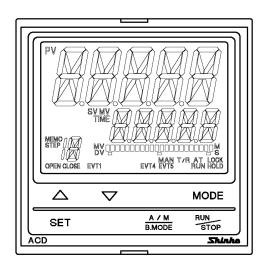
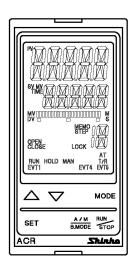
オンオフサーボ形デジタル指示調節計

ACD-15A, ACR-15A

取扱説明書







はじめに

このたびは、オンオフサーボ形デジタル指示調節計 [ACD-15A または ACR-15A](以下,本器)をお買い上げ頂きまして、まことにありがとうございました。

この取扱説明書(以下,本書)は、本器の設置方法、機能、操作方法および取扱いについて説明したものです。

本書をよくお読み頂き、充分理解されてからご使用くださいますようお願い致します。 また、誤った取扱いなどによる事故防止の為、本書は最終的に本器をお使いになる方のお手元に、確実に届けられるようお取り計らいください。

ご注意

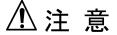
- ・本器は、記載された仕様範囲内で使用してください。 仕様範囲外で使用した場合、火災または本器の故障の原因になります。
- ・本書に記載されている警告事項、注意事項を必ず守ってください。 これらの警告事項、注意事項を守らなかった場合、重大な傷害や事故につながる恐れが あります。
- ・本書の記載内容は、将来予告無しに変更することがあります。
- ・本書の内容に関しては万全を期していますが、万一ご不審な点や誤り等お気づきのことがありましたら、お手数ですが裏表紙記載の弊社営業所または出張所までご連絡ください。
- 本器は、パネル面に取り付けて使用することを前提に製作しています。使用者が電源端子等の高電圧部に近づかないような処置を最終製品側で行ってください。
- ・本書の記載内容の一部または全部を無断で転載、複製することは禁止されています。
- 本器を運用した結果の影響による損害,弊社において予測不可能な本器の欠陥による損害, その他すべての間接的損害について,いっさい責任を負いかねますのでご了承ください。

安全上のご注意(ご使用前に必ずお読みください。)

安全上のご注意では、安全注意事項のランクを"警告、注意"として区分しています。 なお、 ⚠ 注 意に記載した事項でも、状況によっては重大な結果に結びつく可能性が ありますので、記載している事柄は必ず守ってください。



取扱いを誤った場合、危険な状況が起こりえて、人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能性が想定される場合。



取扱いを誤った場合、危険な状況が起こりえて、中程度の傷害や 軽傷を受ける可能性が想定される場合、および機器損傷の発生が 想定される場合。

警 告

- ・感電および火災防止の為、弊社のサービスマン以外は本器内部に触れないでください。
- ・感電、火災事故および機器故障防止の為、部品の交換は弊社のサービスマン以外は行わないでください。

♪ 安全に関するご注意

- ・正しく安全にお使いいただくため、ご使用の前には必ず本書をよくお読みください。
- ・本器は、産業機械・工作機械・計測機器に使用される事を意図しています。
- 代理店または弊社に使用目的をご提示の上、正しい使い方をご確認ください。(人命にかかわる医療機器等には、ご使用にならないでください。)
- ・本器の故障や異常でシステムの重大な事故を引き起こす場合には、事故防止のため、外 部に過昇温防止装置などの適切な保護装置を設置してください。
- また、定期的なメンテナンスを弊社に依頼 (有償)してください。 ・本書に記載のない条件・環境下では使用しないでください。
- 本書に記載のない条件・環境下で使用された場合、物的・人的損害が発生しても、弊社はその責任を負いかねますのでご了承ください。

⚠ 輸出貿易管理令に関するご注意

大量破壊兵器 (軍事用途・軍事設備等)で使用される事がないよう, 最終用途や最終客先を 調査してください。

尚、再販売についても不正に輸出されないよう、十分に注意してください。

1. 取付け上の注意

⚠ 注 意

[本器は、次の環境仕様で使用されることを意図しています。(IEC61010-1)]

・過電圧カテゴリⅡ, 汚染度2

[本器の使用は、下記のような場所でご使用ください。]

- ・塵埃が少なく、腐蝕性ガスのないところ。
- ・可燃性、爆発性ガスのないところ。
- ・機械的振動や衝撃の少ないところ。
- ・直射日光があたらず、周囲温度が0~50 °Cで急激な温度変化および氷結の可能性がないところ。
- ・湿度が35~85 %RHで、結露の可能性がないところ。
- 大容量の電磁開閉器や、大電流の流れている電線から離れているところ。
- ・水、油および薬品またはそれらの蒸気が直接あたる恐れのないところ。
- ・制御盤に設置する場合、制御盤の周囲温度ではなく、本器の周囲温度が50 ℃を超えないようにしてください。

本器の電子部品 (特に電解コンデンサ)の寿命を縮める恐れがあります。

※本器のケース材質は、難燃性樹脂を使用していますが、燃えやすいもののそばには設置 しないでください。

また、燃えやすい物の上に直接置くことはしないでください。

2. 配線上の注意

<u>/</u> 注 意

- ・配線作業を行う場合、電線屑を本器の通風窓へ落とし込まないでください。 火災、故障、誤動作の原因となります。
- ・本器の端子に配線作業を行う場合、M3ねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。
- 本器の端子台は、左側から配線する構造になっています。リード線は、必ず左側方向から本器の端子へ挿入し、端子ねじで締付けてください。
- ・端子ねじを締め付ける場合、適正締め付けトルク以内で締め付けてください。適正締め付けトルク以上で締め付けると、端子ねじの破損およびケースの変形が生じる恐れがあります。
- ・本器は電源スイッチ、遮断器およびヒューズを内蔵していません。 必ず本器の近くに電源スイッチ、遮断器およびヒューズを別途設けてください。 (推奨ヒューズ: 定格電圧250 V AC, 定格電流: 2 Aのタイムラグヒューズ)
- ・電源が24 V AC/DCでDCの場合、極性を間違わないようにしてください。
- ・入力端子に接続されるセンサに、商用電源が接触または印加されないようにしてください。
- ・熱電対、補償導線は、本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。
- ・測温抵抗体は、3導線式のもので本器のセンサ入力仕様に合ったものをご使用ください。
- 直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は、0~10 mV DC, -10~10 mV DC
 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC の+側と入力端子が異なりますので注意してください。

0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は16, 0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC の+側は18です。

- ・内蔵リレー接点保護のため外部に負荷の容量に合ったリレーのご使用をおすすめします。
- ・入力線(熱電対、測温抵抗体等)と電源線、負荷線は離して配線してください。

3. 運転, 保守時の注意

企注意

- ・オートチューニング(AT)の実行は、試運転時に行うことをおすすめします。
- ・感電防止および機器故障防止の為、通電中には端子に触れないでください。
- ・端子の増締めおよび清掃等の作業を行う時は、本器の電源を切った状態で行ってください。 電源を入れた状態で作業を行うと、感電の為、人命や重大な傷害にかかわる事故の起こ る可能性があります。
- ・本器の汚れは、柔らかい布類で乾拭きしてください。 (シンナ類を使用した場合、本器の変形、変色の恐れがあります)
- ・表示部は傷つきやすいので、硬い物で擦ったり、叩いたり等はしないでください。

本書の本文、図および表の中では、用語を以下のような略語で記述しています。

略 語	用 語
PV	現在値(PV)
SV	目標値(SV)
MV	出力操作量(MV)
DV	偏差量(DV)
AT	オートチューニング(AT)

本書および本器に使用している数字、アルファベットのキャラクタ対応表を以下に示します。

キャラクタ対応表

表示	7		1	Ūι	Π	7	'n	5	7	8	רם	Ţ	F
数字	-1	0	1	2	3	4	5	6	7	8	9	ပ္	°F
表示	R	Ð	<u> </u>	ថ	Ħ	F	נו	H	;	ij	K	-1	14
アルファベット	Α	В	С	D	ш	F	G	Η	I	J	K	Ш	М
表示	N	o	P		R	٦,	,_	IJ	1,	W	X	H	7
アルファベット	Ν	0	Р	Q	R	S	Т	U	٧	W	Χ	Υ	Z

目 次

1. 形 名	7
1.1 形名の説明	7
1.2 形名銘板の表示方法	7
2. 各部の名称とはたらき	8
3. 制御盤への取付け	11
3.1 外形寸法図(単位: mm)	11
3.2 パネルカット図(単位: mm)	12
3.3 本器の取り付け,取り外し(ACD-15A, ACR-15A共通)	13
4. 配 線	14
4.1 端子配列	14
4.2 リード線圧着端子について	15
4.3 結線例	16
5. キー操作の概要と設定グループの構成	
6. 操作フローチャート	18
6.1 簡易設定方式(SV, イベント, PID設定モードは, 定値制御時のみ有効)	18
6.2 グループ選択方式(定値制御時)	19
6.3 グループ選択方式(プログラム制御時)	22
7. 仕様設定	23
7.1 電源投入	
7.2 設定の基本操作	
7.3 エンジニア設定グループ	
7.3.1 入力パラメータ設定グループ	
7.3.2 出力パラメータ設定グループ	
7.3.3 イベント入力パラメータ設定グループ	
7.3.4 イベント出力パラメータ設定グループ	
7.3.5 プログラムパラメータ設定グループ	
7.3.6 通信パラメータ設定グループ	
7.3.7 外部設定パラメータ設定グループ	
7.3.8 伝送出力パラメータ設定グループ	
7.3.9 その他機能設定グループ	
8. 設 定	
8.1 簡易設定方式	
8.1.1 SV設定モード	
8.1.2 イベント設定モード	52

8.1.3 PID設定モード	55
8.2 グループ選択方式	57
8.2.1 SV, イベント設定グループ(定値制御時)	57
8.2.2 プログラムパターン設定グループ(プログラム制御時)	60
8.2.3 PIDパラメータ設定グループ	63
8.2.4 AT設定グループ	65
9. 運 転	66
9.1 運転を開始する	66
9.2 制御出力をOFFする(制御出力OFF機能)	68
9.3 自動制御から手動制御, 手動制御から自動制御に切り替える	69
9.4 出力操作量(MV),ステップ残時間(プログラム制御)を表示する	69
9.5 AT/オートリセットを実行,ATを解除する	69
9.6 イベント出力を上下限個別警報として使う	71
9.7 設定値メモリ機能を使う	73
10. オートリセットの説明	75
11. ATの説明	76
12. 動作説明	78
12.1 制御出力動作図	78
12.2 制御出力ON/OFF動作図	78
12.3 オープン・クローズ出カデッドバンド/ヒステリシス動作図	79
12.4 警報動作図	80
13. 仕 様	82
13.1 標準仕様	82
13.2 オプション仕様	88
14. 故障かな? と思ったら	90
14.1 表示について	90
14.2 キー操作について	92
14.3 制御について	92
15. キャラクター覧表	93

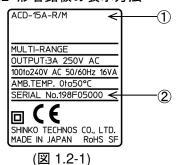
1. 形 名

1.1 形名の説明

ACD-1 5 A - R / M \square ,		ACD-15A (W96×H96	5×D100 mm)			
ACR-1 5 A - R / M \square ,		ACR-15A (W48×H96	5×D100 mm)			
制御動作 5	! ! !	オンオフサーボ形 PIC)			
イベント出力 EVT1 A		キー操作で選択(*1)				
制御出力 R	; ;	リレー接点: 1a×2(オ	ープン・クローズ)			
入力 M	; ;	マルチレンジ(*2)				
高海南 丘	!	100~240 V AC(標準)				
電源電圧 1	!	24 V AC/DC(*3)				
	El	イベント入力				
	A5	イベント出力(EVT4, I	EVT5)			
	С	RS-232C	シルマル済伝			
	C5	RS-485	シリアル通信			
	EA1	4~20 mA DC				
オプション(複数選択可能) 	EA2	0~20 mA DC	A trancia t			
EV1		0~1 V DC	外部設定入力			
	EV2	1~5 V DC				
	TA1	4~20 mA DC	/= `\+ III +			
	TV1	0~1 V DC	伝送出力			

- (*1): 警報動作(12 種類と動作無し)と励磁/非励磁,タイマ出力,ループ異常警報出力,タイムシグナル出力,AT 中出力およびパターンエンド出力の中からキー操作で選択することができます。
- (*2): 熱電対, 測温抵抗体, 直流電流, 直流電圧をキー操作で選択することができます。
- (*3): 電源電圧は 100~240 V AC が標準です。 24 V AC/DC をご注文の場合のみ,入力記号の次に[1]を記入しています。

