベント出力 EV3+イベント出力 EV2 または加熱冷却制御制御出力 OUT2 リレー接点出力					
				6		EV3DS(*2)	イベント出力 EV3+加熱冷却制御 制御出力 OUT2 無接点電圧出力				
				7		EV3DA(*2)	イベント出力 EV3+加熱冷却制御 制御出力 OUT2 直流電流出力				
				•	0		オプション2無し				
					1	C5W(20A)(*3)	シリアル通信+ヒータ断線警報出力+イベ ント入力(*4)				
					2	C5W(100A)(*3)	シリアル通信+ヒータ断線警報出力+イベ ント入力(*4)				
. <b>.</b>	オプション2				3	EIW(20A)(*3)	イベント入力+ヒータ断線警報出力				
オノンヨン					4	EIW(100A)(*3)	イベント入力+ヒータ断線警報出力				
					5	EIT(*2)	イベント入力+伝送出力(4~20 mA DC)				
					6	C5	シリアル通信 RS-485+イベント入力(*4)				
					7	W(20A)(*3)	ヒータ断線警報出力				
					8	W(100A)(*3)	ヒータ断線警報出力				
					9	El	イベント入力+イベント出力 EV3				

(\*1): イベント出力 EV2 割付選択で加熱冷却制御リレー接点を選択すると、オプション: DR として働きます。

(\*2): オプション: EV3D とオプション: EIT は同時に付加できません。

(\*3): 制御出力 OUT1 がリレー接点出力または無接点電圧出力の場合,オプション: C5W, EIW または W を付加できます。

(\*4):通信プロトコル選択で、設定値デジタル伝送または設定値デジタル受信器を選択できます。

#### 1.2 形名銘板の表示方法

形名銘板は、ケース右側面に貼ってあります。



(図 1.2-1)

記号	説 明	表示例
1	端子配列図	PCB1R00-52 の端子配列図(*1)
2	形名	PCB1R00-52
3	オプション	EV3DR(イベント出力 EV3 およびイベント出力 EV2 また
		は加熱冷却制御制御出力 OUT2 リレー接点出力)
		C5W(100A)[シリアル通信+ヒータ断線警報出力(100 A)+
		イベント入力](*2)
4	入力	MULTI-RANGE(マルチレンジ入力)
5	制御出力,イベント出力	O1: 3 A 250 V AC(制御出力 OUT1)
		EV1: 3 A 250 V AC(イベント出力 EV1)
		O2: 3 A 250 V AC(制御出力 OUT2)
		EV3: 3 A 250 V AC(イベント出力 EV3)
6	電源電圧, 消費電力	100to240 V AC 50/60 Hz, 11 VA
$\overline{\mathcal{O}}$	計器番号	No. 173F05000

(\*1): 形名により,端子配列図は異なります。

(\*2): ヒータ断線警報出力(オプション: C5W, EIW, W)の場合, CT 入力定格値は()内に記述しています。

2. 各部の名称とはたらき



(図 2-1)

表示器・表示灯

記号	名 称	はたらき
1	PV 表示器(赤色)	運転モード時, PV を表示します。
		設定モード時,設定キャラクタを表示します。
		プログラム制御でウエイト動作中またはホールド中,点滅します。
2	SV 表示器(緑色)	運転モード時,SV/MV/残時間(TIME)のいずれかを表示します。
		電源 OFF 時の表示状態を保持します。
		設定モード時,設定値を表示します。
3	PTN/STEP 表示器(橙色)	パターン番号またはステップ番号を表示します。
		DISP キーを押す毎に、パターン番号またはステップ番号の表示が、
		PTN/STEP 表示器と PTN/STEP 表示灯で交互に切り替わります。
		ステップ番号を表示時、ウエイト動作中、点滅します。
		通信プロトコル選択で設定値デジタル受信器を選択した場合, - を
		表示します。
4	PTN 表示灯(橙色)	PTN/STEP 表示器にパターン番号を表示時,点灯します。
5	STEP 表示灯(橙色)	PTN/STEP 表示器にステップ番号を表示時,点灯します。
6	PTN/STEP 表示灯(緑色)	パターン番号またはステップ番号の LED が点灯します。
		PTN/STEP 表示器がパターン番号を表示している場合,ステップ番
		号の LED が点灯します。
		PTN/STEP 表示器がステップ番号を表示している場合,パターン番
		号の LED が点灯します。
		DISPキーを押す毎に、パターン番号またはステップ番号の表示が、
		PTN/STEP 表示灯と PTN/STEP 表示器で交互に切り替わります。

#### 動作表示灯

記号	名 称	はたらき
$\overline{\mathcal{O}}$	OUT(緑色)	制御出力 OUT1 が ON の時, 点灯します。
		直流電流出力の場合, 125 ms 周期で MV に応じて点滅します。
	RUN(橙色)	プログラム制御実行中、点灯します。
		プログラム制御ホールド中または定値制御実行中、点滅します。
	EV1(赤色)	イベント出力 EV1 が ON の時, 点灯します。
	EV2(赤色)	イベント出力 EV2[オプション: EV2, EV3(DR)]が ON の時, 点灯します。
		制御出力 OUT2[冷却出力(オプション: EV2, DS, DA または EV3D□)]が
		<b>ON</b> 時,点灯します。
		直流電流出力(オプション: DA または EV3DA)の場合, 125 ms 周期で MV
		に応じて点滅します。
	EV3(赤色)	イベント出力 EV3(オプション: EV3D□, EI)が ON の時, 点灯します。
	AT(橙色)	AT 実行中, 点滅します。
	T/R(橙色)	シリアル通信(オプション: C5W, C5)で TX(送信)出力時,点灯します。

キー

記号	名 称	はたらき
8	アップキー	設定モード時,数値を増加させます。
		プログラム制御実行中に約1秒間押し続けると,時間の進行を一時停止
		し,その時点のステップ SV で定値制御を行います(ホールド機能)。
9	ダウンキー	設定モード時,数値を減少させます。
10	パターンキー	プログラム制御停止(スタンバイ)中,設定または実行するプログラムパ
		ターン番号を選択します。
		プログラム制御実行中に押すと、モニタモードに移行します。
		モニタモード時、表示項目を切り替えます。
11	ファストキー	設定モード時,数値設定の増減速度を速くします。
		プログラム制御実行中,ステップ時間の進行を60倍にします。
(12)	ディスプレイキー	運転モード時,パターン番号またはステップ番号の表示を,PTN/STEP
		表示器と PTN/STEP 表示灯で交互に切り替えます。
		設定モード時,設定値を登録し,前の設定項目に移行します。
(13)	ランキー	プログラム制御の実行またはホールド時ホールドを解除します。
		プログラム制御実行中に約1秒間押し続けると,実行中のステップを中
		断し, 次のステップへ移行します(アドバンス機能)。
14	ストップキー	プログラム制御実行中に約1秒間押し続けると、プログラム制御を停止
		します。
		また、パターンエンド出力を解除します。
(15)	リセットキー	設定モード時,設定値を登録し,運転モードに移行します。
(16)	モードキー	設定モード時,設定値を登録し,次の設定項目に移行します。



(図 2-2)



記号	名 称	はたらき
1	ツールケーブル用コ	別売りのツールケーブル(CMD-001)を接続するコネクタです。
	ネクタ	コネクタは、本器のケース上面にあります。
		モニタソフト(SWM-PCB101M)を使用して、外部コンピュータよりステ
		ップSV,ステップ時間,PID,各種設定値の読み取りおよび設定,PV,
		動作状態の読み取り、機能変更を行います。

3. 制御盤への取り付け

3.1 外形寸法図(単位: mm)



(): 取付具または端子カバー(別売品)取り付け時の寸法です。

(図 3.1-1)

3.2 パネルカット図(単位:mm)

## ⚠注 意

横方向密接取り付けの場合,防塵防滴 IP66 仕様を満たしません。



(図 3.2-1)

3.3 カレントトランス(CT)外形寸法図(単位:mm)





(図 3.3-1)

## ▲警告

ケースは樹脂製ですので、取付具のねじを必要以上に締め過ぎると、取付具やケースが変形するおそれがあり ます。

締め付けトルクは, 0.1 N·m を指定してください。

3.4.1 本器の取り付け

防塵防滴 IP66 仕様を満たすため、本器は凹凸のない剛性を持った平面に取り付けてください。 横方向密接取付の場合、防塵防滴 IP66 仕様を満たしません。 取り付け可能なパネルの厚さ: 1~7 mm

(1) 本器を制御盤のパネル前面から挿入してください。(図 3.4.1-1) 防塵防滴 IP66 仕様が不要な場合,ガスケットは不要です。



(図 3.4.1-1)

(2) ケース上下の穴に取付具を引っ掛け,ねじを締め付けて固定してください。(図 3.4.1-2) 締め付けトルクは, 0.1 N·m を指定してください。



(図 3.4.1-2)

#### 3.4.2 本器の取り外し

- (1) 本器の供給電源を切り, 配線を全て外してください。
- (2) 取付具のねじを緩め、取付具を外してください。
- (3) 本器をパネル前面から引き抜いてください。

## 4. 配線

## ▲警告

配線作業を行う時は、本器への供給電源を切った状態で行ってください。 電源を入れた状態で作業を行うと、感電のため人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能性があります。

## ⚠ 注 意

- ・配線作業を行う場合、電線屑を本器の通風窓へ落とし込まないでください。
- 火災、故障、誤動作の原因となります。
- ・本器の端子に配線作業を行う場合、M3ねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。
- ・本器の端子台は、左側から配線する構造になっています。
- リード線は、必ず左側方向から本器の端子へ挿入し、端子ねじで締付けてください。
- ・端子ねじを締め付ける場合、適正締め付けトルク以内で締め付けてください。
- 適正締め付けトルク以上で締め付けると、端子ねじの破損およびケースの変形が生じる恐れがあります。
   ・配線作業時や配線後、端子部を基点としてリード線を引っ張ったり曲げたりしないでください。
   動作不良などの原因となる可能性があります。
- 本器は電源スイッチ、遮断器およびヒューズを内蔵していません。
   必ず本器の近くに電源スイッチ、遮断器およびヒューズを別途設けてください。
   (推奨ヒューズ:定格電圧250 VAC,定格電流:2Aのタイムラグヒューズ)
- ・電源が24 V AC/DCでDCの場合、極性を間違わないようにしてください。
   ・入力端子に接続されるセンサに、商用電源が接触または印加されないようにしてください。
- ・ 八刀姉丁に按続されるセンリに、 問用电線が接触または印加されないようにしてくたさ
- ・熱電対,補償導線は,本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。
- ・測温抵抗体は,3導線式のもので本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。
- ・直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は、0~1 V DC の+側と入力端子が異なりますので注意してください。
- <sup>(21)</sup>: 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側
- <sup>22</sup>: 0~1 V DC の+側
- ・リレー接点出力形については、内蔵リレー接点保護のため外部に負荷の容量に合ったリレーのご使用をお すすめします。
- ・入力線(熱電対、測温抵抗体等)と電源線、負荷線は離して配線してください。



(図 4.1-1)

端子記号	説 明
PWR	電源電圧 100~240 V AC または 24 V AC/DC
	(24 V AC/DC で DC の場合,極性を間違わないようにしてください。)
01	制御出力 OUT1
EV1	イベント出力 EV1
EV2	イベント出力 EV2[オプション: EV2, EV3(DR)]
O2	制御出力 OUT2(オプション: EV2, DS, DA, EV3D□)
P24	絶縁電源出力 24 V DC(オプション: P24)
TC	熱電対入力
RTD	測温抵抗体入力
DC	直流電流・直流電圧入力
CT1	カレントトランス(CT)入力 1(オプション: C5W, EIW, W)
CT2	カレントトランス(CT)入力 2(オプション: C5W, EIW, W)
RS-485	シリアル通信 RS-485(オプション: C5W, C5)
EVENT INPUT	イベント入力 DI1(オプション: C5W, EIW, EIT, C5, EI)
	イベント入力 DI2(オプション: C5W, EIW, EIT, C5, EI)
EV3	イベント出力 EV3(オプション: EV3D□, EI)
TRANSMIT OUTPUT	伝送出力(オプション: EIT)

#### 4.2 リード線圧着端子について

下記のような, M3 のねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。 締付トルクは 0.63 N·m を指定してください。

圧着端子	メーカ	形名	締付トルク
Y 形	ニチフ端子	TMEV1.25Y-3	
	日本圧着端子	VD1.25-B3A	0.02 N
丸形	ニチフ端子	TMEV1.25-3	0.03 N.III
	日本圧着端子	V1.25-3	



(図 4.2-1)

#### 4.3 端子カバー使用時の注意

端子カバーの長い方が、それぞれケースの側面になるよう取り付けてください。 端子番号 13~24 の配線は、端子カバーの間を通してください。



(図 4.3-1)



#### 4.4 配線

端子配列は, 4.1 端子配列(P.17)を参照してください。

#### 4.4.1 電源電圧

電源電圧は,100~240 V AC または 24 V AC/DC です。 24 V AC/DC で DC の場合,極性を間違わないようにしてください。



#### 4.4.2 制御出力 OUT1, 制御出力 OUT2

制御出力 OUT2 は,制御出力 OUT2(オプション: EV2, DS, DA, EV3D□)の機種に対応しています。 制御出力 OUT1,制御出力 OUT2 の仕様は,以下の通りです。

リレー接点	1a	
	制御容量	3A250VAC(抵抗負荷)
		1A250VAC(誘導負荷 cos <sup>ϕ</sup> =0.4)
	電気的寿命	10 万回
	最小適用負荷	10 mA 5 V DC
無接点電圧(SSR 駆動用)	12 V DC±15 %	
	最大 40 mA(短	豆絡保護回路付き)
直流電流	4~20 mA DC	
	負荷抵抗 最大	550 Ω



無接点電圧で当社の SSR を使用した場合,並列接続可能台数は以下のとおりです。

- ・SA-400 シリーズ:5 台
- ・SA-500 シリーズ:2 台

#### 4.4.3 入力

各入力の配線は、以下の通りです。

直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は, 0~1 V DC の+側と入力端子が異なりま すので注意してください。

熱電対	測温抵抗体	直流電流 直流電圧(0~1 V)	直流電圧 (0~5 V, 1~5 V, 0~10 V)
+22 (23) _=22 π		+22 } ↓223 ⊾ ⊻	+ 2 2 2 2 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3 3

#### 4.4.4 イベント出力 EV1, イベント出力 EV2, イベント出力 EV3

イベント出力 EV1 は,標準機能です。

イベント出力 EV2 は,イベント出力 EV2[オプション: EV2, EV3(DR)]の機種に対応しています。 イベント出力 EV3 は,イベント出力 EV3(オプション: EV3D□, EI)の機種に対応しています。 イベント出力 EV1. EV2. EV3 の仕様は、以下の通りです。

· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		
リレー接点	1a	
	制御容量	3A250VAC(抵抗負荷)
		1 A 250 V AC(誘導負荷 cos∮=0.4)
	電気的寿命	10 万回
	最小適用負荷	10 mA 5 V DC

イベント出力 EV1	イベント出力 EV2	イベント出力 EV3
Е <mark>У1_10</mark> _9  №	EV2/02	EV3 (7) NO

#### 4.4.5 絶縁電源出力

絶縁電源出力は,絶縁電源出力(オプション: P24)の機種に対応しています。 絶縁電源出力の仕様は,以下の通りです。

出力電圧	24 V±3 V DC(負荷電流 30 mA DC 時)
リップル電圧	200 mV DC 以内(負荷電流 30 mA DC 時)
最大負荷電流	30 mA DC

絶縁電源出力
+ 1924 - 20

#### 4.4.6 シリアル通信

シリアル通信は、シリアル通信(オプション: C5W, C5)の機種に対応しています。



(1) シリアル通信

USB通信ケーブルCMC-001-1(別売り)を使用した場合の配線例



(図 4.4.6-1)

通信変換器IF-400(別売り)を使用した場合の配線例



#### (2) 設定値デジタル伝送

通信プロトコル選択で設定値デジタル伝送(神港標準プロトコル)を選択すると,弊社製通信機能 付調節計(オプション: C5 付き)と組み合わせて,ステップ SV をデジタル伝送することができま す。

また,通信プロトコル選択で設定値デジタル受信器(神港標準プロトコル)を選択すると,弊社製 プログラムコントローラ[PCA1 または PCB1(通信プロトコル選択で設定値デジタル伝送を選択)] と組み合わせて,ステップ SV を受信できます。

更新周期: 250 ms

#### 接 続

通信機能付調節計と本器の SG および YA(-), YB(+)どうしをそれぞれ接続してください。 最大 31 台接続できます。

#### 通信機能付調節計と本器の配線例



(図 4.4.6-3)

#### シールド線について

シールド部に電流が流れないように、シールド線の片側のみFGに接続してください。

シールド部の両側をFGに接続すると、シールド線と大地の間で閉回路ができ、シールド線に電流が流れて、ノイズの影響を受けやすくなります。

FGは、必ず接地処理を行ってください。

推奨ケーブル:オーナンバ株式会社 OTSC-VB 2PX0.5SQ または同等品(ツイストペアシールド 線をご使用ください)。 4.4.7 カレントトランス(CT)入力 1, カレントトランス(CT)入力 2

CT 入力は, ヒータ断線警報出力(オプション: C5W, EIW, W)の機種に対応しています。 位相制御されているヒータ電流の検出には使用できません。



CT は付属のものを使用し、ヒータ回路の導線1本をCT の穴へ通してください。(図 4.4.7-1) 外部からの干渉を避けるため、CT の導線と電源線、負荷線は離して配線してください。



(図 4.4.7-1)

三相の場合, R, S, T の内いずれかの 2 線に CT を挿入し, CT1(①-②), CT2(②-③)端子へ接続 してください。(図 4.4.7-2)



(図 4.4.7-2)

#### 4.4.8 伝送出力

伝送出力は, 伝送出力(オプション: EIT)の機種に対応しています。 伝送出力の仕様は, 以下の通りです。

分解能	12000
ш <b>ь</b>	4~20 mA DC
	負荷抵抗 最大 550 Ω
出力精度	伝送出力スパンの±0.3%以内
応答時間	400 ms + 入力サンプリング周期(0 %→90 %)



PV 伝送, SV 伝送, MV 伝送のいずれかを 125 ms 毎にアナログ量に変換し, 電流で出力します。(工 場出荷時: PV 伝送)

伝送出力上限値設定と伝送出力下限値設定が同じ場合、伝送出力下限値を出力します。

SV 伝送または MV 伝送を選択した場合,プログラム制御停止(スタンバイ)時,4 mA を出力します。

#### 4.4.9 イベント入力 DI1, イベント入力 DI2

イベント入力 DI1, イベント入力 DI2 は, イベント入力(オプション: C5W, EIW, EIT, C5, EI)の機種 に対応しています。

イベント入力の仕様は、以下の通りです。

閉時回路電流	約 16 mA



動作の判定は、エッジ動作です。ただし、電源投入時、プログラム制御 アドバンス機能以外はレベル動作による判定を行います。

イベント入力 DI1 割付選択,イベント入力 DI2 割付選択で,パターン番号選択機能以外の同じ機能 を選択した場合, OR 判定を行います。

イベント入力 DI□による動作変更が優先となります。

イベント入力 DI□割付選択で、パターン番号選択機能を選択した場合、イベント入力 DI1、イベント入力 DI1、イベント入力 DI2 の ON(閉)または OFF(開)状態により、実行パターン番号 2~4 を選択できます。

イベント入力で選択した実行パターン番号が,キー操作で選択した実行パターン番号より優先され ます。

イベント入力が全て OFF(開)状態の場合のみ,キー操作による実行パターン番号の選択が有効になります。

・イベント入力 DI1 のみパターン番号選択機能を選択した場合

パターン番号	*	2	
イベント入力 DI1	OFF(開)	ON(閉)	

※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。

・イベント入力 DI1, イベント入力 DI2 共にパターン番号選択機能を選択した場合

パターン番号	*	2	3	4
イベント入力 DI1	OFF(開)	ON(閉)	OFF(開)	ON(閉)
イベント入力 Dl2	OFF(開)	OFF(開)	ON(閉)	ON(閉)

※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。

## 5. キー操作の概要と各モードの説明

#### 5.1 キー操作の概要

キー操作の概要を以下に示します。



(\*1): PTN キーで実行したいパターン番号を選択し、RUN キーを押すと、プログラム制御を実行します。

(\*4): プログラム制御停止(スタンバイ)中, 有効です。

(図 5.1-1)

<sup>(\*2):</sup> プログラム制御実行中, 有効です。

<sup>(\*3):</sup> MODEキーを押すと、設定値を登録し、次の設定項目に移行します。各設定モードの最終の設定項目でMODEキーを押すと、最初の設定項目に戻ります。
DISPキーを押すと、設定値を登録し、前の項目に移行します。各設定モードの最初の設定項目でDISPキーを押すと、最後の設定項目に移行します。

#### モードの説明

モードの種類	モードの説明		
運転モード	電源 ON すると,運転	云モードになります。	
	電源 OFF 時の状態により、プログラム制御停止(スタンバイ)またはプログラム		
	制御実行のいずれかで復帰します。		
	表示は、状態により下記のように異なります。		
	プログラム制御停止	PV 表示器に PV を表示します。	
	(スタンバイ)	PTN 表示灯および PTN/STEP 表示灯の STEP が点灯し	
	· · · ·	ている場合, PTN/STEP 表示器にパターン番号を表示し	
		ます。	
		PTN/STEP 表示灯の PTN が点灯している場合, PTN 表	
		示灯, STEP 表示灯および PTN/STEP 表示器は消灯です。	
		他の表示器および表示灯は消灯です。	
	プログラム制御実行	PV 表示器に PV, SV 表示器に SV, MV または残時間を	
		表示します。	
		PTN 表示灯または STEP 表示灯が点灯。	
		PTN 表示灯が点灯している場合, PTN/STEP 表示器にパ	
		ターン番号を表示します。また、PTN/STEP 表示灯の	
		STEP が点灯します。	
		STEP 表示灯が点灯している場合, PTN/STEP 表示器に	
		ステップ番号を表示します。また、PTN/STEP 表示灯の	
		PTN が点灯します。	
		運転状態により、動作表示灯が点灯します。	
モニタモード	プログラム制御実行中	P, PTN キーを押すと, モニタモードになります。 PV 表示	
	器に PV, SV 表示器	- <u></u> こ MV を表示します。	
	PTN キーを押す毎に,	SV, MV または残時間を表示します。	
設定モード	パターン	ステップ SV, ステップ時間, PID ブロック番号, リピー	
	設定モード	ト回数およびパターン連結を設定します。	
	イベント	EV□警報動作点またはタイムシグナル TS1 出力 OFF 時	
	設定モード	間,タイムシグナル TS1 出力 ON 時間を設定します。	
	制御パラメータ	AT 実行/解除選択,OUT1 比例带,積分時間,微分時間,	
	設定モード	ARW, OUT2 比例帯(オプション: EV2, DS, DA または	
		EV3D□付加時),正/逆動作選択,ループ異常警報などを	
		設定します。	
	ウエイトパラメータ	ウエイト値およびステップ毎のウエイト機能有効/無効	
	設定モード	を設定します。	
	エンジニアリング	設定値ロック,センサ補正, PV フィルタ時定数,通信パ	
	設定モード <b>1</b>	ラメータ(オプション: C5W, C5 付加時)などを設定しま	
		す。	
	エンジニアリング	入力種類、スケーリング上限、スケーリング下限、イベ	
	設定モード2	レト出力 EV□割付, ステップ時間単位, 停電復帰後状態	
		などを設定します。	
データクリア	プログラム制御停止(	スタンバイ)時, 「▲」キー, 「▼」キーと STOP キーを同時に	
	約3秒間押し続けると	こ,データクリア実行/中止選択項目を表示します。実行を	
	選択し MODE キーを	押すと, PV 表示器に / 「」 を約3秒間表示し, 全デー	
	タを工場出荷初期値に	二戻します。	

#### 5.2 設定値(数値)または選択項目の登録について

#### ・設定値(数値)の増減

設定値(数値)の増減は, ▲キーまたは ¥キーを使用します。 ▲キーまたは ¥キーと同時に FAST キーを押すと,設定値(数値)の増減速度が速くなります。 選択項目の切り替え時にも, ▲キーまたは ¥キーを使用します。

#### ・設定値(数値)または選択項目の登録

設定値(数値)または選択項目の登録は、MODEキーまたはDISPキーを使用します。 MODEキーを押すと、設定値(数値)または選択項目を登録し、次の設定項目に移行します。 最終の設定項目でMODEキーを押すと、最初の設定項目に戻ります。 DISPキーを押すと、設定値(数値)または選択項目を登録し、前の設定項目に移項します。 最初の設定項目でDISPキーを押すと、最後の設定項目に移行します。

#### ・運転モードに戻るには

運転モードに戻るには、RST キーを使用します。

RST キーを押すと,設定値(数値)または選択項目を登録し,運転モードに戻ります。

#### 5.3 設定項目の見方について

ステップ番号1ステップSV設定を例に説明します。

左側上段は, PV 表示器です。

設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。

左側下段は, PTN/STEP 表示器および SV 表示器です。

PTN/STEP 表示器は選択したパターン番号またはステップ番号を表しています。設定項目により表示 が異なります。

SV 表示器は工場出荷初期値を表しています。

右側は、設定項目名または選択項目名、説明および設定範囲または選択項目を表しています。



## 6. 初期設定

本器をお使いになる前に、入力種類、スケーリング上限、スケーリング下限、イベント出力 EV1 割付、 ステップ時間単位、停電復帰後状態、正/逆動作などの初期設定を行ってください。 初期設定は、エンジニアリング設定モード2および制御パラメータ設定モードで行います。

初期設定項目の工場出荷初期値を、下表(表 6-1)に示します。

工場出荷初期値のままでよい場合や、すでに装置に組み込まれ初期設定が完了している場合、初期設定は必要ありません。

「7. 基本的な設定および運転」(P.38)に進んでください。

(表	6-1)
----	------

初期設定項目	工場出荷初期値
エンジニアリング設定モード 2	
入力種類選択	K -200∼1370 °C
スケーリング上限設定	1370 ℃
スケーリング下限設定	-200 °C
小数点位置選択	小数点無し
イベント出力 EV1 割付選択	動作無し
ステップ時間単位選択	時:分
停電復帰後状態選択	停電復帰後停止
プログラム制御開始時のステップ <b>SV</b> 設定	℃ 0
プログラム制御開始方式選択	PV スタート
制御パラメータ設定モード	
OUT1 比例周期設定	リレー接点出力: <b>30</b> 秒
	無接点電圧出力:3秒
正/逆動作選択	逆動作

初期設定の手順を,以下に示します。

①エンジニアリング設定モード2へ移行する

運転モードから「▲」キー, 「▼」キーと MODE」キーを同時に約3秒間押し続けると, エンジニアリン グ設定モード2に移行します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)		
	入力種類選択		
0 2002	・熱電対(10 種類), 測温抵抗体(2 種類), 直流電流(2 種類), 直流電圧(4 種類) の中から入力, ℃/Fを選択します。		
	・直流電圧入力から他の入力に変更する場合、本器に接続されているセンサを		
	外してから他の入力に変更してください。		
	センサを接続したまま他の入力に変更すると、入力回路が故障します。		
	・入力種類を変更した場合に初期化される項目については、「9.6 設定変更に		
	よる初期化項目について」(P.109)を参照してください。		
	・選択項目		
	<b>ΕΙΙΙΣ</b> Κ -200~1370 °C		
	<b>Έ</b> ∐ <u>Γ</u> Κ -200.0~400.0 °C		

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択	!)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
	3005	J	-200~1000 °C
	- []][][[	R	0~1760 <sup>°</sup> C
	SUUE	S	0~1760 <sup>°</sup> C
	6002	В	0~1820 ℃
	8006	E	-200~800 °C
	50 <u>5</u>	Т	-200.0~400.0 °C
	-UU(	N	-200~1300 °C
	PL 20	PL-II	0~1390 ℃
	c IIIIC	C(W/Re5-26)	0~2315 <sup>°</sup> C
	PC <u>C</u>	Pt100	-200.0∼850.0 °C
	_;P(T)_	JPt100	-200.0∼500.0 °C
	P5 [][	Pt100	-200~850 °C
	_:P(F)(	JPt100	-200~500 °C
	F III E	К	-328~2498 °F
	20 F	К	-328.0~752.0 °F
	100F	J	-328~1832 °F
	,- [][],F	R	<b>32~3200</b> °F
	SOOF	S	<b>32~3200</b> °F
	500F	В	32~3308 °F
	EUUF	Е	-328~1472 °F
	5 🛛 F	Т	-328.0~752.0 °F
	n 🛛 🖾 F	N	-328~2372 °F
	PL 25	PL-II	<b>32~2534</b> °F
	COOF	C(W/Re5-26)	<b>32~4199</b> °F
	PC 5	Pt100	-328.0~1562.0 °F
	JPC F	JPt100	-328.0~932.0 °F
	P(" [] F	Pt100	-328~1562 °F
	_:P(F F	JPt100	-328~932 °F
	4208	4~20 mA	-2000~10000
	8050	0~20 mA	-2000~10000
	80 18	0~1 V	-2000~10000
	0058	0~5 V	-2000~10000
	1058	1~5 V	-2000~10000
	0 108	0~10 V	-2000~10000
55:8	スケーリン	・グ上限設定	
	・スケーリ	ング上限値を設	定します。
	<ul> <li>設定範囲</li> </ul>		
	スケーリ	ング下限値~人	
	<b>但</b>	・   血流電圧人工	100場合:-2000~10000(小致点は小数点位直選択で 翌日した位置になります)
	スケーリン	が下限設定	選択した位直になります)
	・スケーリ	ング下限値を設	定します。
LI -600	• 設定範囲		······································
	入力レン	ジ下限値~スク	ーリング上限値
	直流電流	・直流電圧入力	の場合: -2000~10000(小数点は小数点位置選択で
			選択した位置にたります)

キャラクタ		設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
	小数点位置	"選択
	・小数点位	置を選択します。
	・選択項目	
		小数点無し
		小数点以下1桁
		小数点以下2桁
	0000	小数点以下3桁
	 入力種類選	その加速にする加速 展択で、直流電流・直流電圧入力を選択した場合に表示します。
	イベント出	力 EV1 割付選択
	・イベント	出力 <b>EV1</b> 割付を選択します。
	・イベント	出力 EV1 割付を変更した場合に初期化される項目については、「9.6
	設定変更	による初期化項目について」(P.109)を参照してください。
	·選択項目	
	0000	動作無し
		警報出力 上限警報
	5000	警報出力 下限警報
	0003	警報出力 上下限警報
	0004	警報出力 上下限警報個別設定
	0005	警報出力 上下限範囲警報
	0005	警報出力 上下限範囲警報個別設定
		警報出力 絶対値上限警報
		擎報出力 絶対値下限警報
	0009	警報出力 待機付き上限警報
		警報出力 待機付き下限警報
		警報出力 待機付き上下限警報
	5, 20	警報出力 待機付き上下限警報個別設定
	E: 00	ドータ断線警報出力(オプション· <b>C5W FIW W</b> 付加時)
		カレントトランス(CT)で負荷電流値を検出し、ヒータ断線警報
		設定値を下回った時、出力を ON します。
	00 /4	ループ異常警報出力
		ループ異常警報時間とループ異常警報動作幅を設定します。
		・ループ異常警報について
		制御動作が逆動作の場合
		MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず,
		PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以
		上に上昇しない場合,出力を ON します。
		また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわら
		ず, PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設
		定以上に下降しない場合,出力を ON します。
		制御動作が正動作の場合
		MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV
		がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に
		下降しない場合,出力を ON します。
		また、MVかり%またはOUI1 ト限値に達したにもかかわらず、
		FV ルルレーノ共吊言報時间的にルーノ共吊管報動作幅の設定以 トにト見しない場合 出力な ON します
		エにエサレない物口、山刀と UN しまり。