1.2 形名銘板の表示方法

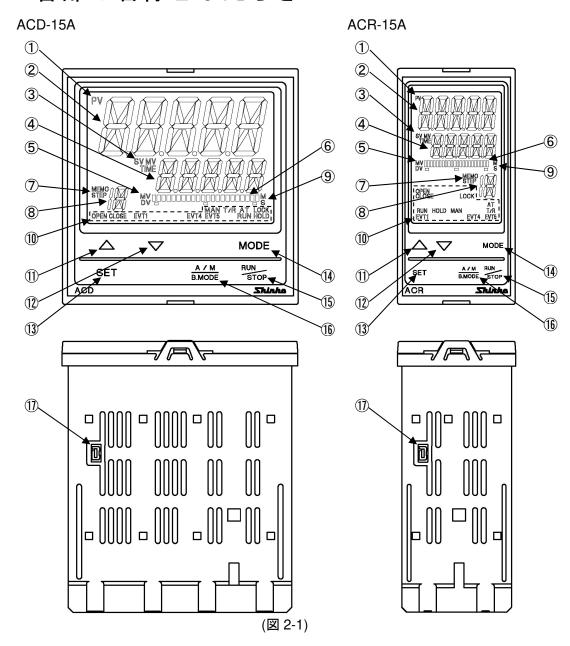


形名銘板は、ケース左側面に貼ってあります。

- ①: 形名,電源電圧[24 V AC/DC のみ(1)を記入],オプション名
- ②: 計器番号

(例)リレー接点出力/マルチレンジ入力

2. 各部の名称とはたらき



表示部

① PV 表示灯 : **PV/SV** 表示モードで **PV** 表示時点灯します。

② PV 表示器 : PV および設定モード時設定キャラクタを表示します。

: PV/SV 表示モードで SV 表示時点灯します。 ③ SV/MV/TIME 表示灯 SV

> : PV/SV 表示モードで MV 表示時点灯します。 MV

TIME: PV/SV 表示モードでステップ残時間(TIME)(プログラ

ム制御)表示時点灯します。

: SV, MV, ステップ残時間(TIME)(プログラム制御)およ ④ SV/MV/TIME 表示器

び設定モード時設定値を表示します。

: バーグラフに MV またはバルブ開度表示時点灯します。 ⑤ MV/DV 表示灯 MV

> DV :バーグラフに DV 表示時点灯します。

⑥ MV/DV/バルブ開度

: MV, DV またはバルブ開度をバーグラフ表示します。 バーグラフ表示器

⑦ MEMO/STEP表示灯 MEMO:設定値メモリ番号表示時点灯します。

STEP: プログラム制御でステップ番号表示時点灯します。

また, ウエイト動作中点滅します。

: 設定値メモリ番号またはステップ番号(プログラム制 ⑧ MEMO/STEP 表示器

御)を表示します。

: プログラム制御でステップ時間単位が時:分選択時点灯 ⑨ M/S 表示灯 M

します。

:プログラム制御でステップ時間単位が分:秒選択時点灯 S

します。

OPEN:オープン出力が ON の時点灯します。 ⑩ 動作表示灯

CLOSE: クローズ出力が ON の時点灯します。

EVT1: イベント 1 出力(**EVT1**)が **ON** の時点灯します。

EVT4: イベント 4 出力(**EVT4**)が **ON** の時点灯します。

EVT5: イベント 5 出力(**EVT5**)が **ON** の時点灯します。

MAN : マニュアル(手動)制御時点灯します。

T/R : シリアル通信(オプション: C, C5)で TX(送信)出力時点

灯します。

: AT またはオートリセット実行中点滅します。

LOCK: 設定値ロック 1, ロック 2, ロック 3, ロック 4 選択時

点灯します

RUN:プログラム制御でRUN(実行)時点灯します。

HOLD:プログラム制御でHOLD(一時停止)時点滅します。

キー操作部

① アップキー : 設定値の数値を増加させます。

プログラム制御実行(RUN)中、このキーを1秒押すと、

次のステップに移行します(アドバンス機能)。

② ダウンキー : 設定値の数値を減少させます。

(3) SET キー: 設定グループの切り替えを行います。

プログラムパターン設定グループ設定時, ステップ番

号の切り替えを行います。

SV, イベント設定グループ設定時, 設定値メモリ番号

の切り替えを行います。

PID パラメータ設定グループ設定時,ブロック番号の

切り替えを行います。

(4) MODE キー: 設定モードの切り替えおよび設定値, 選択値の登録を行

います。

⑤ RUN/STOP キー : 定値制御時、このキーを 1 秒押すと、PV/SV 表示モー

ドとスタンバイモードを切り替えます。

スタンバイモードは、電源を切った状態と同様に全出

力を OFF します。

プログラム制御時,実行(RUN)/停止(STOP)を行います。

スタンバイモード時、このキーを押すと、プログラム

制御を実行(RUN)します。

プログラム制御実行(RUN)中,このキーを1秒押すと,

プログラム制御を停止(STOP)します。

⑤ A/M, B.MODE キー : オート(自動)/マニュアル(手動)制御機能の切り替えを

行います。

設定モード時このキーを押すと, 前設定グループまた

は前設定モードに戻ります。

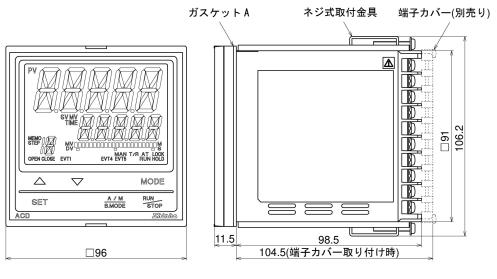
ケース部

① コンソール用コネクタ

: 別売りの USB 通信ケーブル(CMB-001)を接続し、コンソールソフト[SWS-AC001M]を使用して外部コンピュータより、SV、PID、各種設定値の読み取りおよび設定、PV、動作状態の読み取り、機能変更を行います。

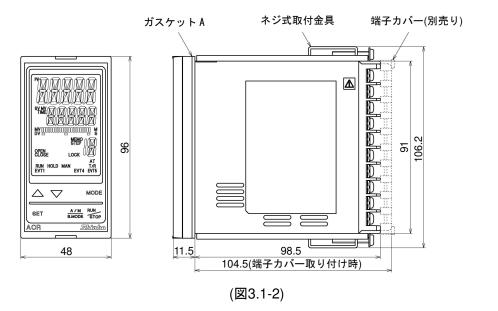
3. 制御盤への取付け

- 3.1 外形寸法図(単位: mm)
 - ●ACD-15A



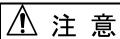
(図3.1-1)

●ACR-15A



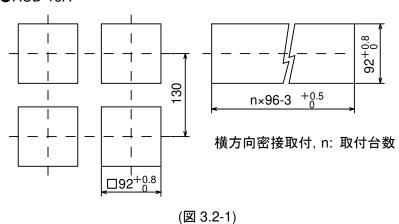
- 11 -

3.2 パネルカット図(単位: mm)

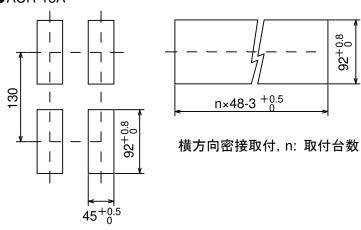


横方向密接取付の場合、防塵防滴 IP66 仕様を満たしません。

●ACD-15A



●ACR-15A



(図3.2-2)



警告

ケースは樹脂製ですので、ねじ式取付金具のねじを必要以上に締め過ぎると、ねじ式取付金具やケースが変形するおそれがあります。

締め付けトルクは, 0.12 N·mを指定してください。

本器の取り付け

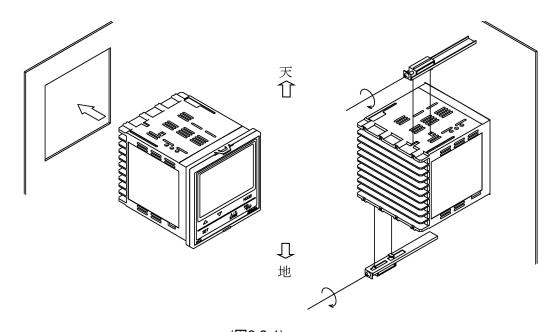
防塵防滴 IP66 仕様を満たすため、本器は凹凸のない剛性を持った平面に取り付けてください。

取付け可能なパネル厚さ: 1~8 mm。

- (1) 本器をパネル前面から挿入してください。
- (2) ケース上下の穴にねじ式取付金具を引っ掛け、ねじを締付けて固定してください。

本器の取り外し

- (1) 本器の供給電源を切り、配線を全て外してください。
- (2) ねじ式取付金具のねじを緩め、ねじ式取付金具を外してください。
- (3) 本器をパネル前面から引き抜いてください。



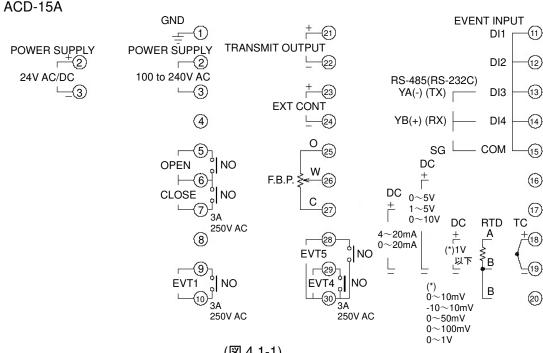
(図3.3-1)

4. 配線

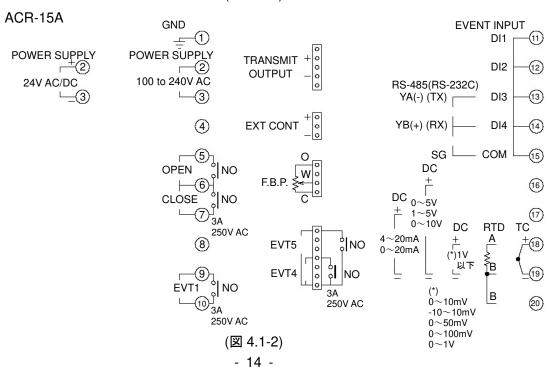


配線作業を行う時は、本器への供給電源を切った状態で行ってください。 雷源を入れた状態で作業を行うと、感電のため人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能 性があります。

4.1 端子配列



(図 4.1-1)



GND 接地

POWER SUPPLY 電源電圧 100~240 V AC または 24 V AC/DC(24 V AC/DC で

DC の場合,極性を間違わないようにしてください。)

OPENオープン出力CLOSEクローズ出力

EVT1 イベント 1 出力(EVT1)

EVENT INPUT イベント入力(オプション: EI)

RS-485/RS-232C シリアル通信 RS-485(オプション: C5)または RS-232C(オプシ

ョン: C)

TC 熱電対入力

RTD 測温抵抗体入力

DC 直流電圧・直流電流入力(**直流電圧入力** 0~5 V DC, 1~5 V DC,

0~10 V DC の+側は⑯, 0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC の+側は⑱と入力端子が異

なりますので注意してください。)

TRANSMIT OUTPUT 伝送出力(オプション: T□□)

EXT CONT 外部設定入力(オプション: E□□)

F.B.P. フィードバックポテンショ入力

EVT4 イベント 4 出力(EVT4)(オプション: A5) EVT5 イベント 5 出力(EVT5)(オプション: A5)

4.2 リード線圧着端子について

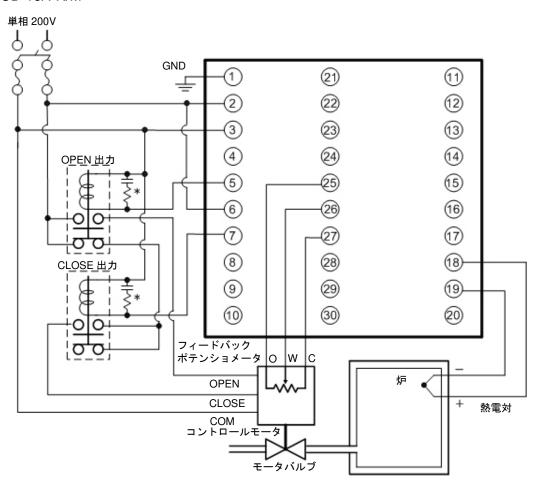
下記のような、M3 のねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。 締め付けトルクは 0.63 N・m を指定してください。

圧着端子	メーカ	形 名	締め付けトルク
V TK	ニチフ端子	TMEV1.25Y-3	
Y 形	日本圧着端子	VD1.25-B3A	0 CO N
丸形	ニチフ端子	TMEV1.25-3	0.63 N·m
	日本圧着端子	V1.25-3	



4.3 結線例

ACD-15A-R/M



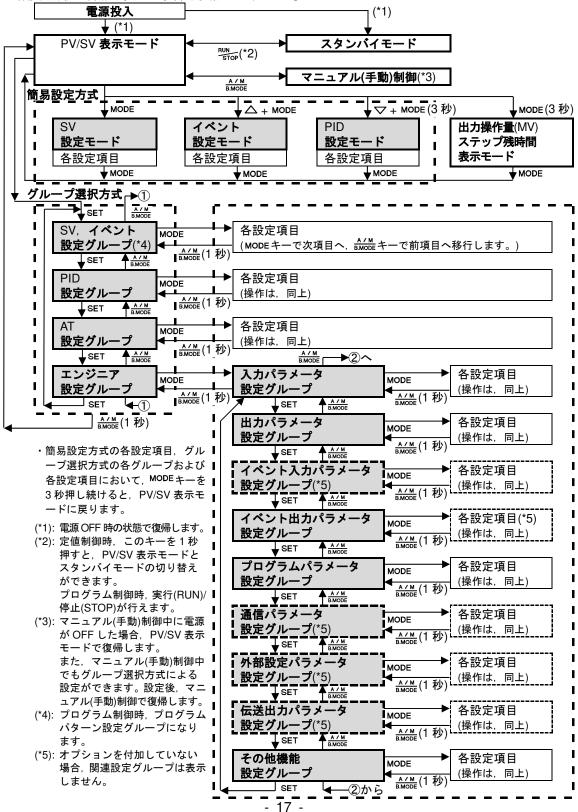
* 予期しないレベルのノイズによる、計器への悪影響を防ぐために、電磁開閉器のコイル間にスパークキラーを付けることをおすすめします。

(図 4.3-1)

5. キー操作の概要と設定グループの構成

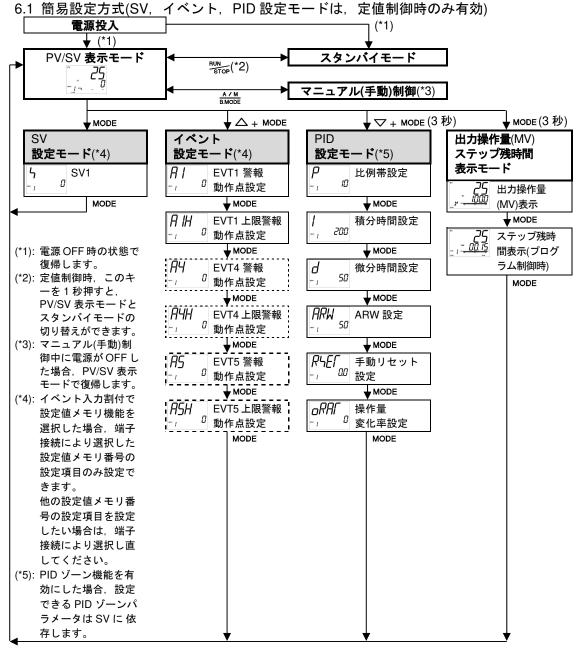
本器は、従来の弊社調節計と同様の簡易設定方式に加え、設定項目をグループ分けしたグループ選択設定方式の2通りの設定方法があります。

各設定方法の詳細は、P.18 以降を参照してください。



6. 操作フローチャート

本器の操作フローチャートを簡易設定方式、グループ選択方式に分けて説明します。ここでは説明のため全設定項目を記述していますが、仕様により表示しない項目があります。



[キー操作について]

・→MODE: MODE キーを押すと、矢印の項目に移行することを表しています。

 \cdot \triangle + MODE : \triangle キーを押しながら、MODE キーを押します。

*▽+ MODE :▽ キーを押しながら、MODE キーを押します。

*MODE (3 秒): MODE キーを, 3 秒間押します。

[設定項目について]

- ・PV 表示器は設定項目キャラクタを、SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。
- ・点線で囲んだ設定項目は、オプションを付加していない場合、表示しません。

6.2 グループ選択方式(定値制御時) 電源投入 (*1) **★** (*1) PV/SV 表示モード スタンパイモード RUN_(*2) 25 マニュアル(手動)制御(*3) A / M B MODE A/M B.MODE (1 秒) SET SET SET SET SET **▶**[G_R(SV. イベント AT [_EN[エンジニア 設定グループ 設定グループ 設定グループ 設定グループ I ①**◆** A / M B.MODE A / M B.MODE A / M B.MODE A / M B.MODE MODE MODE MODE MODE A/M B.MODE (1 秒) A/M B.MODE (1 秒) A/M B,MODE (1 秒) A / M B.MODE A / M B.MODE A / M B.MODE SET PID ゾーン E_/ NP 入力パラメータ AT/オートリ **→**(3) SV1 設定 21 0 ----- セット選択 ② 設定値1設定 設定グループ **←**(4) **₩** MODE A / M B.MODE MODE MODE MODE A/M RMODE (1 秒) RIEVT1 警報 比例带 1 設定 **吊厂_占** AT バイアス A / M B.MODE _____設定 □ 動作点 1 設定 A / M B.MODE MODE A / M B.MODE ↓ MODE 入力種類選択 EVT1 上限警報 積分時間1 200 設定 □ 動作点 1 設定 ₩ MODE MODE A A / M B.MODE √/ LH スケーリング ¹³⁷⁰ 上限設定 MODE EVT4 警報 微分時間1 □ 動作点 1 設定 50 設定 MODE A / M B.MODE ₩ MODE A / M B.MODE MODE スケーリング -200 下限設定 EVT4 上限警報 ARW1 □ 動作点 1 設定 50 設定 ₩ MODE MODE **₩** MODE 小数点位置選択 **P5E** 手動リセット1 EVT5 警報 200 設定 □ 動作点 1 設定 **₩** MODE A / M B.MODE A / M B.MODE ¥ MODE ₩ MODE FLLF PV フィルタ ₩ 時定数設定 EVT5 上限警報 . ASH aRAL 操作量 □ 動作点 1 設定 変化率 1 設定 A / M B.MODE **₩** MODE MODE 40 センサ補正設定 ΠΠ **₩** MODE イベント入力割付で設定 値メモリ機能を選択した 場合,選択したメモリ分設 PID ゾーン設定値 1 設定 定ができます。 ~操作量変化率1設定ま (*1): 電源 OFF 時の状態で復帰します。 EVI1 と EVI2 を設定値メ でを1ブロックとし,5 モリ機能とした場合、設定 (*2): 定値制御時, このキーを 1 秒押すと, PV/SV 表示 ブロックまで繰り返し設 値メモリ番号は、1~4に