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
		<ul> <li>・オプション:EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, □]??</li> <li>(加熱冷却制御出力)を選択した場合]または DS, DA, EV3D□付加時制御動作が逆動作の場合</li> <li>OUT1 MV が 100 %または OUT1 上限値もしくは OUT2 MV が 0%または-(OUT2 下限値)に達したにもかかわらず, PV がルー</li> </ul>
		プ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇し ない場合,出力を ON します。 また,OUT1 MV が 0%または OUT1 下限値もしくは OUT2 MV
		が-100%または-(OUT2 上限値)に達したにもかかわらず, PV が ループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下 降しない場合,出力を ON します。
		制御動作が正動作の場合 OUT1 MV が 100 %または OUT1 上限値もしくは OUT2 MV が 0%または-(OUT2 下限値)に達したにもかかわらず, PV がルー プ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下降し
		また, OUT1 MV が 0 %または OUT1 下限値もしくは OUT2 MV が-100%または-(OUT2 上限値)に達したにもかかわらず, PV が ループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上 昇しない場合、出力を ON します。
	00 /5	タイムシグナル出力 1 パターン内の合計時間内で,タイムシグナル出力 OFF 時間と タイムシグナル出力 ON 時間を設定し,プログラム制御実行中 に出力を ON します。
	00 %	AT 中出力 AT 実行中, 出力を ON します。
		パターンエンド出力 プログラム制御終了後,パターンエンド出力時間設定で設定し た時間,出力を ON します。
	00 18	<ul> <li>通信コマンドによる出力</li> <li>通信コマンド 8004H B0 EV1 出力 0: OFF, 1: ON</li> <li>B1 EV2 出力 0: OFF, 1: ON</li> </ul>
	00 /9	B2 EV3 出力 0: OFF, 1 : ON RUN 出力
	[] <b>[]]] (</b> 上 出力)を選	プログラム制御実行中,出力を ON します。 限警報)~□□ 12(待機付き上下限警報個別設定)または□□ 15(タイムシグナル 取した場合、イベント出力に対してそれぞれ個別設定です
	山川を壊	ータ断線警報出力), 「日月に外してて40回加設たてす。 ータ断線警報出力), 「日日日日の一プ異常警報出力)または「日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日日

#### ・警報出力について

EV1 警報出力の動作図を,以下に示します。

• 上限警報



• 下限警報



• 上下限警報





• 上下限範囲警報



• 絶対値上限警報





• 上下限警報個別設定



• 絶対値下限警報



• 待機付上限警報

• 待機付下限警報



・タイムシグナル出力について

タイムシグナル出力は,1パターンの合計時間内で,タイムシグナル出力 OFF 時間とタイムシグナ ル出力 ON 時間を設定し,プログラム制御実行開始後,タイムシグナル出力 OFF 時間経ってからタ イムシグナル ON 時間の間,タイムシグナル出力を出す機能です。

ウエイト動作中またはホールド中は、タイムシグナル出力の進行時間を停止します。

また,プログラム制御実行中にステップ時間を変更した場合,変更後のパターン時間でタイムシグ ナルの出力タイミングを再計算します。

プログラム・パターン設定例



タイムシグナル出力設定例

タイムシグナル出力 OFF 時間: 1 時間

タイムシグナル出力 ON 時間: 50 分

(図 6-13)

#### タイムシグナル出力の説明

上記プログラム・パターン例では、プログラム制御実行開始してから1時間後(ステップ番号2 に移行してから30分後)にタイムシグナル出力がON します。

タイムシグナル出力が ON してから 50 分後(ステップ番号 3 に移行してから 20 分後)にタイムシ グナル出力を OFF します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
下記のキャラクタ	マを表示するまで, MODE キーを数回押してください。
	<b>ステップ時間単位選択</b> ・ステップ時間の単位を選択します。 ・選択項目
	お n 🛄 時:分
	5EcⅢ 分:秒

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)		
P-E5	停電復帰後状態選択		
0 55oP	・プログラ	ム制御実行中に停電し、その後復帰した時のプログラム制御の状態	
	を選択し	ます。	
	・選択項日	信录发目处信止	
		停車復帰仮停止 信雪復県谷 宝行していたプログラム制御を信止して プログラ	
		停電後滞後, 天行していたクロックム制御を停止して, クロック ム制御停止(スタンバイ)状態で復帰します。	
	conf	停電復帰後継続	
		停電復帰後,実行していたプログラム制御の続きを実行します。	
	Hold	停電復帰後一時停止	
		停電復帰後,実行していたプログラム制御を一時停止(ホールド	
		機能)した状態で復帰し,一時停止した時点のステップ SV で定	
		値制御を行います。	
		RUN」キーを押すと、一時停止を解除し、プログラム制御を継続	
		して実行します。	
9-98	ノロソフム前御開炉町の人丁ツノ SV 設定 ・プログラム判御期始時のフテップ SV た乳字します		
0 0008	<ul> <li>・シロクノ</li> <li>・設定新田</li> </ul>	ム前仰開始時のヘアック 30 を成たします。	
	スケーリ	ング下限値~スケーリング上限値(小数点は小数点位置選択で選択	
	した位置	になります)	
5 5;	プログラム	制御開始方式選択	
กี้ คิษกัก	・プログラ	ム制御の開始方式を選択します。	
	・選択項目		
	6800	PVスタート	
		ブログラム制御開始時のみ、ステップ SV とステップ時間を PV	
	00_0	まで早送りし、フロクラム制御をスタートする方式です。	
	) <u>C</u> O I	PVR ヘタート プロガラム制御開始時お上び川ピート動作時、ステップ SV/ とス	
		テップ時間を PV まで早送りし、プログラム制御をスタートする	
		方式です。	
	Sacio	SVスタート	
		プログラム制御開始時,プログラム制御開始時のステップ SV 設	
		定で設定した値より、プログラム制御をスタートする方式です。	
RST キーを押し	てください。	運転モードに戻ります。	

#### ②制御パラメータ設定モードへ移行する

運転モードから「▲キーと MODE」キーを同時に押すと、制御パラメータ設定モードに移行します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
	AT 実行/解除選択 初期設定では操作しません。


以上で初期設定が終了しました。

「7. 基本的な設定および運転」(P.38)や「8. 設定項目の説明」(P.44)を参考に設定してください。

# 7. 基本的な設定および運転

基本的な設定および運転について説明します。

### 7.1 基本的な設定および運転の流れ

基本的な設定および運転の流れを,以下に示します。



(図 7.1-1)

#### 7.2 プログラム・パターンの設定

プログラム・パターンの設定例を、以下に示します。

#### ・プログラム・パターンの設定例

パターン番号 1					
ステップ番号	1	2	3	4	5
1000					
					<b>\</b>
					$\land$
500					
0	/				
0					
ステップ SV	500	500	1000	1000	0
ステップ時間	0:30	1:00	0:40	1:00	2:00
PID ブロック番号	2	2	3	3	2
ウエイト機能有効/無効	有効	無効	有効	無効	無効

#### (図 7.2-1)

#### プログラム・パターンの説明

ステップ 1: プログラム制御実行後,30 分で SV を 0→500 ℃まで変化させて制御を行います。 ステップ 2:1 時間,SV を 500 ℃に保つよう制御を行います。 ステップ 3:40 分で 500→1000 ℃まで変化させて制御を行います。 ステップ 4:1 時間,SV を 1000 ℃に保つよう制御を行います。 ステップ 5:2 時間で 1000→0 ℃まで変化させて制御を行います。

#### ・PID ブロックの設定例

プログラム・パターンを設定していないステップの PID ブロック番号の工場出荷初期値は1のため, PID ブロック番号 1 は工場出荷初期値のままにしておき,ブロック番号 2 から設定した方がわかり やすく便利です。

		1α, <u>Γ</u>			
ブロック番号	OUT1 比例帯	積分時間	微分時間	ARW	OUT2 比例帯
1	<b>10</b> ℃	200 秒	50 秒	50 %	<b>10</b> ℃
2	10 °C(*)	200 秒(*)	50 秒(*)	50 %(*)	10 °C(*)
3	10 °C(*)	200 秒(*)	50 秒(*)	50 %(*)	10 <sup>°</sup> ℃(*)

PID, ARW などの制御パラメータは,全パターンで共通です。

(\*): PID ブロックの各設定項目は、AT を実行して PID 定数を求めるため、工場出荷初期値のままにしています。

#### ・ウエイト値の設定例

ウエイト値: 10 ℃

ウエイト値は、各パターンの全ステップで共通です。

プログラム・パターンの設定例, PID ブロックの設定例およびウエイト値の設定例を基に,操作方法を 説明します。









## 8. 設定項目の説明

パターン設定モード,イベント設定モード,制御パラメータ設定モード,ウエイトパラメータ設定モード,エンジニアリング設定モード1およびエンジニアリング設定モード2の各設定項目について説明します。

#### 8.1 パターン設定モードの設定項目

パターン設定モードは、ステップ SV,ステップ時間,PID ブロック番号,リピート回数およびパターン連結を設定します。

パターン設定モードに移行した時に選択されているパターン番号に対して設定を行います。

プログラム制御実行中、実行中のパターン以外の設定はできません。

パターン連結選択で、連結有りを選択した場合、パターン設定モード中に実行パターンが1から2に切り替わってもパターン番号は1のままとなり、運転モードに戻るまでパターン番号は更新されません。

#### ・パターン設定モードへ移行する前に

パターン設定モードへ移行する前に、PTNキーを押して、設定したいパターン番号を選択してください。

#### ・パターン設定モードへ移行するには

運転モードから MODE キーを押すと、パターン設定モードに移行します。

パターン設定モードの設定項目を,パターン番号1を例として以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
<b>了                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号1ステップSV設定</li> <li>・ステップ番号1のステップSVを設定します。</li> <li>ステップSVは、ステップが終了した時のSVです。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケーリング下限値~スケーリング上限値</li> </ul>
<b>} }                                  </b>	<ul> <li>ステップ番号1ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号1のステップ時間を設定します。</li> <li>ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ▼ キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号1のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>
_ <b>戸</b> ; <b>」</b> PTN/STEP 表示灯 1 点灯 <b>; ここ</b> PTN/STEP 表示灯 2 点灯	<ul> <li>ステップ番号1PID ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号1に使用する PID ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目 1~10</li> <li>ステップ番号2 ステップ SV 設定</li> <li>・ステップ番号2 のステップ SV を設定します。</li> <li>ステップ SV は、ステップが終了した時の SV です。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケールング下間値、スケールングト間値</li> </ul>

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
<b>了;                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号2ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号2のステップ時間を設定します。</li> <li>ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ▼キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号2のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>
_ <b>戸} 」</b>	<ul> <li>ステップ番号 2 PID ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号 2 に使用する PID ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>1~10</li> </ul>
<b>了                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号3ステップSV設定</li> <li>・ステップ番号3のステップSVを設定します。</li> <li>ステップSVは、ステップが終了した時のSVです。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケーリング下限値~スケーリング上限値</li> </ul>
<b>了;                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号3ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号3のステップ時間を設定します。 ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ▼キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号3のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>
_ <b>子</b> 】 <b>子</b> 】 [][]]] 】 PTN/STEP 表示灯 3 点灯	<ul> <li>ステップ番号 3 PID ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号 3 に使用する PID ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>1~10</li> </ul>
<b>「とう戸</b> とこここの PTN/STEP 表示灯 4 点灯	<ul> <li>ステップ番号4 ステップ SV 設定</li> <li>・ステップ番号4のステップ SV を設定します。</li> <li>ステップ SV は、ステップが終了した時の SV です。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケーリング下限値~スケーリング上限値</li> </ul>
<b>了;                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号4 ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号4のステップ時間を設定します。 ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ▼キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号4のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
_ <b>戸 」</b>	<ul> <li>ステップ番号 4 PID ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号 4 に使用する PID ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>1~10</li> </ul>
<b>、 と                                   </b>	<ul> <li>ステップ番号5 ステップ SV 設定</li> <li>・ステップ番号5のステップ SV を設定します。</li> <li>ステップ SV は、ステップが終了した時の SV です。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケーリング下限値~スケーリング上限値</li> </ul>
<b>;;;,,,,,</b> ; <u>()()()</u> PTN/STEP 表示灯 5 点灯	<ul> <li>ステップ番号5 ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号5 のステップ時間を設定します。 ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00 から ▼キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号5 のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>
_ <b>戸:                                   </b>	<ul> <li>ステップ番号 5 PID ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号 5 に使用する PID ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>1~10</li> </ul>
<b>; [] [] [] []</b> Y [] [] [] [] [] PTN/STEP 表示灯 6 点灯	<ul> <li>ステップ番号6ステップ SV 設定</li> <li>・ステップ番号6のステップ SV を設定します。</li> <li>ステップ SV は、ステップが終了した時の SV です。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケーリング下限値~スケーリング上限値</li> </ul>
<b>, , , , , , , ,</b> , , , , , , , , , , , ,	<ul> <li>ステップ番号6ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号6のステップ時間を設定します。 ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ▼キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号6のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>
_ <b>戸}                                   </b>	<ul> <li>ステップ番号 6 PID ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号 6 に使用する PID ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>1~10</li> </ul>
<b>了                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号 7 ステップ SV 設定</li> <li>・ステップ番号 7 のステップ SV を設定します。</li> <li>ステップ SV は、ステップが終了した時の SV です。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケーリング下限値~スケーリング上限値</li> </ul>

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
<b>了;                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号7ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号7のステップ時間を設定します。</li> <li>ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ▼キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号7のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>
_ <b>戸: 点</b>	ステップ番号 7 PID ブロック番号選択 ・ステップ番号 7 に使用する PID ブロック番号を選択します。 ・選択項目 1~10
<b>了                                    </b>	ステップ番号8 ステップ SV 設定 ・ステップ番号8 のステップ SV を設定します。 ステップ SV は、ステップが終了した時の SV です。 ・設定範囲 スケーリング下限値~スケーリング上限値
<b>了;                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号8ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号8のステップ時間を設定します。 ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ▼キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号8のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>
_ <b>子</b> 】 <b>子</b> 】 [][]]] 】 PTN/STEP 表示灯 8 点灯	<ul> <li>ステップ番号8PID ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号8に使用する PID ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>1~10</li> </ul>
<b>「とう戸</b> とこここの PTN/STEP 表示灯 9 点灯	<ul> <li>ステップ番号9ステップ SV 設定</li> <li>・ステップ番号9のステップ SV を設定します。</li> <li>ステップ SV は、ステップが終了した時の SV です。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケーリング下限値~スケーリング上限値</li> </ul>
<b>了 ;                                   </b>	<ul> <li>ステップ番号9ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号9のステップ時間を設定します。 ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ▼ キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号9のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
_ <b>戸 : </b>	<ul> <li>ステップ番号 9 PID ブロック番号選択</li> <li>・ステップ番号 9 に使用する PID ブロック番号を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>1~10</li> </ul>
<b>「とこ戸</b>	<ul> <li>ステップ番号 10 ステップ SV 設定</li> <li>・ステップ番号 10 のステップ SV を設定します。</li> <li>ステップ SV は、ステップが終了した時の SV です。</li> <li>・設定範囲</li> <li>スケーリング下限値~スケーリング上限値</li> </ul>
<b>了;                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号 10 ステップ時間設定</li> <li>・ステップ番号 10 のステップ時間を設定します。 ステップ時間は、ステップの工程時間です。</li> <li>・設定範囲 <ul> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00 から ♥ キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号 10 のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul> </li> </ul>
<b>_ / ] ] ] ]</b> / [] [] ] / PTN/STEP 表示灯 10 占灯	ステップ番号 10 PID ブロック番号選択 ・ステップ番号 10 に使用する PID ブロック番号を選択します。 ・選択項目 1~10
<b>テ E P:</b>	<ul> <li>リピート回数設定</li> <li>・選択されているパターン番号1のリピート回数を設定します。</li> <li>・設定範囲</li> <li>0~10000</li> </ul>
<b>产 }; ,</b> <b>P</b> TN/STEP 表示灯 消灯	<ul> <li>パターン連結選択</li> <li>・選択されているパターン番号1とパターン番号2を連結するかしないかを選択します。</li> <li>選択されているパターン番号が10の場合,パターン番号1と連結するかしないかを選択します。</li> <li>任意のパターン番号(パターン番号1とパターン番号5)は連結できません。</li> <li>連結したパターンのリピートは,連結全体のパターンを,スタートしたパターンのリピート回数分繰り返します。</li> <li>(例) パターン番号1と2を連結し,パターン番号1のリピート回数を2回に設定した場合,連結全体のパターン(パターン番号1と2)を2回繰り返します。</li> <li>・選択項目</li> </ul>
	・・・・     連結無し       cHi n     連結有り

以上でパターン設定モードの設定が終了しました。

#### 8.2 イベント設定モードの設定項目

イベント設定モードは、イベント出力 EV□割付選択で選択した項目により設定項目が異なります。 イベント出力 EV□割付選択で、001(上限警報)~012(待機付き上下限警報個別設定)を選択した場合、 EV□警報動作点を設定します。

イベント出力 EV□割付選択で,015(タイムシグナル出力)を選択した場合,タイムシグナル TS□出力 OFF 時間およびタイムシグナル TS□出力 ON 時間を設定します。

イベント設定モードに移行した時に選択されているパターン番号に対して設定を行います。 設定値は、各パターン内の全ステップで共通です。

プログラム制御実行中、実行中のパターン以外の設定はできません。

パターン連結選択で、連結有りを選択した場合、イベント設定モード中に実行パターンが1から2に切り替わってもパターン番号は1のままとなり、運転モードに戻るまでパターン番号は更新されません。

#### ・ 警報出力について

EV1 警報出力の動作図を,以下に示します。

EV2 警報出力, EV3 警報出力の場合, 動作図の EV1 をそれぞれ置き換えてご覧ください。

下限警報

#### • 上限警報





• 上下限警報



• 上下限警報個別設定





• 絶対値上限警報



• 待機付上限警報



• 待機付上下限警報



(図 8.2-11)

• 上下限範囲警報個別設定



• 絶対値下限警報



• 待機付下限警報



• 待機付上下限警報個別設定



#### ・タイムシグナル出力について

タイムシグナル出力は、1パターンの合計時間内で、タイムシグナル出力 OFF 時間とタイムシグナ ル出力 ON 時間を設定し、プログラム制御実行開始後、タイムシグナル出力 OFF 時間経ってからタ イムシグナル ON 時間の間、タイムシグナル出力を出す機能です。

ウエイト動作中またはホールド中は、タイムシグナル出力の進行時間を停止します。

また,プログラム制御実行中にステップ時間を変更した場合,変更後のパターン時間でタイムシグ ナルの出力タイミングを再計算します。

プログ	ラム・パターン設定例	
0.4		



タイムシグナル出力設定例

タイムシグナル出力 OFF 時間: 1 時間

タイムシグナル出力 ON 時間: 50 分

(図 8.2-13)

#### タイムシグナル出力の説明

上記プログラム・パターン例では、プログラム制御実行開始してから1時間後(ステップ番号2)に移行してから30分後)にタイムシグナル出力がONします。

タイムシグナル出力が ON してから 50 分後(ステップ番号 3 に移行してから 20 分後)にタイムシ グナル出力を OFF します。

#### ・イベント設定モードへ移行する前に

イベント設定モードへ移行する前に、PTNキーを押して、設定したいパターン番号を選択してください。

#### ・イベント設定モードへ移行するには

運転モードからMODEキーを約3秒間押し続けると、イベント設定モードに移行します。

イベント設定モードの設定項目を、以下に示します。

工場出荷初期值	
│ <b>/// // // // // // // // // // // //</b> // //	
・EV1 警報の動作点を設定します。	
イベント出力 EV1 割付選択で,004(上下限警報個別設定),006(上下	限範囲
警報個別設定)または 012(待機付き上下限警報個別設定)を選択した場	合,
EV1 下限警報の動作点設定になります。	
・設定範囲	
上限警報 -(入力スパン)~入力スパン(*1)	
下限警報 -(入力スパン)~入力スパン(*1)	
上下限警報 0~入力スパン(*1)	
上下限警報個別設定 0~入力スパン(*1)	
上下限範囲警報 0~入力スパン(*1)	
上下限範囲警報個別設定 0~入力スパン(*1)	
絶対値上限警報 入力レンジ下限値~入力レンジ上限	值(*2)
絶対値下限警報 人力レンジト限値~人力レンジ上限	值(*2)
待機付き上限警報 -(人力スパン)~人力スパン(*1)	
行機付きト限警報 -(人力スパン)~人力スパン(*1)     (たけ) (↓ ↓ □ □ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓ □ □ ↓	
行機付き上下限警報 0~人力スパン(*1)     (たき」工唱数担(四回)=0 - 1 - 1 - 2 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3 - 3	
行機付き上下限警報値別設定 0~人刀スハン(*1)	
(*1): 直流電流・直流電圧人力の場合,人力スパンはスケーリング幅となります。 は小数点位置選択で選択した位置になります)	(小数点
(*2): 直流電流・直流電圧入力の場合,入力レンジ下限値はスケーリング下限値,	入力レ
ンジ上限値はスケーリング上限値となります。(小数点は小数点位置選択で)	選択した
位置になります)	
イベント出力 EV1 割付選択で, LLUU (上限警報)~LLU に(待機付き上下限警報	個別設
定)を選択した場合に表示します。	
? IIIIO   ・EVI上限警報の動作品を設定します。	
EVI 警報期作品改建と回してす。 イバンナルカ EVA 割分開切る 第77日/1 工作教知知知道の 第77日/1 工作教	ロロボタキロノロコ
イベント田力EVI割付選択で, …UDIで(上下限警報値別設定), …UDIC(上下限範 回動会)または買用!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!!	田警牧[[]]
// // // // // // // // // // // // //	0
	りますい
イベント出力 FV1 割付濯捉で 『月 写(タイトシがナル出力)を濯捉した埋ひにま	シムリノ

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
F lan	TS1 出力 ON 時間設定
1 0000	<ul> <li>ISI 田力の ON 時间を設たします。</li> <li>. 設定範囲</li> </ul>
	・ 政定範囲 00:00~99:59(時間単位け ステップ時間単位選択で選択した単位にたります)
	イベント出力 FV1 割付選択で 『月 「(タイムシグナル出力)を選択した場合に表示します。
gərin	EV2 警報動作点設定
	・EV2 警報の動作点を設定します。
( iiiL)	イベント出力 EV2 割付選択で,004(上下限警報個別設定),006(上下限範囲
	警報個別設定)または 012(待機付き上下限警報個別設定)を選択した場合,
	EV2 下限警報の動作点設定になります。
	・設定範囲
	EV1 警報動作点設定と同じです。
	イベント出力 EV2 割付選択で, 第22 (上限警報)~第2 に(待機付き上下限警報個別設
	定)を選択した場合に表示します。 こい2 トロ 数 起動 佐 占 乳 ウ
acall	EVZ 上版言報到1F品設定 ・F\/2 上限整報の動作占を設定します
	- 設定範囲
	EV1 警報動作点設定と同じです。
	イベント出力 EV2 割付選択で, □004(上下限警報個別設定), □005(上下限範囲警報個
	別設定)または 🛄 🕻 (待機付き上下限警報個別設定)を選択した場合に表示します。
FZoF	TS2 出力 OFF 時間設定
1 0000	・TS2 出力の OFF 時間を設定します。
	00:00~99:59(時間単位は、ステッフ時間単位選択で選択した単位になります)
7 7	イベント田力 EV2 割付選択で, …し (3(タイムシクテル田力)を選択した場合に表示します。 TS2 出力 ON 時間設定
	• TS2 出力の ON 時間を設定します
1 00810	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)
	イベント出力 EV2 割付選択で, 🛄 15(タイムシグナル出力)を選択した場合に表示します。
8300	EV3 警報動作点設定
	・EV3 警報の動作点を設定します。
	イベント出力 EV3 割付選択で,004(上下限警報個別設定),006(上下限範囲
	警報個別設定)または 012(待機付き上下限警報個別設定)を選択した場合,
	EV3 ト限警報の動作点設定になります。
	コーン・ド山刀 EV3 部門 選択て、 …はし (工限管報)~…し (E(付機性さ工下限管報値別設定)を選択した場合に表示します。
Bahi	EV3 上限警報動作点設定
	・EV3 上限警報の動作点を設定します。
·	・設定範囲
	EV1 警報動作点設定と同じです。
	イベント出力 EV3 割付選択で, 🛄 🖓 🖓 (上下限警報個別設定), 🛄 🖓 🕄 (上下限範囲警報個
	別設定)または…ここで(待機付き上下限警報個別設定)を選択した場合に表示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
F 30F 1 0000	TS3 出力 OFF 時間設定         ・TS3 出力の OFF 時間を設定します。         ・設定範囲       00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)         くのとします。
/ 30n 1 0000	<ul> <li>TS3 出力 ON 時間設定</li> <li>・TS3 出力の ON 時間を設定します。</li> <li>・設定範囲</li> <li>00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>イベント出力 EV3 割付選択で、□0:55(タイムシグナル出力)を選択した場合に表示します。</li> </ul>

以上でイベント設定モードの設定が終了しました。

#### 8.3 制御パラメータ設定モードの設定項目

制御パラメータ設定モードは,AT 実行/解除選択,OUT1 比例帯,積分時間,微分時間,ARW,OUT2 比例帯(オプション: EV2, DS, DA または EV3D□付加時),正/逆動作選択,ループ異常警報などを設定 します。

設定値は、全パターンで共通です。

#### ・制御パラメータ設定モードへ移行するには

運転モードから ▲キーと MODE キーを同時に押すと、制御パラメータ設定モードに移行します。

制御パラメータ設定モードの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
	<ul> <li>AT 実行/解除選択</li> <li>• AT を実行するか解除するかを選択します。</li> <li>プログラム制御実行中のみ働きます。</li> <li>AT 開始後,4時間経過してもAT が終了しない場合または入力異常になった場合,PV 表示器に E- 20 と表示し,AT を強制終了します。</li> <li>• 選択項目</li> </ul>
	AT 解除
	AF III AT 実行
	<ul> <li>PID ブロック番号選択</li> <li>PID ブロック番号 1~10 の内, OUT1 比例帯, 積分時間, 微分時間, ARW および OUT2 比例帯[オプション: EV2(DR), DS, DA, EV3D□]の設定を行う ブロック番号を選択します。</li> <li>ブロック番号を選択します。</li> <li>ブロック番号は, 下記のように分けて使用すると便利です。</li> <li>ブロック番号 1: 定値制御用</li> <li>ブロック番号 2: プログラム制御 低温用</li> <li>ブロック番号 3: プログラム制御 中温用</li> <li>ブロック番号 4: プログラム制御 高温用</li> <li>・選択項目</li> <li>1~10</li> </ul>

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)				
Print	OUT1 比例帯設定				
	・PID ブロック番号選択で選択した PID ブロック番号の OUT1 比例帯を設定				
	します。				
	PTN/STEP 表示器は, PID ブロック番号選択で選択した PID ブロック番号を				
	& いしょり。 0 または 0.0 を設定すると, OUT1 は ON/OFF 動作になります。				
	OUT1 比例帯				
	OFF				
	SV				
	(図 8.3-1)				
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>				
	熱電対入力、測温抵抗体入力で小数点無しの場合				
	0~入力スパン ℃(℉)				
	熱電対入力,測温抵抗体入力で小数点付きの場合				
	0.0~入力スパン ℃(℉)				
	直流電流・直流電圧入力の場合				
	0.0~1000.0 %				
	積分時間設定				
1 0980	・PID ブロック番号選択で選択した PID ブロック番号の積分時間を設定します。				
	PTN/STEP 表示器は, PID ブロック番号選択で選択した PID ブロック番号を				
	表示します。				
	・設定範囲				
	0~3600 秒				
đ					
1 0050	・PID ノロック 番号選択 ご選択 しに PID ノロック 番号の 微分 時間 を設定 しよ				
	9。 PTN/STFP 表示器は、PID ブロック番号選択で選択した PID ブロック番号を				
	表示します。				
	• 設定範囲				
	0~1800 秒				
8-50	ARW 設定				
	・PID ブロック番号選択で選択した PID ブロック番号のアンチリセットワイン				
	ドアップ(ARW)値を設定します。				
	PTN/STEP 表示器は, PID ブロック番号選択で選択した PID ブロック番号を				
	表示します。				
	・設定範囲				
	0~100 %				

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
	<ul> <li>OUT1 比例周期設定</li> <li>OUT1 比例周期を設定します。         <ul> <li>リレー接点出力形の場合,比例周期の時間を短く設定すると,リレーの動作回数が多くなり,リレー接点の寿命が短くなります。             <ul></ul></li></ul></li></ul>
HYS[] 0 00 10	<ul> <li>OUT1 ON/OFF 動作すきま設定</li> <li>OUT1 ON/OFF 動作すきまを設定します。</li> <li>動作すきま</li> <li>ON</li> <li>OFF</li> <li>OUT1</li> <li>SV</li> <li>動作すきま設定</li> <li>(図 8.3-2)</li> <li>・ 設定範囲</li> <li>0.1~1000.0 ℃(下)</li> <li>直流電流・直流電圧入力の場合</li> <li>1~10000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)</li> </ul>
ol H 0 0 100	OUT1 上限設定         • OUT1 上限値を設定します。         • 設定範囲         OUT1 下限値~100 %         直流電流出力形の場合         OUT1 下限値~105 %
	OUT1 下限設定         • OUT1 下限値を設定します。         • 設定範囲         0 %~OUT1 上限値         直流電流出力形の場合         -5 %~OUT1 上限値



キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)			
-8-5				
	・OUT2の動作を選択します。			
	OUT2 比例帯			
	元 4			
	SV .			
	(図 8.3-5)			
	, 碑相西日			
	■ 医八項日 ■			
	<b>し</b> 吊びし 水冷(2 乗特性)			
	オプション: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, 二〇〇〇〇(加熱冷却制御出力)を選択した場			
	合], DS, DA, EV3D□付加時に表示します。			
P_60	OUT2 比例带設定			
1 00 12	・PID ブロック番号選択で選択した PID ブロック番号の OUT2 比例帯を設定			
	PIN/SIEP 表示器は、PID フロック番号選択で選択した PID ブロック番号を まデーます			
	で選択した動作は無効になります。			
	•設定範囲			
	熱電対入力、測温抵抗体入力で小数点無しの場合			
	<b>0</b> ~入力スパン ℃(°F)			
	熱電対入力,測温抵抗体入力で小数点付きの場合			
	0.0~入力スパン ℃(°F)			
	直流電流・直流電圧入力の場合			
	オフション: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, Liucu(加熱伶却制御出力)を選択した場			
	合], DS, DA, EVSDL17加時に表示します。			
	・OUT2 比例周期を設定します。			
	リレー接点出力形の場合、比例周期の時間を短く設定すると、リレーの動作			
	回数が多くなり、リレー接点の寿命が短くなります。			
	工場出荷初期値は、出力形式により異なります。			
	リレー接点出力形[EV2, EV3(DR)] : 30秒			
	無接点電圧出力形(DS, EV3DS) : 3 秒			
	・ 設 正 範 囲 0.5 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1 - 1			
	U.J, I´~ I∠U ∜ オプション・F\/2[イベント出力 F\/2 割付選択で 門門2門/m動込却則御山力\お選切した担			
	<ul> <li>A / 2</li></ul>			