- *2): 定値制御時, このキーを 1 秒押すと, PV/SV 表示 モードとスタンバイモードの切り替えができま す。
- (*3): マニュアル(手動)制御中に電源が OFF した場合、 PV/SV 表示モードで復帰します。 また、マニュアル(手動)制御中でもグループ選択 方式による設定ができます。 設定後、マニュアル(手動)制御で復帰します。

定できます。

MODE

操作量

♡ 変化率 5 設定

aRAS

なります。(P.73 9.7 設定

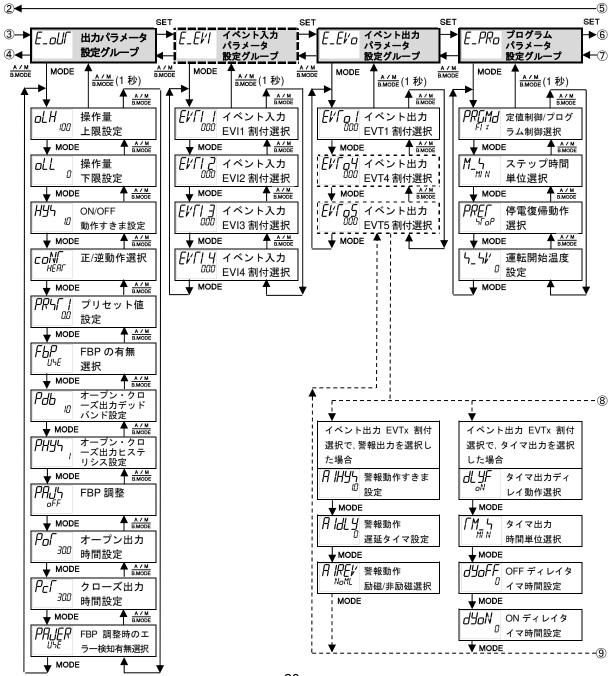
値メモリ機能を使う参照)

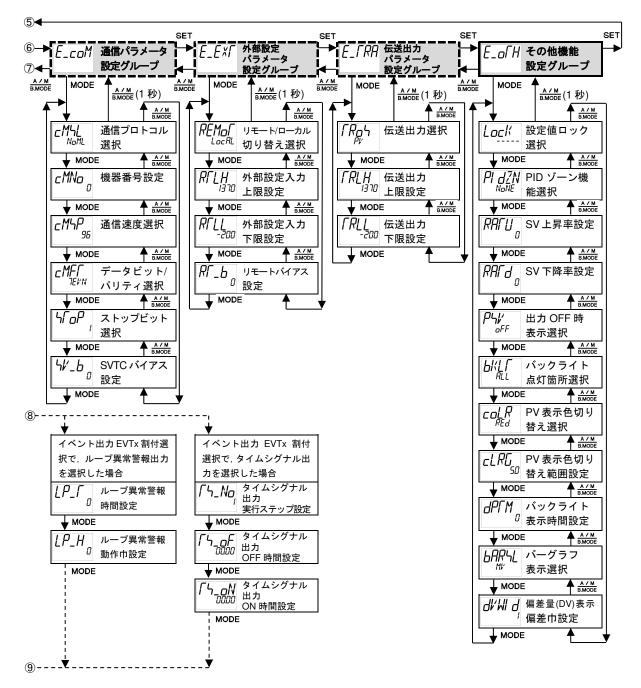
[キー操作について]

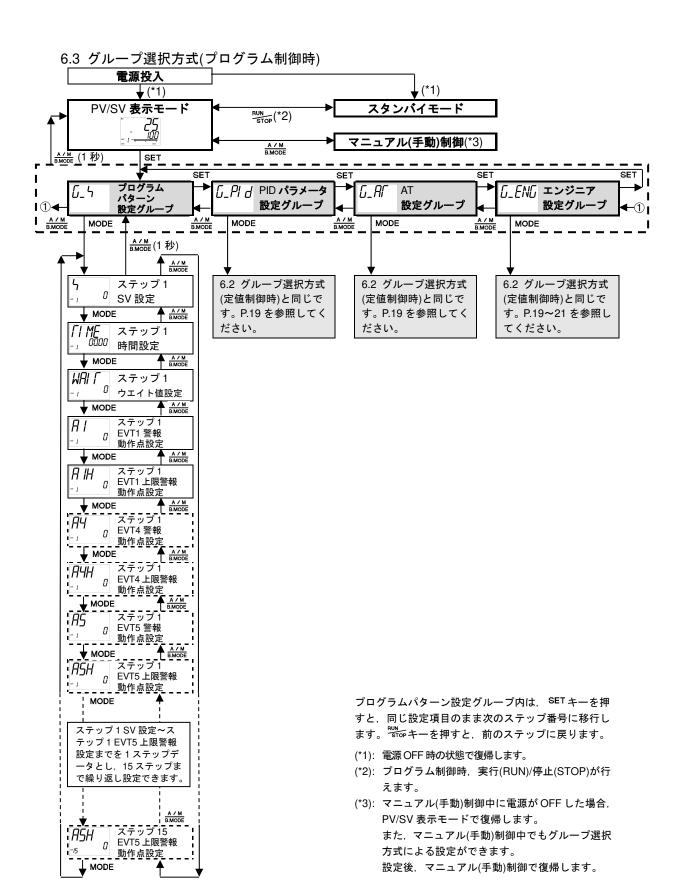
- ・→MODE : MODE キーを押すと、矢印の項目に移行することを表しています。
- ・各グループおよび各設定項目において、MODE キーを3秒押し続けると、PV/SV表示モードに戻ります。

[設定項目について]

- ・PV 表示器は設定項目キャラクタを、SV/MV/TIME 表示器は工場出荷初期値を表しています。
- ・点線で囲んだ設定項目は、オプションを付加していない場合、表示しません。







7. 仕様設定

本器は、工場出荷時、以下のような仕様になっています。

· 入力種類: K -200~1370 ℃

・制御動作: PID 動作(AT 機能付), 逆(加熱)動作

FBP(フィードバックポテンショ)有り

・イベント出力(EVT1): 動作無し

本器をお使いになる前に、入力種類、制御動作およびイベント出力動作などをご使用になる条件に合わせて仕様を設定する必要があります。これを仕様設定といいます。 仕様設定は、エンジニア設定グループで行います。

エンジニア設定グループには、入力パラメータ、出力パラメータ、イベント入力パラメータ(オプション)、イベント出力パラメータおよびその他機能設定などの設定グループがあります。

本器は、操作端にコントロールモータを接続します。

出力パラメータ設定グループで、FBP(フィードバックポテンショ)の有無を選択し、下記の各設定を必ず行ってください。(P.30~31)

・FBP 有りを選択した場合、FBP 調整を行ってください。

FBP の仕様は、以下の通りです。

分解能: 1000(FBP 調整による全閉,全開に対応)

フィードバック抵抗:100 Q~10 kQ

・FBP 無しを選択した場合、オープン出力時間およびクローズ出力時間の設定を行ってください。

エンジニア設定グループの工場出荷初期値は、以下のようになっています。

工場出荷初期値のままでよい場合や,すでに装置に組み込まれ仕様設定が完了している場合,仕様設定は必要ありません。8. 設定(P.52~65)に進んでください。

・入力パラメータ設定グループ(P.27~29)

設定,選択項目	工場出荷初期値
入力種類選択	K –200∼1370 °C
スケーリング上限設定	1370 ℃
スケーリング下限設定	-200 ℃
小数点位置選択	小数点無し
PV フィルタ時定数設定	0.0 秒
センサ補正設定	0.0 ℃

・出力パラメータ設定グループ(P.30~31)

設定,選択項目	工場出荷初期値
操作量上限設定	100 %
操作量下限設定	0 %
ON/OFF 動作すきま設定	1.0 ℃
正/逆動作選択	逆動作
プリセット出力設定	0.0 %
FBP の有無選択	有り
オープン・クローズ出力	10 %
デッドバンド設定	
オープン・クローズ出力	1 %
ヒステリシス設定	
FBP 調整	中止
オープン出力時間設定	30.0 秒
クローズ出力時間設定	30.0 秒
FBP 調整時のエラー検知有無選択	エラー検知有り

・イベント入力パラメータ設定グループ(オプション: EI)(P.32~33)

設定,選択項目	工場出荷初期値
イベント入力 EVI1 割付選択	動作無し
イベント入力 EVI2 割付選択	動作無し
イベント入力 EVI3 割付選択	動作無し
イベント入力 EVI4 割付選択	動作無し

・イベント出力パラメータ設定グループ(P.34~40)

設定,選択項目	工場出荷初期値
イベント出力 EVT1 割付選択	動作無し
イベント出力 EVT4 割付選択	動作無し
(オプション: A5)	
イベント出力 EVT5 割付選択	動作無し
(オプション: A5)	

・プログラムパラメータ設定グループ(P.41)

設定,選択項目	工場出荷初期値
定値制御/プログラム制御選択	定値制御
ステップ時間単位選択	時:分
停電復帰動作選択	停電復帰後停止
運転開始温度設定	0 ℃

・通信パラメータ設定グループ(オプション: C または C5)(P.42~43)

設定,選択項目	工場出荷初期値
通信プロトコル選択	神港標準
機器番号設定	0
通信速度選択	9600 bps
データビット/パリティ選択	7 ビット/偶数
ストップビット選択	1
SVTC バイアス設定	0 ℃

・外部設定パラメータ設定グループ(オプション: EA□または EV□)(P.44)

設定,選択項目	工場出荷初期値
リモート/ローカル切り替え選択	ローカル
外部設定入力上限設定	1370 ℃
外部設定入力下限設定	-200 ℃
リモートバイアス設定	0 ℃

・伝送出力パラメータ設定グループ(オプション: TA1 または TV1)(P.45)

設定, 選択項目	工場出荷初期値
伝送出力選択	PV 伝送
伝送出力上限設定	1370 ℃
伝送出力下限設定	-200 ℃

・その他機能設定グループ(P.46~51)

設定,選択項目	工場出荷初期値
設定値ロック選択	ロック無し
PID ゾーン機能選択	無効
SV 上昇率設定	0 ℃/分
SV 下降率設定	0 ℃/分
出力 OFF 時表示選択	OFF 表示
バックライト点灯箇所選択	全点灯
PV 表示色切り替え選択	赤
PV 表示色切り替え範囲設定	5.0 ℃
バックライト表示時間設定	0分
バーグラフ表示選択	出力操作量(MV)表示
偏差量(DV)表示偏差巾設定	1 ℃

7.1 電源投入

電源投入後,約3秒間はPV表示器に入力の種類,SV/MV/TIME表示器に入力レンジの上限値(熱電対,測温抵抗体入力の場合)またはスケーリング上限値(直流電圧,直流電流入力の場合)を表示します。(表7.1-1)

この間すべての出力、表示灯は OFF 状態です。

その後、PV 表示器に現在値(PV)、SV/MV/TIME 表示器に目標値(SV)を表示して制御をはじめます。

制御出力 OFF 機能がはたらいている状態では、PV 表示器には[aFF] を表示します (表示は、出力 OFF 時表示選択の選択内容により異なります)。

(表 7.1-1)

		$^{\circ}$	°F		
センサ入力	PV 表示器	SV/MV/TIME	PV 表示器	SV/MV/TIME	
		表示器		表示器	
K	K	<u> </u>	KILLE	_2488	
	K L		KIII.F		
J				1832	
R		1760 1760			
B	<u></u>	1820		3308	
E	F	800	FI I F	1472	
-	Ē	4000	Î Î	7520	
N	MILLE	□ /300	MIIIF	2372	
PL- II	PL ZIII	□ /390	PL 200F	<u> </u>	
C(W/Re5-26)		<u> </u>	<u> </u>	<u> </u>	
Pt100	<i>Pſ</i> Ţ□ .፫	<u> </u>	<i>PI</i>	<u> 15620</u>	
JPt100		5000	JPF F	9320	
Pt100 JPt100	P[]][UP[][[P.T	1562 	
Pt100		1000	PF2 F	2 120	
Pt100	Prs E	5000	erā e	9320	
4~20 mA DC	420MA	= =,=			
0~20 mA DC	020MR				
0~10 mV DC					
-10~10 mV DC	- 1 <u>[</u>]M//				
0~50 mV DC	50M/	スケーリング上限値			
0~100 mV DC		Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z Z			
0~1 V DC 0~5 V DC					
1~5 V DC	1 5 1				
0~10 V DC					

7.2 設定の基本操作

各設定モードへの移行は、それぞれの設定モードを参照してください。

- ・各設定(選択)項目の設定(選択)は、 \triangle キーまたは ∇ キーで行います。
- ・MODE キーを押すと、設定(選択)値を登録し、次設定(選択)項目に移行します。 最終項目でMODE キーを押すと、先頭項目に移行します。
- A/M BMODE キーを押すと、前項目に戻ります。
- 最後に戻ります。
- ・各グループおよび各設定項目において、MODE キーを 3 秒押し続けると、PV/SV 表示モードに戻ります。

7.3 エンジニア設定グループ

7.3.1 入力パラメータ設定グループ

入力パラメータ設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

① *J_ENJ* PV/SV 表示モードで SET キーを 4 回押してください。 エンジニア設定グループに移行します。

② *E_I NP* MODE キーを 1 回押してください。 入力パラメータ設定グループに移行します。

③ YEN4 MODE キーを 1 回押してください。 入力種類選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範	田 工場出荷初期値				
4EN4	入力種類選択 K(-200~1370 ℃)					
7 [7	・熱電対(10種類), 測温抵抗体(2	2種類),直流電流(2種類),直流電圧				
(8 種類)の中から入力、℃/Fを選択します。						
	・入力種類を変更すると、スケーリング上限、下限値は、変更した入					
	カレンジの上限,下限値になり	ります。				
	・直流電圧入力から各入力に変更	[する場合,本器に接続されているセ				
	ンサを外してから各入力への変	更を行ってください。(センサを接続				
	したまま各入力への変更を行うと,入力回路が故障します。)					
	・直流電圧入力 0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC の+側は⑯, 0~10					
	mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC の+側は⑱と入力端子が異なりますので注意してください。					
	· 入力種類選択項目					
	KILLEK	-200 ∼ 1370 ℃				
	K K	-200.0 ~ 400.0 °C				
	<i>.</i> J∷∷∠ J	-200 ∼ 1000 ℃				
	<i>R</i>	0 ~ 1760 ℃				
	5 S	0 ∼ 1760 ℃				
	<i>Б</i>	0 ∼ 1820 ℃				
	<i>E</i>	-200 ∼ 800 °C				