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
HY56	OUT2 ON/OFF 動作すきま設定
	・OUTZ ON/OFF 動作すさよを設定します。
	動作すきま
	ON
	SV OUT2
	動作すきま設定
	(図 8.3-6)
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	0.1∼1000.0 °C(°F)
	直流電流・直流電圧入力の場合
	1~10000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)
	オプション: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, □□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□
	合], DS, DA, EV3DL付加時に表示します。
	OUT2 上限値を設定します
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	OUT2 下限值~100 %
	直流電流出力形(オプション: DA, EV3DA)
	OUT2 下限值~105 %
	オプション: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, □□220(加熱冷却制御出力)を選択した場
	合], DS, DA, EV3D山付加時に表示します。
ollo	OUT2 下限設定 ・OUT2 下限値を設定します
0 0008	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>
	0%~OUT2 上限值
	直流電流出力形(オプション: DA, EV3DA)
	-5 %~OUT2 上限值
	オプション: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, □020(加熱冷却制御出力)を選択した場
	合], DS, DA, EV3D□付加時に表示します。



キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)				
	デッドバンド(OUT1 が PID 動作, OUT2 が ON/OFF 動作の場合)				
	OUT1比例带				
	● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●				
	デッドバンド				
	ON ON ON				
	SV				
	(図 8.3-10)				
	・設定範囲				
	-200.0~200.0 °C(°F)				
	直流電流・直流電圧入力の場合				
	-2000~2000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)				
	A = 2 = 2. EV2[A = 2 = 1 ] EV2 割竹選択で、 EUC $G($ 加熱市却前岬田乃)を選択した場合1 DS DA EV3D 付加時に表示します.				
	・正(冷却)動作,逆(加熱)動作を選択します。				
	・選択項目				
	HEAT 逆動作				
	・ビーク				
	U.U を設定すると、ビーダ 断線警報1は働きません。 PV 表示哭に ヒータ 断線 整報1 設定 キャラクタレ CT1 電流値 たな互に 表示				
流値を父互に衣示 します	「V 茲小倫に, L ク朗豚書報」 設定イギノクタとし日 电弧胆を交互に表示 します。				
	CT1 電流値は, OUT1 が ON の時更新します。				
	<b>OUT1</b> が <b>OFF</b> の時は,前回 <b>OUT1</b> が <b>ON</b> の時の値を記憶しています。				
	警報出力は自己保持しません。				
	・設定範囲				
	20Aの場合 0.0~20.0 A				
	100 A の場合				
	0.0~100.0 A				
	オプション: C5W, EIW, W 付加時および OUT1 がリレー接点出力形または無接点電圧出力				
	形の時に表示します。				
H2111					
0 0020	・三相の場合に使用し、ヒータ断線警報2の検出電流値を設定します。				
H2002とCT2電	U.U で 成 た り る こ , し 一 ク 朗 禄 晋 報 イ は 関 さ ま せ ん。 PV 表 示 器 に ト ー タ 断 線 擎 報 2 設 定 キ ャ ラ ク タ ト CT2 雷 法 値 を 応 百 に 表 示				
流値を交互に表示	「V &小台に, L ン 四隊書報 2 設たイヤノククと UI2 电弧阻を交互に衣示 します。				
します	Ca / 。 CT2 電流値は, OUT1 が ON の時更新します。				
	<b>OUT1</b> が <b>OFF</b> の時は,前回 <b>OUT1</b> が <b>ON</b> の時の値を記憶しています。				

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)					
	警報出力は自己保持しません。					
	・設定範囲					
	20 A の場合					
	0.0~20.0 A					
	100 A の場合					
	0.0~100.0 A					
	オプション: C5W, EIW, W 付加時および OUT1 がリレー接点出力形または無接点電圧出力					
	形の時に表示します。					
<u>  </u>						
	・ルーノ共吊管牧を刊断りるにのの時间を設定しよう。 0 な設定するし、ループ用労敬却は働きませ!					
	0を設定すると、ルーフ異常警報は働きません。					
	・ルーソ 異常 警報について					
	MVか100%またはOUTI上限値に達したにもかかわらす, PV かルー					
	ク 異常警報時間内にルーク異常警報動作幅の設定以上に上昇しない場 ヘ ・ 、 一 プ 男 労 教 切 た 山 た た					
	合, ルーフ 英吊警報を出力します。 また MV ぶ 0 0 または O UT1 工程 使に ましたにま かかわく ぜ DV がれ					
	また、WVかり%またはOUTI下限値に達したにもかかわらり、PV かん ープ思賞数型時間内にループ思賞数型動作師の設定ULLに下降したい提					
	ーノ					
	ロ, ルーノ 共市言報を山川しより。 制御動作が正動作の場合					
	MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず. PV がルー					
	プ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下降しない場					
	合、ループ異常警報を出力します。					
	また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわらず, PV がル					
	ープ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇しない場					
	合、ループ異常警報を出力します。					
	・オプション:EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, 二月2日(加熱冷却制御出力)を					
	選択した場合]または DS, DA, EV3D□付加時					
	OUT1 MV が 100 %または OUT1 上限値もしくは OUT2 MV が 0%または					
	-(OU12 ト限値)に達したにもかかわらす, PV がルーブ異常警報時間内にル					
	ーフ異常警報動作幅の設定以上に上昇しない場合、ループ異常警報を出力					
	また、OUTIMVかり%またはOUTI下限値もしくはOUTZMVか-100%またけ、OUT2 ト阻値に達したにすかかわらず DV がループ用党数却時間内					
	にループ異党数据動作幅の設定以上に下降したい提合 ループ異党数据を					
	出力します。 (こ) (こ) (二) (二) (二) (二) (二) (二) (二) (二) (二) (二					
	制御動作が正動作の場合					
	OUT1 MV が 100 %または OUT1 上限値もしくは OUT2 MV が 0%または					
	-(OUT2 下限値)に達したにもかかわらず, PV がループ異常警報時間内にル					
	ープ異常警報動作幅の設定以上に下降しない場合、ループ異常警報を出力					
	します。					
	また, OUT1 MV が 0 %または OUT1 下限値もしくは OUT2 MV が-100%					
	または-(OUT2 上限値)に達したにもかかわらず, PV がループ異常警報時間					
	内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇しない場合、ループ異常警報					
	を出力します。					
	・設定範囲					
	0~200分					
	イベント出力 EV□割付選択で, □□ '-(ループ異常警報出力)を選択した場合に表示します。					

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)			
1 P H	ループ異常警報動作幅設定			
	・ループ異常警報を判断するための動作幅を設定します。			
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>			
	熱電対入力、測温抵抗体入力で小数点無しの場合			
	0∼150 °C(°F)			
	熱電対入力,測温抵抗体入力で小数点付きの場合			
	0.0∼150.0 °C(°F)			
	直流電流・直流電圧入力の場合			
	0~1500(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)			
	イベント出力 EV□割付選択で, □□ 14(ループ異常警報出力)を選択した場合に表示します。			

以上で制御パラメータ設定モードの設定が終了しました。

#### 8.4 ウエイトパラメータ設定モードの設定項目

ウエイトパラメータ設定モードは、ウエイト値およびステップ毎のウエイト機能有効/無効を設定します。

ウエイトパラメータ設定モードに移行した時に選択されているパターン番号に対して設定を行います。

プログラム制御実行中,実行中のパターン以外の設定はできません。

パターン連結選択で、連結有りを選択した場合、ウエイトパラメータ設定モード中に実行パターンが1から2に切り替わってもパターン番号は1のままとなり、運転モードに戻るまでパターン番号は更新されません。

#### ・ウエイト機能について

ウエイト機能は、プログラム制御実行中、ステップ終了時に PV と SV の偏差がウエイト設定値以内 に入っていない場合、次のステップに進まず、PV と SV の偏差がウエイト設定値以内に入るまで次 のステップに移行しない機能です。

ウエイト機能が働くと、PV 表示器および PTN/STEP 表示器が点滅します。

#### ・ウエイト機能の説明図

・プログラム・パターンが上昇ステップの場合



---- PV

ー·ー·ー ウエイト機能により、時間T遅れたプログラム・パターン

(図 8.4-1)

・プログラム・パターンが下降ステップの場合



ー·ー·ー ウエイト機能により、時間 T 遅れたプログラム・パターン

(図 8.4-2)

#### ・ウエイト機能の解除方法

RUN キーを約1秒間押し続けると、ウエイト機能を解除できます。

#### ・ウエイトパラメータ設定モードへ移行する前に

ウエイトパラメータ設定モードへ移行する前に、PTNキーを押して、設定したいパターン番号を選択してください。

#### ・ウエイトパラメータ設定モードへ移行するには

運転モードから▲キーと<br />
▼キーを同時に約3秒間押し続けると、ウエイトパラメータ設定モード<br />
に移行します。

ウエイトパラメータ設定モードの設定項目を、以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)		
<b>38: 7</b> : 0000	<ul> <li>ウエイト値設定</li> <li>・ウエイト値を設定します。</li> <li>各パターンの全ステップで共通です。</li> <li>0または 0.0 を設定すると、ウエイト機能は働きません。</li> <li>・設定範囲</li> </ul>		
	0~入力スパン(*)の 20 %相当の換算値 (*): 直流電流・直流電圧入力の場合,入力スパンはスケーリング幅となります。(小数点 は小数点位置選択で選択した位置になります)		

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)					
	ステップ番号1 ウエイト機能有効/無効選択					
	<ul> <li>・ステップ番号1において、ウエイト値設定で設定したウエイト値でのウエイ</li> </ul>					
, PTN/STEP 表示灯	ト機能の有効/無効を選択します。					
1点灯	<ul> <li>選択項目</li> </ul>					
	ウエイト機能無効					
	<b>25</b> €□   ウエイト機能有効					
	ウエイト値設定で、0または0.0以外を設定した場合に表示します。					
JAc (	ステップ番号2 ウエイト機能有効/無効選択					
	・ステップ番号2において、ウエイト値設定で設定したウエイト値でのウエイ					
PTN/STEP 表示灯	ト機能の有効/無効を選択します。					
2 点灯	<ul> <li>・選択項目</li> </ul>					
	ウエイト機能無効					
	<b>256</b> ウエイト機能有効					
	ウエイト値設定で,0または0.0以外を設定した場合に表示します。					
	ステップ番号3 ウエイト機能有効/無効選択					
;	<ul> <li>・ステップ番号3において、ウエイト値設定で設定したウエイト値でのウエイ</li> </ul>					
PTN/STEP 表示灯	ト機能の有効/無効を選択します。					
3 点灯	<ul> <li>・選択項目</li> </ul>					
	<u></u> ウエイト機能無効					
	ウエイト値設定で、0または0.0以外を設定した場合に表示します。					
	ステップ番号 4 ウエイト機能有効/無効選択					
{	・ステップ番号4において、ウエイト値設定で設定したウエイト値でのウエイ					
PTN/STEP 表示灯	ト機能の月刻/無効を選択しよう。 - 翌坦頂日					
4 点灯						
	ワエイト値設定で、0または0.0以外を設定した場合に表示します。					
Litic i	ステツノ番号5 ワエイト機能有効/無効選択   - ュニュプ乗日月において、ウェノーは記字で記字」たウェノーはでのウェノ					
1	・ イケッノ 金 方 5 にわいし、 リエイ 下 値 改正 じ 改正 し に リエイ 下 値 じ の リエイ					
PTN/STEP 表示灯	い(滅肥の月300mの)を迭代しより。 ・選択百日					
5 点灯						
	ステップ番号 6 ウェイト機能有効/無効選択					
	ヘノノノ宙 50 ノエ1 F 1 版 肥 月 30/ 無 30 歴 折 ・ステップ 釆 早 6 に おいて ウェイト 値 設 空 で 設 空 し た ウェノト 値 で の ウェノ					
;	ハノノノ宙々りにおいて、ソニイト直政定で取足したソニイト値でのワニイ ト機能の有効/無効を選択します					
PTN/STEP 表示灯	• 選択項目					
6 点灯	 ウエイト機能無効					
	USEII ウエイト機能有効					

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)			
<b></b> ,  PTN/STEP 表示灯 7 点灯	ステップ番号7 ウエイト機能有効/無効選択 ・ステップ番号7において、ウエイト値設定で設定したウエイト値でのウエイ ト機能の有効/無効を選択します。 ・選択項目			
	・・・・         ウエイト機能無効 <b>USE</b> ウエイト機能有効			
<b>〕 戸 二 「</b>	<ul> <li>ウエイト値設定で、りまたは0.0以外を設定した場合に表示します。</li> <li>ステップ番号8ウエイト機能有効/無効選択</li> <li>・ステップ番号8において、ウエイト値設定で設定したウエイト値でのウエイト機能の有効/無効を選択します。</li> </ul>			
	<ul> <li>・選択項目</li> <li>・ ウエイト機能無効</li> <li>         USE iii ウエイト機能有効     </li> </ul>			
<b></b> / PTN/STEP 表示灯 9 点灯	ウェイト値設定で、0または0.0以外を設定した場合に表示します。         ステップ番号9ウエイト機能有効/無効選択         ・ステップ番号9において、ウエイト値設定で設定したウエイト値でのウエイト機能の有効/無効を選択します。         ・選択項目         ・・         ・			
<b>、序定、</b>  PTN/STEP 表示灯 10 点灯	<ul> <li>ウエイト値設定で、0または0.0以外を設定した場合に表示します。</li> <li>ステップ番号 10 ウエイト機能有効/無効選択</li> <li>・ステップ番号 10 において、ウエイト値設定で設定したウエイト値でのウエイト機能の有効/無効を選択します。</li> <li>・選択項目</li> <li>・フェイト機能無効</li> <li>ひエイト機能有効</li> <li>ウエイト機能有効</li> </ul>			

以上でウエイトパラメータ設定モードの設定が終了しました。

#### 8.5 エンジニアリング設定モード1の設定項目

エンジニアリング設定モード1は,設定値ロック,センサ補正,PVフィルタ時定数,通信パラメータ (オプション: C5W, C5 付加時)などを設定します。 設定値は,全パターンで共通です。

#### ・エンジニアリング設定モード1へ移行するには

運転モードから ▼キーと MODE キーを同時に約3秒間押し続けると、エンジニアリング設定モード1に移行します。

エンジニアリング設定モード1の設定項目を,以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)			
Loct 0	<b>設定値ロッ</b> ・設定値を 設定項目 ・選択項目	<b>ク選択</b> ロックし, 誤 が異なります	設定を防止する機能で,選 。	択内容によりロックされる
			キーによる設定変更	通信による設定変更
		ロック無し	設定変更できます。	設定変更できます。
	Loc /	ロック <b>1</b>	設定値ロック選択を除 く,全設定項目が変更で きません。	
	Loc2	ロック <b>2</b>	<ul> <li>設定値ロック時変更可能</li> <li>項目選択で選択した設定</li> <li>項目が変更できます。</li> <li>設定値ロック選択を除く、その他の設定項目は</li> <li>変更できません。</li> </ul>	
	Loc3	ロック 3	設定変更できます。	シリアル通信経由での設
	Loc¥	ロック 4	設定値ロック選択を除 く,全設定項目が変更で きません。	定変更は,入力種類選択 以外は一時的に設定変更 できます。ただし,電源
	Loc5	ロック 5	設定値ロック時変更可能 項目選択で選択した設定 項目が変更できます。 設定値ロック選択を除 く,その他の設定項目は 変更できません。	投入時, ロック3, ロッ ク4またはロック5を選 択する前の値に戻りま す。
LoSE 0 5800	<b>設定値ロッ</b> ・設定値ロ 変更可能 ・選択項目	<b>ク時変更可能</b> ック選択で, な項目を選択	項目選択 しoc d (ロック 2)またはし します。	<b>ac 5</b> (ロック 5)を選択時,
	5800	ステップ SV	'設定およびステップ時間設	定が変更できます。
	5868	ステップ SV	と設定,ステップ時間設定お	よび EV□警報動作点設定
		が変更できま	ます。	



キャラクタ	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)				
	PV フィルタ時定数設定				
	・PVフィルタ時定数を設定します。				
	設定値が大きすぎると、応答の遅れにより制御結果に悪い影響を与えること				
	取べ IEがつくて う こ る こ , 心合の 圧4 いにより 町 仰 加 不 に 芯 い 影 音 と 子 ん る こ こ があります。				
	・PV フィルタ時定数について				
	PV の一次遅れ演算を行い, CR フィルタと同じ効果を持たせたソフト上の				
	フィルタ機能で、入力の不安定を抑えます。				
	(図 8.5-2)のように入力がステップ状に変化した場合,(図 8.5-3)のように遅				
	れて変化します。				
	PV フィルタ時定数 T は、入力の変化が 63%に達する時間です。				
	(図 8.5-2)				
	100 %				
	100 %				
	63 %				
	Т				
	(図 8.5-3)				
	・設定範囲				
	0.0~10.0 秒				
- 55L	通信プロトコル選択				
U noñt	・通信プロトコルの種類を選択します。				
	<ul> <li>· 選択項目</li> </ul>				
	<b>  58   !! </b> 設定値デジタル伝送(神港標準プロトコル)				
	<b>  180   </b> 設定値デジタル受信器(神港標準プロトコル)				
	nodH MODBUS ASCII モード				
	nodr   MODBUS RTU モード				
-	オブション: C5W, C5 付加時,表示します。				
0 0008	● や 本 を 後 级 つ 接 続 し く 通 信 を 付 う 場 合 計 希 に 値 別 の 機 恭 番 亏 を 設 定 し ま →				
	9。				
	↓ 0 - 50 オプション: C5W/ C5 付加時に表示します				
	ネッション・0011,00円/100円でに次かします。				

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)
-259	通信速度選択
n nngg	・ホスト側の通信速度に合わせて、通信速度を選択します。
	・選択項目
	EEE 9600 bps
	🗒 /🕄 19200 bps
	<b>□∃8</b> ∀ 38400 bps
	オプション: C5W, C5 付加時に表示します。
	データビット/パリティ選択
11 7EHo	<ul> <li>ホスト側のデータビットおよびパリティに合わせて、データビットおよびパ</li> </ul>
	リティを選択します。
	<ul> <li>· 選択項目</li> </ul>
	<b>8</b> ビット/無し
	<b>うっつう 7</b> ビット/無し
	<b>86日</b> 8 ビット/偶数
	- 75日 7 ビット/偶数
	<b>8</b> ビット/奇数
	<b>うつけば 7</b> ビット/奇数
	オプション: C5W, C5 付加時に表示します。
6655	ストップビット選択
	・ホスト側のストップビットに合わせて、ストップビットを選択します。
	<ul> <li>· 選択項目</li> </ul>
	<u> </u>
	[]]]] <b>[</b> ] ストップビット2
	オプション: C5W, C5 付加時に表示します。
6763	応答時間遅延設定
0 00 12	・ホストからのコマンドを受信後、応答を返す時間を遅延することができま
	T.
	通信で応答時間遅延設定を変更した場合、その応答データから応答遅延時間
	が反映されます。
	$0 \sim 1000 \text{ ms}$
<b>F 1 1</b>	オブション: C5W, C5 付加時に表示します。
28_0	
0 0008	・SVICコマントで受け取った他にSVICハイノス他を加募した他をSVとし ます
	より。
	、
	「八八八〇〇二2070旧ヨの狭昇値 直流電流・直流電圧入力の場合
	スケーリング幅の+20%相当の換算値(小数占け小数占位置選択で選択)
	た位置になります)
	オプション: C5W. C5 付加時および通信プロトコル選択で 585 - 「設定値デジタル受信器
	(神港標準プロトコル)を選択時に表示します。
L	

以上でエンジニアリング設定モード1の設定が終了しました。
# 8.6 エンジニアリング設定モード2の設定項目

エンジニアリング設定モード2は、入力種類、スケーリング上限、スケーリング下限、イベント出力 EV□割付、ステップ時間単位、停電復帰後状態などを設定します。 設定値は、全パターンで共通です。

# ・エンジニアリング設定モード2へ移行するには

運転モードから▲キー, ▼キーと MODE キーを同時に約3秒間押し続けると, エンジニアリング 設定モード2に移行します。

エンジニアリング設定モード2の設定項目を,以下に示します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)						
	入力種類選	択					
0 2002	・熱電対(10 種類), 測温抵抗体(2 種類), 直流電流(2 種類), 直流電圧(4 種類)						
	の中から	入力わよいい「	を選択しより。 上に本西ナス坦へ、土田に拉结されていてたいせた				
	・但流竜圧	「回加电」ハカから他のハカに友史 y の场口, 平谷に按枕 c れ こ いる ビノリを					
	アレビルの心のハルに変更しててたてい。 センサを接続したまま他の入力に変更すると、入力回路が故障します						
	<ul> <li>・入力種類</li> </ul>	・入力種類を変更した場合に初期化される項目については、「9.6 設定変更に よる初期化項目について」(P109)を参照してください					
	よる初期						
	・選択項目						
	F002	К	-200~1370 °C				
	F0 [	К	-200.0∼400.0 °C				
	1000	J	-200~1000 °C				
	-005	ି R 0~1760 °C					
	SUDE	S	0~1760 <sup>°</sup> C				
	6006	В	0~1820 °C				
	2002	III     E     -200~800 °C       III     T     -200.0~400.0 °C       IIII     N     -200~1300 °C					
	50 <u>f</u>						
	-00£						
	PL 20	PL-Ⅱ     0~1390 °C       C(W/Re5-26)     0~2315 °C					
	c000						
	PF <u>F</u>	Pt100	-200.0∼850.0 °C				
	_%P(T_(_	JPt100	-200.0∼500.0 °C				
	Pf [][	Pt100	-200~850 °C				
	_:P(F)(_	JPt100	-200~500 °℃				
	FUDE	К	-328~2498 °F				
	<u>۲ ۲</u>	К	-328.0~752.0 °F				
		J	-328~1832 °F				
		R	32~3200 °F				
	5005	S	32~3200 F				
	<u>buur</u>	B	32~3308 F				
		E	-328~1472 F				

キャラクタ	现点/强也)						
工場出荷初期値							
	f 🛛 F	T -328.0~752.0 °F					
	nIIIF	N -328~2372 °F					
	PL 2F	PL-II         32~2534 °F           C(W/Re5-26)         32~4199 °F					
	<u>cuu</u> F						
	PF F	Pt100 -328.0~1562.0 °F					
	_:PCF	JPt100 -328.0~932.0 °F					
	PT OF	Pt100 -328~1562 °F					
	_:PCF	JPt100 -328~932 °F					
	4208	4~20 mA -2000~10000					
	8838	0~20 mA -2000~10000					
	80 18	0~1 V -2000~10000					
	0058	0~5∨ -2000~10000					
	1058	1~5 V -2000~10000					
	0 108	0~10 V -2000~10000					
5568	スケーリン	·グ上限設定					
	・スケーリ	ング上限値を設定します。					
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>						
	スケーリング下限値~入力レンジの上限値						
	直流電流・直流電圧入力の場合						
	-2000~10000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)						
	スケーリン						
005- 🛙	・スケーリング下限値を設定します。						
	八月レンンの下限恒~ヘクーリンク上限恒 支法委法 支法委任1100日へ						
	直流電流・直流電圧入力の場合						
	-2000	~10000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)					
of Lill	小致点位直						
	・ 深切 佰日						
	・選択項日						
	1 上译密语						
	人力種類調	医状で, 直流電流・ 直流電圧入力を速択した場合に衣示します。					
	イベント田	ノ E V   刮り 選択 					
0 0000	・イベント出力 EVT 割付を速択しよす。						
	・1 ハイト田刀 EVI 割竹を変更しに場合に初期化される項目についてば,「9.6 動学亦再による知期化商日について、104000た名切りてください。						
	· 强却佰日						
		<i>動作</i> 無]					
	IDDD         動作無し           IDDD         警報出力         上限警報           IDDD         警報出力         下限警報           IDDD              ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・						
		管報田刀 上下限範囲警報					

キャラクタ		
工場出荷初期値		
	0005	警報出力 上下限範囲警報個別設定
	0007	警報出力 絶対値上限警報
		警報出力 絶対値下限警報
		警報出力 待機付き上限警報
	00 10	警報出力 待機付き下限警報
		警報出力 待機付き上下限警報
	51 00	警報出力 待機付き上下限警報個別設定
	E: 00	ヒータ断線警報出力(オプション: C5W, EIW, W 付加時)
		カレントトランス(CT)で負荷電流値を検出し,ヒータ断線警報
		設定値を下回った時,出力を ON します。
	00 /4	ループ異常警報出力
		ループ異常警報時間とループ異常警報動作幅を設定します。
		・ループ異常警報について
		制御動作が逆動作の場合
		MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず,
		PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以
		上に上昇しない場合,出力を ON します。
		また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわら
		ず, PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設
		定以上に下降しない場合,出力を ON します。
		制御動作が正動作の場合
		MVが100%またはOUI1上限値に達したにもかかわらず、PV
		かルーフ異常警報時間内にルーフ異常警報動作幅の設定以上に 工際したい相合、山土さ <b>へい</b> しささ
		下降しない場合、出力をUN しより。 たた $M/$ $x \circ 0$ $y$ たたけ OUT1 下明値に 走したにたかかわらぜ
		また、 $MV$ かりるまたは $OUTI$ 下限値に進したにもかかわらり、 PV/ がループ異常繁報時間内にループ異常繁報動作幅の設定に
		トにト昇したい場合 出力を ON します.
		・オプション:EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, 『『???"(加熱冷却
		制御出力)を選択した場合]または DS, DA, EV3D□付加時
		制御動作が逆動作の場合
		OUT1 MV が 100 %または OUT1 上限値もしくは OUT2 MV が
		0%または-(OUT2 下限値)に達したにもかかわらず, PV がルー
		プ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇し
		ない場合,出力を <b>ON</b> します。
		また, OUT1 MV が 0 %または OUT1 下限値もしくは OUT2 MV
		が-100%または-(OUT2上限値)に達したにもかかわらず, PV が
		ループ異常警報時間内にルーブ異常警報動作幅の設定以上に下
		降しない場合、出力を ON します。
		OUT WV か IOU % または OUT 上限値もしくは OUT2 WV か OV(またけ (OUT2) 下阻値)に達したにすかかわらず DV がルー
		また OUT1 MV が 0 % またけ OUT1 下限値もしくけ OUT2 MV
		が-100%または-(OUT2 上限値)に達したにもかかわらず. PV が
		ループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上
		昇しない場合,出力を ON します。

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)					
	00 /5	タイムシグナル出力					
		1パターン内の合計時間内で,タイムシグナル出力 OFF 時間と					
		タイムシグナル出力 ON 時間を設定し,プログラム制御実行中					
		に出力を ON します。					
	00 %	AT 中出力					
		AT 実行中, 出力を ON します。					
	00 17	パターンエンド出力					
		プログラム制御終了後、パターンエンド出力時間設定で設定し					
		た時間, 出力を <b>ON</b> します。					
	TR 18	通信コマンドによる出力					
		通信コマンド 8004H B0 EV1 出力 0: OFF, 1: ON					
		B1 EV2 出力 0: OFF, 1 : ON					
		B2 EV3 出力 0: OFF, 1 : ON					
	110 13						
		フロクフム前御美行中,出刀を UN しよす。					
	出力)を選	.№音報/~ <b>(</b> 【何機竹さエ下№音報回別設定)または <b>」(</b> 【タイムシック)ル 択した場合、イベント出力に対してそれぞれ個別設定です。					
	10 13(E	:ータ断線警報出力), 🏭 🖁 🖓 (ループ異常警報出力)または🏭 🎜 (AT 中出力)以降					
	を選択し†	と場合,複数のイベント出力に対して共通設定です。					
8 138	EV1 警報 0	)設定有効/無効選択					
	・EV1 警報	B動作点設定値が0の場合,警報動作を有効にするか,無効にするか					
	を選択し	を選択します。 選択項目					
	・選択項目						
	36 91.1						
	イベントと	イベント出力 EV1 割付選択で, 100 (上限警報)~10 に(待機付き上下限警報個別設定)					
	[…]いい(約	色対値上限警報), …□□□□(絶対値ト限警報)を除く]を選択した場合に表示します。 ■ 佐 オ キ キ 乳 ウ					
8 183	EVI 言報男 • E\/1 敬刦						
	<ul> <li>EVI</li></ul>						
	直流電流	0.1~1000.0 C(1) 直流電流・直流電圧入力の場合					
	1~10	000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)					
	イベントと	出力 EV1 割付選択で、 🛄 😳 🍕 (上限警報)~🛄 🖓 🖓 (待機付き上下限警報個別設定)					
	を選択し†	に場合に表示します。					
· 문 : 국 국	EV1 警報重	か作遅延タイマ設定					
	・EV1 警執	Bの動作遅延時間を設定します。					
	PV が警	報動作範囲に入ってから設定時間を経過すると、警報出力が働きます。					
	・設定範囲						
	0~1000	0秒					
	イベントと	出力 EV1 割付選択で,					
	を選択した	と場合に表示します。					

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)						
	・EV1 警報の励磁または非励磁を選択します。						
	励磁を選択した場合, EV1 表示灯が点灯時, イベント出力 EV1 が導通状態						
	(ON)になり, EV1 表示灯が消灯時, イベント出力 EV1 が非導通状態(OFF) になります						
	になります。 非励磁を選択した場合, EV1 表示灯が点灯時, イベント出力 EV1 が非導通 状態(OFF)になり, EV1 表示灯が消灯時, イベント出力 EV1 が導通状態						
	(ON)になります。						
	上限警報(励磁)の時 上限警報(非励磁)の時						
	EV1 動作すきま EV1 動作すきま						
	SV +EV1 動作点 SV +EV1 動作点						
	(図 8.6-1) (図 8.6-2)						
	・選択項目						
	nonL 励磁						
	<b>- E 85</b>   非励磁						
	イベント出力 EV1 割付選択で, LLUU (上限警報)~LLUU に(待機付き上下限警報個別設定) を選択した場合にまデします						
EHED	イベント出力 EV2 割付選択						
	・イベント出力 EV2 割付を選択します。						
	・イベント出力 EV2 割付を変更した場合に初期化される項目については, 「9.6						
	設定変更による初期化項目について」(P.109)を参照してください。						
	・選択項日						
	■ <b>1002</b> 警報出力 下限警報						
	□ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □						
	■ ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●						
	□005 警報出力 上下限範囲警報						
	□□005 警報出力 上下限範囲警報個別設定						
	■ ■ ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●						
	■ ■ ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●						
	■ ■ ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●						
	■◎ 10   警報出力 待機付き下限警報						
	■□□:  警報出力 待機付き上下限警報						
	□□□ 2 2 警報出力 待機付き上下限警報個別設定						