キャラクタ	 名称,	機能説明,設定範囲	#I		工場出荷初期	 胡値
コトノノブ	11 11 ¹ ,		<u> </u>	-	┸╼╗┸┦╢╢╢	4) 旧
	Γ	Т	-200.0	\sim	400.0	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
	MILLE	N	-200	\sim	1300	°C
	PL ZOE	PL-Ⅱ	0	~	1390	°C
		C(W/Re5-26)	0	\sim	2315	$^{\circ}$
	PT .E	Pt100	-200.0	\sim	850.0	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
	JPT .E	JPt100	-200.0	\sim	500.0	°C
	Pr	Pt100	-200	\sim	850	°C
	JPTUE	JPt100	-200	\sim	500	$^{\circ}$
	PT I .E	Pt100	-100.0	\sim	100.0	${\mathbb C}$
	PF5 .E	Pt100	-100.0	\sim	500.0	°C
	KILLE	К	-328	\sim	2498	°F
	K .F	К	-328.0	\sim	752.0	°F
	J	J	-328	\sim	1832	°F
	RIIIF	R	32	\sim	3200	°F
	4 F	S	32	\sim	3200	°F
	b∭F	В	32	\sim	3308	°F
	EIIIF	E	-328	\sim	1472	°F
	Γ. F	Т	-328.0	\sim	752.0	°F
	NIIIF	N	-328	\sim	2372	°F
	PL ZOF	PL-Ⅱ	32	\sim	2534	°F
	∠	C(W/Re5-26)	32	\sim	4199	°F
	Pſ□ .F	Pt100	-328.0	\sim	1562.0	°F
	JPT .F	JPt100	-328.0	\sim	932.0	°F
	PT	Pt100	-328	\sim	1562	°F
	J₽ſ∏F	JPt100	-328	\sim	932	°F
	PF2 .F	Pt100	-148.0	\sim	212.0	°F
	PS F	Pt100	-148.0	\sim	932.0	°F
	420MR	4~20 mA DC	-2000	\sim	10000	
	020MR	0~20 mA DC	-2000	\sim	10000	
		0~10 mV DC	-2000	\sim	10000	
	- []M/	-10∼10 mV DC	-2000	\sim	10000	
	□5 <i>0ml/</i>	0∼50 mV DC	-2000	\sim	10000	
	IDDMI/	0~100 mV DC	-2000	\sim	10000	
		0~1 V DC	-2000	\sim	10000	
	<i>0</i> 5	0∼5 V DC	-2000	\sim	10000	
	/ <u>[[5]]/</u>	1~5 V DC	-2000	\sim	10000	
		0~10 V DC	-2000	\sim	10000	
						_

+ v = 4 A	夕 获 ₩处≅□ 乳壳效菌	ᅮᆌᄔᅔᅒᄳᄷ	
キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲 スケーリング上限設定(*)	│ 工場出荷初期値 │ 1370 [℃]	
51 LH	・スケールの上限値を設定します。 ・スケーリング下限値~入力レンジ上限値		
_I370			
	直流電圧,直流電流入力の場合,-2000~10		
	位置選択に従う。)	0000(小数点位直は,小数点	
	スケーリング下限設定(*)	-200 °C	
	・スケールの下限値を設定します。	-200 0	
-200	・入力レンジ下限値でひたしより。		
	直流電圧,直流電流入力の場合,-2000~10		
	位置選択に従う。)	0000(7) 级//// 图 [27] 71 级////	
(*)· 直流電圧	直流電流入力の場合,スケーリング上限値	「<スケーリング下限値と設	
` '	とにより、入力が大きくなるのに従って PV		
. – , –	が可能です。		
	小数点位置選択	小数点無し	
dP	・小数点の位置を選択します。		
	直流電圧、直流電流入力以外の場合、こ	の設定項目は表示しません。	
	・ 小数点無し		
	[][] : 小数点以下1桁		
	□□□□□ : 小数点以下 2 桁		
	□□□□□:小数点以下3桁		
	QQQQQ:小数点以下4桁		
FILS	PV フィルタ時定数設定	0.0 秒	
l ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' ' '	・PV フィルタ時定数を設定します。		
	設定値が大きすぎると、応答の遅れにより	制御結果に悪い影響を与え	
	ることがあります。		
	• 0.0~100.0 秒	0.00	
5 0	センサ補正設定	0.0 ℃	
0.0	・センサの補正値を設定します。		
	制御したい箇所にセンサを設置できない		
	と制御箇所の温度が異なることがありま	· -	
	また、複数の調節計を用いて制御する場		
	負荷容量のばらつき等で同一目標値(SV)	でも側正温度が一致しない	
	ことがあります。 このような時にセンサの入力値を補正して、制御箇所の温度を希望		
		(、 制御固別の温度を布室	
	する温度に合わせることができます。 ただし、センサ補正値にかかわらず、入力定格のレンジ内で有効で		
	ただし、センサ補止値にかかわらり、人	ハ尾竹ツレイ VY15月別じ 	
	ッ。 センサ補正後の PV=現在の PV+(センサ	 歯正設定値 とかります	
	·-200.0~200.0 °C(°F)	III上IX人IE/C なりみり。	
	直流電圧,直流電流入力の場合,- 2000~ 2	2000(小数点位置は、小数点)	
	位置選択に従う。)	-000(1 30m) - 10 (1 30m)	
	中国企りいったノ。		

7.3.2 出力パラメータ設定グループ

出力パラメータ設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

- ① **G_ENG PV/SV** 表示モードで **SET** キーを **4** 回押してください。 エンジニア設定グループに移行します。
- ② E_INP MODE キーを 1 回押してください。 入力パラメータ設定グループに移行します。
- ③ *E_oUI* SET キーを 1 回押してください。 出力パラメータ設定グループに移行します。
- **④** oLH no MODE キーを 1 回押してください。 操作量上限設定項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
111	操作量上限設定	100 %
oLH	・操作量の上限値を設定します。	
100	ON/OFF 動作の場合,この設定項目は表表	示しません。
	·操作量下限值~100 %	
_1 1	操作量下限設定	0 %
oll oll	・操作量の下限値を設定します。	
0	ON/OFF 動作の場合,この設定項目は表表	示しません。
	・0%~操作量上限値	
HYS	ON/OFF 動作すきま設定	1.0 ℃
	・ON/OFF 動作すきまを設定します。	
<u> </u> <i>!0</i>	PID, PI, PD, P 動作の場合, この設定項目	は表示しません。
	・0.1~1000.0 ℃(℉) 克洛曼区,克洛曼洛入力の担合。1、1000	00/小粉点位型过一小粉点
	直流電圧,直流電流入力の場合,1~1000 位置選択に従う。)	00(小剱点位直は,小剱点
	位直選択に促り。) 正/逆動作選択	逆(加熱)動作
COIN	・逆(加熱)動作または正(冷却)動作を選択し	
HËRC	・HEB「! : 逆(加熱)動作	۵, ۷ 。
	□ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ □ 	
00.5	プリセット出力設定	0.0 %
<i>PR</i> 4 <i>[</i>	・イベント入力割付選択で,プリセット出	
1	た場合、出力操作量を設定します。	· M&h I よたは L と 医 N し
<u> </u>	プリセット出力機能 1 : イベント入力 ON	でセンサ断線時. プリセッ
	トした出力操作量	
	プリセット出力機能 2: イベント入力 ON	
	作量で制御します	0
	[オプション: EI]を付加していない場合,こ o	D設定項目は表示しません。
	· 0.0~100.0 %	
FbP		FBP 有り
l Ur USE	・FBP(フィードバックポテンショメータ)の)有無を選択します。
שרט	・ <u>リー</u> : FBP 有り	
	NoNE : FBP無し	
Pdb	オープン・クローズ出力デッドバンド設定	
	・オープン・クローズ出力のデッドバンドで	
10	FBP の有無選択で無しを選択した場合, こ	の設正垻日は表示しません。
	・0~100 % オープン・クローズ出カヒステリシス設定	1 0/
<i>PH</i> 45	オーフン・ケロース田ガヒステリシス 設定 ・オープン・クローズ出力のヒステリシスマ	
' ' '	FBP の有無選択で無しを選択した場合,こ	
	・0~100 %	VIIII (大文) (大文) (大文) (大文) (大文) (大文) (大文) (大文)
	0 100 /0	

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値			
PAJS	FBP 調整	中止			
	・FBP の全閉, 全開位置を調整します。				
oFF					
	プログラム制御時,停止(STOP)中は実行	でさません。			
	・				
	FBP 調整時の注意 ・[FBP 調整時のエラー検知有無選択]で有りを選択した場合、FBP 調				
	整時、下記①~④のいずれかの場合、異常と判断して FBP 調整を終し				
	1. 				
	御出力をOFFします。				
	エラー表示を解除するには、MODEキーを				
	① 全閉~全開の変動幅が、FBP 入力範	5囲の 10%以下の場合			
	② 全閉カウント>全開カウントの場合	0 II A			
	③ 全閉~全開までの時間が、5 秒以下				
	④ 全閉, 全開時の FBP 入力が, 5 分以				
	異常になり FBP 調整できない場合。[FBF				
	選択]で無しを選択し、再度 FBP 調整を行				
	・本器は FBP 調整時, 約 2 秒間 FBP からの				
	全開または全閉になったと判断し、自動調整を終了します。				
	本器とモーターの間に遅延回路を設けている場合、遅延回路を無効				
	にしてから FBP 調整を行ってください。				
	FBP 調整手順				
	1. △ キーを 3 秒押し続けると、制御動作を停止、SV/MV/TIME 表示				
	器に <i>Pdd プラ</i> を表示して、FBP の自動調整を開始します。				
	① クローズ出力を 3 秒間 ON します。 ② オープン出力を ON します。				
	モータバルブが全開状態になったところで、フィードバック抵				
	抗の全開入力値を取り込みます。				
	③ クローズ出力を ON します。				
	モータバルブが全閉状態になったと	ころで, フィードバック抵			
	抗の全閉入力値を取り込みます。	+ - m			
	2. 自動調整が終了すると, SV/MV/TIME start	表示器に ロドド を表示し			
	ます。 NLス EDD 細軟けぬマズナ				
	以上で、FBP 調整は終了です。 オープン出力時間設定	30.0 秒			
l Pol	オーノン山川時間設定 ・モータバルブの全閉から全開までの時間を				
30.0	FBP の有無選択で有りを選択した場合、こ				
	• 0.1~1000.0 秒	· / 放元· ※日 1837/10 ま 1270。			
	クローズ出力時間設定	30.0 秒			
Pc	・モータバルブの全開から全閉までの時間を				
30.0	FBP の有無選択で有りを選択した場合、こ	· -			
	・0.1~1000.0 秒				
סט ורח	FBP 調整時のエラー検知有無選択	エラー検知有り			
PRUER					
USE	の説明文①~④参照)でのエラー検知の有				
	FBP の有無選択で無しを選択した場合,こ	の選択項目は表示しません。			
	• 1/5 2 : エラー検知有り				
	NaNE: エラー検知無し				

7.3.3 イベント入力パラメータ設定グループ

[オプション: EI]を付加していない場合,この設定グループは表示しません。 イベント入力パラメータ設定グループに移行するには,以下の手順で行ってください。

① *G_ENG* PV/SV 表示モードで **SET**キーを 4 回押してください。 エンジニア設定グループに移行します。

② E_INP MODE キーを1回押してください。

┘ 入力パラメータ設定グループに移行します。

③ *E_EVI* SET キーを 2 回押してください。 イベント入力パラメータ設定グループに移行します。

④ EV「」 MODE キーを 1 回押してください。 イベント入力 EVI1 割付選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
EV[I]	イベント入力 EVI1 割付選択	000(動作無し)
	・イベント入力 EVI1 をイベント入力割付表	から選択します。
888	・イベント入力割付表参照	
EV[] Z	イベント入力 EVI2 割付選択	000(動作無し)
	・イベント入力 EVI2 をイベント入力割付表から選択します。	
888	・イベント入力割付表参照	
EVSI 3	イベント入力 EVI3 割付選択	000(動作無し)
	・イベント入力 EVI3 をイベント入力割付表	から選択します。
	・イベント入力割付表参照	
FI/SI 4	イベント入力 EVI4 割付選択	000(動作無し)
' ' ' ' ' '	・イベント入力 EVI4 をイベント入力割付表	から選択します。
888	・イベント入力割付表参照	

・イベント入力割付表

選択値	イベント入力機能	入力 ON(閉)	入力 OFF(開)	備考
000	動作無し			
001	設定値メモリ機能	2 ⁿ	1	n=0~3(*1)
002	制御動作 ON/OFF 切り 替え	制御 OFF	制御 ON	制御出力 OFF 機能
003	制御 正/逆動作切り替 え	正動作	逆動作	常に有効
004	タイマ機能 スタート/ストップ	スタート	ストップ	
005	PV表示器 PVホールド	ホールド	ホールド解除	制御動作時無効
006	PV表示器 PVピーク値 ホールド	ピーク値ホー ルド	ホールド解除	制御動作時無効
007	プリセット出力機能 1	プリセット出 力 (*2)	通常制御	センサ断線時, プリセットした 出力操作量で制 御する機能

選択値	イベント入力機能	入力 ON(閉)	入力 OFF(開)	備考
800	オート(自動)/マニュア	マニュアル(手	オート(自動)	
	ル(手動)切り替え	動)制御	制御	
009	リモート/ローカル切り	リモート	ローカル	[オプション:
	替え			EA□, EV□]を
				付加していない
				場合無効
010	プログラムモード	RUN	STOP	電源投入時はレ
	RUN/STOP 切り替え			ベル動作
011	プログラムモード	HOLD	HOLD 解除	電源投入時はレ
	HOLD/HOLD 解除切り			ベル動作
	替え			
012	プログラムモード	アドバンス	通常制御	電源投入時はレ
	アドバンス機能			ベル動作
013	積分動作	積分動作ホー	通常積分動作	積分値を保持し
	ホールド機能	ルド		て制御継続
014	プリセット出力機能2	プリセット出	通常制御	プリセットした
		力(*2)		出力操作量で制
				御する機能

・動作の判定は、エッジ動作です。

イベント入力 EVI1 割付選択で 010(プログラムモード RUN/STOP 切り替え)を選択した場合,下図のような動作になります。

ただし、電源投入時の動作の判定は、レベル動作[ON(閉)か OFF(開)かで判定]です。

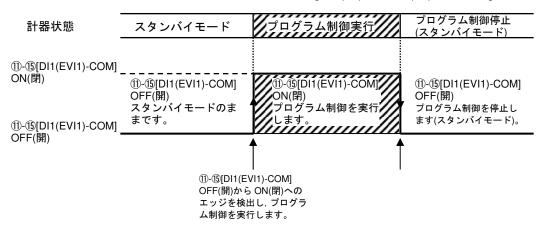


図 7.3.3-1

- ・複数のイベント入力で,001(設定値メモリ機能)以外の同じ機能を選択している場合, OR 判定[いずれかが ON(閉)なら,その機能がはたらきます]を行います。
- (*1): MEMO/STEP 表示器には、2ⁿに1を加算した値を表示します。
 (例) EVI1(2⁰)=OFF, EVI2(2¹)=ON なら2¹に+1した3を表示します。
 イベント入力 EVI1~EVI4割付で、設定値メモリ機能を選択した順に2⁰、2¹、2²、2³を割り当てます。[P.73~74(9.7 設定値メモリ機能を使う)参照]
- (*2): プリセット値は、出力パラメータ設定グループ内プリセット出力設定(P.30)で設定します。

7.3.4 イベント出力パラメータ設定グループ

イベント出力パラメータ設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

① *G_ENG* PV/SV 表示モードで SET キーを 4 回押してください。 エンジニア設定グループに移行します。

② *E_I NP* MODE キーを 1 回押してください。 入力パラメータ設定グループに移行します。

③ *E_EVo* イベント出力パラメータ設定グループのキャラクタを表示するまで, **SET** キーを数回押してください。

④ EV「0」 MODE キーを 1 回押してください。 イベント出力 EVT1 割付選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値	
EVT o I	イベント出力 EVT1 割付選択	000(動作無し)	
	・イベント出力 EVT1 をイベント出力割付表から選択します。		
000	・イベント出力割付表参照		
EVIOY	イベント出力 EVT4 割付選択	000(動作無し)	
	・イベント出力 EVT4 をイベント出力割付表から選択します。		
000	[オプション: A5]を付加していない場合,	この設定項目は表示しま	
	せん。		
	・イベント出力割付表参照		
El/Ca5	イベント出力 EVT5 割付選択	000(動作無し)	
EV	・イベント出力 EVT5 をイベント出力割付割	長から選択します。	
000	[オプション: A5]を付加していない場合,	この設定項目は表示しま	
	せん。		
	・イベント出力割付表参照		

・イベント出力割付表

選択値	イベント出力機能	MODE キーによる下位層への移行	備考
000	動作無し		
001	警報出力 上限警報	警報動作すきま設定	
		▼ MODE	
		警報動作遅延タイマ設定	
		→ MODE	
		警報動作励磁/非励磁選択	
002	警報出力 下限警報	警報出力 上限警報と同じ	
003	警報出力 上下限警報	警報出力 上限警報と同じ	
004	警報出力 上下限個別	IJ.	
	警報		
005	警報出力 上下限範囲	IJ.	
	警報		
006	警報出力 上下限範囲	IJ.	
	個別警報		

選択値	イベント出力機能	MODE キーによる下位層への移行	備考
007	警報出力 絶対値上限	II.	
	警報		
800	警報出力 絶対値下限	n,	
222	警報 ####################################		
009	警報出力 待機付き	"	
010	上限警報	,,	
010	警報出力 待機付き 下限警報	JJ	
011	警報出力 待機付き	II	
	上下限警報		
012	警報出力 待機付き	IJ.	
	上下限個別警報		
013	イベント入力割付選	タイマ出力ディレイ動作選択	イベント入力割
	択のタイマ機能 スタ	₩ MODE	付選択のタイマ
	ート/ストップに連動	タイマ出力時間単位選択	機能 スタート/
	したタイマ出力	MODE	ストップ(P.32)
		OFF ディレイタイマ時間設定	を選択してくだ
		▼	さい
014	イベント入力割付選	ONディレイタイマ時間設定	"
014	択のタイマ機能 スタ	"	"
	ート/ストップに連動		
	したタイマ出力		
	タイマ動作中制御動		
	作 ON,タイムアップ		
	後,制御出力 OFF		
015	動作無し		
016	ループ異常警報出力	ループ異常警報時間設定	
		↓ MODE	
		ループ異常警報動作巾設定	
017	タイムシグナル出力	実行ステップ設定	実行ステップ終
			了で,タイムシ グナル出力
		ダイムングブル OFF 時間設定 ↓ MODE	クテル出力 OFF
			Oil
018	AT 中出力		AT 実行中出力
019	パターンエンド出力		プログラム制御

- ・警報動作を変更すると、警報動作点設定値は0(0.0)に戻ります。
- ・001~012(警報出力)を選択した場合イベント出力に対してそれぞれ個別設定, 013 以降は複数のイベント出力に対して共通設定になります。

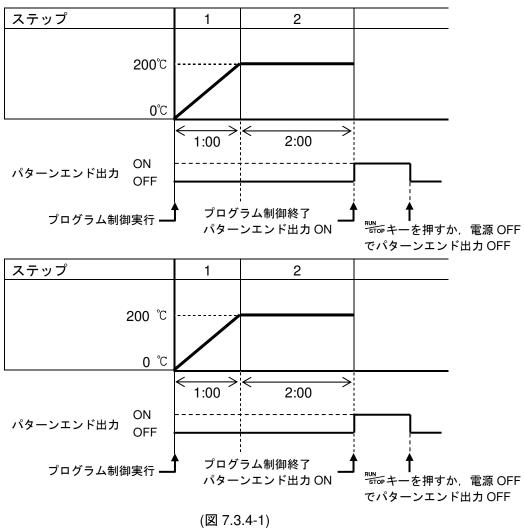
パターンエンド出力について

パターンエンド出力は、プログラム制御終了後出力する機能です。

下記のプログラムパターンは、プログラム制御実行後、1時間で200℃まで上げ、 その後, 2時間 200 ℃を保つプログラムです。

ステップ	1	2
ステップ SV	200 ℃	200 ℃
ステップ時間	1:00	2:00

パターンエンド出力は(図 7.3.4-1)のようになります。



・001~012(警報出力)を選択した場合の設定項目

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
A IHYS	警報動作すきま設定	1.0 ℃
ן ניוויון	・警報の動作すきまを設定します。	
	・0.1~1000.0 °C(°F)	
(*)	直流電圧,直流電流入力の場合,1~1000	00(小数点位置は,小数点
	位置選択に従う。)	
A 1977	警報動作遅延タイマ設定	0秒
	・警報の動作遅延時間を設定します。	
	入力が警報動作範囲に入ってから設定時間	間を経過すると、警報出力
(*)	が作動します。	
	・0~10000 秒	
A IREV	警報動作励磁/非励磁選択	励磁
I IIIILV NoML	・警報の励磁または非励磁を選択します。([励磁/非励磁について]を参
	照)	
(*)	・NaML□:励磁	
	PEに与□:非励磁	

(*): イベント出力 EVT4, EVT5 割付選択で 001(警報出力 上限警報)~012(警報出力 待機付き上下限個別警報)を選択した場合,設定キャラクタは月出xxx, 月5xxx となります。

[励磁/非励磁について]

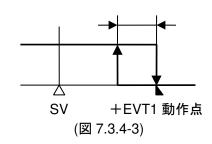
励磁(Nomに)を選択した場合, EVT1 表示灯が点灯時, EVT1 出力(端子⑨-⑩間)は 導通状態(ON)になり, EVT1 表示灯が消灯時, EVT1 出力は非導通状態(OFF)になります。

非励磁(PELY与二)を選択した場合, EVT1 表示灯が点灯時, EVT1 出力(端子⑨-⑩間) は非導通状態(OFF)になり, EVT1 表示灯が消灯時, EVT1 出力は導通状態(ON) になります。

上限警報(励磁)の時

(図 7.3.4-2)

上限警報(非励磁)の時



EVT4, EVT5 も EVT1 同様の動作になります。

EVT4, EVT5 の場合, EVT1 を EVT4, EVT5 に置き換えてご覧ください。

- · EVT4 出力(端子²⁹-³⁰間)
- ·EVT5 出力(端子²⁸-³⁰間)

・013, 014(タイマ出力)を選択した場合の設定項目

[オプション: El]を付加していない場合,この設定項目は表示しません。

キャラクタ	- 名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値	
J! UE	タイマ出力ディレイ動作選択 ON ディレイタイマ		
UL JI 0	・タイマ出力の動作を選択します。		
	・oMIII : ON ディレイタイマ		
	□FF□□ : OFF ディレイタイマ		
	□N□FF: ON/OFF ディレイタイマ		
	・ディレイ動作図		
		ON	
	イベント入力	OFF	
	DLYON	ON	
	ONディレイタイマ	0.55	
		DLYOFF, OFF	
	ON		
	OFFディレ <u>イタイマ</u> DLYON、	DLYOFF, OFF	
	ON		
	ON/OFFデ <u>ィレイタイマ</u>	OFF	
	DLYON: ONディレイタイマ		
	DLYOFF:OFFディレイタイ	く 時间設定	
	(図 7.3.4-4)	T .	
M_5	タイマ出力時間単位選択	分	
MI N	・タイマ出力の時間単位を選択します。		
	・州 MⅢ:分 		
	<i>与Ec</i> □□□: 秒 OFF ディレイタイマ時間設定	0	
l dyoff	OFF ティレイダイマ時間設定 ・OFF ディレイタイマ時間を設定します。	U	
	・0~10000(時間単位は、タイマ出力時間単	首位選択で選択した単位に	
	従います。)	-RRINCENCE	
	ON ディレイタイマ時間設定	0	
ן מוסבם ן	プロパー ON ディレイダイマ時間設定 <u>U</u> ・ON ディレイタイマ時間を設定します。		
	・0~10000(時間単位は,タイマ出力時間単	単位選択で選択した単位に	
	従います。)		

・016(ループ異常警報出力)を選択した場合の設定項目

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
! D .	ループ異常警報時間設定	0分
	・ループ異常警報を判断する為の時間を設定	定します。
	・設定値を0にすると、ループ異常警報はは	たらきません。
	・0~200分	
! D H	ループ異常警報動作巾設定	0 ℃
	・ループ異常警報を判断する為の動作巾を設定します。	
	・設定値を0にすると、ループ異常警報ははたらきません。	
	・0~150 ℃(℉)または 0.0~150.0 ℃(℉)	
	直流電圧,直流電流入力の場合,0~1500	0(小数点位置は,小数点位
	置選択に従う。)	

・017(タイムシグナル出力)を選択した場合の設定項目

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
rs_No	タイムシグナル出力 実行ステップ設定	1
' '-'\U;	・タイムシグナル出力を実行するステップを	番号を設定します。
	·1~15	
[L of	タイムシグナル出力 OFF 時間設定	00:00
' '_	・タイムシグナル出力の OFF 時間を設定し	ます。
00.00	・00:00~99:59(時間単位は、プログラムパ	ラメータ設定グループ内,
	ステップ時間単位選択で選択した単位に従います。)	
Γ L $\neg M$	タイムシグナル出力 ON 時間設定	00:00
	・タイムシグナル出力の ON 時間を設定しる	ます。
00.00	・00:00~99:59(時間単位は,プログラムパ	ラメータ設定グループ内,
	ステップ時間単位選択で選択した単位に行	逆います。)

タイムシグナル出力について

タイムシグナル出力は、実行ステップ設定したステップ内で、タイムシグナル出力 OFF 時間経過後、タイムシグナル出力 ON 時間の間出力する機能です。

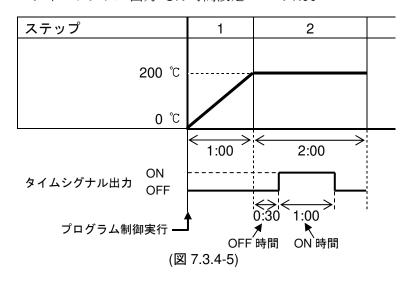
下記のプログラムパターンは、プログラム制御実行後、1時間で 200 \mathbb{C} まで上げ、その後、2時間 200 \mathbb{C} を保つプログラムです。

ステップ	1	2
ステップ SV	200 ℃	200 ℃
ステップ時間	1:00	2:00

下記のように設定した場合、タイムシグナル出力は(図7.3.4-5)のようになります。

・タイムシグナル出力 実行ステップ設定:2

・タイムシグナル出力 OFF 時間設定: 0:30・タイムシグナル出力 ON 時間設定: 1:00



タイムシグナル出力は、実行ステップ設定で設定したステップ内で有効です。 例えば、上記設定でタイムシグナル出力 ON 時間設定を 2:00 とした場合、ステップ 2 が終了した時点でタイムシグナル出力も OFF になります。

7.3.5 プログラムパラメータ設定グループ

プログラムパラメータ設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

① [J_ENL] PV/SV表示モードで SET キーを4回押してください。

」エンジニア設定グループに移行します。

② *E_I NP* MODE キーを 1 回押してください。

┘ 入力パラメータ設定グループに移行します。

③ F_PRo プログラムパラメータ設定グループのキャラクタを表示するまで. SET

まーを数回押してください。

4 PRIMA MODE キーを1回押してください。

定値制御/プログラム制御選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
PRGMd	定値制御/プログラム制御選択	定値制御
	・定値制御/プログラム制御を選択します。	
	・ <i>F1 ×</i> □□: 定値制御	
	₽₽₀ □: プログラム制御	
M 5	ステップ時間単位選択	時:分
	・プログラム制御でのステップ時間単位を過	選択します。
	・プログラム制御を選択していない場合、こ	この項目は表示しません。
	・MI M : 時:分	
	与EcⅢ:分:秒	
PRES	停電復帰動作選択	停電復帰後停止
' '`L' \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\	・プログラム制御 RUN(実行)中停電し,その	の後復帰した時のプログラ
	ム状態を選択します。	
	・プログラム制御を選択していない場合、こ	
	・ - 「 - 戸 :停電復帰後停止[待機(スタンバ	·イ)]
	coN「!!!: 停電復帰後継続	
	HoLo.: 停電復帰後一時停止	
5_51/	運転開始温度設定	0 ℃
'- " _[]	・プログラム制御開始時のステップ温度を記	没定します。
	・プログラム制御を選択していない場合、こ	この項目は表示しません。
	・スケーリング下限値~スケーリング上限値	直

7.3.6 通信パラメータ設定グループ

[オプション: C, C5]を付加していない場合,この設定グループは表示しません。 通信パラメータ設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

① *G_ENG* PV/SV 表示モードで SET キーを 4 回押してください。 エンジニア設定グループに移行します。

② *E_I NP* MODE キーを 1 回押してください。 入力パラメータ設定グループに移行します。

③ E_{-coM} 通信パラメータ設定グループのキャラクタを表示するまで、SET キーを数回押してください。

4 cM5L MODE キーを 1 回押してください。 通信プロトコル選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
	通信プロトコル選択	神港標準
	通信プロトコルを選択します。	1112101
NoML	・NoML□:神港標準	
	Mod∺□: MODBUS ASCII モード	
	<i>Mod尺</i> □ : MODBUS RTU モード	
cMNo	機器番号設定	0
	・本器を複数台接続して通信を行う場合,	各計器に個別の機器番号を
	設定します。	
	· 0~95	
cMLP	通信速度選択	9600 bps
96	・ホストコンピュータ側の通信速度に合わ	せて,通信速度を選択しま
	す。 	
	• 1195 : 9600 bps	
	☐ /92 : 19200 bps	
	□□∃84 : 38400 bps	
	データビット/パリティ選択	7ビット/偶数
ΊΕνΝ	・データビットおよびパリティを選択しま	す。
	・ <i>8NaN</i> □:8ビット/無し	
	7NoN!!:7ビット/無し	
	<i>BEドN</i> □:8ビット/偶数 7EドN□:7ビット/偶数	
	- 7add□: .8ビット/前級 - 7add□: .7ビット/奇数	
ורח	ストップビット選択	1
\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\\	・ストップビットを選択します。	'
'	·	
	 : 2	

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
51/_b	SVTC バイアス設定	0 ℃
	・SVTCバイアス値を設定します。	
	SVTCコマンドで受け取った値にSVTCバ	イアス値を加算した値を
	目標値(SV)とします。	
	通信プロトコル選択で、神港標準を選択し	していない場合、この項目
	は表示しません。	
	・入力スパンの±20 %相当の換算値	
	直流電圧,直流電流入力の場合,スケー!	リング巾の ±20 %(小数点
	位置は、小数点位置選択に従う。)	

7.3.7 外部設定パラメータ設定グループ

[オプション: EA□, EV□]を付加していない場合,この設定グループは表示しません。外部設定パラメータ設定グループに移行するには,以下の手順で行ってください。