キャラクタ	設定(選択)項日名 道明 設定範囲(選択項日)				
工場出荷初期値		武定(送扒)項日石,			
	00 /3	ヒータ断線警報出力(オプション: C5W, EIW, W 付加時)			
		カレントトランス(CT)で負荷電流値を検出し、ヒータ断線警報			
	100 24	ループ異常警報出力			
		ループ異常警報時間とループ異常警報動作幅を設定します。			
		・ループ異常警報について			
		制御動作が逆動作の場合			
		MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず,			
		PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定			
		上に上昇しない場合、出力を ON します。			
		また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわら			
		ず、PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設			
		定以上に下降しない場合、出力を ON します。			
		MVか100%またはOUT1上限値に達したにもかかわらす, PV			
		かルーク 英常警報時間内にルーク 英常警報 動作幅の設定以上に			
		下降しない場合、田刀をUN しより。 たた $M/$ が $0$ // たたけ OUT1 下明値に 走したにす かかわく デ			
		また、 $MV MU %$ または $OUII $			
		FV MADE ノ 英席書報時間内にDE ノ 英席書報勤作幅の設定以 トにト昇したい場合 出力を ON します			
		・オプション: $EV2$ Iイベント出力 EV2 割付選択で、 $III = I$ (加熱冷却			
		制御出力)を選択した場合]または DS, DA, EV3D□付加時			
		制御動作が逆動作の場合			
		OUT1 MV が 100 %または OUT1 上限値もしくは OUT2 MV が			
		0%または-(OUT2 下限値)に達したにもかかわらず, PV がルー			
		プ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上昇し			
		ない場合,出力 <b>ON</b> をします。			
		また, OUT1 MV が 0 %または OUT1 下限値もしくは OUT2 MV			
		が-100%または-(OUT2 上限値)に達したにもかかわらず, PV が			
		ループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下			
		降しない場合,出力を ON します。			
		制御動作が正動作の場合			
		OULI MV が 100 %または OULI 上限値もしくは OUL2 MV が			
		0%または-(0012 下限値)に達したにもかかわらず、PV がルー			
		フ 異常警報時間内にルーフ 異常警報動作幅の設定以上に下降し			
		ない場合、出力を $ON$ しよす。 たた $OUT1 M/ = 0 ( たたけ OUT1 工匠 はた) くけ OUT2 M/$			
		また、 $OUTIMV か U % または OUTI 下限値 ひしくは OUTZ MV が 100% またけ (OUT2 ト阻値)に 法したにたかかわたず DV が$			
		ループ異堂擎報時間内にループ異堂擎報動作幅の設定以上に上			
		ロージェニー 「「「「「」」」 「「」」」 「」」 「」」 「」」 「」」 「」			
	00 /5	タイムシグナル出力			
		1パターン内の合計時間内で、タイムシグナル出力 OFF 時間と			
		タイムシグナル出力 <b>ON</b> 時間を設定し、プログラム制御実行中			
		に出力を <b>ON</b> します。			
	00 %	AT 中出力			
	<b>_</b>	AT 実行中, 出力を ON します。			

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)					
	CC 17	パターンエンド出力					
		プログラム制御終了後、パターンエンド出力時間設定で設定し					
	た時間,出力を ON します。       III 18       通信コマンドによる出力						
		通信コマンド 8004H B0 EV1 出力 0: OFF, 1 : ON					
		B1 EV2 出力   0: OFF, 1 : ON					
		B2 EV3 出力   0: OFF, 1:ON					
	00 /9	RUN 出力					
		プログラム制御実行中,出力を ON します。					
	020	加熱冷却制御出力					
		加熱冷却制御の制御出力 OUT2 として働きます。					
	1100 KE	限警報)~10 12(待機付き上下限警報個別設定)または10 15(タイムシグナル					
	出力)を選び	Rした場合,イベント出力に対してそれぞれ個別設定です。					
		ーク劇録音報山刀), 真真 (气ルーク英帝音報山刀)または真真 (眞(AF中山刀)~ IN 出力)を選択した場合、複数のイベント出力に対して共通設定です。					
	オプション	/: EV2 または EV3(DR)付加時に表示します。					
<u>gətg</u>	EV2 警報 0						
	・EV2 警報	動作点設定値が0の場合,警報動作を有効にするか,無効にするか					
	を選択します。						
	・選択項目						
	noIII	無効					
	YESO	有効					
	イベント出力 EV2 割付選択で, 三〇〇 ¦(上限警報)~三〇 ¦2(待機付き上下限警報個別 [三〇〇 ](絶対値上限警報), 三〇〇8(絶対値下限警報)を除く]を選択した場合に表示しま						
무글무님	EV2 警報動	り作すきま設定 					
0 00 12	<ul> <li>・EV2 警報の期作すさまを設定します。</li> <li>・ 乳字範囲</li> </ul>						
	・						
	0.1~1000.0 5(1) 古法電法・古法電圧入力の担合						
	□ ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ① ①	・ 但 ת 电 庄 人 刀 の 場合					
	1~100 イベンムトト						
	を選択した	山刀 EVZ 割竹選択で, MED (工廠書報)~MD 「E (特徴竹さ工下廠書報個別設定) ~場合に表示します。					
8224	EV2 警報動						
	・EV2 警報	るの動作遅延時間を設定します。					
	PV が警報	報動作範囲に入ってから設定時間を経過すると、警報出力が働きます。					
	・設定範囲						
	0~1000	0秒					
	イベントと	出力 EV2 割付選択で, 🗓 🖸 🕻 (上限警報)~🛄 🕻 (待機付き上下限警報個別設定)					
	を選択した	と場合に表示します。					

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)						
	・EV2 警報の励磁または非励磁を選択します。						
	励磁を選択した場合, EV2 表示灯が点灯時, イベント出力 EV2 が導通状態						
	(ON)になり, EV2 表示灯が消灯時, イベント出力 EV2 が非導通状態(OFF) になります。 非励磁を選択した場合, EV2 表示灯が点灯時, イベント出力 EV2 が非導通						
	状態(OFF)になり, EV2 表示灯が消灯時, イベント出力 EV2 が導通状態						
	(ON)になります。						
	上限警報(励磁)の時 上限警報(非励磁)の時						
	EV2 動作すきま EV2 動作すきま						
	(図 8.6-3) (図 8.6-4)						
	・選択項目						
	nonl ma						
	イベント出力 EV2 割付選択で, LLUU (上限警報)~LLU に(待機付き上下限警報個別設定) を選択した場合に表示します						
EHAR	イベント出力 EV3 割付選択						
	・イベント出力 EV3 割付を選択します。						
	・イベント出力 EV3 割付を変更した場合に初期化される項目については、「9.6						
	設定変更による初期化項目について」(P.109)を参照してください。						
	□ <b>□ CO /</b> 警報出力 上限警報						
	□002 警報出力 下限警報						
	■ <b>□003</b> 警報出力 上下限警報						
	■□□□□ 警報出力 上下限警報個別設定						
	■						
	■ <b>□ □ □ □ □ □</b> ■ 警報出力 上下限範囲警報個別設定						
	■ 警報出力 絶対値上限警報						
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□						
	■ <b>2009</b> 警報出力 待機付き上限警報						
	□□□□□ □ 警報出力 待機付き下限警報						
	■□□ :  聲報出力 待機付き上下限警報						
	■ 2 2 警報出力 待機付き上下限警報個別設定						

キャラクタ		設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)		
上场出何初期他				
		ヒーダ		
	110 yu			
		ループ用労物和時間レループ用労物和動作値を設定します		
		ループ異常書報時間とルーン共常書報助評幅を改定しまり。		
		1) ノ 天市 言和に ついて 制御動作が 道動作の 提合		
		同(中勤) F/M 定勤) F 00 % 」   ► MV/ が 100 % こたけ OUT1 ト阻値に達したにまかかわらず		
		MV が $100$ が なたな $OOT 上阪 個に 建したに 007074009,$		
		エにエチしない物日, 田乃を $ON$ しより。 また $MV$ が $O S$ またけ $O U I I 1$ 下阻値に達したにもかかわら		
		また、NVV $M^*$ U $n$ も $n$ なたな UUII 「欧胆に 走したに も $M^*$ $M^*$ $D$ の デ PV が ループ 異 党 整 銀 時 問 内 に ループ 男 党 数 却 動 作 梔 の 乳		
		制御動作が正動作の場合		
		MV が 100 %または OUT1 上限値に達したにもかかわらず, PV		
		がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に		
		下降しない場合,出力を <b>ON</b> します。		
		また, MV が 0 %または OUT1 下限値に達したにもかかわらず,		
		PV がループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以		
		上に上昇しない場合,出力を ON します。		
		・オプション:EV2[イベント出力 EV2 割付選択で,		
		制御出力)を選択した場合]または DS, DA, EV3D□付加時		
		制御動作が逆動作の場合		
		OUT1 MV が 100 %または OUT1 上限値もしくは OUT2 MV が		
		0%または-(OU12 下限値)に達したにもかかわらず, PV がルー		
		ブ異常警報時間内にルーブ異常警報動作幅の設定以上に上昇し		
		ない場合,出力を UN しよす。 また、OUT1 MV/ボ 09/またけ OUT1 工匠(は 1) / け OUT2 MV/		
		また, OUTIMV かり%または OUTI 下限値もしくは OUTZ MV が 100% またけ (OUT2 ト阻値)に達したにたかかわたず DV が		
		ループ異堂藝報時間内にループ異堂藝報動作幅の設定以上に下		
		路したい場合 出力を ON します。		
		制御動作が正動作の場合		
		OUT1 MV が 100 %または OUT1 上限値もしくは OUT2 MV が		
		0%または-(OUT2 下限値)に達したにもかかわらず, PV がルー		
		プ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に下降し		
		ない場合,出力を <b>ON</b> します。		
		また, OUT1 MV が 0 %または OUT1 下限値もしくは OUT2 MV		
		が-100%または-(OUT2 上限値)に達したにもかかわらず, PV が		
		ループ異常警報時間内にループ異常警報動作幅の設定以上に上		
	;":) <b>"</b> ( 0 <b>"</b>	升しない場合、出力を UN します。		
		Iハターン的の合計時間的で、ダイムンクテル出力 UFF 時間と タイトンガナル出力 ON 時間を乳空し デュガニア 制御宇仁中		
		クイムンクノル田刀 UN 时间を改正し、ノロクフム耐御美行中 に出力を ON します		
	NO 15	(CH/)で UN しより。 AT 由出力		
		AT 宝行中 出力を ON します		
	1			

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)						
	00 (7	パターンエンド出力						
		プログラム制御終了後、パターンエンド出力時間設定で設定し						
		た時間、出力をONします。						
	8: 30	通信コマンドに上ろ出力						
		通信コマンド 8004H B0 EV1 出力 0. OFF 1. ON						
		B1 EV2 出力 0: OFF. 1 : ON						
		B2 EV3 出力 0: OFF. 1 : ON						
	00 /9	RUN 出力						
		プログラム制御実行中、出力を ON します。						
	[][ <b>[][] :</b> (上	限警報)~□□ /2(待機付き上下限警報個別設定)または□□ /5(タイムシグナル						
	出力)を選	択した場合,イベント出力に対してそれぞれ個別設定です。						
	<b>00 /3</b> (2	ータ断線警報出力), 🛄 🖁 📇 (ループ異常警報出力)または🛄 🕃 🔓 (AT 中出力)以降						
	を選択した	と場合,複数のイベント出力に対して共通設定です。						
	オプション	✓: EV3D□または EI 付加時に表示します。						
HJ=H	EV3 警報 0	)設定有効/無効選択						
0 no00	・EV3 警報動作点設定値が 0 の場合, 警報動作を有効にするか, 無効にするか							
	を選択します。							
	・選択項目							
		無効						
	36 31.1							
	イベントと	出力 EV3 割付選択で, …ÜÜ i(上限警報)~…Ü i⊂(待機付き上下限警報個別設定)						
	[:」(紙	巴灯他上限警報), …LLCQ(杷灯他下限警報)を除く]を選択した場合に衣示します。 h.ん オ キ オ 記 宁						
6363	EV3 言牧男							
0 00 82	• 設定豁田							
	0.1~100							
	直流雷流	1000.0 ((1) 雪流・直流雪圧入力の提合						
	1~10	000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)						
	イベントと	出力 FV3 割付選択で、 1000 1(上限警報)~100 12(待機付き上下限警報個別設定)						
	を選択した	と場合に表示します。						
문극극역	EV3 警報動	1作遅延タイマ設定						
	・EV3 警報	gの動作遅延時間を設定します。						
	PV が警	報動作範囲に入ってから設定時間を経過すると、警報出力が働きます。						
	・設定範囲	Ι						
	0~1000	0秒						
	イベントと	出力 EV3 割付選択で, 🛄 🖸 🕻 (上限警報)~🛄 🕻 🥻 (待機付き上下限警報個別設定)						
	を選択した	と場合に表示します。						

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)				
ABLA O noñt	<ul> <li>EV3 警報動作励磁/非励磁選択</li> <li>EV3 警報の励磁または非励磁を選択します。</li> <li>励磁を選択した場合, EV3 表示灯が点灯時, イベント出力 EV3 が導通状態</li> <li>(ON)になり, EV3 表示灯が消灯時, イベント出力 EV3 が非導通状態(OFF)</li> <li>になります。</li> <li>非励磁を選択した場合, EV3 表示灯が点灯時, イベント出力 EV3 が非導通状態</li> <li>(OFF)になり, EV3 表示灯が消灯時, イベント出力 EV3 が導通状態</li> <li>(ON)になります。</li> </ul>				
	上限警報(励磁)の時 EV3 動作すきま ON OFF SV +EV3 動作点 (図 8.6-5) 上限警報(非励磁)の時 EV3 動作すきま ON OFF SV +EV3 動作点 (図 8.6-6)				
	<ul> <li>・選択項目</li> <li>・ 通転</li> <li>・ 通転</li> <li>・ ため</li> <li>・ 声を</li> <li>・ 声の</li> <li>・ 一の</li> <li>・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・</li></ul>				

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)								
E & C + C + C + C + C + C + C + C + C + C	イベント入力 DI1 割付選択								
	・イベント入力 DI1 割付を選択します。								
	<u>1 ハノト入力機能</u> 入力 ON(闭)人力 OF								
		パターン番号選	択機能	[イ し		こついて]を参照			
	5000	正動作/逆動作切	り替え	正算	<u>動作</u>	逆動作			
	0003	プログラム制御 (STOP)切り替え	〕実行 <b>(RUN)</b>	/停止 実行	亍(RUN)	停止(STOP)			
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□								
	0005	プログラム制御	アドバンス	幾能ア	ドバンス	通常制御			
	オプション	∕: C5W, EIW, EIT, C	5 または EI 付カ	加時に表示し	ます。				
	<ul> <li>・イベント入力について 動作の判定は、エッジ動作です。ただし、電源投入時、ごQO5(プログラム制 御 アドバンス機能)以外はレベル動作による判定を行います。</li> <li>イベント入力 DI1, DI2 割付選択で、ごQO !(パターン番号選択機能)以外の同 じ機能を選択した場合、OR 判定を行います。</li> <li>イベント入力 DI□による動作変更が優先となります。</li> <li>ごQO !(パターン番号選択機能)を選択した場合、イベント入力 DI1、イベント 入力 DI2 の ON(閉)または OFF(開)状態により、実行パターン番号 1~4 を切り 替えることができます。</li> <li>イベント入力で選択した実行パターン番号が、キー操作で選択した実行パターン 番号より優先されます。</li> <li>イベント入力が全て OFF(開)状態の場合のみ、キー操作による実行パターン 選択が有効になります。</li> <li>イベント入力 DI1 のみ、ごCO !(パターン番号選択機能)を選択した場合</li> <li></li></ul>					5(プログラム制 、機能)以外の同 かDI1, イベント 寄号1~4を切り 尺した実行パタ の実行パターン			
	イベント入力 DI2 のみ, ごひつ !(パターン番号選択機能)を選択した場合       パターン番号     ※       イベント入力 DI2     OFF(開)       ON(閉)								
	1 ~ · · ·			ショウに	テノホリ。 早遅扣燃始い。	な選択した担合			
		<u> パターン</u> 番号		<u>ッ</u> ーン留 2					
	イベント入力 DI1 OFF(開) ON(閉) OFF(開) ON(閉)								
	イベント入力 DI2 OFF(開) OFF(開) ON(閉) ON(閉)								
	※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。								

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)							
E8: 2	イベント入力 DI2 割付選択							
	・イベント入力 Dl2 割付を選択します。							
	<u>1000</u>	<u>1ハノト</u> 動作無1	人力饿能		CJUN(団)	入力 OFF(囲)		
		パターン番号選打	尺機能	[イ し	ベント入力 <i>に</i> てください。	こついて]を参照		
	5000	正動作/逆動作切	り替え	正	<del></del> 動作	逆動作		
	0003	プログラム制御	実行(RUN)	/停止 実	行(RUN)	停止(STOP)		
		(STOP)切り替え						
	0004	プログラム制御	ホールド/ホ	バール ホ	ールド	ホールド解除		
		ド解除切り替え						
		プログラム制御	アドバンス格	幾能 ア	ドバンス	通常制御		
	オプション	<u>/: C5W, EIW, EIT, C5</u>	iまたは EI 付力	叩時に表示し	ょす。			
	<ul> <li>イベント</li> <li>動佐の判</li> </ul>	人力について	マナ ちだり	雪泥切		<b>に</b> (プロガラ) 判		
	動TFOF	」たは、エツン動作 バンス機能)IU人け	レベル動作に	レ, 电你仅 7トス判定	た行います	コ(ノロクノム前		
	イベント	、 入力 DI1 DI2 割6	† 選択で 『	ここ る 刊た	ーン番号躍却	マ機能)以外の同		
	じ機能を	選択した場合. 0	R 判定を行い	·( /				
	イベント入力 DI□による動作変更が優先となります。 □CC (パターン番号選択機能)を選択した場合、イベント入力 DI1、イベント 入力 DI2 の ON(閉)または OFF(開)状態により、実行パターン番号 1~4 を切り 替えることができます。 イベント入力で選択した実行パターン番号が、キー操作で選択した実行パタ							
	ーン番号	ーン番号より優先されます。						
	イベント入力が全て OFF(開)状態の場合のみ,キー操作による実行パターン							
	選択が有	選択が有効になります。						
	イベント入力 Dl1 のみ, 🛄 🖸 🕻 (パターン番号選択機能)を選択した場合							
		パターン番号	*	2				
	イベント入力 DI1 OFF(開) ON(閉)							
	※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。 イベント入力 DI2 のみ, ここの (パターン番号選択機能)を選択した場合							
		パターン番号	*	2				
	イイ	ベント入力 <b>Dl2</b>	OFF(開)	ON(閉)				
	**	キー操作で選択した	と実行パター	・ン番号にお	なります。			
	イベン	ト入力 DI1, DI2 て	5, <b>000 I</b> (/	ペターン番	号選択機能)	を選択した場合		
		パターン番号	*	2	3	4		
	イイ	 ベント入力 DI1	OFF(開)	ON(閉)	OFF(開)	ON(閉)		
	イイ	<u>ベント入力 DI2</u>	OFF(開)	OFF(開)	ON(閉)	ON(閉)		
1	× ×	ャー孾作で選択し7	こ夫仃バター	・ン畨号に	なります。			

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)
Гго <b>б</b> 0 Рв00	<ul> <li>伝送出力選択         <ul> <li>・伝送出力の種類を選択します。</li> <li>PV 伝送, SV 伝送または MV 伝送のいずれかを 125 ms 毎にアナログ量に変換し, 電流で出力します。</li> <li>・伝送出力を変更した場合に初期化される項目については,「9.6 設定変更による初期化項目について」(P.109)を参照してください。</li> <li>・選択項目             </li> <li>PV 伝送             </li> <li>SV 伝送             </li> <li>SV 伝送             </li> <li>AV 伝送             </li> </ul> </li> </ul>
<b>Г I. Н</b>	<ul> <li>伝送出力上限設定</li> <li>・伝送出力の上限値(20 mA DC を出力した時の値)を設定します。</li> <li>伝送出力上限設定と伝送出力下限設定が同じ場合,伝送出力下限値を出力します。</li> <li>SV 伝送または MV 伝送を選択した場合,プログラム制御停止(スタンバイ)時,4 mA を出力します。</li> <li>・設定範囲</li> <li>PV 伝送・SV 伝送 伝送出力下限設定値~入力レンジの上限値 直流電流・直流電圧入力の場合: -2000~10000(小数点は小数点位置選択で選択した 位置になります)</li> <li>MV 伝送 伝送出力下限値~105.0 %</li> </ul>
<b>[ - 200</b> [] - 200	<ul> <li>伝送出力下限設定</li> <li>・伝送出力の下限値(4 mA DC を出力した時の値)を設定します。</li> <li>伝送出力上限設定と伝送出力下限設定が同じ場合,伝送出力下限値を出力します。</li> <li>SV 伝送または MV 伝送を選択した場合,プログラム制御停止(スタンバイ)時,4 mA を出力します。</li> <li>・設定範囲</li> <li>PV 伝送・SV 伝送 入力レンジの下限値~伝送出力上限設定値 直流電流・直流電圧入力の場合:</li> <li>-2000~10000(小数点は小数点位置選択で選択した 位置になります)</li> <li>MV 伝送 -5.0 %~伝送出力上限設定</li> <li>オプション: EIT 付加時に表示します。</li> </ul>
<b>n_5</b> 0 at a0	ステッフ時間単位選択         ・ステップ時間の単位を選択します。         ・選択項目         示: n::::       時:分         55.c:::::       分:秒

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,説明,設定範囲(選択項目)				
<b>P-E</b> 0 550P	<b>停電復帰後</b> ・プログラ を選択し ・選択項目	:状態選択 ム制御実行中に停電し,その後復帰した時のプログラム制御の状態 ます。				
	5608	亭電復帰後停止 停電復帰後,実行していたプログラム制御を停止して,プログラ ム制御停止(スタンバイ)状態で復帰します。				
	conf	停電復帰後継続 停電復帰後,実行していたプログラム制御の続きを実行します。				
	Hold	停電復帰後一時停止 停電復帰後,実行していたプログラム制御を一時停止(ホールド 機能)した状態で復帰し,一時停止した時点の SV で定値制御を 行います。 RUN キーを押すと,一時停止を解除し,プログラム制御を継続 して実行します。				
5_58 a aaao	<b>プログラム</b> ・プログラ ・設定範囲 スケーリ した位置	▲制御開始時のステップ SV 設定 <sup>5</sup> ム制御開始時のステップ SV を設定します。 目 リング下限値~スケーリング上限値(小数点は小数点位置選択で選択 畳になります)				
5 <u>5</u> 1 0 <i>Р</i> 800	<b>プログラム</b> ・プログラ PV スタ・ 100 ℃ 25 ℃	.制御開始方式選択 ム制御の開始方式を選択します。 −ト、PVR スタート				



キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)						
85 5	AT バイアス設定						
	・AT 時のバイアス値を設定します。						
	PVとSVの偏差により、自動的に決定するATポイントのバイアス値を設定						
	します。						
	AT バイアス設定は、定値制御時のみ働きます。						
	<ul> <li>・設定範囲</li> </ul>						
	熱電対、測温抵抗体入力で小数点なしの場合						
	0∼50 °C(0∼100 °F)						
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合						
	0.0∼50.0 °C(0.0∼100.0 °F)						
	入力種類選択で、熱電対、測温抵抗体入力を選択した場合に表示します。						
Faist	入力異常時出力状態選択						
	・入力異常(オーバスケール,アンダスケール)時の出力状態を選択します。						
	<ul> <li>・選択項目</li> </ul>						
	◎FFII 出力 OFF						
	onIII 出力 ON						
	直流電流・直流電圧入力で、直流電流出力の場合に表示します。						
IT: AE	表示時間設定						
0000	<ul> <li>・無操作の状態から、表示器が消灯するまでの時間を設定します。</li> </ul>						
	表示時間経過後,表示器が消灯している時に何れかのキーを押すと,再点灯し						
	ます。						
	入力異常(オーバスケール,アンダスケール)またはバーンアウトになった場合						
	表示器が点灯し、エラーコードを表示します。						
	エラーが解除された場合,再度表示時間経過後,表示器が消灯します。 ・設定範囲						
	00:00~60:00(分:秒)						
	00:00を設定すると、表示器は消灯しません。						
12 di 1-							
0 no00	・人力異常時のエフーコード表示を有効にするか無効にするかを選択します。						
	有効を選択した場合、人力異常時のエフーコードは以下の通りです。						
	エフーコードは、PV表示器に表示します。						
	ーリンク上版設定値)を超えた場合						
	「「「「」」」 「ハレンント限(但流電流, 但流電圧入力の場合, ベク」 ーリング下限設定値)を超えた場合						
	$「 」 「 〕 〕 \int \mathcal{T} = \mathbf{D} \cdot D$						
	•選択項目						
	<b>₩265</b> [1] 有効						

以上でエンジニアリング設定モード2の設定が終了しました。

RSTキーを押すと、運転モードに戻ります。

# 8.7 データクリア

データクリアは,全データを工場出荷初期値に戻します。 プログラム制御停止(スタンバイ)時のみ有効で,プログラム制御実行中は実行できません。

# ⚠ 注 意

データクリアを実行した場合,再度,初期設定および各設定を行う必要がありますのでご注意くだ さい。(データの復元はできません) 誤ってデータクリアを実行した時のために,巻末のデータシートを使用して,初期設定および各設 定値を控えておいてください。

# ・データクリアへ移行するには

運転モードでプログラム制御停止(スタンバイ)時, ▲キー, ▼キーと STOP キーを同時に約3秒 間押し続けると, データクリア実行/中止選択項目に移行します。

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名, 説明, 設定範囲(選択項目)					
<u></u>	データクリア実行/中止選択					
0 aa00	・データクリアを実行するか中止するかを選択します。					
	データクリア中止を選択し MODE キーを押すと、データクリアを中止し、運					
	転モードに戻ります。					
	データクリア実行を選択し MODE キーを押すと, PV 表示器に /					
	その後、自動的に運転モードに戻ります。					
	•選択項目					
	「「「」」「データクリア中止					
	当E5III データクリア実行					

# 9. 運転

#### 9.1 プログラム制御の実行

- 9.1.1 プログラム制御を実行する
  - (1) 電源投入前にすること

本器へ電源投入する前に,「3. 制御盤への取り付け」(P.12~15),「4. 配 線」(P.16~25)を確認してください。

(2) 電源投入後にすること

本器へ電源投入した後,「5. キー操作の概要と各モードの説明」(P.26~28),「6. 初期設定」(P.29~37),「7. 基本的な設定および運転」(P.38~43)および「8. 設定項目の説明」(P.44~90)を参考 に,必要な設定項目を設定してください。

(3) 実行パターン番号の選択

実行パターン番号の選択は、PTNキーで選択する方法とイベント入力で選択する方法の2通り有ります。

イベント入力で選択した実行パターン番号が, PTN キーで選択した実行パターン番号より優先されます。

- イベント入力が全て OFF(開)状態の場合のみ,キー操作による実行パターン選択が有効になります。
- ・PTN キーで選択する

プログラム制御停止(待機)状態で, PTN キーを押して, 実行パターン番号 1~10 を選択してください。

# ・イベント入力で選択する

イベント入力 DI1 割付選択,イベント入力 DI2 割付選択で, この (パターン番号選択機能)を 選択した場合,イベント入力 DI1,イベント入力 DI2 の各端子と SG 端子間を ON(閉)または OFF(開)することにより,実行パターン番号 2~4 を選択できます。 実行パターン番号 1 または 5~10 を選択したい場合, PTN キーを押してください。

動作の判定は、エッジ動作です。ただし、電源投入時はレベル動作です。

イベント入力 DI1 のみ [] [] (パターン番号選択機能)を選択した場合 (例) 実行パターン番号 2 を選択する場合, ⑨-⑩間を ON(閉)してください。

(表 9.1.1-1)

パターン番号 端子番号	*	2
⑨ イベント入力 DI1	OFF(開)	ON(閉)

※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。

イベント入力 Dl2 のみ [] [] (パターン番号選択機能)を選択した場合 (例) 実行パターン番号 2 を選択する場合, ⑧-⑫間を ON(閉)してください。

(表 9.1.1-2)

パターン番号 端子番号	*	2
⑧ イベント入力 Dl2	OFF(開)	ON(閉)

※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。

イベント入力 DI1, イベント入力 DI2 共に 2 (パターン番号選択機能)を選択した場合 (例) 実行パターン番号4を選択する場合, ⑨-⑩間および⑧-⑫間を ON(閉)してください。

#### (表 9.1.1-3)

パターン番号 端子番号	*	2	3	4
⑨ イベント入力 DI1	OFF(開)	ON(閉)	OFF(開)	ON(閉)
⑧ イベント入力 Dl2	OFF(開)	OFF(開)	<b>ON(</b> 閉)	ON(閉)

※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。

#### (4) プログラム制御の実行

プログラム制御の実行は、RUN キーで実行する方法とイベント入力で実行する方法の2通り有ります。

・RUN キーで実行する

プログラム制御停止(スタンバイ)状態で, RUN キーを押してください。 プログラム制御を実行します。

# ・イベント入力で実行する

イベント入力 DI□割付選択で, □□□□□=(プログラム制御 実行/停止切り替え)を選択した場合, イベント入力 DI□の各端子と SG 端子間を ON(閉)または OFF(開)することにより, プログラ ム制御 実行(RUN)/停止(STOP)を切り替えることができます。

イベント入力 DI1 割付選択で、 こころ (プログラム制御 実行/停止切り替え)を選択した場合, ⑨-⑩間を ON(閉)してください。





し、プログラム制御を実行します。

(図 9.1.1-1)

[プログラム制御の開始方式について]

プログラム制御の開始方式は、プログラム制御開始方式選択の選択内容により、下記のようになります。

PV スタート: プログラム制御開始時のみ,ステップ SV とステップ時間を PV まで早送りし, プログラム制御をスタートさせる方式です。ただし,プログラム制御開始時のス テップ SV 設定が PV スタートした時の PV より大きい場合,プログラム制御開 始時のステップ SV 設定で設定した SV よりプログラム制御を開始します。



(図 9.1.1-2)

- PVR スタート: プログラム制御開始時およびリピート動作時,ステップ SV とステップ時間を PV まで早送りし、プログラム制御をスタートさせる方式です。 動作図は、PV スタートと同様です。
- SV スタート: プログラム制御開始時, プログラム制御開始時のステップ SV 設定で設定した値 より, プログラム制御をスタートさせる方式です。



(図 9.1.1-3)

# [停電復帰後の動作について]

プログラム制御実行中に停電した場合,停電復帰後の動作は,停電復帰後状態選択の選択内容に より,下記のようになります。 停電復帰時の進行時間誤差は,1分または1秒です。

- 停電復帰後停止: 停電復帰後,実行していたプログラム制御を停止して,プログラム制御停止(スタンバイ)状態で復帰します。
- 停電復帰後継続: 停電復帰後,実行していたプログラム制御の続きを実行します。
- 停電復帰後一時停止: 停電復帰後,実行していたプログラム制御を一時停止(ホールド機能)した 状態で復帰し,一時停止した時点のステップ SV で定値制御を行います。 RUN キーを押すと,一時停止を解除し,プログラム制御を継続して実行し ます。

# [ウエイト機能について]

ウエイト機能は、プログラム制御実行中、ステップ終了時に PV と SV の偏差がウエイト設定値以内に入っていない場合、次のステップに進まず、PV と SV の偏差がウエイト設定値以内に入るまで次のステップに移行しない機能です。

ウエイト機能が働くと、PV 表示器および PTN/STEP 表示器が点滅します。

#### ウエイト機能の説明図

・プログラム・パターンが上昇ステップの場合



(図 9.1.1-4)

・プログラム・パターンが下降ステップの場合



---- PV

ー·ー·ー ウエイト機能により、時間T遅れたプログラム・パターン

(図 9.1.1-5)

#### ・ウエイト機能の解除方法

**RUN** キーを約1秒間押し続けると、ウエイト機能を解除できます。 また、イベント入力 DI□割付選択で、**□□□□**気(プログラム制御 アドバンス機能)を選択し、イベン ト入力 DI□の各端子と SG 端子間を ON(閉)することでもウエイト機能を解除できます。

# 9.1.2 プログラム制御を停止する

プログラム制御の停止は, STOP キーで停止する方法とイベント入力で停止する方法の2通り有ります。

STOP キーで停止する

プログラム制御実行中, **STOP**キーを約1秒間押し続けてください。 プログラム制御を停止し, プログラム制御停止(スタンバイ)状態に戻ります。

・イベント入力で停止する

イベント入力 DI□割付選択で, □003(プログラム制御 実行/停止切り替え)を選択した場合, イベント入力 DI□の各端子と SG 端子間を ON(閉)または OFF(開)することにより, プログラム制御 実行(RUN)/停止(STOP)を切り替えることができます。

イベント入力 DI1 割付選択で、 この 3 (プログラム制御 実行/停止切り替え)を選択した場合、 9-12間を OFF(開)してください。

プログラム制御を停止し、プログラム制御停止(スタンバイ)状態に戻ります。



(図 9.1.2-1)

# 9.1.3 プログラム制御を一時停止する(ホールド機能)

ホールド機能は、プログラム制御実行中、現在実行中のステップを一時停止させる機能です。 一時停止した時点での SV で定値制御を行います。 RUN キーを押すと、一時停止を解除し、プログラム制御を継続して実行します。

プログラム制御の一時停止は, ▲キーで一時停止する方法とイベント入力で一時停止する方法の2 通り有ります。

- ・ ▲キーで一時停止する プログラム制御実行中、 ▲キー約1秒間押し続けてください。
   現在実行中のステップの進行を一時停止し、停止した時点の SV で定値制御を行います。
   PV 表示器および RUN 表示灯が点滅します。
- ・イベント入力で一時停止する

イベント入力 DI□割付選択で, □□□□「(プログラム制御 ホールド/解除切り替え)を選択した場合, イベント入力 DI□の各端子と SG 端子間を ON(閉)または OFF(開)することにより, プログラム制 御 ホールド/ホールド解除を切り替えることができます。

イベント入力 DI1 割付選択で, こうない パログラム制御 ホールド/解除切り替え)を選択した場合, ⑨-12間を ON(閉)してください。

現在実行中のステップの進行を一時停止し,停止した時点のSVで定値制御を行います。 PV表示器およびRUN表示灯が点滅します。



し、プログラム制御を一時停止します。

(図 9.1.3-1)

# 9.1.4 プログラムのステップを進める(アドバンス機能)

アドバンス機能は、プログラム制御実行中、現在実行中のステップを中断し、次のステップの先頭に 移行する機能です。

ウエイト機能が働いている場合、ウエイト機能を解除し、次のステップの先頭に移行します。

プログラムのステップを進めるには、RUNキーで進める方法とイベント入力で進める方法の2通り 有ります。

・RUN キーで進める

プログラム制御実行中, RUN キーを約1秒間押し続けてください。 現在実行中のステップを中断し,次のステップの先頭に移行します。 RUN キーを約1秒間押し続ける毎に,次のステップに進みます。

### ・イベント入力で進める

イベント入力 DI□割付選択で, □□□□□「フログラム制御 アドバンス機能)を選択した場合, イベント入力 DI□の各端子と SG 端子間を ON(閉)または OFF(開)することにより, プログラム制御 アドバンス/通常制御を切り替えることができます。

イベント入力 DI1 割付選択で, 2005(プログラム制御 アドバンス機能)を選択した場合, 9-12 間を ON(閉)してください。

現在実行中のステップを中断し,次のステップの先頭に移行します。 ⑨-12間を OFF(開)から ON(閉)する毎に,次のステップに進みます。



#### (図 9.1.4-1)

#### 9.1.5 プログラムのステップ時間の進行を早める(ステップ時間早送り機能)

ステップ時間早送り機能は、プログラム制御実行中、**FAST**キーを押している間、ステップ時間の進行を 60 倍にして早送りする機能です。

プログラムのステップ時間の進行を早めるには、FASTキーを押してください。 FASTキーを押している間、ステップ時間の進行を 60 倍にして早送りします。

ウエイト動作を設定している場合、ウエイト動作が優先され、ステップ早送り機能は働きません。

#### 9.1.6 プログラムのステップ SV またはステップ時間を変更する

プログラム制御実行中,ステップ SV またはステップ時間を変更した場合,下図のようになります。





(図 9.1.6-1)



・ステップ時間を 0:30 から 0:50 に変更した場合



(図 9.1.6-2)

# 9.1.7 プログラムの終了(パターンエンド機能)

イベント出力 EV□割付選択でご? 1?(パターンエンド出力)を選択した場合,プログラム制御終了後, パターンエンド出力が ON し, SV 表示器に PEnd を点滅表示します。

STOP キーを約1秒間押し続けると、パターンエンド出力を OFF し、プログラム制御停止(スタンバ イ)状態に戻ります。

パターンエンド出力時間を設定している場合,パターンエンド出力時間経過後,自動的にパターンエ ンド出力を OFF し、プログラム制御停止(スタンバイ)状態に戻ります。

#### 9.2 定値制御の実行

#### 9.2.1 定値制御を実行する

設定したステップ SV で、定値制御(指示調節計と同様の制御)を行います。 定値制御の実行は、定値制御を行いたいステップ SV のステップ時間を----に設定します。

(例) パターン番号 1, ステップ番号 1 のステップ SV を 500 ℃, ステップ時間を----に設定し, RUN キーを押すと, 500 ℃で定値制御を行います。

#### (1) 電源投入前にすること

本器へ電源投入する前に,「3. 制御盤への取り付け」(P.12~15),「4. 配 線」(P.16~25)を確認し てください。

(2) 電源投入後にすること

本器へ電源投入した後,「5. キー操作の概要と各モードの説明」(P.26~28),「6. 初期設定」(P.29~37),「7. 基本的な設定および運転」(P.38~43)および「8. 設定項目の説明」(P.44~90)を参考に、必要な設定項目を設定してください。 定値制御を行いたいパターンのステップ SV,ステップ時間を設定してください。 ステップ時間は、00:00 から シキーを押してください。----になります。

PID ブロック番号を選択してください。

#### (3) 実行パターン番号の選択

実行パターン番号の選択は, PTN キーで選択する方法とイベント入力で選択する方法の2通り有ります。 イベント入力で選択した実行パターン番号が, PTN キーで選択したパターン番号より優先されます。

イベント入力が全て OFF(開)状態の場合のみ,キー操作による実行パターン選択が有効になります

・PTN キーで選択する

プログラム制御停止(スタンバイ)状態で, PTN キーを押して, (2)でステップ時間を----に設定したパターン番号(1~10)を選択してください。

・イベント入力で選択する

イベント入力 DI1 割付選択,イベント入力 DI2 割付選択で, この (パターン番号選択機能)を 選択した場合,イベント入力 DI1,イベント入力 DI2 の各端子と SG 端子間を ON(閉)または OFF(開)することにより,実行パターン番号 2~4 を選択できます。

実行パターン番号1または5~10を選択したい場合, PTN キーを押してください。

動作の判定は、エッジ動作です。ただし、電源投入時はレベル動作です。

イベント入力 DI1 のみ [] [] (パターン番号選択機能)を選択した場合 (例) 実行パターン番号 2 を選択する場合, ⑨-⑩間を ON(閉)してください。

(表 9.2.1-1)

パターン番号 端子番号	*	2	
⑨ イベント入力 DI1	OFF(開)	ON(閉)	
※ キー操作で選択した	実行パターン	~番号になり	ます。

イベント入力 Dl2 のみ [] [] (パターン番号選択機能)を選択した場合 (例) 実行パターン番号 2 を選択する場合, ⑧-12間を ON(閉)してください。

(表 9.2.1-2)

パターン番号 端子番号	*	2
⑧ イベント入力 DI2	OFF(開)	ON(閉)

※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。

(表 9.2.1-3)

パターン番号 端子番号	*	2	3	4
⑨ イベント入力 DI1	OFF(開)	ON(閉)	OFF(開)	ON(閉)
⑧ イベント入力 DI2	OFF(開)	OFF(開)	ON(閉)	ON(閉)

※ キー操作で選択した実行パターン番号になります。

#### (4) 定値制御の実行

定値制御の実行は、RUN キーで実行する方法とイベント入力で実行する方法の2通り有ります。

・RUN キーで実行する

プログラム制御停止(スタンバイ)状態で, RUN キーを押してください。

(2)でステップ時間を----に設定したステップをホールドして, ステップ SV で定値制御を行います。

定値制御実行中は, RUN 表示灯が点滅します。

・イベント入力で実行する

イベント入力 DI□割付選択で, □□□□□=(プログラム制御 実行/停止切り替え)を選択した場合, イベント入力 DI□の各端子と SG 端子間を ON(閉)または OFF(開)することにより, プログラ ム制御 実行(RUN)/停止(STOP)を切り替えることができます。

イベント入力 DI1 割付選択で, **□003**(プログラム制御 実行/停止切り替え)を選択した場合, ⑨-12間を ON(閉)してください。

(2)でステップ時間を----に設定したステップをホールドして, ステップ SV で定値制御を行います。

定値制御実行中は, RUN 表示灯が点滅します。

イベント入力 DI1, イベント入力 DI2 共に [] [] (パターン番号選択機能)を選択した場合 (例) 実行パターン番号 4 を選択する場合, ⑨-⑫間および⑧-⑫間を ON(閉)してください。



し,定値制御を実行します。

(図 9.2.1-1)

# 9.2.2 定値制御を終了する

定値制御を終了するには、STOP キーで終了する方法とイベント入力で終了する方法の2通り有ります。

・STOP キーで終了する 定値制御実行中,STOP キーを約1秒間押し続けてください。 定値制御を終了し,プログラム制御停止(スタンバイ)状態に戻ります。

・イベント入力で終了する

イベント入力 DI□割付選択で, □□□□ (プログラム制御 実行/停止切り替え)を選択した場合, イベント入力 DI□の各端子と SG 端子間を ON(閉)または OFF(開)することにより, プログラム制御 実行(RUN)/停止(STOP)を切り替えることができます。

イベント入力 DI1 割付選択で, **□003**(プログラム制御 実行/停止切り替え)を選択した場合, 9-12間を OFF(開)してください。

定値制御を終了し、プログラム制御停止(スタンバイ)状態に戻ります。



し、定値制御を終了します。

(図 9.2.2-1)

# 9.3 SV 表示器の表示を切り替える

SV 表示器の表示を切り替えるには、PTN キーを押してください。 PTN キーを押す毎に、以下のように切り替わります。



**運転モード** ステップ SV 表示

# モニタモード

残時間表示

(例) 00:30(時:分または分:秒の: が点滅します。) 定値制御の場合, ----を表示します。

# 9.4 AT を実行する

#### 9.4.1 AT 実行時の注意



[プログラム制御実行中, AT 実行時の注意]

・AT を実行すると、実行した時点から AT を行い、終了するまでステップ時間は進みません。 AT 終了後、残りのステップを実行します。



(図 9.4.1-1)

# 9.4.2 AT の動作

AT の動作について説明します。

AT はプロセスに強制的に変動を与えて P, I, D, ARW 各設定値の最適値を自動的に算出する機能です。 直流電流,直流電圧入力の場合,立ち上がり時,安定時,立ち下がり時に関係なく SV で変動を与え ます。

SV と PV の偏差により、以下の3 通りの中から自動的に AT を実行します。

#### [SV と PV の偏差が大きい立ち上がりの場合]

AT バイアス設定を 20 ℃(F)に設定した場合, SV より 20 ℃(F)低い温度で変動を与えます。





[制御が安定している場合]

SV で変動を与えます。



(図 9.4.2-2)

#### [SV と PV の偏差が大きい立ち下がりの場合]

AT バイアス設定を 20 ℃(°F)に設定した場合, SV より 20 ℃(°F)高い温度で変動を与えます。



# 9.4.3 AT を実行する

AT の実行は、制御パラメータ設定モードの AT 実行/解除選択で行います。 AT を実行するには、AT 実行/解除選択で、**月**「」」[[AT 実行]を選択し、RST キーを押してください。



# 9.5 入力値を補正する

入力値の補正は,エンジニアリング設定モード 1 のセンサ補正係数設定とセンサ補正設定で行います。 センサ補正係数は傾きを,センサ補正は補正後と補正前の差を設定します。

入力補正後の PV は,以下の式で表されます。 入力補正後の PV=現在の PV×センサ補正係数設定値+(センサ補正設定値)

センサ補正係数とセンサ補正値を組み合わせた入力値の補正例を、下記に示します。



- (1) 補正したい2点抽出し、補正後のPVを決めてください。
   補正前のPV: 300 °C → 補正後のPV: 340 °C
   補正前のPV: 750 °C → 補正後のPV: 700 °C
- (2) (1)より、センサ補正係数設定値を求めてください。
   (Y X) / (Y X) = (700 340) / (750 300) = 0.8
- (3) mV 発生器やダイヤル抵抗器などを使用して, PV が 300 ℃になるよう入力してください。
- (4) (2)で求めた値を、センサ補正係数に設定してください。
- (5) PV を読み取ってください。240 ℃と表示します。
- (6) センサ補正設定値を求めてください。
   入力補正後の PV と(5)で読み取った PV の差を求めます。
   340 ℃ 240 ℃ = 100 ℃
- (7) (6)で求めた値を、センサ補正に設定してください。
- (8) mV 発生器やダイヤル抵抗器などを使用して,750 ℃相当の起電力または抵抗値を入力してくだ さい。
- (9) PVを読み取り, 700 ℃と表示することを確認してください。

設定例 センサ補正係数 0.800, センサ補正 100.0 ℃を設定する場合


#### 9.6 設定変更による初期化項目について

設定変更により、初期化される項目について下記に示します。

O: 初期化します

-: 初期化しません

設定変更項目	入力種類	イベント	イベント	イベント	伝送出力
	選択	出力 EV1	出力 EV2	出力 EV3	選択
初期化される項目		割付選択	割付選択	割付選択	
ループ異常警報時間設定	0	—	—	—	—
ループ異常警報動作幅設定	0	—	—	—	—
センサ補正係数設定	0	_	—	_	—
センサ補正設定	$\bigcirc$	_	_	_	_
SVTC バイアス設定	$\bigcirc$	_	—	—	—
スケーリング上限設定	$\bigcirc$	—	—	—	—
スケーリング下限設定	0	—	—	—	—
EV1 警報 0 設定有効/無効選択	—	0	—	—	—
EV1 警報動作すきま設定	—	0	—	—	—
EV1 警報動作遅延タイマ設定	—	0	—	—	—
EV1 警報動作励磁/非励磁選択	—	0	—	—	—
EV2 警報 0 設定有効/無効選択	—	—	0	—	—
EV2 警報動作すきま設定	—	—	0	—	—
EV2 警報動作遅延タイマ設定	—	—	0	—	—
EV2 警報動作励磁/非励磁選択	—	—	0	—	—
EV3 警報 0 設定有効/無効選択	—	—	—	0	—
EV3 警報動作すきま設定	—	—	—	0	—
EV3 警報動作遅延タイマ設定	—	—	—	0	—
EV3 警報動作励磁/非励磁選択	—	—	—	0	—
伝送出力上限設定 *	0	—	—	—	0
伝送出力下限設定 *	0	—	—	—	0
プログラム制御開始時の	$\bigcirc$				
ステップ SV 設定	U	_	_	_	_
AT バイアス設定	0	—	—	—	—

\*: 伝送出力選択が PV 伝送または SV 伝送で、入力種類選択を変更した場合、初期化する。

#### - 110 -

部分は ON または OFF 動作します。

動作	逆(加熱)動作	F		正(冷却)動作	
制 御 動 作	ON OFF のFF のFF のFF のFF の の の の の の の の の の の の の		Z	動作すきま く く V	ON OFF
リレー接点出力	( <u>6</u> )	<sup>(15</sup> ) روباً	<sup>(15</sup> ) روحیا		(5 (6)
無接点電圧出力	+ (5) 12 V DC - (6)	+ (5) 0 V DC - (6)	+15 0 V DC -16		+ 15 12 V DC - 16
直流電流出力	+ (5)	+ 15 4 mA DC - 16	+ (15) 4 mA DC - (16)		+ (15) 20 mA DC - (16)
表示(OUT) 緑	点灯	消灯	消灯		点灯

#### 10.2 OUT1 ON/OFF 動作図

部分は ON または OFF 動作します。

動作	逆	[(加熱)動作			正(冷却)動作	
制御動作	ON	比例带 人 Si	<u>λ</u>		< ↓ 比例帯 → ↓ ↓ ↓ ↓ ↓	ON OFF
リレー接点出力	15 。 16 偏差にぶ	15 16 16 応じて周期動	⑮ ⑯	15 。 16 偏差印	低 低 に に に に し て 周期動	15 16 16
無接点電圧出力	+① 12 V DC -⑥	+15	+⑮ 0 V DC _⑯	+15	+ (5	+15
直流電流出力	+ ①	+①	+⑮ 4 mA DC -⑯	+① 4 mA DC -① 偏差に)	+①	+①—] 20 mA DC 一 <sub>低</sub> —J 二変化
表示(OUT) 緑	点灯	*****	消灯	消灯		点灯

## 10. 動作説明

10.1 OUT1 動作図

## 10.3 ヒータ断線警報動作図

ヒータ断線 警報動作	ON OFF レータ断線 小 ◀ 負荷f	】 饕餮報設定 ■ 一 一 大 電流
出 カ	II B	() () () ()
表 示	点灯	· 消灯

イベント出力 EV1 端子番号は⑪ー⑱, イベント出力 EV2 端子番号は⑲ー⑳, イベント出力 EV3 端子番号は⑥-⑦ です。





:イベント出力 EV1 端子⑪-18間 ON。

Second State State

: イベント出力 EV1 端子⑪-18間 OFF。

・EV1 動作点, EV1 上限動作点, EV1 動作すきまは, それぞれ EV1 警報動作点設定, EV1 上限警報動作点設定, EV1 警報動作すきま設定を表しています。

EV2/EV3 警報の場合, EV1 を EV2/EV3 と置き換えてご覧ください。

		加熱側比例帯	(冷却側比例帯)	
	ON ——			ON
制御動作	加熱動作			(冷却動作)
	OFF	†Z	5	OFF
		S	V 1	
	<sup>(15)</sup> -a	<sup>15</sup> م؛	ر 15	
リレー接点出力(OUT1)	<sup>ر</sup> ان_1	<sup>ا او</sup> ا	ا ئ	
	偏	差に応じて周期動	' 作	
	+15-	+ 15	+ 15	
無接点電圧出力(OUT1)	12 V DC -	12/0 V DC - 16	0 V DC - 16	
	偏	差に応じて周期動	作	
	+15	+ (15)	+	
直流電流出力(OUT1)	20 mA DC –	20~4 mA DC 	4 mA DC 	
	偏差	じ に応じて連続的に	変化	
		<u>19</u> –1.	19-	19–1.
リレー接点出力(OUT2)		ൢീ		
		چ	⊨ ● 差に応じて周期動	「」 作
		+(19)	+	+
無接点電圧出力(OUT2)		0 V DC	0/12 V DC	12 V DC
		ሬ	差に応じて周期動	作
		+(19)	+19-	+19-
直流電流出力(OUT2)		4 mA DC	4~20 mA DC	20 mA DC
		-( <u>20</u> )'		- <u>20</u>
		偏差		変化
表示(OUT)			•	
	点灯			消灯
┃ 表示(EV2)				
	消灯			点灯

部分は ON(点灯)または OFF(消灯)します。

\_\_\_ は加熱制御動作を表しています。

\_\_\_\_\_ は冷却制御動作を表しています。

制御動作	ON —— 加熱動作 OFF ---	加熱側比例帯	_デッドバンド  V	(冷却側比例帯)	ON (冷却動作) —— OFF
リレー接点出力(OUT1)		15 16 16 差に応じて周期動	⑮ ⑯ 作		
無接点電圧出力(OUT1)	+ ① 12 V DC - ⑥	+ <sup>低</sup> 12/0 V DC -低 差に応じて周期動	+ (15) 0 V DC - (16) 作		
直流電流出力(OUT1)	+① 20 mA DC -① 偏差	+①	+ 4 mA DC 		
リレー接点出力(OUT2)			اگی ۱	19 20 20 偏差に応じて周期動	19 20-
無接点電圧出力(OUT2)			+ (19) 0 V DC - 20)	+ 一 0/12 V DC - 一 偏差に応じて周期動	+ 一 12 V DC - 一
直流電流出力(OUT2)			+ ⑪— 4 mA DC - ⑳—-	+① 4~20 mA DC - ② 	+ ⑪— 20 mA DC - ⑪— 変化
表示(OUT)	点灯				消灯
表示(EV2)	消灯				点灯

部分は ON(点灯)または OFF(消灯)します。

─── は加熱制御動作を表しています。

---- は冷却制御動作を表しています。

10.7 OUT2(加熱冷却制御)動作図(オーバラップを設定した場合)

制御動作	ON 加熱動作 OFFON 加熱動作 OFFON (冷却動作) SV
リレー接点出力(OUT1)	15 15 15 15 15 15 15 15 15 15
無接点電圧出カ(OUT1)	+ ① - ① + ① - ① + ① - ① + ① - ① + ① - ① + ① - ① + ① - ① + ② - ① + ② - ① + ② - ① - ① - ① - ① - ① - ① - ① - ① - ① -
直流電流出力(OUT1)	+① + ① + ① + ① + 一 20 mA DC 20~4 mA DC 4 mA DC - ① - ① - ① - ① - ① - ① - ① - ① - ① - ①
リレー接点出力(OUT2)	19 20 19 20 19 20 19 19 20 19 20 19 20 20 19 20 20 19 20 20 19 20 20 10 1 20 20 1 20 20 20 20 20 20 20 20 20 20
無接点電圧出力(OUT2)	+19
直流電流出力(OUT2)	+ 19
表示(OUT)	点灯 消火
表示(EV2)	消灯 点灯

\*1: 加熱側比例帯

\*2: 冷却側比例帯

\*3: オーバラップ

部分は ON(点灯)または OFF(消灯)します。

─── は加熱制御動作をしています。

----・は冷却制御動作をしています。

# 11. 仕様

## 11.1 標準仕様

定 格

定格目盛	入力	日盛	<b>Ĕ範囲</b>	分解能
	K	-200 <b>~</b> 1370 ℃	-328~2498 °F	1 °C(°F)
	r.	-200.0∼400.0 °C	-328.0~752.0 °F	0.1 ℃(°F)
	J	-200 <b>~</b> 1000 ℃	-328~1832 °F	1 ℃(°F)
	R	0 <b>~</b> 1760 ℃	32∼3200 °F	1 ℃(°F)
	S	0 <b>~1760</b> ℃	32∼3200 °F	1 ℃(°F)
	В	0 <b>~1820</b> ℃	32∼3308 °F	1 ℃(°F)
	E	-200 <b>~</b> 800 ℃	-328∼1472 °F	1 °C(°F)
	Т	-200.0∼400.0 °C	-328.0~752.0 °F	0.1 ℃(°F)
	N	-200 <b>~</b> 1300 ℃	-328~2372 °F	1 °C(°F)
	PL-∏	0 <b>~</b> 1390 ℃	32 <b>~</b> 2534 °F	1 ℃(°F)
	C(W/Re5-26)	0 <b>~</b> 2315 ℃	32∼4199 <sup>°</sup> F	1 ℃(°F)
	Pt100	-200.0 <b>~</b> 850.0 ℃	-328.0 <b>~</b> 1562.0 °F	0.1 ℃(°F)
		-200 <b>~</b> 850 ℃	-328 <b>~</b> 1562 ℉	1 °C(°F)
	JPt100	-200.0∼500.0 °C	-328.0~932.0 °F	0.1 ℃(°F)
		-200 <b>~</b> 500 ℃	-328~932 °F	1 ℃(°F)
	4~20 mA	-2000~	<b>~</b> 10000(*)	1
	0∼20 mA	-2000~	<b>~</b> 10000(*)	1
	0~1 V	-2000~10000(*)		1
	0~5 V	-2000~10000(*)		1
	1~5 V	-2000~10000(*)		1
	0~10 V	-2000~	1	
	(*): スケーリング	および小数点位置選択可		

## 入力

入力	熱電対	K, J, R, S, B, E, T, N, PL-∐, C(W/Re5-26)				
		外部抵抗 100 $\Omega$ 以下。ただし,B 入力の場合,外部抵抗 40 $\Omega$ 以下				
	測温抵抗体	Pt100, JPt100 3 導線式				
		許容入力導線抵抗1線当たりの抵抗値10Ω以下				
	直流電流	$0\sim$ 20 mA DC, $4\sim$ 20 mA DC				
		入力インピーダンス 50 Ω				
		許容入力電流 50 mA DC 以下				
	直流電圧	0~1 V DC				
		入力インピーダンス 1MΩ以上				
		許容入力電圧 5 V DC 以下				
		許容信号源抵抗 2 kΩ以下				
		$0\sim$ 5 V DC, $1\sim$ 5 V DC, $0\sim$ 10 V DC				
		入力インピーダンス 100 kΩ以上				
		許容入力電圧 15 V DC 以下				
		許容信号源抵抗 100 Ω以下				
イベント入	.カ					
(オプション: (	C5W, EIW, EIT, C5, EI)					
	入力点数	2 点				
	閉時回路電流	約 16 mA				
	動作の判定	エッジ動作				
		電源投入時、レベル動作で判定				

出力		
制御出力	リレー接点	制御容量 3A 250 V AC(抵抗負荷)
OUT1	1a	1 A 250 V AC(誘導負荷 cos ϕ =0.4)
		電気的寿命 10 万回
		最小適用負荷 10 mA 5 V DC
	無接点電圧	12 V DC±15 %
	(SSR 駆動用)	最大 40 mA(短絡保護回路付)
	直流電流	4~20 mA DC(分解能 12000)
		負荷抵抗 最大 550 Ω
イベント出	ነታ EV1	
	リレー接点 1a	制御容量 3A 250 V AC(抵抗負荷)
		1 A 250 V AC(誘導負荷 cos φ =0.4)
		↓ 最小適用負荷 10 mA 5 V DC
イベント出		
	-V2, EV3(DR)]	
	リレー接点 1a	
		「A 250 V AC(
		电入时分时 10 万回 县小海田有荷 10 mA 5 V DC
イベント出	 !	
(オプション:E	EV3D	
	リレー接点 1a	│ │制御容量 3A250VAC(抵抗負荷)
		1 A 250 V AC(誘導負荷 cos o =0.4)
		電気的寿命 10 万回
		最小適用負荷 10 mA 5 V DC
制御出力C	DUT2	
(オプション: E	EV2, EV3D_)	
リレー推	妾点 1a	制御容量 3A250VAC(抵抗負荷)
[オプショ	ン: EV2, EV3(DR)]	1 A 250 V AC(誘導負荷 cos ϕ =0.4)
		電気的寿命 10 万回
		最小適用負荷 10 mA 5 V DC
無接点電	氰圧(SSR 駆動用)	12 V DC±15 %
(オプショ	レン: DS, EV3DS)	最大 40 mA(短絡保護回路付)
直流電波		4~20 mA DC(分解能 12000)
	iン: DA, EV3DA)	[ 有 抵 抗 策 ζ 550 Ω     ]     ]
	/	12000
	<u> </u>	12000 4~20 mA DC(自荷折抗 是+ 550 O)
		+ $20$ m $DO(((((((((((((((((((((((((((((((((((($
		四回ロリンンマッシー0.0 //0以下1 400 ms+入力サンプリング周期/0 %→90 %)
	」 <u>~~ 戸町</u> ! 力	
パピッダ 電//ボロ   (オプション: F	P24)	
	リップル雷圧	200 mV DC 以内(負荷電流 30 mA DC 時)
	最大負荷電流	30 mA DC

#### 電源 電源電圧 PCB1\_00-\_\_\_ PCB1\_10-\_\_\_ 形名 電源電圧 100~240 V AC, 50/60 Hz 24 V AC/DC, 50/60 Hz 許容変動範囲 $85\sim$ 264 V AC 20~28 V AC/DC 消費電力 電源電圧 消費電力 100~240 V AC 約8 VA 以下(オプション最大負荷時,約11 VA 以下) 24 V AC 約5 VA 以下(オプション最大負荷時,約8 VA 以下) 24 V DC 約5W以下(オプション最大負荷時,約8W以下) 突入電流 電源電圧 突入電流 100~240 V AC | 最大 14~34 A 24 V AC 最大 34 A 24 V DC 最大 34 A 回路絶縁構成 オプション: C5W, C5 付加時 9 (10) (11)8 12 DI1 DI2 **RS-485** POWER 13 絶縁 SUPPLY -----1 (電 源) 14 CT1 2 15 CT2 OUT1 3 16 ----21 CPU 17 EV1 ΤС 22 18 RTD DC (23) (19) (入力) EV2 OUT2 24 (20) (19) オプション: C5W 付加時 P24 i オプション: **C5** 付加時 (20) (図 11.1-1) ※ 制御出力 OUT1,制御出力 OUT2 共に,無接点電圧出力または直流電流出力 の場合,制御出力 OUT1-制御出力 OUT2 間は非絶縁となる。

絶縁抵抗 500 V DC 10 MΩ以上





#### 環境条件

周囲温度	-10~55 ℃(ただし, 結露または氷結しないこと)
周囲湿度	35~85 %RH(ただし,結露しない事)
環境仕様	RoHS 指令対応

#### 性 能

其淮结庻		周囲温度23℃(パネル面個別取り付けにおいて)		
<b>坐</b> 千雨及				
	熱電対	各入力スパンの±0.2%±1デジット以内。ただし, R, S 入力 0~200		
		℃(32~392 ℉)は±6 ℃(12 ℉)以内		
		B 入力 0~300 <sup>℃</sup> (32~572 <sup>°</sup> F)は,精度保証範囲外		
		K, J, E, T, N 入力 0 <sup>℃</sup> (32 <sup>°</sup> F)未満は入力スパンの±0.4 %±1 デジ		
		ット以内		
	測温抵抗体	各入力スパンの±0.1%±1デジット以内。		
	<b>直流電流</b> 各入力スパンの±0.2 %±1 デジット以内。			
	直流電圧			
周囲温度の	)影響	各入力スパンの 50 ppm/℃以内		
入力サンプ	<sup>°</sup> リング周期	125 ms		
時間指示精	度	設定時間の <b>±0.5%</b> 以内		
設定	温度	熱電対, 測温抵抗体入力の小数点無しの場合: 1 ℃(°F)		
分解能		熱電対,測温抵抗体入力の小数点付きの場合:0.1 ℃(°F)		
		直流電流,直流電圧入力の場合:1		
	時間	1分または1秒		

#### 一般構造

質量		約 220 g		
外形寸法		96×96×68(首下 60) mm(横×縦×奥行)		
取付方式		制御盤埋込方式(適合パネル厚み 1~7 mm)		
ケース		難燃性樹脂, 色 黒		
パネル		メンブレンシート		
防滴・防塵	[構造	前面部 IP66		
表示器	PV 表示器	運転モード時,現在値(PV)を表示する。		
		設定モード時,設定キャラクタを表示する。		
		プログラム制御でウエイト動作中またはホールド中、点滅する。		
		7 セグメント赤色 LED ディスプレイ 4.5 桁		
		文字寸法 <b>24.0×11.0 mm(</b> 高さ×幅)		
	SV	運転モード時,目標値(SV)/出力操作量(MV)/残時間(TIME)のいずれかを		
	表示器	表示する。		
		電源 OFF 時の表示状態を保持する。		
		設定モード時,設定値を表示する。		
		<b>7</b> セグメント緑色 LED ディスプレイ 4.5 桁		
		文字寸法 14.0×7.0 mm(高さ×幅)		