① *G_ENG* PV/SV 表示モードで **SET** キーを 4 回押してください。 エンジニア設定グループに移行します。

② *E_I NP* MODE キーを 1 回押してください。 入力パラメータ設定グループに移行します。

③ *E_EXI* 外部設定パラメータ設定グループのキャラクタを表示するまで、**SET** キーを数回押してください。

4 REMol Local リモーを**1** 回押してください。 リモート/ローカル切り替え選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
	リモート/ローカル切り替え選択	
REMol		ローカル
LocAL	・目標値(SV)の設定をリモート(遠隔操作)で	で行うか, ローカル(キー操
	作)で行うかを選択します。	
	・しゅころし:ローカル	
	REMa「:リモート	
RFLH	外部設定入力上限設定	1370 ℃
'`' 	・外部設定入力の上限値(オプション: EA1 (4	1-20 mA)の場合,20 mAを
.,,,,,	入力した時の値)を設定します。	
	・外部設定入力下限値~入力レンジ上限値(小数点位置は,小数点位置
	選択に従う。)	
RTLL	外部設定入力下限設定	-200 °C
-200 -	・外部設定入力の下限値(オプション: EA1 (4	1-20 mA)の場合,4 mAを
[入力した時の値)を設定します。	
	・入力レンジ下限値~外部設定入力上限値(小数点位置は,小数点位置
	選択に従う。)	
Rr_b	リモートバイアス設定	0 ℃
	リモートバイアス値を設定します。	
	リモート動作時,リモートバイアス値を加	川算した値を目標値(SV)と
	します。	. ,
	・入力スパンの±20%相当の換算値	
	直流電圧,直流電流入力の場合,スケーリング巾の±20%(小数点	
	位置は、小数点位置選択に従う。)	, ,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
1	,	

7.3.8 伝送出カパラメータ設定グループ

[オプション: TA1, TV1]を付加していない場合,この設定グループは表示しません。 伝送出力パラメータ設定グループに移行するには,以下の手順で行ってください。

① *G_ENG* PV/SV 表示モードで **SET**キーを 4 回押してください。 エンジニア設定グループに移行します。

② E_INP MODE キーを 1 回押してください。 入力パラメータ設定グループに移行します。

③ *E_「FRH* **伝送出力**パラメータ設定グループのキャラクタを表示するまで, **SET** キーを数回押してください。

4 「**R**₀**Y MODE** キーを **1** 回押してください。 伝送出力選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
r Roh	伝送出力選択	現在値(PV)伝送
	・伝送出力の種類を選択します。	
	・ <i>Pい</i> ::::::::::::::::::::::::::::::::::::	
	与に三三:目標値(SV)伝送	
	///////::::::::::::::::::::::::::::::	
	♂ ╎□□□:偏差量(DV)伝送	
<i>SPLH</i>	伝送出力上限設定	1370 ℃
' ' ' 	・伝送出力の上限値(オプション: TA1(4-20)	mA)の場合,20 mAを出力
.5 .5	する時の値)を設定します。	
	・現在値(PV),目標値(SV)伝送の場合	
	伝送出力下限値~入力レンジ上限値	
	出力操作量(MV)伝送の場合	
	伝送出力下限值~105.0%	
	偏差量(DV)伝送の場合	
	伝送出力下限値~スケーリング巾	
<i>SPLL</i>	伝送出力下限設定	-200 °C
	・伝送出力の下限値(オプション: TA1(4-20)	mA)の場合,4 mAを出力
	する時の値)を設定します。	
	・現在値(PV),目標値(SV)伝送の場合	
	入力レンジ下限値〜伝送出力上限値	
	出力操作量(MV)伝送の場合	
	-5.0%~伝送出力上限值	
	偏差量(DV)伝送の場合	
	-スケーリング巾〜伝送出力上限値	

7.3.9 その他機能設定グループ

その他機能設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

① [J_ENI] PV/SV 表示モードで SET キーを 4 回押してください。

エンジニア設定グループに移行します。

② $E_{-}INP$ MODE キーを 1 回押してください。

入力パラメータ設定グループに移行します。

③ E_o「H その他機能設定グループのキャラクタを表示するまで、SETキーを数回

」または^{A/M}まーを**1**回押してください。

4 Lock **MODE** キーを **1** 回押してください。 設定値ロック選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,	設定範囲	工場出荷初期値
1!/	設定値ロック選択	_	ロック解除状態
Lock	・設定値ロックを選択しま	きす。	
	設定値をロックし,誤認	足定を防止する機能	とで、選択状態によりロッ
	クされる設定項目が異な	· -	
			リセットは実行できません。
		全設定値の変更を	
	Loc [: ロック 1		
	しのにだ !!!!! ロック 2	目標値(SV)を除っ せん。	く全設定値の変更ができま
	 Loc∃ □:□ック3	· ·	の機能で,全設定値の変更
		ができません。	
	Loc4 : ロック4		び警報設定を除く全設定値
		の変更ができまっ	
DI 17NI	PIDゾーン機能選択		無効
PI dZN	・PIDゾーン機能の有効/無	無効を選択します。	
INLINL	目標値(SV)(プログラム制	制御時,ステップ	SV)に連動して, PIDゾーン
	パラメータを自動的に切り替え、制御する機能です。		
	PIDゾーン設定値は、PIDパラメータ設定グループで設定します。		
	(P.49 [PIDゾーン機能に [*]	ついて]を参照)	
	・ <i>NaNE</i> □:無効		
	∐5 ΕⅢ:有効		
RACU	SV上昇率設定		0 ℃/分
	・目標値(SV)が1分間に上	昇する値を設定し	ます。
0	目標値(SV)変更時,変更前の値から,変更後の値まで設定された変		
	化率(℃/分, ℉/分)で制御します。		
	電源投入時,現在値(PV)から目標値(SV)まで同様に制御します。		
	0または0.0を設定すると、この機能ははたらきません。		
	・0~10000 ℃/分(℉/分)		
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場合,0.0~1000.0 ℃/分(℉/分) 直流電圧,直流電流入力の場合,0~10000/分(小数点位置は,小数		
	点位置選択に従う。)		

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
RACJ	SV下降率設定	0 ℃/分
	・目標値(SV)が1分間に下降する値を設定し	ます。(SV上昇率設定参照)
	0または0.0を設定すると、この機能はは7	たらきません。
	・0~10000 ℃/分(℉/分)	
	熱電対,測温抵抗体入力で小数点付きの場	合, 0.0~1000.0 ℃/分(℉/分)
	直流電圧,直流電流入力の場合,0~100	00/分(小数点位置は,小数
	点位置選択に従う。)	·
<i>P</i> 51/	出力 OFF 時表示選択	OFF 表示
off	・制御出力 OFF 時の表示を選択します。	
	・ <i>aFF</i> : OFF 表示	
	₽oFF □:無表示	
	<i>Pド</i> ::::::::::::::::::::::::::::::::::::	
	<i>P!/昂L</i> □: PV表示+イベント出力(EVT1, I	EVT4, EVT5)有効
ЫКГ	バックライト点灯箇所選択	全点灯
I UNLI ALL	・バックライトを点灯させる表示器を選択	します。
7166	・ BLL : 全点灯	
	<i>Pド</i> ::::::::::::::::::::::::::::::::::::	
	っぱ: SV/MV/TIME 表示器+MV/DV/バルブ開度バーグラフ	
	表示器点灯	
	吊 c□□□:動作表示灯点灯	
	『Pビートヒ□:PV 表示器+SV/MV/TIME 表示	器+MV/DV/バルブ開度
	バーグラフ表示器点灯	
	<i>Pい見</i> ⊆□: PV 表示器+動作表示灯点灯	
	<i>┗レ₽⊑</i> □:SV/MV/TIME表示器+MV/DV//	ベルブ開度バーグラフ
	表示器+動作表示灯点灯	
coLR	PV 表示色切り替え選択	赤
REULIN	・PV 表示器の表示色を選択します。(P.50 [PV 表示色切り替え選択に
	ついて]を参照)	
	・ <i>GRN</i> 二 : 緑	
	₽₽ : 赤	
	<i>○P□</i> □□:橙	
	PL□P□:警報出力(EVT1, EVT4, EVT5	
	PL □P□:警報出力(EVT1, EVT4, EVT5	•
	<i>P!′□P</i> □: PV 連動表示切り替え(橙→緑-	-
	<i>吊PGR</i> □: PV連動表示切り替え(橙→緑→:	赤)+警報出力(EVT1, EVT4,
	EVT5のいずれか)ON時(赤)	

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
cLRG	PV 表示色切り替え範囲設定	5.0 ℃
LLNU 50	・PV 表示色切り替え選択で、PV 連動表示	刃り替え(橙→緑→赤), PV
3.0	連動表示切り替え(橙→緑→赤) +警報出力	(EVT1, EVT4, EVT5 のい
	ずれか)ON 時(赤)を選択した場合,PV 表	
	します。(P.50 [PV 表示色切り替え選択に	ついて]を参照)
	· 0.1~200.0 °C(°F)	
	直流電圧,直流電流入力の場合,1~2000)(小数点位置は,小数点位
	置選択に従う。)	- 4)
dP: M	バックライト表示時間設定	0分
	・無操作の状態からバックライトが消灯する	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	0を設定すると、消灯しません。バックラ	7イト消灯中,何れかのキ
	ーを押すと点灯します。	
	・0~99分 ぶ ド ニコまニ盟切	
1 <i>6885L</i>	バーグラフ表示選択	出力操作量(MV)表示
_ Ml'	・バーグラフの表示を出力操作量(MV)表示,	, ,
	しまたはバルブ開度表示の何れにするかを選択します。	
	(P.51 [バーグラフ表示選択について]を参 ・ ML/ [: 出力操作量(MV)表示	lt.)
	- / // :	
	NoNE[]:表示無し	
	FbP::::::::::::::::::::::::::::::::::::	
11/1/11	偏差量(DV)表示偏差巾設定	1 ℃
dr'wi d	・バーグラフプラス側(マイナス側)1個分の	 偏差量(DV)表示偏差巾を設
	定します。(P.51 [バーグラフ表示選択につ	, ,
	・1~入力スパンの20%相当の換算値	

[PIDゾーン機能について]

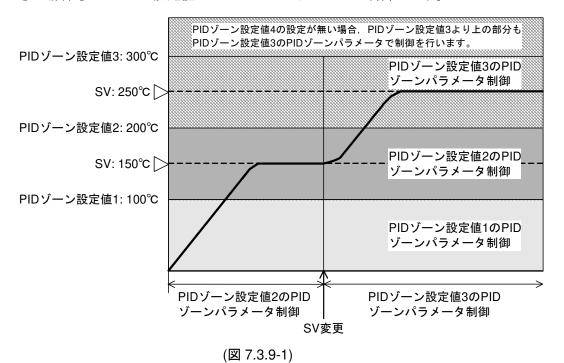
PIDゾーン機能が有効になっている場合,目標値(SV)(プログラム制御時,ステップ SV)がPIDゾーン設定値以下の時,該当するPIDゾーン設定値のPIDゾーンパラメータで制御します。

ただし、次のPIDゾーン設定値が前PIDゾーン設定値以下の時、次のPIDゾーンパラメータは無効となります。

プログラム制御時、実行中のステップSVがPIDゾーンの対象となります。

(図7.3.9-1)の場合, 目標値(SV): 150 ℃は, PIDゾーン設定値1: 100 ℃より大きく, PIDゾーン設定値2: 200 ℃以下のため, PIDゾーン設定値2のPIDゾーンパラメータで制御します。

また、PIDゾーン設定値4の設定が無いので、目標値(SV)がPIDゾーン設定値3より大きい場合もPIDゾーン設定値3のPIDゾーンパラメータで制御します。



[PV表示色切り替え選択について]

(表 7.3.9-1)

<u>(表 7.3.9-1)</u>			
PV 表示色切り替え選択	PV 表示色		
緑(CRNCII)	常時: 緑		
赤(P.E.d)	常時: 赤		
橙(aPCIII)	常時: 橙		
警報出力(EVT1, EVT4,	警報出力 OFF 時: 緑		
EVT5 のいずれか)ON	警報出力(EVT1, EVT4, EVT5 のいずれか)ON 時,警報出		
時,緑→赤	力に連動して PV 表示色を緑から赤に切り替えます。		
(AL GRO)			
警報出力(EVT1, EVT4, EVT5 のいずれか)ON	警報出力 OFF 時: 橙		
EV 13 07 (19 4 0 /1 19) ON	警報出力(EVT1, EVT4, EVT5 のいずれか)ON 時,警報出 力に連動して PV 表示色を橙から赤に切り替えます。		
(ÅL ÖRŰ)	がに産動して 「V 扱からを位かりかに勢り有えより。		
PV連動表示色切り替え	PV 表示色切り替え範囲設定に連動して表示色を切り替		
橙→緑→赤(P/ □尺□)	えます。		
	・PV が SV-PV 表示色切り替え範囲設定より低い時: 橙		
	・PV が SV±PV 表示色切り替え範囲設定内の時:緑・PV が SV+PV 表示色切り替え範囲設定より高い時:赤		
	橙 , 緑 , 赤		
	$\langle - \rangle \langle - \rangle \langle - \rangle \langle - \rangle \langle - \rangle$		
	A N Hys: PV 表示色切り替え範囲 Bpc点 Bpc.		
	(図 7.3.9-2)		
PV 連動表示色切り替え	PV 表示色切り替え範囲設定に連動して表示色を切り替		
(橙→緑→赤)+警報出力	えます。		
(EVT1, EVT4, EVT5 Ø	また, 警報出力(EVT1, EVT4, EVT5 のいずれか)ON 時,		
いずれか)ON 時(赤)	警報出力に連動して PV 表示器を赤に切り替えます。		
(APGRII)	・PV が SV-PV 表示色切り替え範囲設定より低い時: 橙・PV が SV±PV 表示色切り替え範囲設定内の時: 緑		
	・PV が SV+PV 表示色切り替え範囲設定より高い時: 赤		
	・警報出力(EVT1, EVT4, EVT5 のいずれか)ON 時: 赤		
	橙		
	│ ─ 		
	【		
	- グリナー		
	ー		
	(図 7.3.9-3)		

[バーグラフ表示選択について]

出力操作量(MV)表示, 偏差量(DV)表示またはバルブ開度表示の選択された表示方法でバーグラフが点灯します。

機能	表示内容	表示イメージ
出力操作量 (MV)表示	-5~105%のスケールとなり、出力操作量に合わせて右方向に表示灯が増加しながら点灯します。	出力操作量50%の場合
偏差量(DV)表示	偏差が 0 の場合, 中央 2 個の表示灯が点灯します。 プラスに偏差がある場合, 右側に増加します。 場合, 右側に増加します。マイナスに偏差があるながら点灯します。	偏差量(DV)表示偏差巾設定: 1 偏差の(SV=200, PV=200)の場合 □□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□
バルブ開度 表示	0~100%のスケールとなり,バルブ開度に合わせて右方向に表示灯が増加しながら点灯します。 フィードバックポテンショメータ無しの場合,常に0%を表示します。	バルブ開度50%の場合

8. 設定

本器は、従来の弊社調節計と同様の簡易設定方式に加え、設定項目をグループ分けした グループ選択設定方式の2通りの設定方法があります。

8.1 簡易設定方式

簡易設定方式は、従来の弊社調節計と同様の設定方式で、定値制御時のみ有効です。

8.1.1 SV 設定モード

SV設定モードに移行するには、PV/SV表示モードでMODEキーを1回押してください。 イベント入力割付で、設定値メモリ機能を選択した場合、端子接続により選択した 設定値メモリ番号のみ設定ができます。

他のメモリ番号を設定したい時は、端子接続により設定値メモリ番号を選択し直してください。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
L	SV 設定	0 ℃
	・目標値(SV)を設定します。	
MENO /	・スケーリング下限値~スケーリング上限値	

8.1.2 イベント設定モード

イベント設定モードに移行するには、PV/SV 表示モードで \triangle キーを押しながら、MODEキーを押してください。

イベント入力割付で,設定値メモリ機能を選択した場合,端子接続により選択した設定値メモリ番号のみ設定ができます。

他のメモリ番号を設定したい時は、端子接続により設定値メモリ番号を選択し直してください。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
R!	EVT1 警報動作点設定	0 ℃
	・EVT1 警報出力の動作点を設定します。	
I I	0 または 0.0 を設定すると、警報動作はは	はたらきません。(絶対値上
	限, 絶対値下限警報を除く)	
	[イベント出力 EVT1 割付選択]で, 動作無	しまたは警報動作以外を選
	択した場合、この設定項目は表示しません	V_{\circ}
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	

キャラクタ	名称,機能説明,	設定範囲	工場出荷初期値
	EVT1 上限警報動作点設定		0°C
I A IH	・EVT1 上限警報出力の動	- L	-
[]			。 :たらきません。(絶対値上
	限、絶対値下限警報を開		
		•	しまたは警報動作以外を選
	択した場合,この設定項	-	
	上下限個別警報,上下隊	・ 最範囲個別警報また	とは待機付き上下限個別警
	報を選択した場合、警報	最動作点設定が下 例	艮側,上限警報動作点設定
	が上限側になります。		
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-	1)参照	
AY	EVT4 警報動作点設定		0 ℃
	・EVT4 警報出力の動作点	を設定します。	
newo /	0 または 0.0 を設定する	と、警報動作はは	たらきません。(絶対値上
	限、絶対値下限警報を関	余く)	
	-		しまたは警報動作以外を選
	択した場合、この設定項	頁目は表示しません	U_{0}
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-	· ·	
RYH	EVT4 上限警報動作点設定	L	0 ℃
	・EVT4 上限警報出力の動		
1			たらきません。(絶対値上
	限、絶対値下限警報を除	•	
		-	しまたは警報動作以外を選
	択した場合、この設定項		
			とは待機付き上下限個別警
		図判作品設定が下門	艮側,上限警報動作点設定
	が上限側になります。 ・設定範囲: P.54(表 8.1.2-	1) 乡 四	
65	EVT5 警報動作点設定	1)参照	0 °C
I <i>R</i> 5	LV13	「お恋学」ます	0 0
			たらきません。(絶対値上
'	限、絶対値下限警報を除		こうとみとん。(心が) 恒工
		•	しまたは警報動作以外を選
	択した場合、この設定項	-	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-		0
חרוו	EVT5 上限警報動作点設定	•	0 °C
<i>R5H</i>	・EVT5 上限警報出力の動	·	-
[]			。 たらきません。(絶対値上
	限、絶対値下限警報を除		- (
		•	しまたは警報動作以外を選
	択した場合,この設定項	-	
	上下限個別警報,上下阿	良範囲個別警報また	たは待機付き上下限個別警
	報を選択した場合,警幸	最動作点設定が下 隊	艮側,上限警報動作点設定
	が上限側になります。		
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-	1)参照	

(表 8.1.2-1)

警報動作の種類	設定範囲
上限警報(偏差設定)	-(入力スパン)~入力スパン ℃(℉) *1
下限警報(偏差設定)	-(入力スパン)~入力スパン ℃(℉) *1
上下限警報(偏差設定)	0~入力スパン ℃(℉) *1
上下限個別警報(偏差設定)	0~入力スパン ℃(℉) *1
上下限範囲警報(偏差設定)	0~入力スパン ℃(℉) *1
上下限範囲個別警報(偏差設定)	0~入力スパン ℃(℉) *1
絶対値上限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 *2
絶対値下限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 *2
待機付上限警報(偏差設定)	-(入力スパン)~入力スパン ℃(℉) *1
待機付下限警報(偏差設定)	-(入力スパン)~入力スパン ℃(℉) *1
待機付上下限警報(偏差設定)	0~入力スパン ℃(℉) *1
待機付上下限個別警報(偏差設定)	0~入力スパン ℃(℉) *1

^{*1:} 直流電圧,直流電流入力の場合,入力スパンはスケーリング巾になります。

^{*2:} 直流電圧, 直流電流入力の場合, 入力レンジ下限値(上限値)は, スケーリング下限値(上限値)になります。

8.1.3 PID 設定モード

PID 設定モードに移行するには、PV/SV 表示モードで ∇ キーを押しながら、MODEキーを3 秒押してください。

PID ゾーン機能を有効にした場合, 設定できる PID ゾーンパラメータは, 目標値(SV) に依存します。

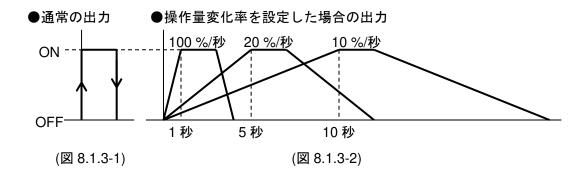
PID ゾーン番号は、MEMO/STEP 表示器に表示します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
P	比例带設定	10 ℃
10	・比例帯を設定します。	
wence /	0 または 0.0 を設定すると, ON/OFF 動作	になります。
	・0~入力スパン ℃(℉)	
	直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~10	000.0 %
!	積分時間設定	200 秒
. , 200	・積分時間を設定します。	
1 200	0を設定すると、積分動作ははたらきませ	せん。
	ON/OFF 動作の場合,この設定項目は表表	示しません。
	PD 動作(I=0)の時,オートリセットの実行	fができます。
	・0~3600 秒	
	[FBP の有無選択]で FBP 無しを選択した	場合,1~3600 秒
\mathcal{A}	微分時間設定	50 秒
5 0	・微分時間を設定します。	
MSMO 1	0を設定すると、微分動作ははたらきませ	けん。
	ON/OFF 動作の場合,この設定項目は表表	示しません。
	・0~1800 秒	
RRW	ARW 設定	50 %
50	・アンチリセットワインドアップ(ARW)を記	没定します。
	PID 動作以外の場合,この設定項目は表示	示しません。
	· 0~100 %	
RYES	手動リセット設定	0.0 ℃
חח	・リセット値を手動で設定します。	
U.U	P, PD 動作以外の場合,この設定項目は	表示しません。
	• ±1000.0	
	直流電圧,直流電流入力の場合,小数点位置は小数点位置選択に従	
	<u>う。</u>	ı
oRAC	操作量変化率設定	0 %/秒
Π	・1 秒間に変化する操作量を設定します。	
1	0を設定した場合、この機能ははたらきる	
	ON/OFF 動作の場合,この設定項目は表	示しません。
	(P.56[操作量変化率について]を参照)	
	・0~100 %/秒	

[操作量変化率について]

加熱制御で目標値(SV)に対して現在値(PV)が低い場合,通常の出力は(図 8.1.3-1)のように OFF から ON になりますが,操作量変化率を設定すると(図 8.1.3-2)のように出力の変化率を変えることができます。

急激に通電すると切れてしまうような高温用ヒータ(モリブテン, タングステン, 白金などを成分としたもので約 1500~1800 ℃で使用するもの)の制御に適しています。



8.2 グループ選択方式

グループ選択方式は、SV,イベント設定グループ、PIDパラメータ設定グループ、AT 設定グループおよびエンジニア設定グループの4つに分かれています。

SET キーでグループを選択し、MODE キーでグループ内の設定項目を設定します。

PV 表示器	グループ	設定項目
5_4	・SV, イベント設定グループ (定値制御時)	・SV, イベント(EVT1, EVT4, EVT5) の設定(定値制御時)
	・プログラムパターン設定グ ループ(プログラム制御時)	・ステップ SV, ステップ時間, ウエ イト値, イベント(EVT1, EVT4, EVT5)の設定(プログラム制御時)
G_PLd	PID パラメータ設定グループ	PID パラメータの設定
G_RF	AT 設定グループ	AT/オートリセット実行/解除,ATバイアスの設定
G_ENG	エンジニア設定グループ	入力パラメータ,出力パラメータ,イベント出力パラメータ,プログラムパラメータおよびその他機能の設定

エンジニア設定グループの詳細は、P.27~51 を参照してください。

8.2.1 SV, イベント設定グループ(定値制御時)

SV,イベント(EVT1, EVT4, EVT5)を設定するグループです。 イベント入力割付で、設定値メモリ機能を選択した場合、選択したメモリ分設定ができます。

SV、イベント設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

- ① **[**-5] PV/SV 表示モードで **SET** キーを **1** 回押してください。
- SV、イベント設定グループに移行します。
- ② **MODE** キーを **1** 回押してください。 **SV1** 設定項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
L	SV1 設定	0 ℃
'	・目標値(SV1)を設定します。	
1	スケーリング下限値~スケーリング上限値	直
Q!	EVT1 警報動作点設定	0 °C
	・EVT1 警報出力の動作点を設定します。	
ueno /	0 または 0.0 を設定すると、警報動作はは	たらきません。(絶対値上
	限, 絶対値下限警報を除く)	
	[イベント出力 EVT1 割付選択]で, 動作無	
	択した場合、この設定項目は表示しません	\mathcal{V}_{\circ}
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	

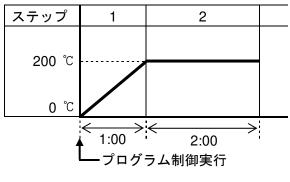
キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲 	工場出荷初期値
	EVT1 上限警報動作点設定	0°C
I R IH	・EVT1 上限警報出力の動作点を設定し	
0	0 または 0.0 を設定すると、警報動作	· -
,	限、絶対値下限警報を除く)	あるたうと あとん。 (心が) 恒工
	「イベント出力 EVT1 割付選択]で,動作	無しまたけ鑿胡動作以外を選
	択した場合、この設定項目は表示しま	
	上下限個別警報,上下限範囲個別警報	
	報を選択した場合、警報動作点設定が	
	が上限側になります。	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	
	EVT4 警報動作点設定	0 ℃
<i>R</i> 4	・EVT4 警報出力の動作点を設定します。	
[] I	0 または 0.0 を設定すると、警報動作	
,	限、絶対値下限警報を除く)	
	「イベント出力 EVT4 割付選択]で, 動作	無しまたけ警報動作以外を選
	択した場合、この設定項目は表示しま	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	
	EVT4 上限警報動作点設定	0 ℃
844	・EVT4 上限警報出力の動作点を設定し	- L ⁻
1	0または0.0を設定すると、警報動作	, °
	限, 絶対値下限警報を除く)	
	[イベント出力 EVT4 割付選択]で,動作	無しまたは警報動作以外を選
	択した場合、この設定項目は表示しま	
	上下限個別警報,上下限範囲個別警報	
	報を選択した場合、警報動作点設定が	
	が上限側になります。	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	
ПС	EVT5 警報動作点設定	0 ℃
<i>R</i> 5	・EVT5 警報出力の動作点を設定します。	
D	0 または 0.0 を設定すると、警報動作(ははたらきません。(絶対値上
	限, 絶対値下限警報を除く)	
	[イベント出力 EVT5 割付選択]で,動作	無しまたは警報動作以外を選
	択した場合、この設定項目は表示しま	せん。
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	
ASH	EVT5 上限警報動作点設定	0 ℃
	・EVT5 上限警報出力の動作点を設定し	ます。
uewo /	0 または 0.0 を設定すると、警報動作(ははたらきません。(絶対値上
	限, 絶対値下限警報を除く)	
	[イベント出力 EVT5 割付選択]で,動作	無しまたは警報動作以外を選
	択した場合,この設定項目は表示しま	せん。
	上下限個別警報,上下限範囲個別警報	
	報を選択した場合,警報動作点設定が	下限側,上限警報動作点設定
	が上限側になります。	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値
1 1 1	イベント入力割付で選択したメモリ分(最大	 15 ファイル)設定できます。
ASH	EVT5 上限警報動作点設定	0 ℃
וובח	・EVT5 上限警報出力の動作点を設定します	0
wys u	0 または 0.0 を設定すると、警報動作はは	たらきません。(絶対値上
	限, 絶対値下限警報を除く)	
	[イベント出力 EVT5 割付選択]で, 動作無	しまたは警報動作以外を選
	択した場合、この設定項目は表示しません	\mathcal{V}_{\circ}
	上下限個別警報,上下限範囲個別警報ま	たは待機付き上下限個別警
	報を選択した場合、警報動作点設定が下降	艮側,上限警報動作点設定
	が上限側になります。	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	

8.2.2 プログラムパターン設定グループ(プログラム制御時)

ステップ SV, ステップ時間, ウエイト値およびイベント(EVT1, EVT4, EVT5)を設定するグループです。

最大15ステップのプログラムパターンを作成できます。



このプログラムパターンは, プログラム制御実行後, 1 時間で 200 ℃ まで上げ, その後, 2 時間 200 ℃を保つプログラムです。

200 [℃]をステップ 1 SV, 1:00 をステップ 1 時間といいます。

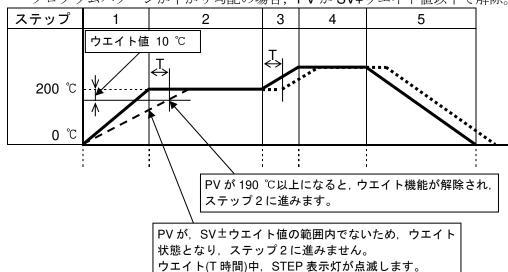
(図 8.2.2-1)

[ウエイト機能について]

ウエイト機能は、プログラム制御実行中、ステップ終了時に PV と SV との偏差が SV±ウエイト値の範囲内に入るまで、次のステップに進まない機能です。 ウエイト機能がはたらくと、STEP 表示灯が点滅します。

ウエイト機能が解除される条件

- ・プログラムパターンが上がり勾配の場合, PV が SV-ウエイト値以上で解除。
- ・プログラムパターンが下がり勾配の場合, PV が SV+ウエイト値以下で解除。



– – – : PV

■:プログラムパターン

プログラムパターン設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

① *L*_4 PV/SV 表示モードで **SET** キーを **1** 回押してください。

プログラムパターン設定グループに移行します。

② 4 MODE キーを 1 回押してください。 ステップ 1 SV 設定項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値	
4	ステップ 1 SV 設定	0 ℃	
Π	・ステップ 1 目標値(SV)を設定します。		
STEP	スケーリング下限値~スケーリング上限付	直	
ri me	ステップ1 時間設定	00:00	
 	・ステップ 1 時間を設定します。		
1 00.00	∙ 00:00∼99:59		
WAI C	ステップ1 ウエイト値設定	0 ℃	
[]	・ステップ 1 ウエイト値を設定します。		
step /	ウエイト機能は、ステップ時間に関係なる	` '	
	SV 設定値±ウエイト値の範囲内に入るまで、次のステップに進まな		
	いようにする機能です。		
	0 または 0.0 を設定すると、ウエイト動作ははたらきません。		
	・0~入力スパンの 20%相当の換算値 ステップ 1 EVT1 警報動作点設定	0 ℃	
	・ステップ 1 EVT1 警報出力の動作点を設定		
	0または0.0を設定すると、警報動作はは	_ , °	
	限、絶対値下限警報を除く)		
	「イベント出力 EVT1 割付選択]で,動作無しまたは警報動作以外を選		
	択した場合,この設定項目は表示しません	\mathcal{V}_{\circ}	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照		
R IH	ステップ 1 EVT1 上限警報動作点設定	0 ℃	
Π_{i} Π	・ステップ 1 EVT1 上限警報出力の動作点を		
STEP /	0 または 0.0 を設定すると、警報動作はは	はたらきません。(絶対値上	
	限、絶対値下限警報を除く)		
	[イベント出力 EVT1 割付選択]で, 動作無 択した場合, この設定項目は表示しません		
	上下限個別警報、上下限範囲個別警報まで	=	
	報を選択した場合,警報動作点設定が下降		
	が上限側になります。	以内, 工队自 怀幼川 灬队之	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照		
RY	ステップ 1 EVT4 警報動作点設定	0 °C	
	・ステップ 1 EVT4 警報出力の動作点を設定	とします。 とします。	
<i>O</i>	0 または 0.0 を設定すると,警報動作はは	はたらきません。(絶対値上	
	限, 絶対値下限警報を除く)		
	[イベント出力 EVT4 割付選択]で,動作無		
	択した場合,この設定項目は表示しません	$^{\prime}\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!\!$	
	・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照		