	PTN/STEP	パターン番号またはステップ番号を表示する。
	表示器	DISPキーを押す毎に、パターン番号またはステップ番号の表示が、
		PTN/STEP 表示器と PTN/STEP 表示灯で交互に切り替わる。
		ステップ番号を表示時ウエイト動作中、点滅する。
		通信プロトコル選択で,設定値デジタル受信器を選択した場合, - を
		表示する。
		7 セグメント橙色 LED ディスプレイ 1.5 桁
		文字寸法 14.0×7.0 mm(高さ×幅)
表示灯	PTN 表示灯	PTN/STEP 表示器にパターン番号を表示時, 点灯する。
		橙色 LED
	STEP 表示灯	PTN/STEP 表示器にステップ番号を表示時, 点灯する。
		橙色 LED
	PTN/STEP	パターン番号またはステップ番号の LED が点灯する。
	表示灯	DISP キーを押す毎に、パターン番号またはステップ番号の表示が、
		PTN/STEP 表示器と PTN/STEP 表示灯で交互に切り替わる。
		緑色 LED 12 個(PTN, STEP, 1~10)
動作	OUT(緑色)	制御出力 OUT1 ON 時または加熱出力[オプション: DS, DA, EV2(イベ
表示灯		ント出力 EV2 割付選択で…000 を選択した場合), EV3D□] ON 時, 点
		灯する。
		直流電流出力の場合, 125 ms 周期で MV に対応して点滅する。
	RUN(橙色)	プログラム制御実行中,点灯する。
		プログラム制御ホールド中または定値制御実行中、点滅する。
	EV1(赤色)	イベント出力 EV1 ON 時, 点灯する。
	EV2(赤色)	イベント出力 EV2 [オプション: EV2, EV3(DR)] ON 時, 点灯する。
		制御出力 OUT2[冷却出力(オプション: DS, DA, EV2(イベント出力 EV2
		割付選択で…₿₽₽₽ を選択した場合), EV3D□)] ON 時,点灯する。
		直流電流出力(オプション: DA, EV3DA)の場合, 125 ms 周期で MV に
		対応して点滅する。
	EV3(赤色)	イベント出力 EV3 (オプション: EV3D□, El) ON 時, 点灯する。
	AT(橙色)	AT 実行中, 点滅する。
	T/R(橙色)	シリアル通信(オプション: C5W, C5)で TX(送信)出力時, 点灯する。

#### 設定機構

ファンクション	«	アップキー	設定モード時,数値を増加する。
+			プログラム制御実行中に約1秒間押し続けると,
			ホールド機能が働く。
	$\checkmark$	ダウンキー	設定モード時,数値を減少する。
	FAST	ファストキー	設定モード時,数値設定の増減速度を速くする。
			プログラム制御実行中,ステップ時間の進行を60
			倍にする。
	RST	リセットキー	設定モード時,設定値を登録し,運転モードへ移
			行する。
	MODE	モードキー	設定モード時,設定値を登録し,次の設定項目に
			移行する。
	PTN	パターンキー	プログラム制御停止(スタンバイ)中,設定または
			実行するプログラムパターン番号を選択する。
			プログラム制御実行中に押すと、モニタモードに
			移行する。
			モニタモード時、表示項目を切り替える。
	DISP	ディスプレイキー	運転モード時、パターン番号またはステップ番号
			の表示を, PTN/STEP 表示器と PTN/STEP 表示
			灯で交互に切り替える。
			設定モード時,設定値を登録し,前の設定項目に
			移行する。
	RUN	ランキー	プログラム制御の実行またはホールド時ホールド
			を解除する。
			プログラム制御実行中に約1秒間押し続けると,
			アドバンス機能が働く。
	STOP	ストップキー	プログラム制御実行中に約1秒間押し続けると,
			プログラム制御を停止する。
			また、パターンエンド出力を解除する。

#### プログラム性能

パターン数	10 パターン(連結可能)
ステップ数	100(10 ステップ/パターン)
リピート回数	0~10000回(0に設定すると、リピート動作しない)
プログラム時間範囲	0~99 時間 59 分/ステップまたは 0~99 分 59 秒/ステップ
	( を設定すると, ステップ SV で定値制御を行う)
ウエイト値	熱電対、測温抵抗体入力の場合
	0~入力スパンの 20 %相当の換算値
	直流電流,直流電圧入力の場合
	0~スケーリング幅の20%相当の換算値(小数点位置は小数点位置選
	択に従う)
	(0または 0.0に設定すると、ウエイト動作しない)

制御性能

制御動作		・PID 動作(AT 機能付)		
		・PI 動作(微分時間の設定を0にした場合)		
		・PD 動作(積分時間の設定を0にした場合)		
		・P 動作(積分時間, 微分時間の設定を0にした場合)		
		・ON/OFF 動作(比例帯の設定を 0 または 0.0 にした場合)		
	OUT1 比例帯(P)	熱電対、測温抵抗体入力が小数点無しの場合		
		0~入力スパン ℃(°F)		
		熱電対,測温抵抗体入力が小数点付きの場合		
		0.0~入力スパン ℃(℉)		
		直流電流,直流電圧入力の場合		
		0.0~1000.0 %		
		(0 または 0.0 に設定すると ON/OFF 動作になる)		
	積分時間(l)	0~3600 秒(0 に設定すると積分動作無し)		
	微分時間(D)	0~1800 秒(0 に設定すると微分動作無し)		
	OUT1 比例周期	0.5, 1~120 秒		
	ARW	0~100 %		
	OUT1	0.1∼1000.0 °C(°F)		
ON/OFF 動作すきま		直流電流,直流電圧入力の場合		
		1~10000(小数点位置は小数点位置選択に従う)		
	OUT1 上限, OUT1 下限	0~100 %(直流電流出力の場合, -5~105 %)		

#### 標準機能

ウエイト機能	プログラム制御実行中,ステップ終了時に PV と SV の偏差がウエイト
	設定値以内に入っていない場合,次のステップに進まず,PVとSVの
	偏差がウエイト設定値以内に入るまで次のステップに移行しない機能。
	ウエイト動作中は, PV 表示器および PTN/STEP 表示器が点滅する。
ホールド機能	プログラム制御実行中,現在実行中のステップの進行を一時停止させ
	る機能。
	プログラム制御実行中に ミキーを約1秒間押し続けると,ホールド機
	能が働く。
	ホールド中は, PV 表示器および RUN 表示灯が点滅する。
	RUN キーを押すと、一時停止を解除し、プログラム制御を継続して実
	行する。
アドバンス機能	プログラム制御実行中,現在実行中のステップを中断し,次のステップ
	の先頭に移行させる機能。
	プログラム制御実行中, RUN キーを約1秒間押し続けると, アドバン
	ス機能が働く。
パターン連結・リピート	パターン番号 1~10 に、それぞれ次のパターンを連結できる。
機能	パターン番号10の場合,パターン番号1に連結される。
	また,リピートはパターン番号 1~10 それぞれに 0~10000 回まで設
	定できる。
	連結したパターンのリピートは,連結全体のパターンを,スタートした
	パターンのリピート回数分リピートする。
プログラム制御開始時の	プログラム制御開始時に設定したステップ SV よりプログラム制御を
ステップ SV 設定	開始する。

	ブログラム制御の開始方式を選択する。		
選択	PV スタート		
	プログラム制御開始時のみ PV に対応した値まで SV を早送りして		
	スタートする方式。		
	PVR スタート		
	PV スタートでリピート動作時も PV に対応した値まで SV を早送り		
	してスタートする方式。		
	SV スタート		
	プログラム制御開始時,プログラム制御開始時の SV 設定にて設定		
	した値よりスタートする方式。		
停電復帰動作選択	プログラム制御実行中に停電し、その後停電復帰した時のプログラム		
	制御状態を選択する。		
	停電復帰後停止		
	プログラム制御停止(スタンバイ)状態で復帰する。		
	停電復帰後継続		
	プログラム制御実行状態で復帰する。		
	停電復帰後一時停止		
	現在実行中のステップの進行を一時停止した状態(ホールド機能)で		
	復帰し、一時停止した時点の SV で定値制御を行う		
	RUN キーを押すと、一時停止を解除し、プログラム制御を継続して		
	実行する。		
	停電復帰時の進行時間誤差 1分または1秒		
ステップ時間早送り機能	プログラム制御実行中, FAST キーを押している間, ステップ時間の進		
	行を 60 倍にして早送りさせる機能。		
	ウエイト動作を設定している場合。ウエイト動作が優失される		
 イベント出力 EV1	イベント出力 <b>FV1</b> 割付選択で割付られたイベント条件に上って出力が		
	$ON \neq the OFE the the second $		
	整報動作  ヒータ断線整報出力  ループ異堂整報出力  タイムシグナル		
	出力 $\Delta T$ 中出力 パターンエンド出力 通信コマンドに上ろ出力お上		
	TK RIN 出力のいずれかを選択できる		
	限書報値が設定,工一般範囲書報,工一般範囲書報値が設定,紀外値工 限数却 統計値下限数却		
	松言秋, 紀刈値   松言秋, 竹饭门ご工欣言秋, 竹饭门ご   松言秋, 竹饭 付き   下限数超またけ待掛けき   下限数超個別設定に 開成 非開成選		
	りさエー 欧言報よたは付饭りさエー 欧言報 回加設定に 加燃, 升加燃度 切を含めた <b>24</b> 話類 し動作無しの中から 翌切が出立る		
乳宁店			
	1~10000(小数点位置は小数点位置選択に従う)		
出力	イベント出力 EV□割付選択で警報出力に割付られた EV□出力		

ループ異常警報		イベント出力 EV□割付選択でループ異常警報を選択した場合,操作端			
		異常(ヒータ断線, ヒータ溶着), センサ断線を検知する。			
	ループ異常警報時間設定	0~200 分			
	ループ異常警報動作幅	熱電対、測温抵抗体入力で小数点無しの場合			
	設定	0∼150 <sup>°</sup> C(°F)			
		熱電対、測温抵抗体入力で小数点付の場合			
		0.0∼150.0 <sup>°</sup> C(°F)			
		直流電流,直流電圧入力の場合			
		0~1500(小数点位置は小数点位置選択に従う)			
	出 力	イベント出力 EV□割付選択でループ異常警報に割付られた EV□出力			
タ	イムシグナル出力	イベント出力 EV□割付選択でタイムシグナル出力を選択した場合,			
		1 パターンの合計時間内で,タイムシグナル出力 OFF 時間とタイムシ			
		グナル ON 時間を設定し、プログラム制御実行中にタイムシグナル出			
		力を出す機能。			
		ウエイト動作中またはホールド中はタイムシグナル進行時間を止める。			
		プログラム制御実行中にステップ時間を変更した場合、変更後のパタ			
		ーン時間でタイムシグナルの出力タイミングを再計算する。			
A	「中出力	イベント出力 EV□割付選択で AT 中出力を選択した場合,AT 実行中,			
		出力を <b>ON</b> にする。			
パターンエンド出力		イベント出力 EV 割付選択でパターンエンド出力を選択した場合,プ			
		ログラム制御終了後,パターンエンド出力時間の間出力を ON にし,			
		SV 表示器に PEnd と点滅表示する。			
		STOP キーを約1秒間押し続けると、パターンエンド出力を OFF し、			
		プログラム制御停止(スタンバイ)状態に戻る。			
		パターンエンド出力時間を設定した場合、パターンエンド出力時間経			
		過後,自動的にパターンエンド出力を OFF し, プログラム制御停止(ス			
		タンバイ)状態に戻る。			
RUN 出力		イベント出力 EV□割付選択で RUN 出力を選択した場合, プログラム			
		制御実行中,出力を ON にする。			
データクリア機能		プログラム制御停止(スタンバイ)時, ▲キー, ▼キーと STOP キーを			
		同時に約3秒間押し続けると、PV表示器に ここの表示し、データ			
		クリア実行/中止選択項目に移行する。			
		<b>55(</b> データクリア実行)を選択し, MODE キーを押すと, PV 表示器			
		に			

付属機能

センサ補正係数	入力値の傾きを設定する。
センサ補正	入力値をシフトして補正する。
設定値ロック	設定値をロックし、誤設定を防止する。
停電対策	不揮発性 IC メモリで設定データをバックアップする。
自己診断	ウォッチドッグタイマで CPU を監視し,異常時,全出力を OFF にし
	て計器を初期状態にする。
自動冷接点温度補償	熱電対と計器との接続端子部の温度を検出し,常時基準接点を0℃(32
	℉)に置いているのと同じ状態にする。
表示範囲・制御範囲	熱電対入力
	入力レンジ下限値-50 ℃(100 ℉)~入力レンジ上限値+50 ℃(100 ℉)
	測温抵抗体入力
	入力レンジ下限値-(入力スパン×1%)~入力レンジ上限値+50 ℃(100 ℉)
	直流電流,直流電圧入力
	スケーリング下限設定値-(スケーリング幅×1%)
	~スケーリング上限設定値+(スケーリング幅×10%)
入力異常	入力異常(オーバスケール, アンダスケール)の場合, Err 表示機能選択
	の選択内容により以下のように動作する。
	Err 表示機能選択で,無効を選択した場合
	PV が,入力レンジ上限値(直流電圧,直流電流入力の場合,スケーリ
	ング上限値)を超えた場合,オーバスケールとなりますが, PV 表示器
	に PV を表示する。
	PV が,入力レンジ下限値(直流電圧,直流電流入力の場合,スケーリ
	ング下限値)を下回った場合,アンダスケールとなりますが, PV 表示
	器に PV を表示する。
	Err 表示機能選択で,有効を選択した場合
	PV が,入力レンジ上限値(直流電圧,直流電流入力の場合,スケーリ
	ング上限値)を超えた場合,オーバスケールとなり, PV 表示器に PV
	とエラーコード <b>Е-05</b> を交互に表示する。
	PV が,入力レンジ下限値(直流電圧,直流電流入力の場合,スケーリ
	ング下限値)を下回った場合,アンダスケールとなり, PV 表示器に PV
	とエラーコード <b>Е-05</b> を交互に表示する。

バーンアウト

バーンアウトの場合, Err 表示機能選択の選択内容により,以下のように動作する。

Err 表示機能選択で,無効を選択した場合

PV が,表示範囲・制御範囲を超えた場合,PV 表示器に を点滅表示し,OUT1,OUT2 を OFF(直流電流出力形の場合 OUT1 下限値,DA,EV3DA の場合 OUT2 下限値)にする。

PV が,表示範囲・制御範囲を下回った場合, PV 表示器に\_\_\_\_を点滅表示し, OUT1, OUT2 を OFF(直流電流出力形の場合 OUT1 下限値, DA, EV3DA の場合 OUT2 下限値)にする。

熱電対,測温抵抗体または直流電圧入力 0~1 V DC 断線時, PV 表示器に を点滅表示する。 その他の直流電流,直流電圧入力断線時,4~20 mA DC および 1~5 V DC の場合, PV 表示器に ----を点滅表示する。

**0~20 mA DC**, **0~5 V DC** および **0~10 V DC** の場合, **0 mA DC** および **0 V DC** 入力時の指示を 表示する。

また,イベント出力 EV□割付選択で,警報,ヒータ断線警報またはループ異常警報を選択した場合,それぞれの警報動作が働く条件の時に割り付けられたイベント出力が ON する。

プログラム制御停止(スタンバイ)状態においてもバーンアウトは働く。ただし,イベント出力はON しない。

直流電流,	直流電圧入力で直流電流出力形の場合のみ入力異常時出力状態選択が可能。
入力異常時	*出力状態選択内容により、以下のように出力する。

入力異常時			出力状態		
出力状態	内容・表示	OU	T1	OUT2	
選択		正(冷却)動作	逆(加熱)動作	正(冷却)動作	逆(加熱)動作
on	 を	<b>ON(20mA)</b> または <b>OUT1</b> 上限設定値(*)	OFF(4mA)	OFF またけ OUT2	ON または OUT2 上限設定値(*)
₀FF□	点滅表示	<b>OFF(4mA)</b> または <b>OUT1</b> 下限設定値	下限設定値	下限設定値	OFF または OUT2 下限設定値
on	<b></b> を 点滅表示	OFF(4mA)	ON(20mA) または OUT1 上限設定値(*)	ON または OUT2 上限設定値(*)	OFF またけ OUT2
oFF		下限設定値	OFF(4mA) または OUT1 下限設定値	OFF または OUT2 下限設定値	下限設定値

(\*): 偏差に応じて OFF(4mA)または OUT1(OUT2)下限値から ON(20mA)または OUT1(OUT2)上限値の間で出力する。

Err 表示機能選択で,有効を選択した場合

PV が, 表示範囲・制御範囲を超えた場合, PV 表示器に と **E**-**Q** を交互に表示し, OUT1, OUT2 を OFF(直流電流出力形の場合 OUT1 下限値, DA, EV3DA の場合 OUT2 下限値)にする。 PV が, 表示範囲・制御範囲を下回った場合, PV 表示器に と **E**-**Q** を交互に表示し, OUT1, OUT2 を OFF(直流電流出力形の場合 OUT1 下限値, DA, EV3DA の場合 OUT2 下限値)に する。

熱電対,測温抵抗体または直流電圧入力 0~1 V DC 断線時, PV 表示器に と E-③ を交 互に表示する。

その他の直流電流,直流電圧入力断線時,4~20 mA DC および 1~5 V DC の場合, PV 表示器に ----と **E-** <sup>1</sup> を交互に表示する。

**0~20 mA DC**, **0~5 V DC** および **0~10 V DC** の場合, **0 mA DC** および **0 V DC** 入力時の指示を 表示する。 また,イベント出力 EV□割付選択で,警報,ヒータ断線警報またはループ異常警報を選択した場合,それぞれの警報動作が働く条件の時に割り付けられたイベント出力が ON する。 プログラム制御停止(スタンバイ)状態においてもバーンアウトは働く。ただし,イベント出力は ON しない。

直流電流,直流電圧入力で直流電流出力形の場合のみ入力異常時出力状態選択が可能。 入力異常時出力状態選択内容により,以下のように出力する。

	入力用学中		出力状態			
	人力共吊时	内容・表示	OUT1		OUT2	
	山力選択		正(冷却)動作	逆(加熱)動作	正(冷却)動作	逆(加熱)動作
	0 n	と <b>E-01</b> を 交互に表示	ON(20mA) または OUT1 上限設定値(*)	<b>OFF(4mA)</b> または <b>OUT1</b> 下限設定値	OFF または OUT2 下限設定値	ON または OUT2 上限設定値(*)
	oFF[]		OFF(4mA) または OUT1 下限設定値			OFF または OUT2 下限設定値
	0 n	<b>E-01</b> を 交互に表示	<b>OFF(4mA)</b> または <b>OUT1</b> 下限設定値	<b>ON(20mA)</b> または <b>OUT1</b> 上限設定値(*)	ON または OUT2 上限設定値(*)	OFF またけ OUT2
	₀FF□			<b>OFF(4mA)</b> または <b>OUT1</b> 下限設定値	OFF または OUT2 下限設定値	下限設定値
	(*): 偏差に応じて	COFF(4mA)またに	は OUT1(OUT2)下限値から ON(20mA)または OUT1(OUT2)上限値の間で出力する。			
ウォームアップ表示		<b>夏示</b> 電 交 ノ 朱 <i>ス</i> の の の の の の の の の の の の の	電源投入後,約3秒間はPV表示器に入力の種類を,SV表示器に熱電 対,測温抵抗体入力の場合,入力レンジ上限値を,直流電流,直流電圧 入力の場合,スケーリング上限値を表示する。 制御出力はOFF(直流電流出力の場合,0mA),伝送出力は0mAとな る。			
コンソール通信		月 彩 し (1 (2 (3) 词	<ul> <li>一売りのツールケー</li> <li>売りのツールケー</li> <li>売し、コンソールソン</li> <li>たり次の操作を行う</li> <li>ノアル通信(オプジ</li> <li>コンテップ SV、ス</li> <li>書き込み</li> <li>2) PV、動作状態の</li> <li>3) 機能の変更</li> <li>新信インタフェース</li> </ul>	-ブル(CMD-001) フト(SWC-PCB10 。 、テッン: C5W, C5) 、テップ時間, PII 読み出し :: TTL レベル	をツールケーブ/ 01M)を使用してタ と同時に使用でき D, 各種設定値の	レ用コネクタに接 外部コンピュータ きない。 読み出しおよび

#### その他

• •=	
付属品	取付具 1 組
	簡易版取扱説明書 <b>1</b> 部
別売品	端子カバー
	ヒータ断線警報出力 20 A 用 CT(CTL-6-S-H)
	ヒータ断線警報出力 100 A 用 CT(CTL-12-S36-10L1U)
	ツールケーブル(CMD-001)

#### 11.2 オプション仕様

イベント出力 EV2	イベント出力 EV2 割付選択で割付られたイベント条件によって出力が
[オプション: EV2, EV3(DR)]	ON または OFF になる。
	警報動作, ヒータ断線警報出力, ループ異常警報出力, タイムシグナル
	出力, AT 中出力, パターンエンド出力, 通信コマンドによる出力, RUN
	出力および加熱冷却制御リレー接点出力のいずれかを選択できる。
加熱冷却制御出力	加熱冷却制御を行う。
[オプション: EV2(DR), DS, DA,	
EV3D[]	
OUT2 比例帯	熱電対、測温抵抗体入力が小数点無しの場合
	0~入力スパン <sup>℃</sup> (°F)
	熱電対、測温抵抗体入力が小数点付きの場合
	0.0~入力スパン °C(F)
	直流電流,直流電圧入力の場合
	(0.0 に設定すると ON/OFF 制御になる)
積分時間(I)	0~3600秒(0に設定すると積分動作無し)(OUI1動作の設定値と同じ。)
	0~1800秒(0に設定すると微分動作無し)(OUI1動作の設定値と同じ。)
	0.5, 1~120 秒
オーハラッフ/テッドハ	烈電対, 測温抵抗体人力の場合
	直流電流, 直流電圧入力の場合 2000-2000(小粉点位置は小粉点位置)遅れに従る)
	-2000~2000(小剱県位直は小剱県位直速状に使り)
0012 ON/OFF 動作 9 さ	
	■ 1~10000(小粉占位置け小粉占位置選択に従う)
	□ 10000(小氨杰匹置な小氨杰匹置医扒作足了) 0~100 %(DA EV3DA の場合 _5~105 %)
OUT2 <u>1</u> 0012 1	(1) 空冷 リニア特性
	(2) 油冷 15 乗特性
	(3) 水冷 2 乗特性
   絶縁電源出力	
(オプション: P24)	
出力電圧	24 V±3 V DC(負荷電流 30 mA DC 時)
リップル電圧	200 mV DC 以内(負荷電流 30 mA DC 時)
最大負荷電流	30 mA DC
イベント出力 EV3	イベント出力 EV3 割付選択で割付られたイベント条件によって出力が
(オプション: EV3D□, EI)	ON または OFF になる。
	警報動作, ヒータ断線警報出力, ループ異常警報出力, タイムシグナル
	出力, AT 中出力, パターンエンド出力, 通信コマンドによる出力およ
	び RUN 出力のいずれかを選択できる。
シリアル通信	外部コンピュータから次の操作を行う。
(オプション: C5W, C5)	(1) ステップ SV, ステップ時間, PID, 各種設定値の読み出しおよび書
	き込み
	(2) PV, 動作状態の読み出し
	(3) 機能の変更
	EIA RS-485 準拠
通信方式	半二重通信
│ <u>通信速度</u>	9600, 19200, 38400 bps をキー操作にて選択
同期方式	調歩同期式

	通信プロトコル			神港標準,設定値デジタル伝送,設定値デジタル受信器または MODBUS 準拠(ASCII モードまたは RTU モード)をキー操作にて選択。					
-				通信変換器 IF-400 は神港標準と MODBUS ブロトコルに対応。					
	データビット/パリティ 			データビット: <b>7</b> パリティ・偶数	<ul><li>ビット:</li><li>奇数:</li></ul>	または <b>8</b> ビット パリティ無しる	、をキー搏 をキー握(	操作にて選 乍にて選	選択 択
·	フトップビット		L	1ビットまたけ	<u>, ら</u> が,	たキー撮作に		11- 12	<i>J</i> / <b>X</b>
-			プロ ト コ ル.	1001または 抽法 煙進				MO	
	, 人の構成		- L ビット	<u>1 ビット</u>		1 ビット		1 E w	
	071 <del>14</del> 793	デージ	タビット	7ビット(8ビッ	ト)	7ビット(8ビ)	ット)	8ビッ	ի. Ի
				選択可能		選択可能			
		パリラ	テイ	偶数(無し,奇数 選択可能	女)	偶数(無し,奇 選択可能	数)	無し(偶 選択可)	数,奇数 <b>)</b> 能
		スト	ップビット	<b>1</b> ビット( <b>2</b> ビッ	ト)	1ビット(2ビ	ット)	1ビッ	ト(2ビット)
				選択可能	. ,	選択可能	,	選択可	
	応答時間	引遅延言	没定	ホストからのコ	マンド受	受信後、プログ	ラム指示	調節計な	いら応答を返す
				時間を遅延する	ことがて	*きろ.			
				町内で仕座りることがくさる。     「「「「」」」「「」」」「「」」」「「」」」「「」」」「「」」」「」」「」」」「」」」「」」」」					
				一個して成化で多更した物面,心谷の妊娠は心谷时间妊娠成化の成化値 た亦再去て受信コーンドな受信し、この古体からに聞きれて					
				を変更りの支店		で又旧し、化	い心合か	り及吠さ	
≞л		5 1 /	<u>·</u> `¥	<u>し</u> ~1000 ms	記也で言	小学はゴミクル	(二) 关(地)	生産済ー	ロレールトン記
設定値ナンタル伝送		地行ノロトコル 切すると 敵社	地子にする	文化値/ングル : 他付調節計(ナ	ゴム达(ヤΨィ プミィュン	仓际 毕ノ ・ C5 付き	ロトコル)を速		
				て, ステップ SV をデジタル伝送できる。					
				また,通信プロトコル選択で設定値デジタル受信器(神港標準プロトコ					
				ル)を選択すると,弊社製プログラムコントローラ[PCA1 または					
				PCB1(通信プロ	トコル道	選択で設定値デ	ジタル伝	送を選	択)]と組み合わ
				せて,ステップ SV を受信できる。					
Ī		- 4							
	PCE	31		[		扂機能竹調節計 	(	台)	ı
	YA(.	.) 10_		YA(_)		YA(_)			YA(-)
		, –							
	YB(+	) 11–		YB(+)					YB(+)
	S	G (12)		—— SG ——		— SG			SG
					]				
	(図 11.2-1)								

F	ータ断線警報出力	ヒータ電流を CT(カレントトランス)で監視し, ヒータ断線を検出する。
(オ	־プション: C5W, EIW, W)	イベント出力 EV 割付選択で、ヒータ断線警報出力に割り付けられた
		出力が ON または OFF する。
		入力バーンアウト時にも、この警報が出力する。
	定格	20 A, 100 A(注文時に指定)
		単相: CT1 入力で検出
		三相: CT1, CT2 入力で検出
	設定精度	定格値の±5%
伝	送出力	PV 伝送, SV 伝送, MV 伝送のいずれかを 125 ms 毎にアナログ量に変
(オ	プション: EIT)	換し電流で出力する。
		伝送出力上限値設定と伝送出力下限値設定が同じ場合、伝送出力下限
		値を出力とする。
		SV 伝送または MV 伝送を選択した場合, プログラム制御停止(スタン
		バイ)時, <b>4 mA</b> を出力する。
イ	ベント入力	イベント入力 DI 割付選択で割り付けられたイベント条件によって動
(オ	·プション: C5W, EIW, EIT, C5,	作を切り替える。
EI	)	パターン番号選択,正動作/逆動作切り替え,プログラム制御 実行/停止切
		り替え、プログラム制御 ホールド/解除切り替えまたはプログラム制御
		アドバンス機能のいずれかを選択できる。
		動作の判定は、エッジ動作。ただし、電源投入時、プログラム制御 ア
		ドバンス機能以外はレベル動作となる。

警告

配線, 点検などの作業を行う時は, 本器への供給電源を切った状態で行ってください。 電源を入れた状態で作業を行うと, 感電のため人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能性があります。 また, 供給電源を入れる前に, 必ず本器の接地配線を行ってください。

ご使用になっている本器の電源が入っているか確認されたのち、下記に示す内容の確認を行ってください。

12.1	表示	に	つ	い	τ
------	----	---	---	---	---

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対 策
PV表示器に <b>とっぷ</b> とを表	不揮発性 IC メモリの異常です。	MODE キーを押してエラーコード
示している。		を解除し、データクリアを実行して
		ください。(P.90)
		本器の電源を再投入しても同様の
		現象の場合,お手数ですが P.164 に
		記載の弊社営業所または出張所ま
		でこ連絡くたさい。
PV 表示器に とうじどを表	停電時、不揮発性メモリへのデータ	MODE キーを押してエフーコード
示している。	書き込みエラーです。	を解除し、アーダクリアを実行して
		くたさい。(P.90) ユートに日本の日告がないたまです。
	オーハスクール表示です。	人力信亏限の美常かないかをこ唯
コード ビデルゴ(*)を父生	PV か, 人力レンン上限値(恒流電圧,	認くたるい。
に表示している。	世流電流入力の場合、スケーリンク     「四はいされここでいたい」となっ	
	上限値)を超えていませんか?	
PV 表示器にPV とエフー	アンダスケール表示です。	人力端子の配線およい人力信号源
コード こういつ(*)を父互	PVか,人刀レンント限値(直流電圧,	の異常かないかをこ確認くたさい。
に表示している。	直流電流人力の場合,スケーリング	
	下限値)を下回っていませんか?	
PV   表示器に   を点	PV が、表示範囲・制御範囲を超え	入力信号源の異常がないかをご確
滅表示している。	ていませんか?	認ください。
PV 表示器に と	熱電対,測温抵抗体または直流電圧	各種センサを交換してください。
<b>[-1] ](*)</b> を交互に表示	(0~1 V DC)入力のセンサが断線し	[各種センサの断線確認方法]
している。	ていませんか?	熱電対の場合
		本器の入力端子を短絡して室温
		付近を示すようであれば、本器
		は止常で断線が考えられます。
		測温抵抗体の場合
		本畚の入力端于(A-B前)に100 Ω 
		住度の抵抗を按続し, (B-B间)を   仮效して0 ℃(22 ℃)仕浜なデオ
		□ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □
		ようて 804 いは、 平価は正市で 阿尿 が 考うられます
		「「「「」」 「「」」」 「「」」」 「」」」 「」」」 「」」」 「」」」
		本器の入力端子を領約してスケ
		ーリング下限値を示すようであ
		れば、本器は正常で断線が考えら
		れます。

(\*): Err 表示機能有効/無効選択で有効を選択した場合,表示します。

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対 策
	熱電対,測温抵抗体または直流電圧	センサ端子を,確実に本器の入力端
	(0~1 V DC)入力の端子が,本器の	子に取り付けてください。
	入力端子に確実に取り付けられて	
	いますか?	
PV 表示器にを点	PV が,表示範囲・制御範囲を下回	入力端子の配線および入力信号源
滅表示している。	っていませんか?	の異常がないかをご確認ください。
PV 表示器にと	直流電流(4~20 mA DC),直流電圧	直流電流(4~20 mA DC),直流電圧
<b>{-{}</b> ,(*)を交互に表示	(1~5 V DC)入力信号源の異常はあ	(1~5 V DC)入力信号源の異常がな
している。	りませんか?	いかをご確認ください。
		[各種信号線の異常確認方法]
		直流電流(4~20 mA DC)の場合
		本器の入力端子に <b>4 mA DC</b> を入
		カしてスケーリング下限値を示
		すようであれば,本器は正常で断
		線が考えられます。
		直流電圧(1~5 V DC)の場合
		本器の人力端子に1VDCを人力
		してスケーリング下限値を示す
		ようであれは、本器は止常で断
		緑が考えられます。
	固流電流(4~20 mA DC), 固流電圧     (4、5)( $DO$ ) 1 十 (5)( $DO$ ) 1 + (5)(	信号線の導線を催美に本希端子に
	(1~5 V DC) 人力信 亏線か 本 器 の 人	取付けてくたさい。
	力端于に催美に取り付けられてい	
		エレノ町泊レナノゼキい
	款电刈, 備復导禄の場合, 八月端子の 副館な逆に副館していませりか?	正しく阻禄してください。
	また、側価払加件の記与 $(A, B, D)$ と 計 思	
	可裕端」はロラくいよりが?	お毛粉ですが <b>P 164</b> に記載の敝社労
「マス小品にこ」「夏を衣	オージェアの政障よどは美市で	業所またけ出進所までご 演怒 / だ
	9 0	未所よたは山脈所よくこ連相くた
PV 表示器の表示が異常	入力種類お上び単位(℃/℉)の選択	<u></u> 正しい入力種類および単位(℃/°F)
または不安定。	を間違えていませんか?	を、選択してください。
	不適切なセンサ補正係数およびセ	適切なセンサ補正係数およびセン
	ンサ補正値を設定していませんか?	サ補正値を設定してください。
	センサの仕様が合っていますか?	適切な仕様のセンサにしてくださ
	センサに交流が漏洩していません	センサを非接地形にしてください。
	カ・?	
	近くに誘導障害, ノイズを出す機器	誘導傷害, ノイズを出す機器より離
	がありませんか?	してください。

(\*): Err 表示機能有効/無効選択で有効を選択した場合,表示します。

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対 策
PV 表示器に, スケーリン	直流電流(0~20 mA DC),直流電圧	直流電流(0~20 mA DC),直流電圧
グ下限値で設定した値を	(0~5 V DC, 0~10 V DC)入力信号	(0~5 V DC, 0~10 V DC)入力信号
表示したままになる。	源の異常はありませんか?	源の異常がないかをご確認くださ
		¢ ۲₀
		[各種信号線の異常確認方法]
		直流電流(0~20 mA DC)の場合
		本器の入力端子に <b>4 mA DC</b> を入
		力し, その入力が入った時に表示
		される値(スケーリング上限およ
		び下限設定により換算した値)を
		示すようであれば, 本器は正常で
		断線が考えられます。
		直流電圧(0~5 V DC, 0~10 V DC)
		の場合
		本器の入力端子に1 V DCを入力
		し、その入力が入った時に表示さ
		れる値 <b>(</b> スケーリング上限および
		下限設定により換算した値)を示
		すようであれば, 本器は正常で断
		線が考えられます。
	直流電流(0~20 mA DC),直流電圧	センサ端子を, 確実に本器の入力端
	(0~5 V DC, 0~10 V DC)入力の端	子に取り付けてください。
	子が,本器の入力端子に確実に取付	
	けられていますか?	

## 12.2 キー操作について

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対 策
ステップ SV, ステップ時	設定値ロック選択でロック1または	ロックを解除してください。
間,OUT1比例带,EV□	ロック4のどちらかを選択していま	
警報動作点などの設定が	せんか?	
できない。	AT 実行中ではありませんか?	AT を解除してください。
ステップ SV, ステップ時	設定値ロック選択でロック2または	ロックを解除してください。
間, EV 警報動作点以外	ロック5のどちらかを選択していま	
の設定ができない。	せんか?	
入力レンジ範囲内で設定	スケーリング上限値, スケーリング	適切な値を設定してください。
表示が止まり, それ以上	下限値が、止まった値に設定されて	
またはそれ以下の設定が	いませんか?	
できない。		
PTN キーで実行するパ	イベント入力で実行するパターン	イベント入力 DI1, イベント DI2 の
ターン番号が選択できな	番号を選択していませんか?	端子と SG 端子間を OFF(開)してく
ℓ <sup>∿</sup> ₀	イベント入力で選択した実行パタ	ださい。
	ーン番号が, PTN キーで選択した実	
	行パターン番号より優先されます。	

#### 12.3 制御について

現象・本器の状態など	推定故障箇所	対 策
プログラム制御を実行し	実行するパターン番号のステップ	適切なステップ時間を設定してく
ても、早送りされてプロ	時間が00:00に設定されていません	ださい。
グラムが終了してしま	カ <b>י?</b>	
う。		
ステップが進まない。	プログラム制御が一時停止(ホール	RUN キーを押してください。
	ド機能)していませんか?	一時停止を解除し, プログラム制御
	プログラム制御が一時停止(ホール	を継続して実行します。
	ド)時, PV 表示器および RUN 動作	
	表示灯が点滅します。	
	ウエイト機能が働いていませんか?	RUN キーを約1秒間押し続けてく
	ウエイト機能が働くと, PV 表示器	ださい。
	および PTN/STEP 表示器が点滅し	ウエイト機能を解除, プログラム制
	ます。	御を継続して実行します。
PV が変化しない。	センサが故障していませんか?	センサを交換してください。
	センサまたは制御出力端子が、確実	センサまたは制御出力端子を, 確実
	に本器の入力端子に取り付けられ	に本器の入力端子に取り付けてく
	ていますか?	ださい。
	センサまたは制御出力端子の配線	正しく配線してください。
	が,間違っていませんか?	
制御出力 OUT1 または制	OUT1 下限値または OUT2 下限値	適切な OUT1 下限値または OUT2
御出力 OUT2 が ON にな	が,100%以上に設定されていませ	下限値を設定してください。
ったままになる。	んか?	
制御出力 OUT1 または制	OUT1 上限値または OUT2 上限値	適切な OUT1 上限値または OUT2
御出力 OUT2 が OFF に	が,0%以下に設定されていません	上限値を設定してください。
なったままになる。	カ <b>・?</b>	
PV表示器に <b>とっご</b> を表	AT 開始後,約4時間経過してもAT	P, I, D および ARW の各値を手動で
示している。	が終了しない場合の表示です。	設定してください。

## 13. キャラクター覧表

キャラクター覧を以下に示します。

#### ・設定項目の見方について

ステップ番号1ステップ SV 設定を例に説明します。

左側上段は, PV 表示器です。

設定項目キャラクタまたは選択項目キャラクタを表しています。

左側下段は, PTN/STEP 表示器および SV 表示器です。

PTN/STEP 表示器は選択したパターン番号またはステップ番号を表しています。設定項目により表示 が異なります。

SV 表示器は工場出荷初期値を表しています。

右側は、設定項目名または選択項目名および設定範囲または選択項目を表しています。



13.1 エラーコード

エラーコードは, PV 表示器に表示します。

エラーコード	エラー内容	発生状態
	不揮発性 IC メモリ(EEPROM)が異常状態	電源投入時
	停電時データ書き込みエラー	電源投入時
		/조 카카바구
	人刀レンン上限(但流電流, 但流電圧人刀の場合, スケ ーリングト限設完備)を招うた場合	<b> ) ) ) ) ) ) ) ) ) </b>
	クシク工IIKKに個人に物日	
E-85	入力レンジ下限(直流電流,直流電圧入力の場合,スケ	通常時
1 0500(*2)	ーリング下限設定値)を超えた場合	
E-07	入力断線および表示・制御範囲外	通常時
Er 13	ハードウェア故障または異常状態	通常時
1 0500	(このときエラー解除できない。)	
ErZO	AT 実行後4時間経過してもAT が終了しない場合また	AT 実行後
	は入力異常になった場合。	

(\*1): MODE キーで解除可能

(\*2): Err 表示機能選択で有効を選択した場合, エラーコードを表示する

13.2 パターン設定モード

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
<u> </u>	ステップ番号1 ステップ SV 設定	
	スケーリング下限値~スケーリング上限値	
PTN/STFP 表示灯		
1 点灯		
<u>, , , , , , , , , , , , , , , , , , , </u>	ステップ番号1 ステップ時間設定	
1 0000	, 00:00~99.59(時間単位は, ステップ時間単位選択で選択し	
DTN/STED 홍군/T	た単位になります)	
1 点灯	00:00から ▼キーを押すと,になります。	
	を設定すると、ステップ番号1のステップ SV で定値制御を	
	行います。	
_ 21 d	ステップ番号1PID ブロック番号選択	
	1~10	
PTN/STEP 表示灯		
1 点灯		
<u>reap</u>	ステップ番号2 ステップ SV 設定	
	スケーリング下限値~スケーリング上限値	
PTN/STFP 表示灯		
2 点灯		
<u>{;</u> ; <u></u> , <u>,</u> , <u>,</u> ,	ステップ番号2 ステップ時間設定	
	, 00:00~99.59(時間単位は, ステップ時間単位選択で選択し	
PTN/STEP 表示灯	た単位になります)	
2 点灯	00:00 から ▼キーを押すと,になります。	
	を設定すると、ステップ番号2のステップ SV で定値制御を	
	行います。	
_Pid	ステップ番号2PID ブロック番号選択	
	1~10	
PTN/STEP 表示灯		
2 点灯		
IFEAP	ステップ番号3 ステップ SV 設定	
	スケーリング下限値~スケーリング上限値	
PTN/STEP 表示灯		
3 点灯		
5 ae	ステップ番号3 ステップ時間設定	
	, 00:00~99.59(時間単位は, ステップ時間単位選択で選択し	
PTN/STEP 表示灯	た単位になります)	
3 点灯	00:00から ≥ キーを押すと、になります。	
	を設定すると、ステップ番号3のステップ SV で定値制御を	
	行います。	
_+' d	ステッフ番号 3 PID フロック番号選択	
	1~10	
PTN/STEP 表示灯		
3 点灯		

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
<b>广                                    </b>	<b>ステップ番号4 ステップ SV 設定</b> スケーリング下限値~スケーリング上限値	
<b>了;                                    </b>	ステップ番号4 ステップ時間設定 , 00:00~99.59(時間単位は, ステップ時間単位選択で選択し た単位になります) 00:00 から ≥ キーを押すと,になります。 を設定すると, ステップ番号4 のステップ SV で定値制御を 行います。	
_ <b>戸 : 」</b>	ステップ番号 4 PID ブロック番号選択 1~10	
<b>「とこ戸</b>	<b>ステップ番号5 ステップ SV 設定</b> スケーリング下限値~スケーリング上限値	
<b>了;                                    </b>	ステップ番号5 ステップ時間設定 ,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択し た単位になります) 00:00 から ≥ キーを押すと、になります。 を設定すると、ステップ番号5 のステップ SV で定値制御を 行います。	
_ <b>戸 ) </b>	ステップ番号 5 PID ブロック番号選択 1~10	
<b>「とこ戸</b> + □□□□□ PTN/STEP 表示灯 6 点灯	ステップ番号 6 ステップ SV 設定 スケーリング下限値~スケーリング上限値	
<b>了;                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号6ステップ時間設定</li> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ♥ キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号6のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul>	
_ <b>戸: </b>	ステップ番号 6 PID ブロック番号選択 1~10	

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
<b>ゲビステア</b> と アTN/STEP 表示灯 7 点灯	ステップ番号7 ステップ SV 設定 スケーリング下限値〜スケーリング上限値	
<b>了;                                    </b>	ステップ番号 7 ステップ時間設定 , 00:00~99.59(時間単位は, ステップ時間単位選択で選択し た単位になります) 00:00 から ▼ キーを押すと,になります。 を設定すると, ステップ番号 7 のステップ SV で定値制御を 行います。	
_ <b>戸} 〕</b>	ステップ番号 7 PID ブロック番号選択 1~10	
<b>「                                    </b>	ステップ番号 8 ステップ SV 設定 スケーリング下限値~スケーリング上限値	
<b>了;                                    </b>	ステップ番号 8 ステップ時間設定 , 00:00~99.59(時間単位は, ステップ時間単位選択で選択し た単位になります) 00:00 から ≥ キーを押すと,になります。 を設定すると, ステップ番号 8 のステップ SV で定値制御を 行います。	
_ <b>戸 ) </b>	ステップ番号 8 PID ブロック番号選択 1~10	
<b>「とこ戸</b> (二二二〇 PTN/STEP 表示灯 9 点灯	<b>ステップ番号 9 ステップ SV 設定</b> スケーリング下限値~スケーリング上限値	
<b>了;                                    </b>	<ul> <li>ステップ番号9ステップ時間設定</li> <li>,00:00~99.59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります)</li> <li>00:00から ≥ キーを押すと、になります。</li> <li>を設定すると、ステップ番号9のステップ SV で定値制御を行います。</li> </ul>	
_ <b>戸: ご</b> ; □□□□ ; PTN/STEP 表示灯 9 点灯	ステップ番号 9 PID ブロック番号選択 1~10	

キャラクタ	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
场出何初期個		
╎╴╞╴┍╴┝╴	ステップ番号 10 ステップ SV 設定	
	スケーリング下限値~スケーリング上限値	
PTN/STEP 表示灯		
10 点灯		
17 AE	ステップ番号 10 ステップ時間設定	
1 0000	, 00:00~99.59(時間単位は, ステップ時間単位選択で選択し	
PTN/STEP 表示灯	た単位になります)	
10 点灯	00:00から ▼キーを押すと,になります。	
	を設定すると、ステップ番号 10 のステップ SV で定値制御を	
	行います。	
문문	ステップ番号 10 PID ブロック番号選択	
	1~10	
PTN/STEP 表示灯		
10 点灯		
-685	リピート回数設定	
: 0000	0~10000	
PTN/STEP 表示灯		
消灯		
	パターン連結選択	
	<b></b> 連結無し	
	■ ■ 連結有り	
FIN/SIEP 衣示灯 当れ		
거기		

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
9 111	EV1 警報動作点設定	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	上限警報 -(入力スパン)~入力スパン(*1)	
( <u>1.11.11.1)</u> (	下限警報 -(入力スパン)~入力スパン(*1)	
	上下限警報 0~入力スパン(*1)	
	上下限警報個別設定 $0 \sim \lambda J \lambda \gamma \gamma$	
	上下限範囲警報 $0 \sim \lambda \Delta \chi \gamma \gamma$	
	上下限範囲警報個別設定 $0 \sim \lambda \Delta \chi \gamma' $	
	私力値工限書報 $(1)$ $(1)$ $(2)$ 新力値下限数据 $(1)$ $(1)$ $(2)$ $(2)$	
	付機的で下版言和 $-((八) \land \land \land ) \sim (1)$	
	一 付機 代さ上 下限 管 	
	「一行機」で「二下版警報値別設定 $U \sim \langle / / / / / \rangle$	
	(*1): 直流電流・直流電圧人力の場合,人力スパンはスケーリンク幅となります。	
	(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)	
	(*2): 直流電流・直流電圧入力の場合,入力レンジ下限値はスケーリング下限値,	
	入力レンジ上限値はスケーリング上限値となります。(小数点は小数点位置	
	選択で選択した位置になります)	
	イベント出力 EV1 割付選択で, 🛄 🖸 🕻 (上限警報)~🛄 🕻 (待機付き上下限警報	
	個別設定)を選択した場合に表示します。	
	EV1 上限警報動作点設定	
10000	EV1 警報動作点設定と同じです。	
	イベント出力 EV1 割付選択で, 1000 (上下限警報個別設定), 1000 (上下限範	
	囲警報個別設定)または!!!! ?? ??(待機付き上下限警報個別設定)を選択した場合に	
	表示します。	
lf laf	TS1 出力 OFF 時間設定	
1 0000	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位にな	
	ります)	
	イベント出力 EV1 割付選択で, 🛄 🎜 (タイムシグナル出力)を選択した場合に表示	
	します。	
	TS1 出力 ON 時間設定	
1 0000	00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位にな	
	ります)	
	イベント出力 EV1 割付選択で、 🛄 🎖 (タイムシグナル出力)を選択した場合に表示	
	します。	
8200	EV2 警報動作点設定	
:	EV1 警報動作点設定と同じです。	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	イベント出力 EV2 割付選択で, 🛄 🖸 🕻 (上限警報)~🛄 🕻 🕻 (待機付き上下限警報	
	個別設定)を選択した場合に表示します。	
8,2H	EV2 上限警報動作点設定	
	EV1 警報動作点設定と同じです。	
	イベント出力 EV2 割付選択で, 🛄 🖸 🖓 (上下限警報個別設定), 🛄 😳 🛛 (上下限範	
	囲警報個別設定)または 🛄 🕻 (待機付き上下限警報個別設定)を選択した場合に	
	表示します。	

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ	
Γ2οF : 0000	TS2 出力 OFF 時間設定 00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります) イベント出力 EV2 割付選択で、□□ 「5(タイムシグナル出力)を選択した場合に表示します。		
///ocoo	TS2 出力 ON 時間設定 00:00~99:59(時間単位は,ステップ時間単位選択で選択した単位になります) イベント出力 EV2 割付選択で, こり 15(タイムシグナル出力)を選択した場合に表示 します。		
#3000 1 0000	EV3 警報動作点設定 EV1 警報動作点設定と同じです。 イベント出力 EV3 割付選択で, EOC (上限警報)~EC (待機付き上下限警報 個別設定)を選択した場合に表示します。		
83 <u>40</u> ; 0000	EV3 上限警報動作点設定 EV1 警報動作点設定と同じです。 イベント出力 EV3 割付選択で, □004(上下限警報個別設定), □005(上下限範 囲警報個別設定)または□0 12(待機付き上下限警報個別設定)を選択した場合に 表示します。		
/ 36/ / 0000	TS3 出力 OFF 時間設定 00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります) イベント出力 EV3 割付選択で、□□ 「5(タイムシグナル出力)を選択した場合に表示します。		
1 300 1 0000	TS3 出力 ON 時間設定 00:00~99:59(時間単位は、ステップ時間単位選択で選択した単位になります) イベント出力 EV3 割付選択で、□□ 「5(タイムシグナル出力)を選択した場合に表示します。		
キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
------------------	--	--	-----
	AT 実行/解	除選択	
[]		AT 解除	
	8500	AT 実行	
Pale	PID ブロッ	ク番号選択	
	1~10		
PIIII	OUT1 比例	」带設定	
	熱電対入	力,測温抵抗体入力で小数点無しの場合	
	0~入力	カスパン <sup>℃</sup> (下)	
	熱電対入	力,測温抵抗体入力で小数点付きの場合	
	0.0~7	人力スパン ℃(下)	
	直流電流	・直流電圧入力の場合	
	0.0~1	000.0 %	
}	積分時間設		
1 0200	0~3600	秒	
	微分時間設	;定	
1 0050	0~1800	秒	
8-50	ARW 設定		
	0~100 %	/o	
	OUT1 比例	周期設定	
	0.5, 1~	120 秒	
	OUT1 がり	「レー接点出力形または無接点電圧出力形の時に表示します。	
# 4 5	OUT1 ON/	OFF 動作すきま設定	
0 00 13	0.1~100	00.0 ℃(F)	
	直流電流	・直流電圧入力の場合	
	1~100	000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)	
olhu	OUT1 上限		
0 0 100	OUT1 ↑		
:":	直流電流	出力形の場合: OUI1 ト限値~105 %	
oll.			
	0%~00		
	0~100	」やりミツト設定	
	0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0		
∊₽∊⋷	OUT2 動作	■選択	
0 88 -0	H: - []	空冷(リニア特性)	
		油冷(1.5 乗特性)	
		水冷(2 乗特性)	
	オプション	✓: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, □□□□□□□(加熱冷却制御出力)を選	
	択した場合	☆], DS, DA, EV3D□付加時に表示します。	

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ		
P_6[] ; [][ 10	OUT2 比例帯設定         熱電対入力,測温抵抗体入力で小数点無しの場合         0~入力スパン℃(下)         熱電対入力,測温抵抗体入力で小数点付きの場合         0.0~入力スパン℃(下)         直流電流・直流電圧入力の場合         0.0~1000.0 %				
	0.0~1 オプション 択した場合	000.0 % /: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, ┋┇┛┇(加熱冷却制御出力)を選 済], DS, DA, EV3D□付加時に表示します。			
<b>c_b</b> [] 0 0003	OUT2 比例 0.5, 1~ オプション 択した場合	<b> 周期設定</b> 120 秒 ∕: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, <b>□□2□</b> (加熱冷却制御出力)を選 済], DS, EV3(DR), EV3DS 付加時に表示します。			
8456 0 00 10	OUT2 ON/OFF 動作すきま設定 0.1~1000.0 ℃(F) 直流電流・直流電圧入力の場合 1~10000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります) オプション: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, □C2℃(加熱冷却制御出力)を選				
<b>al Hb</b> 0 0 100	OUT2 上限 OUT2 下 直流電流 OUT2 オプション 択した場合	2設定 「限値~100 % 「出力形(オプション: DA, EV3DA) 「下限値~105 % /: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, □020(加熱冷却制御出力)を選 済], DS, DA, EV3D□付加時に表示します。			
	OUT2 下限 0%~OU 直流電流 -5%~ オプション 択した場合	<b>2設定</b> JT2 上限値 出力形(オプション: DA, EV3DA) OUT2 上限値 <: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, <b>□020</b> (加熱冷却制御出力)を選 済], DS, DA, EV3D□付加時に表示します。			
8800 0 0000	オーバラップ/デッドバンド設定     -200.0~200.0 ℃(下)     直流電流・直流電圧入力の場合     -2000~2000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)     オプション: EV2[イベント出力 EV2 割付選択で, □020(加熱冷却制御出力)を選     択した場合], DS, DA, EV3D□付加時に表示します。				
<b>E DINÍ</b> El HERC	正/逆動作選 HERF cool	<b>選択</b> 逆動作 正動作			

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
	ヒータ断線警報1設定	
	<b>20 A</b> の場合	
	0.0~20.0 A	
流信を交互に表示	<b>100 A</b> の場合	
します	0.0~100.0 A	
	オプション: C5W, EIW, W 付加時および OUT1 がリレー接点出力形または無接点	
	電圧出力形の時に表示します。	
₽₽	ヒータ断線警報2設定	
	<b>20 A</b> の場合	
HPTITと CT2 電	0.0~20.0 A	
流値を交互に表示	100Aの場合	
します	0.0~100.0 A	
	オプション: C5W, EIW, W 付加時および OUT1 がリレー接点出力形または無接点	
	電圧出力形の時に表示します。	
<u>;</u>	ループ異常警報時間設定	
	0~200 分	
	イベント出力 EV□割付選択で, 🛄 🏾 (ループ異常警報出力)を選択した場合に表示	
	します。	
LP_H	ループ異常警報動作幅設定	
	熱電対入力,測温抵抗体入力で小数点無しの場合	
	0∼150 °C(°F)	
	熱電対入力,測温抵抗体入力で小数点付きの場合	
	0.0~150.0 °C(F)	
	直流電流・直流電圧入力の場合	
	0~1500(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)	
	イベント出力 EV□割付選択で, 🛄 🎖 (ループ異常警報出力)を選択した場合に表示	
	します。	

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
	ウエイト値設定	
	0~入力スパン(*)の 20 %相当の換算値	
	(*): 直流電流・直流電圧入力の場合,入力スパンはスケーリング幅となりま	
	す。(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)	
LA <sub>c</sub> r	ステップ番号1 ウエイト機能有効/無効選択	
	ウエイト機能無効	
PTN/STEP 表示灯	<u>USE</u> ウエイト機能有効	
1 点灯	ウエイト値設定で,0または0.0以外を設定した場合に表示します。	
<u></u>	ステップ番号2 ウエイト機能有効/無効選択	
	ウエイト機能無効	
, PTN/STFP 表示灯	<b>↓55日</b> ウエイト機能有効	
2 点灯	ウエイト値設定で、0または0.0以外を設定した場合に表示します。	
J.Hel	ステップ番号3 ウエイト機能有効/無効選択	
	ウエイト機能無効	
PTN/STEP 表示灯	<u>USE</u> ウエイト機能有効	
3 点灯	ウエイト値設定で,0または0.0以外を設定した場合に表示します。	
J.A.J	ステップ番号4 ウエイト機能有効/無効選択	
	ウエイト機能無効	
PTN/STEP 表示灯	<u>USE</u> 」 ウエイト機能有効	
4 点灯	ウエイト値設定で、0または0.0以外を設定した場合に表示します。	
<u>JBc</u> [	ステップ番号 5 ウエイト機能有効/無効選択	
{	ウエイト機能無効	
PTN/STEP 表示灯	USEII   ウエイト機能有効	
5 点灯	ウエイト値設定で,0または0.0以外を設定した場合に表示します。	
	ステップ番号6 ウエイト機能有効/無効選択	
	<b></b> ウエイト機能無効	
PTN/STEP 表示灯	<u>USE</u> ウエイト機能有効	
6 点灯	ウエイト値設定で,0または0.0以外を設定した場合に表示します。	
	ステップ番号7 ウエイト機能有効/無効選択	
	ウエイト機能無効	
PTN/STEP 表示灯	<u>USE</u> ウエイト機能有効	
7 点灯	ウエイト値設定で,0または0.0以外を設定した場合に表示します。	
	ステップ番号8 ウエイト機能有効/無効選択	
{	ウエイト機能無効	
PTN/STEP 表示灯	<b>255</b> 200 ウエイト機能有効	
8 点灯	ウエイト値設定で、0または0.0以外を設定した場合に表示します。	
J.R. I	ステップ番号9 ウエイト機能有効/無効選択	
	ウエイト機能無効	
PTN/STEP 表示灯	<b>U5E</b> □   ウエイト機能有効	
9 点灯	ウエイト値設定で,0または0.0以外を設定した場合に表示します。	

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
<u></u>	ステップ番	号 10 ウエイト機能有効/無効選択	
{		ウエイト機能無効	
, PTN/STEP 表示灯	USEO	ウエイト機能有効	
10 点灯	ウエイト値	直設定で,0または0.0以外を設定した場合に表示します。	

13.6 エンジニアリング設定モード1

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)				
!!	設定値ロッ	ク選択			
			キーによる設定変更	通信による設定変更	
		ロック	設定変更できます。	設定変更できます。	
		無し			
	Loci	ロック <b>1</b>	設定値ロック選択を除		
			く、全設定項目が変更で		
			きません。		
	Locd	ロック2	設定値ロック時変更可能		
			項目選択で選択した設定		
			項目が変更できます。		
			設定値ロック選択を除		
			く,その他の設定項目は		
			変更できません。		
	Loc3	ロック 3	設定変更できます。	シリアル通信経由で	
	LocY	ロック 4	設定値ロック選択を除	の設定変更は、入力	
			く、全設定項目が変更で	種類選択以外は一時	
			きません。	的に設定変更できま	
	Loc5	ロック 5	設定値ロック時変更可能	す。ただし、電源投	
			項目選択で選択した設定	入時, ロック3, ロ	
			項目が変更できます。	ック4またはロック	
			設定値ロック選択を除	5を選択する前の値	
			く、その他の設定項目は	に戻ります。	
			変更できません。		
1056	設定値ロッ	ク時変更可	能項目選択		
0 5800		ステップと	SV 設定およびステッフ時間	設定が変更できます。	
	3050	ステッフ、	SV 設定,スアッフ時間設定	および EV L 警報動作	
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·		点設定か多	変更でさます。		
1000 L	センサ補止	. 徐			
000	-10.000^	~10.000			
5	センサ補正	設定			
	-1000.0~1000.0 °C(°F)				
	直流電流・直流電圧入力の場合				
	-10000	D~10000(/J	数点は小数点位置選択で選択	Rした位置になります)	
	PVフィル	タ時定数設定	定		
0 0000	0.0~10.	0秒			
- 35!	通信プロト	コル選択			
	noñL	神港標準			
	58/10	設定値デジ	ジタル伝送(神港標準プロト:	コル)	
	586-	設定値デジ	ジタル受信器(神港標準プロ	トコル)	
	ñodA	MODBUS	ASCII モード		
	ñodr	MODBUS	RTU モード		
	オプション	∕: C5W, C5 作	け加時,表示します。		

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ
cāna	機器番号設	定	
	0~95		
	オプション	∕: C5W, C5 付加時に表示します。	
	通信速度選	訳	
	0096	9600 bps	
	0 /92	19200 bps	
	0384	38400 bps	
	オプション	∕: C5W, C5 付加時に表示します。	
	データビッ	ヽト/パリティ選択	
11 75Ha	8non	8 ビット/無し	
	ไกอก	7 ビット/無し	
	868n	8 ビット/偶数	
	7685	7 ビット/偶数	
	Bodd	8 ビット/奇数	
	Todd	7 ビット/奇数	
	オプション	∕: C5W, C5 付加時に表示します。	
6655	ストップビ	シット選択	
		ストップビット1	
	5000	ストップビット <b>2</b>	
	オプション	∕: C5W, C5 付加時に表示します。	
	応答時間遅	延設定	
	0~1000	ms	
	オプション	/: C5W, C5 付加時に表示します。	
58_6	SVTC バイ	アス設定	
	入力スパ	ペンの <b>±20%</b> 相当の換算値	
	直流電流	む・直流電圧入力の場合	
	スケー	・リング幅の±20%相当の換算値(小数点は小数点位置選択で	
	選択し	た位置になります)	
	オプション	✓: C5W, C5 付加時および通信プロトコル選択で 58. [設定値デジタ]	
	ル受信器(	神港標準プロトコル)]を選択時に表示します。	

キャラクタ	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)				
工場出荷初期値					
2673			2020 10 <b>7</b> 0 %		
0 2002		ĸ	-200~1370 C		
	2. L.3	К	-200.0~400.0 L		
		J	-200~1000 °C		
	- 000	R	0~1760 ℃		
	5000	S	0~1760 ℃		
	6000	В	0∼1820 °C		
	2002	E	-200∼800 °C		
	50 £	т	-200.0∼400.0 °C		
	-00E	Ν	-200~1300 ℃		
	PL 20	PL-II	0∼1390 °C		
	c000	C(W/Re5-26)	0~2315 ℃		
	PC <u>C</u>	Pt100	-200.0 <b>~</b> 850.0 ℃		
	_1PF.E	JPt100	-200.0∼500.0 °C		
	P505	Pt100	-200∼850 °C		
		JPt100	-200∼500 °C		
	FUUE	К	-328~2498 °F		
	20 F	К	-328.0~752.0 °F		
	JUUF	J	-328∼1832 <sup>°</sup> F		
	r [][]F	R	32~3200 °F		
	SUUF	S	32∼3200 °F		
	500F	В	32∼3308 °F		
	800F	E	-328∼1472 °F		
	50 F	Т	-328.0~752.0 °F		
	n III F	N	-328~2372 °F		
	PL 25	PL-Ⅱ	32∼2534 <sup>°</sup> F		
	cuur	C(W/Re5-26)	32∼4199 °F		
	- PF F	Pt100	-328.0~1562.0 °F		
	_1PCF	JPt100	-328.0~932.0 °F		
	P7 [] F	Pt100	-328∼1562 <sup>°</sup> F		
	_::P:: F	JPt100	-328~932 F		
	4208	4~20 mA	-2000~10000		
	8208	0∼20 mA	-2000~10000		
	00 18	0~1 V	-2000~10000		
	0058	0~5 V	-2000~10000		
	1058	1~5 V	-2000~10000		
	0 108	0~10 V	-2000~10000		
5 <u>[</u>   H	スケーリン	・グ上限設定			
0 1370	スケーリ	ング下限値~入	カレンジの上限値		
	直流電流	・直流電圧入力	1の場合		
	-2000	~10000(小数点)	は小数点位置選択で選択した位置になります)	l	

キャラクタ 工場出荷初期値		設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)	データ		
	スケーリン	グ下限設定			
n -200	入力レン	ジの下限値~スケーリング上限値			
	直流電流・直流電圧入力の場合				
	-2000	~10000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)			
dfill	小数点位置	選択			
0 0000		小数点無し			
		小数点以下1桁			
		小数点以下2桁			
		小数点以下3桁			
	入力種類調	選択で,直流電流・直流電圧入力を選択した場合に表示します。			
1280 l	イベント出	カ EV1 割付選択			
0 0000		動作無し			
		警報出力 上限警報			
		警報出力 下限警報			
		警報出力 上下限警報			
		警報出力 上下限警報個別設定			
	1005	警報出力 上下限範囲警報			
		警報出力 上下限範囲警報個別設定			
		警報出力 絶対値上限警報			
		警報出力 絶対値下限警報			
		警報出力 待機付き上限警報			
		警報出力 待機付き下限警報			
		警報出力 待機付き上下限警報			
		警報出力 待機付き上下限警報値別設定			
		ヒータ 断線 警報出力(オフション: C5W, EIW, W 付加時)			
		ルーフ異常警報出力			
		KUN 江刀 阻敷恕)。第月(3)(待掛付き上下阻敷起伸即設定)またけ第月(5)(友え入			
	LILOL ( エ シグナルト	な音報) ~…夏 (戸((村(城内さエー))は音報 画)) 取足) よには…夏 (ラ(ワイム)   力)を選択した場合、イベント出力に対してそれぞれ個別設定です。			
	110 13(E	ータ断線警報出力), 🏭 14(ループ異常警報出力)または🏢 15(AT 中			
	出力 <b>)</b> 以降	を選択した場合、複数のイベント出力に対して共通設定です。			
8 (38	EV1 警報 0				
	noIII	無効			
	985D	有効			
	イベント目	出力 EV1 割付選択で, 🛄 🖸 🕻 (上限警報)〜🛄 🕻 🖓 (待機付き上下限警報			
	個別設定)	□007(絶対値上限警報), □008(絶対値下限警報)を除く]を選択した			
	場合に表示	えします。			

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)					
A HH	EV1 警報動作すきま設定					
	0.1~1000.0 °C(°F)					
	直流電流・直流電圧入力の場合					
	1~10000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)					
	イベント出力 EV1 割付選択で, 🛄 🖸 (上限警報)~🛄 🕻 (待機付き上下限警報					
	個別設定)を選択した場合に表示します。					
8 134	EV1 警報動作遅延タイマ設定					
0 0000	0~10000 秒					
	イベント出力 EV1 割付選択で, 🛄 🖸 🕻 (上限警報)〜🛄 🕻 / 待機付き上下限警報					
	個別設定)を選択した場合に表示します。					
A 11 A	EV1 警報動作励磁/非励磁選択					
U nañi	nonl 励磁					
	<b>▶ - 585</b>   非励磁					
	イベント出力 EV1 割付選択で, 三〇〇 ¦(上限警報)〜三〇 ¦ट(待機付き上下限警報					
	個別設定)を選択した場合に表示します。					
E802	イベント出力 EV2 割付選択					
0 0000						
	■□□□□ : 警報出力 上限警報					
	■□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□					
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□					
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□					
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□					
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□					
	□□□□□ 警報出力 絶対値上限警報					
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□					
	■ <b>□ ○ ○ 9</b> 警報出力 待機付き上限警報					
	■ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □					
	■□□ : : 警報出力 待機付き上下限警報					
	□□□ 12   警報出力 待機付き上下限警報個別設定					
	□□□ 13 ヒータ断線警報出力(オプション: C5W, EIW, W 付加時)					
	[][] / ループ異常警報出力					
	<b>□0 /5</b> タイムシグナル出力					
	<b>10 15 AT</b> 中出力					
	<b>しい</b> パターンエンド出力					
	■2 18 通信コマンドによる出力					
	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□					
	シグナル出力)を選択した場合、イベント出力に対してそれぞれ個別設定です。					
	□□ 13(ヒータ断線警報出力), □□ 14(ループ異常警報出力)または□□ 15(AT 中					
	出力)~ [] [] (RUN 出力)を選択した場合,複数のイベント出力に対して共通設定					
	です。					
	オプション: EV2 または EV3(DR)付加時に表示します。					
	□0 10       警報出力 待機付き下限警報         □0 11       警報出力 待機付き上下限警報         □0 12       警報出力 待機付き上下限警報         □0 12       警報出力 待機付き上下限警報         □0 13       ヒータ断線警報出力(オプション: C5W, EIW, W 付加時)         □0 14       ループ異常警報出力         □0 15       タイムシグナル出力         □0 15       タイムシグナル出力         □0 15       タイムシグナル出力         □0 17       パターンエンド出力         □0 18       通信コマンドによる出力         □0 19       RUN 出力         □00 10       12(持機付き上下限警報個別設定)または□0 15(タイム         ジグリアル出力       □01 12(待機付き上下限警報個別設定)または□0 15(タイム         □01 19       RUN 出力         □00 10       12(上限警報)~□0 12(待機付き上下限警報個別設定)または□0 15(タイム         ジグリアル出力)を選択した場合、イベント出力に対してそれぞれ個別設定です。       □0 13(ヒータ断線警報出力), □0 14(ループ異常警報出力)または□0 15(AT 中         山力~□0 19 (RUN 出力)を選択した場合、複数のイベント出力に対して共通設定       です。         オプション: EV2 または EV3(DR)付加時に表示します。					

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)				
8218	EV2 警報 0 設定有効/無効選択				
	noIIII 無効				
	────────────────────────────────────				
	イベント出力 EV2 割付選択で、 IIBC 1(上限警報)~IIC に(待機付き上下限警報				
	個別設定)[□00](絶対値上限警報), □008(絶対値下限警報)を除く]を選択した				
	場合に表示します。				
원글부서	EV2 警報動作すきま設定				
	0.1~1000.0 °C(F)				
	直流電流・直流電圧入力の場合				
	1~10000(小数点は小数点位置選択で選択した位置になります)				
	イベント出力 EV2 割付選択で, 🛄 🖓 🖁 (上限警報)~🛄 🖓 🖓 (待機付き上下限警報				
	個別設定)を選択した場合に表示します。				
8224	EV2 警報動作遅延タイマ設定				
	0~10000 秒				
	イベント出力 EV2 割付選択で, 🛄 🖸 🕻 (上限警報)~🛄 🕻 (待機付き上下限警報				
	個別設定)を選択した場合に表示します。				
AZLA	EV2 警報動作励磁/非励磁選択	_			
	nonL 励磁				
	イベント出力 EV2 割付選択で, 三〇〇 ¦(上限警報)~三〇 ¦2(待機付き上下限警報				
	個別設定)を選択した場合に表示します。				
6803	イベント出力 EV3 割付選択	_			
0 0000	LICEU         動作無し	_			
	■□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	_			
	·····································				
	■ III III III III III III III III IIII IIII				
	■ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □				
	■ □ 005 警報出力 上下限範囲警報				
	■ 2007 警報出力 絶対値上限警報				
	●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●●				
	■ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □				
	警報出力 待機付き下限警報				
	警報出力 待機付き上下限警報				
	● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●				
	□ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □				
	□□□ 14 ループ異常警報出力				
	[10 15] タイムシグナル出力				
	_ □0 15 AT 中出力				
	[]01] パターンエンド出力				
	□○ 18 通信コマンドによる出力				
	□ □ 0 19 RUN 出力				
	□□□□ (上限警報)~□□ 12(待機付き上下限警報個別設定)または□□□ 15(タイム				
	シグナル出力)を選択した場合、イベント出力に対してそれぞれ個別設定です。				
	□□□ / ∃(ヒータ断線警報出力), □□□ / Ҷ(ループ異常警報出力)または□□□ / Б(AT 中 出力)以降を選択した場合,複数のイベント出力に対して共通設定です。				
	オプション: EV3D□または EI 付加時に表示します。				

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)				データ	
8358	EV3 警報 0	) 設定有効/無効選択				
	noIIII 無効					
	<b>₩E5</b> Ⅲ 有効					
	イベントは	出力 EV3 割付選択で, 🛄 🖸 🏾 /(_	上限警報)~□□□ 12(1	寺機付き上下限警報		
	個別設定)	□□□□□(絶対値上限警報),□□□	38(絶対値下限警報)	を除く]を選択した		
	場合に表示	示します。				
	EV3 警報重	か作すきま設定				
	0.1~100	00.0 °C(°F)				
	直流電流	・直流電圧入力の場合				
	1~10	000(小数点は小数点位置選	択で選択した位置	こなります)		
	イベントと	出力 EV3 割付選択で, 🛄 🖸 🛛 🍾	上限警報)~Ё┇ ㎏(4	寺機付き上下限警報		
	個別設定)	を選択した場合に表示します。				
원국국서	EV3 警報重	<b>h作遅延タイマ設定</b>				
	0~1000	0秒				
	イベントと	出力 EV3 割付選択で, 🛄 🖸 🏻 /_	上限警報)~🛄 🕄 🖓 (約	寺機付き上下限警報		
	個別設定)	を選択した場合に表示します。				
83: 5	EV3 警報動作励磁/非励磁選択					
	nonL 励磁					
	-685	非励磁				
	イベント出力 EV3 割付選択で, 🛄 🖸 🕻 (上限警報)~🛄 🕻 (待機付き上下限警報					
	個別設定)	を選択した場合に表示します。				
EH: :	イベント入	.カ Dl1 割付選択				
		イベント入力機能	入力 ON(閉)	入力 OFF(開)		
	0000	動作無し				
	100 (	パターン番号選択機能				
	5000	正動作/逆動作切り替え	正動作	逆動作		
	0003	プログラム制御	実行(RUN)	停止(STOP)		
		実行(RUN)/停止(STOP)				
		切り替え				
	0004	プログラム制御	ホールド	ホールド解除		
		ホールド/ホールド解除				
		切り替え				
	0005	プログラム制御	アドバンス	通常制御		
		アドバンス機能				
	オプション	ン: C5W, EIW, EIT, C5 または EI	付加時に表示します	-		
FH: P	イベント入	、カ Dl2 割付選択				
		イベント入力機能	入力 ON(閉)	入力 OFF(開)		
	0000	動作無し				
		パターン番号選択機能				
	5000	正動作/逆動作切り替え	正動作	逆動作		
	0003	プログラム制御	実行(RUN)	停止(STOP)		
		実行(RUN)/停止(STOP)				
		切り替え				

キャラクタ

I

工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目) デ										
		イベント入力機能	入力 ON(閉)	入力 OFF(開)							
	0004	プログラム制御	ホールド	ホールド解除							
		ホールド/ホールド解除									
		切り替え									
	11005	プログラム制御	アドバンス	通常制御							
	アドバンス機能										
	オブション	∠: C5W, EIW, EIT, C5 または El 3+□	付加時に表示します	F							
i roʻz	「伝达田力速										
0 8800		PV 伝达									
	zunn	SV 仏达 MV <del>仁</del> 送									
	オプシノマン	_ IVI V 仏区 /: EIT 付加時にま会します									
	伝送出力ト										
	DV 伝送	・SV 伝送 伝送出力下限	没定値~入力レン	ジの上限値							
	I V PAR	直流電流・直流									
		-2000~100	00(小数点は小数)	。 点位置選択で選							
		択した位置に	こなります)								
	MV 伝送	伝送出力下限(	直~105.0 %								
	オプション	∕:EIT 付加時に表示します。									
	伝送出力下限設定										
0.200	<b>PV</b> 伝送	<ul> <li>SV 伝送 入力レンジの<sup>-</sup></li> </ul>	下限值~伝送出力	上限設定値							
		直流電流・直流	<b>流電圧入力の場合</b>	:							
		-2000~100	00(小数点は小数)	点位置選択で選							
		択した位置	こなります)								
	MV 伝送	-5.0%~伝送と	出力上限設定								
	オブション	<ul> <li>/: EIT 付加時に表示します。</li> </ul>									
n_'al	ステッノ時										
0 7,40											
	したし にゅう しんしょう しんしょ しんしょ	刀・抄									
		478.250 信雪省県谷信止									
U 5/08		「「电阪师仮庁山 	ハたプログラム制	御を停止して							
	復帰します。										
	- ani	停雷復帰後継続									
「「「「「「「「「」」」」」「「「」」」」」「「「」」」」」「「」」」」」「「」」」」											
します。											
	Hold	停電復帰後一時停止			1						
	停電復帰後,実行していたプログラム制御を一時停止(ホ										
		ールド機能)した状態で	復帰し,一時停山	とした時点の <b>SV</b>							
		で制御を行います。									
		RUN キーを押すと, -	・時停止を解除し,	プログラム制							

キャラクタ 工場出荷初期値	設定(選択)項目名,設定範囲(選択項目)									
5_58	プログラム制御開始時のステップ SV 設定									
	スケーリング下限値~スケーリング上限値(小数点は小数点位置選択									
	で選択した位置になります)									
	プログラム制御開始方式選択									
0 6900	<b>PU</b> PV スタート									
	ブログラム制御開始時のみ、ステップSV とステップ時									
	間を PV まで早送りし、フロクラム制御をスタートする									
	POF PVR 人グート プログラム 知知問始時や トバリレート 動化時 フテップ									
	フロクノム前御用如時わよいリレート動作時, $( / y)$									
	SV こハノジノ時間をFV よく牛込りし、ノロソノム制師 をスタートオス方式です									
	SHIII SV 28-1									
	プログラム制御開始時、プログラム制御開始時のステッ									
	プSV 設定で設定した値より、プログラム制御をスター									
	トする方式です。									
<u> 9665</u>	パターンエンド出力時間設定									
	0~10000 秒									
85 6	AT バイアス設定									
n nnža	熱電対,測温抵抗体入力で小数点なしの場合									
	0∼50 °C(0∼100 °F)									
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合									
	0.0∼50.0 <sup>°</sup> C(0.0∼100.0 <sup>°</sup> F)									
	入力種類選択で,熱電対,測温抵抗体入力を選択した場合に表示します。									
le oli	入力異常時出力状態選択									
0 0880	□ CFF 出 出力 OFF									
	onIII 出力 ON									
	直流電流・直流電圧入力で、直流電流出力の場合に表示します。									
	表示時間設定									
0000	00:00~60:00(分:秒)									
	UU:UU を設定すると、 表示									
10 no00										
	<i>┛┗ ┛┉</i>   17,3//	1								

# 13.8 データクリア

キャラクタ 工場出荷初期値		選択項目名,選択項目							
	データクリ	ア実行/中止選択							
	noUU	データクリア中止							
	YESU	データクリア実行							

# 14. プログラム・パターン表, データ表の作成

プログラム設定を始める前に、プログラム・パターン表、データ表の作成を行います。

#### 14.1 プログラム・パターン表の作成

プログラム・パターン表(P.161)をコピーして、以下の手順で作業してください。

- (1) ステップ1から順に各ステップのステップ SV,ステップ時間,使用する PID ブロック番号および ウエイト機能有効/無効を記入してください。
   (同じブロック番号を使用する場合もステップ毎に記入してください。)
- (2) ステップ SV を線で結んでください。

#### プログラム・パターン表の作成例



(図 14.1-1)

### プログラム・パターン表の説明

プログラム・パターン表は,縦軸がステップ SV(℃, 下など),横軸がステップ時間(時:分または分: 秒)になっています。

ステップ SV に設定する値は,各ステップの終了 SV,ステップ時間に設定する値は,各ステップの 工程時間です。

・ステップ SV とステップ時間の関係を作成例で説明すると、下記のようになります。

ステップ 1: プログラム制御実行後,30分で SV を 0→500 ℃まで変化させて制御を行います。 プログラム制御開始方式選択の選択内容により,以下のように動作します。

- ・SV スタートを選択した場合,プログラム制御開始時のステップ SV 設定で設定した値から 500 ℃まで変化させて制御を行います。
- ・PV スタートまたは PVR スタートを選択した場合, PV までステップ SV と時間を 早送りし, 500 ℃まで変化させて制御を行います。

ステップ 2:1 時間, SV を 500 ℃に保つよう制御を行います。 ステップ 3:40 分で 500→1000 ℃まで変化させて制御を行います。 ステップ 4:1 時間, SV を 1000 ℃℃に保つよう制御を行います。 ステップ 5:2 時間で 1000→0 ℃まで変化させて制御を行います。

・PIDブロックは、OUT1比例帯、積分時間、微分時間、ARW、OUT2比例帯の各設定値をまとめたものです。

PIDブロック番号1~10(10種類)のPIDブロックを設定できます。

・ウエイト機能有効/無効は、ステップ毎にウエイト機能を有効にするか無効にするかを設定できま す。

#### 14.2 データ表の作成

データ表(P.162)をコピーして,以下の手順で作業してください。

- (1) プログラム・パターン表で設定した PID ブロック番号を参考にして、制御パラメータ設定モードの ブロック番号の設定項目に設定値を記入してください。
- (2) ウエイト値およびその他の設定項目を、必要に応じて記入してください。

#### PID ブロックの設定について

プログラム・パターンを設定していないステップの PID ブロック番号の工場出荷初期値は1のため, PID ブロック番号1はそのままにしておき,ブロック番号2から設定した方がわかりやすく便利で す。

#### ・PID ブロック設定の作成例

ブロック番号	OUT1 比例帯	積分時間	微分時間	ARW	OUT2 比例帯
1	<b>10</b> °C	200 秒	50 秒	50 %	<b>10</b> ීC
2	<b>30</b> ℃	240 秒	60 秒	35 %	10 °C
3	<b>50</b> ℃	340 秒	85 秒	40 %	<b>10</b> ℃

#### ・ウエイト値の設定例

ウエイト値	10 ℃
-------	------

ウエイト値は、各パターンの全ステップで共通です。

#### ・その他の設定項目の設定例

設定項目	データ
OUT1 比例周期	15 秒
OUT2 比例周期	15 秒
リピート回数	1回
パターン連結	連結無し
通信プロトコル	神港標準
機器番号	1
通信速度	38400 bps
データビット/パリティ	7 ビット/偶数
ストップビット	ストップビット1ビット
応答時間遅延	10 ms

### プログラム・パターン表

お手数ですが、コピーしてお使いください。

パターン番号										
ステップ番号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10
ステップ SV										
ステップ時間										
PID ブロック番号										
ウエイト機能有効/無効										

## データ表

お手数ですが、コピーしてお使いください。

・PID ブロック設定

ブロック番号	OUT1 比例帯	積分時間	微分時間	ARW	OUT2 比例帯
1		秒	秒	%	
2		秒	秒	%	
3		秒	秒	%	
4		秒	秒	%	
5		秒	秒	%	
6		秒	秒	%	
7		秒	秒	%	
8		秒	秒	%	
9		秒	秒	%	
10		秒	秒	%	

・ウエイト値の設定

ウエイト値

ウエイト値は,各パターンの全ステップで共通です。

・その他の設定項目の設定(空欄は、ご自由にお使いください)

設定項目	データ
OUT1 比例周期	砂
OUT2 比例周期	砂
リピート回数	□
パターン連結	
通信プロトコル	
機器番号	
通信速度	bps
データビット/パリティ	
ストップビット	
応答時間遅延	ms

15.	キー操作フ	ローチャート		●設定項目について			●キー操作について	
	電源 ON       運転モード       プログラム制御 停止(スタンバイ)       (1か)       (1か)       (1か)       (1か)       (1)PTN       で実行したいパターン番号を 押すとブログラム制御を実行します	▲+V+STOP(3秒) マレード マレード データクリア へのごじい 実行 ビアN モニタモード(ブログラ 「PTN 選択L, RUNを	noll[](データクリア中止)を選択した場合、 MODE]を押すと運転モードに戻ります。 SE 5 [](データクリア実行)を選択した場合、 MODE]を押すとデータクリア後、自動的に運 転モードに戻ります。 Sム制御実行中、有効です。) V)表示 PTN [PV] 残時間表示 PTN C と30	「とこのステップ番号1 エクップ SV 設定         左側上 左側下 エクップ SV 設定           ・         「二二二〇 ステップ SV 設定         左側下 エクップ SV 設定           ・         「二二二〇 ステップ SV 設定         右側:設 ホー エクップ SV 設定           ・         「二二二〇 大テップ SV 設定         右側:設 ホー エクップ SV 設定         細かけの ホー ・(*1): イベント出力 EV口割付選択で、004(1) 警報個別設定)を選択した場合に表示 ・(*3): イベント出力 EV口割付選択で、015(2) ・(*4): 通信プロトコル選択で、設定値デジタ」 ・(*5): 入力種類選択で、直流電流・直流電圧 ・(*6): イベント出力 EV口割付選択で、001(1) 値下限警報)を除く]を選択した場合に誤	<ul> <li>B:PV表示器で設定(選択)キャラクタを表しています。</li> <li>B:SV表示器で工場出荷初期値を表しています。</li> <li>定(選択)項目名を表しています。</li> <li>D設定項目は、オプション付加時に表示します。</li> <li>と限警報()~012(待機付き上下限警報個別設定)を選</li> <li>正下限警報個別設定)、006(上下限範囲警報個別設定)を選</li> <li>こます。</li> <li>ビイムシグナル出力)を選択した場合に表示します。</li> <li>・受信器(神港標準プロトコル)を選択した場合に表示し</li> <li>入りを選択した場合に表示します。</li> <li>-限警報)~012(待機付き上下限警報個別設定)[007(結長示します。</li> </ul>	択した場合に表示します。 または 012(待機付き上下限 ます。 絶対値上限警報), 008(絶対	<ul> <li>各設定(選択)項目の設定(選択)は、へと</li> <li>MODE</li> <li>A</li> <li>MODE</li> <li>M</li></ul>	▼で行い、MODE」または DISPで登録します。 と、矢印の方向へ移行します。 た時と逆の方向へ移行します。 間押し続けることを表しています。 同時に押すことを表しています。 気に3秒間押し続けることを表しています。 に同時に3秒間押し続けることを表しています。 ひEを同時に3秒間押し続けることを表しています。 ひEを同時に3秒間押し続けることを表しています。 す。3秒間押し続けることを表しています。
	設定モード MODE	▲ MODE(3秒)		▲+▽(3秒)	▼ ▼ + MODE(3秒)	▲+ ▼ + MODE (3	3秒)	
	パターン設定モード	イベント設定モード	● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●	ウエイトパラメータ設定モ	ード エンジニアリング設定モード1	エンジニアリング設定モー	۴2	
	「と言戸」ステップ番号1           「ご言戸」ステップる号1           「ご言臣」ステップる号1           「ご言臣」ステップ番号1           「ひひご」ステップ番号1           「ひひご」ステップ番号1           「ひつご」ステップ番号1           「ひつご」ステップ番号1           「ひつご」ステップ番号1           「「ご」」「」」「」」「」」「」」「」」「」」」「」」」」」「」」」」「」」	FVI 警報 動作点設定 (MODE (*1) ディット TS1 出力 のFF 時間設定 (*3) ディット TS1 出力 のN 時間設定 (*3) 「ディット TS3 出力 のN 時間設定 (*3) 「一 TS3 出力 のN 形 (*3) 「一 TS3 出力 のの (*3) 「一 TS3 出力 のの (*3) 「一 TS3 出力 のの (*3) 「一 TS3 出力 のの (*3) 「一 TS3 出力 のの (*3) 「一 TS3 出力 (*3) 「一 TS3 出力 (*3) (*3	R: □□ AT 実行/解除 選択 MODE Pb(上) PID ブロック番号 選択 MODE PD ブロック番号 選択 MODE PD ブロック番号 選択 MODE PD ブロック番号 選択 MODE PD ブロック番号 選択 MODE PD ブロック番号 ED OUT2 比例 B支定 MODE (※) PD OUT1 比例帯設定 MODE (※) MODE (※) MODE (※) PD OUT2 比例 B支定 MODE (※) MODE (※) PD OUT2 比例 B支定 MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) MODE (※) (%) (%	<ul> <li>博爾波定         <ul> <li>(※)</li> <li>「周期</li> <li>レOFF</li> <li>設定</li> <li>「Ac」「 ウエイト値設定</li> <li>「Ac」「 フニップ番号1</li> <li>ウエイト機能 有効ノ無効選打</li> <li>MODE</li> <li>「Ac」「 フニップ番号2</li> <li>ウエイト機能 有効ノ無効選打</li> <li>「MODE</li> <li>「Ac」「 フェイト機能 有効ノ無効選打</li> <li>「MODE</li> <li>最初の設定項目へ戻</li> <li>「メテップ番号10 ウェイト機能 有効ノ無効選打</li> <li>「Ac」「 フェイト機能 有効ノ無効選打</li> <li>「MODE</li> <li>最初の設定項目へ戻</li> <li>(※):PTN/STEP 表示気に選 PTN/STEP 表示灯にス プ番号が点灯します。</li> <li>警報</li> <li>「警報</li> <li>「下」「 古」、</li> <li>「「」」」」</li> </ul> <ul> <li>「「」」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> </ul> <ul> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」」</li> <li>「」」</li> <li>「」」」</li> <li>「」」」</li> <li>「」」」</li> <li>「」」</li></ul></li></ul>	Lock         設定値ロック選択           MODE         ショージャ           ショージャ         ショージャ           ショージャ         ショージャ           (※)         MODE           (※)		A       A       EV2 警報動作	<ul> <li> <ul> <li></li></ul></li></ul>

パターン連結選択	Loc5 Pyp5	ストップビット選択		r DDF	R 32~3200 °F	0000	小数点以下3桁	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	停電復帰後状態選択
連結無し	設定値ロック時変更可能項目選択	□□□ : 1ビット		SOUP	S 32~3200 °F	イベント出	力 EV1~3 割付選択	*:イベント出力 EV2 割付選択項目の場合,表示します。	5/oP 停電復帰後停止
∈ 🔐 👝 連結有り	5日1111 ステップ SV 設定+ステップ時間設定	[]]]] <b>2</b> 2ビット		600F	B 32~3308 °F	0000	動作無し	EV1~3 警報 0 設定 有効/無効選択	Conf 停電復帰後継続
AT 実行/解除選択	「ニリー」 ステップ SV 設定+ステップ時間設定+	入力種類選択		EUOF	E -328~1472 °F	0001	警報出力 上限警報		Hoild 停電復帰後一時停止
AT 解除	DOCO EV口警報動作点設定	FUDE K	-200~1370 °C	f 🛛 F	T -328.0~752.0 °F	2000	警報出力 下限警報	SESII 有効	プログラム制御開始方式選択
AT 実行	通信プロトコル選択	FÜ C K	-200.0~400.0 °C	ΠÜF	N -328~2372 °F	0003	警報出力 上下限警報	EV1~3 警報動作 励磁/非励磁選択	PU スタート
OUT2 動作選択	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	JIIIE J	-200~1000 °C	PL 2F	PL-II 32~2534 °F	0004	警報出力 上下限警報個別設定	none 励磁	PVR スタート
R: -□ 空冷	58/「!!! 設定値デジタル伝送(神港標準プロトコル)	FINE R	0∼1760 °C	cOOF	C(W/Re5-26) 32~4199 °F	0005	警報出力 上下限範囲警報		5800 SV スタート
□/ と□ 油冷	58/- 設定値デジタル受信器(神港標準プロトコル)	SIIIIE S	0~1760 °C	PC 5	Pt100 -328.0~1562.0 °F	0006	警報出力 上下限範囲警報個別設定	イベント入力 DI1, DI2 割付選択	入力異常時出力状態選択
<u>〔851]</u> 水冷	주요경용 Modbus ASCII モード	6002 В	0∼1820 °C	JPEE	JPt100 -328.0~932.0 °F	0007	警報出力 絶対値上限警報	□□□□□□ 動作無し	◎FF[] 出力 OFF
正/逆動作選択	Apdr Modbus RTU モード	5002 E	-200~800 °C	PCOF	Pt100 -328~1562 °F	0008	警報出力 絶対値下限警報	□□□ 1 パターン番号選択機能	on□□□ 出力 ON
HEAF 逆動作	通信速度選択	ΓΩ <u>Γ</u>	-200.0~400.0 °C	JPEE	JPt100 -328~932 °F	0009	警報出力 待機付き上限警報	□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	Err 表示機能選択
cool 正動作	000 bps	-002 N	-200~1300 °C	4208	4~20 mA -2000~10000	00 10	警報出力 待機付き下限警報	□□□□] プログラム制御 実行/停止切り替え	□□□□ 無効
ステップ 1~10 ウエイト機能有効/無効選択	📋 /92 19200 bps	PL2C PL-II	0~1390 °C	8050	0~20 mA -2000~10000	0011	警報出力 待機付き上下限警報	┃ □□□□□ プログラム制御 ホールド/解除切り替え	SES□ 有効
無効	38400 bps	C(W/Re5-26)	0~2315 °C	00 18	0~1 V -2000~10000	00 12	警報出力 待機付き上下限警報個別設定	□005 プログラム制御 アドバンス機能	
USE[] 有効	データビット/パリティ選択	P[ [ Pt100	-200.0~850.0 °C	0058	0~5 V -2000~10000	00 /3	ヒータ断線警報出力	伝送出力選択	
設定値ロック選択	Bhon 8ビット/無し	JPF.E JPt100	-200.0~500.0 °C	/058	1~5 V -2000~10000	00 M	ループ異常警報出力	PBIII PV 伝送	
ロック無し	「コーロー」 7 ビット/無し	PT 10 Pt100	-200~850 °C	0 108	0~10 V -2000~10000	00 /5	タイムシグナル出力	58□□ SV 伝送	
Loc / Dv/1	888日 8ビット/偶数	JPFE JPt100	-200~500 °C	小数点位置	置選択	00 %	AT 中出力	_ ABEE MV 伝送	
Loc2 Pyd2	「E8」 7ビット/偶数	FUDE K	-328~2498 °F	COOS	小数点無し	00 /7	パターンエンド出力	ステップ時間単位選択	]
Loc3 Pv03	8000 8ビット/奇数	<u>ЕП Я К</u>	-328.0~752.0 °F	0000	小数点以下1桁	00 /8	通信コマンドによる出力	- □ □ 時:分	]
Loc 4 Dyd4	「10日日」7ビット/奇数	J عين ا	-328~1832 °F	0000	小数点以下2桁	00 /9	RUN 出力	5Ec目 分:秒	]

・・・お問い合わせは・・・

本器について不明な点がございましたら、大変お手数ですが本器の下記項目をご確認の上、お買い上げいただきました販売店または弊社営業所へお問い合わせください。

(例)
・形名 PCB1R00-52
・オプション EV3(DR), C5W(100A)
・計器番号 No. 173F05000

なお、動作上の不具合については、その内容とご使用状態の詳細を具体的にお知らせください。

# Shinho 神港テクノス株式会社

- 本 社 〒562-0035 大阪府箕面市船場東2丁目5番1号 TEL: (072)727-4571 FAX: (072)727-2993 [URL] http://www.shinko-technos.co.jp
- 大阪営業所 〒562-0035 大阪府箕面市船場東2丁目5番1号 TEL: (072)727-3991 FAX: (072)727-2991 [E-mail] sales@shinko-technos.co.jp
- 東京営業所 〒104-0033 東京都中央区新川1丁目6番11号1201 TEL: (03)5117-2021 FAX: (03)5117-2022
- 名古屋営業所 〒461-0017 愛知県名古屋市東区東外堀町3番 CS 東外堀ビル 402 号室 TEL: (052)957-2561 FAX: (052)957-2562

神奈川 TEL: (045)361-8270 FAX: (045)361-8271 北陸 TEL: (076)479-2410 FAX: (076)479-2411 広島 TEL: (082)231-7060 FAX: (082)234-4334 福岡 TEL: (0942)77-0403 FAX: (0942)77-3446