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲 工場出荷初期値	
A4H ····································	ステップ1 EVT4 上限警報動作点設定 ・ステップ1 EVT4 上限警報出力の動作点を設定します。 0 または 0.0 を設定すると、警報動作ははたらきません。(絶対値上限、絶対値下限警報を除く) [イベント出力 EVT4 割付選択]で、動作無しまたは警報動作以外を選択した場合、この設定項目は表示しません。 上下限個別警報、上下限範囲個別警報または待機付き上下限個別警報を選択した場合、警報動作点設定が下限側、上限警報動作点設定が上限側になります。 ・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	
AS 0	ステップ 1 EVT5 警報動作点設定	
ASH	ステップ1 EVT5 上限警報動作点設定 ・ステップ1 EVT5 上限警報出力の動作点を設定します。 0または 0.0 を設定すると、警報動作ははたらきません。(絶対値上限, 絶対値下限警報を除く) [イベント出力 EVT5 割付選択]で、動作無しまたは警報動作以外を選択した場合、この設定項目は表示しません。 上下限個別警報、上下限範囲個別警報または待機付き上下限個別警報を選択した場合、警報動作点設定が下限側、上限警報動作点設定が上限側になります。 ・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	
 	ステップ 1 SV 設定〜ステップ 1 EVT5 上限警報設定までを 1 ステップ データとし、15 ステップまで繰り返し設定できます。	
A5 H ~15 0	ステップ 15 EVT5 上限警報動作点設定 0 ℃ ・ステップ 15 EVT5 上限警報出力の動作点を設定します。 0 または 0.0 を設定すると、警報動作ははたらきません。(絶対値上限, 絶対値下限警報を除く) [イベント出力 EVT5 割付選択]で、動作無しまたは警報動作以外を選択した場合、この設定項目は表示しません。 上下限個別警報、上下限範囲個別警報または待機付き上下限個別警報を選択した場合、警報動作点設定が下限側、上限警報動作点設定が上限側になります。 ・設定範囲: P.54(表 8.1.2-1)参照	

ステップ 1~15 のステップ SV およびイベント(EVT1, EVT4, EVT5)設定値は、設定値メモリ番号 1~15 の目標値(SV)およびイベント(EVT1, EVT4, EVT5)設定値と共通です。

8.2.3 PID パラメータ設定グループ

PID パラメータを設定するグループです。 定値制御時, プログラム制御時共通です。

PID パラメータ設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

① [J_Pid] PV/SV 表示モードで SET キーを 2 回押してください。

PID パラメータ設定グループに移行します。

2 P MODE キーを 1 回押してください。

PID ゾーン機能選択で、PID ゾーン機能を無効にした場合比例帯 1 設定

② 項目に、PID ゾーン機能を有効にした場合 PID ゾーン設定値 1 設定項目 に移行します。

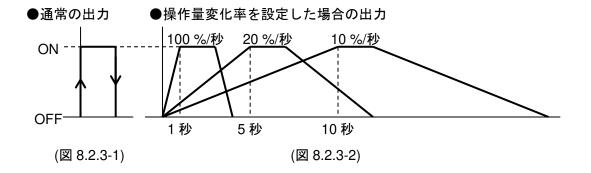
キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値	
71/	PID ゾーン設定値 1 設定	0 °C	
	・PID ゾーン機能により、PID ゾーンパラメ	ータを切り替える基準値1	
1	を設定します。		
	PID ゾーン機能選択で、PID ゾーン機能を	と無効にした場合、この設	
	定項目は表示しません。		
	PID ゾーン設定値 1 設定〜操作量出力変化率 1 設定までを 1 ゾーン		
	とし,目標値(SV)が,基準値1以下の場合,この PID ゾーンパラメ		
	ータで制御を行います。		
	・スケーリング下限値~スケーリング上限値		
P	比例带 1 設定	10 ℃	
וח	・比例帯 1 を設定します。		
III	0 または 0.0 を設定すると, ON/OFF 動作になります。		
	・0~入力スパン ℃(℉)		
	直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~10	00.0 %	
!	積分時間 1 設定	200 秒	
 , 200	・積分時間1を設定します。		
1 200	0 を設定すると、積分動作ははたらきません。		
	PD 動作(I=0)の時,オートリセットの実行	ができます。	
	・0~3600 秒		
	[FBP の有無選択]で FBP 無しを選択した		
	微分時間 1 設定	50 秒	
50	・微分時間1を設定します。		
	0を設定すると、微分動作ははたらきません。		
	・0~1800 秒		
ARW	ARW 1 設定	50 %	
, 50	・アンチリセットワインドアップ(ARW)1 を設定します。		
1 30	· 0~100 %		

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値	
RSFS	手動リセット 1 設定	0.0 ℃	
'' '' ' '' '' ''	リセット値1を手動で設定します。		
1 3.5	• ±1000.0		
	直流電圧,直流電流の場合,小数点位置は小数点位置選択に従う。		
_ppr	操作量変化率 1 設定	0 %/秒	
ווייוטן	・変化率 1(1 秒間に変化する操作量)を設定します。 0 を設定した場合,この機能ははたらきません。		
Mano /			
	([操作量変化率について]を参照)		
	・0~100 %/秒		
1 1 1 1 1	PID ゾーン機能選択で、PID ゾーン機能を有設定値 1 設定〜操作量出力変化率 1 設定まゾーンまで繰り返し設定できます。		
00	操作量変化率 5 設定	0 %/秒	
ווייוטן	・変化率 5(1 秒間に変化する操作量)を設定します。		
¹ 5	0 を設定した場合、この機能ははたらきません。		
	([操作量変化率について]を参照)		
	・0~100 %/秒		

[操作量変化率について]

加熱制御で目標値(SV)に対して現在値(PV)が低い場合,通常の出力は(図 8.2.3-1)のように OFF から ON になりますが,操作量変化率を設定すると(図 8.2.3-2)のように出力の変化率を変えることができます。

急激に通電すると切れてしまうような高温用ヒータ(モリブテン, タングステン, 白金などを成分としたもので約 1500~1800 ℃で使用するもの)の制御に適しています。



8.2.4 AT 設定グループ

AT/オートリセット実行/解除、AT バイアスを設定するグループです。

定値制御時, プログラム制御時共通です。

ON/OFF, PI 動作時, このグループ内の設定項目に移行できません。

PID ゾーン機能が有効で、制御に使用していた PID ゾーン番号の動作が ON/OFF,

PI動作の場合、このグループ内の設定項目に移行できません。

AT 設定グループに移行するには、以下の手順で行ってください。

① LAT PV/SV 表示モードで SET キーを 3 回押してください。

AT 設定グループに移行します。

② A「 MODE キーを 1 回押してください。AT/オートリセット選択項目に移行します。

キャラクタ	名称,機能説明,設定範囲	工場出荷初期値	
סר	AT/オートリセット選択		
	・PID 動作時は AT の実行/解除,P, PD 動作時はオートリセットの実行		
	/解除を選択します。		
	・PID ゾーン機能を有効にした場合,AT 終了後,制御に使用していた PID		
	ブロック番号の P, I, D, ARW 各設定値を変更します。		
	・AT を途中で解除すると、P, I, D, ARW 各設定値は AT 実行前の値に		
	なります。		
	・AT 開始後、約4時間経過してもATが終了しない場合、自動的にAT		
	を中止します。		
	・オートリセットは、約4分間で終了します。		
	途中の解除はできません。		
	オートリセット値は、手動リセット設定範囲内で算出します。		
	・:: AT/オートリセット解除		
	<i>AT</i> : AT/オートリセット実行 AT/オートリセット実行 AT/オートリセット実行を選択し、MODE キーを押すと PV/SV 表示モ		
	ードに戻ります。		
AF h	AT バイアス設定	20 ℃	
''' _U_20	・AT 時のバイアス値を設定します(P.76~77 [11. AT の説明]を参照)。		
	直流電圧,直流電流入力の場合,この設定項目は表示しません。		
	· 0~50 °C(0~100 °F)		
	小数点付きの場合,0.0~50.0 ℃(0.0~100.0 ℉)		

9. 運 転

9.1 運転を開始する

制御盤への取付け、配線が完了しましたら次の順序で運転を開始します。

(1) 本器 電源 ON

本器へ供給される電源を ON します。

電源投入後,約3秒間はPV表示器に入力の種類,SV/MV/TIME表示器に入力レンジの上限値(熱電対,測温抵抗体入力の場合)またはスケーリング上限値(直流電圧,直流電流入力の場合)を表示します。(表 9.1-1)

(表 9.1-1)

<u>(</u> 表 9.1-1)				
		$^{\circ}\!\mathbb{C}$	°F	
センサ入力	PV 表示器	SV/MV/TIME	PV 表示器	SV/MV/TIME
		表示器		表示器
K	KIIIE	□ /37 <i>0</i>	KIIIF	_2488
	K L	<u> </u>	K F	<u> </u>
J	<u> </u>		<u> </u>	<u> </u>
R		□ / 760		<u> </u>
S		<u> </u>		<u> </u>
В		<u> </u>		<u> </u>
E		800		1472
T				<u> </u>
N	NUIE			
PL-II	PL 2005	1390 23 15	PL20F	
C(W/Re5-26)			PT F	1562.0
Pt100	JPT .[50Q0	127 F	19320
JPt100 Pt100	Pr i	850	Pr F	1562
JPt100	JPI	500	JPT F	
Pt100	Pr i E	lioão	Pra F	2 120
Pt100	Prs Ē	soão	era e	
4~20 mA DC	420MA			
0~20 mA DC	020MA			
0~10 mV DC				
-10~10 mV DC	- 10111/			
0~50 mV DC	□5 <i>0m</i> /	スケーリング上限値		
0~100 mV DC		ヘクーリンク - 	工的工具	
0~1 V DC				
0~5 V DC				
1~5 V DC				
0~10 V DC	0 100%			

この間すべての出力、表示灯は OFF 状態です。

その後, 計器の状態に応じて, 以下のように表示します。

・定値制御状態

PV 表示器に現在値(PV), SV/MV/TIME 表示器に目標値(SV), イベント入力割付で設定値メモリ機能を選択した場合 MEMO/STEP 表示器にメモリ番号を表示します。

・制御出力 OFF 機能がはたらいている状態

PV 表示器には[${\it o}$ ${\it F}$ ${\it F}$ ${\it o}$] を表示します。(表示は、出力 OFF 時表示選択の選択内容 により異なります)

・プログラム制御待機(スタンバイ)状態

PV 表示器に現在値(PV)を表示, SV/MV/TIME 表示器, MEMO/STEP 表示器は消灯します。

・プログラム制御実行状態

PV 表示器に現在値(PV), SV/MV/TIME 表示器にステップ SV, MEMO/STEP 表示器にステップ番号を表示します。

(2) 仕様設定

6. 操作フローチャート(P.18~22), 7. 仕様設定(P.23~51)を参照して仕様設定を行ってください。

仕様設定は、エンジニア設定グループで行います。

入力種類、イベント出力動作および制御動作などを選択してください。

本器は、操作端にコントロールモータを接続します。

出力パラメータ設定グループで、FBP(フィードバックポテンショ)の有無を選択し、下記の各設定を必ず行ってください。 $(P.30\sim31)$

- ・FBP 有りを選択した場合、FBP 調整を行ってください。
- ・FBP 無しを選択した場合、オープン出力時間およびクローズ出力時間の設定を行ってください。

工場出荷初期値のままでよい場合や、すでに装置に組み込まれ仕様設定が完了している場合、仕様設定は必要ありません。(3)に進んでください。

(3) 設定値入力

6. 操作フローチャート(P.18~22), 8. 設定(P.52~65)を参照して,各設定値を入力してください。

(4) 負荷回路の電源を ON

設定に応じて、以下のように動作します。

・定値制御

制御対象が目標値(SV)を保つよう,調節動作を開始します。

・プログラム制御

プログラム制御の実行

プログラム制御を実行するには、^{NM}のキーを押してください。

プログラム制御を開始します。

スタート方式は、現在値(PV)までステップ SV とステップ時間を早送りして実行する、PV スタート方式です。

プログラムパラメータ設定グループ内, 運転開始温度設定を設定した場合, その温度からプログラム制御を開始します。

ウエイト機能がはたらいている場合、STEP 表示灯が点滅します。

プログラム制御の停止

プログラム制御を停止するには、Portorキーを1秒押してください。

プログラム制御を停止し、プログラム制御待機(スタンバイ)状態に戻ります。

プログラム制御実行中,次のステップに進める(アドバンス機能)

プログラム制御実行中,次のステップに進めるには, \triangle キーを1秒押してください。

プログラム制御実行中のステップを中断し、次のステップに進みます。

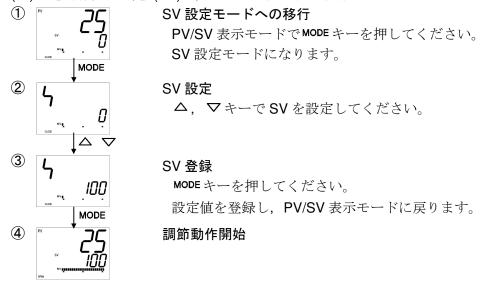
ウエイト機能がはたらいている場合, ウエイト機能を解除し, 次のステップに進みます。

停電復帰後の動作

プログラム制御実行中停電し、その後復帰した場合、プログラムパラメータ設定 グループ内、停電復帰動作選択の選択内容に従い、停止[待機(スタンバイ)]、継 続、一時停止のいずれかの状態になります。

一時停止を解除するには、いっちのキーを押してください。

(例) 定値制御で目標値(SV)を, 100 ℃に設定する場合



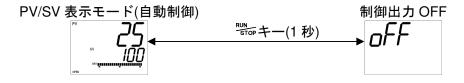
9.2 制御出力を OFF する(制御出力 OFF 機能)

制御動作を一時停止したい時や複数台の内,使用しない計器など計器電源を切らずに制御出力を **OFF** にする機能です。

この機能は, 定値制御時有効です。

制御出力を OFF するには、PV/SV 表示モードで、[™]でキーを 1 秒押してください。 制御出力 OFF 機能がはたらき、PV 表示器に[aFF□□]と表示します(表示は、出力 OFF 時表示選択の選択内容により異なります)。

制御出力 OFF 機能は、本器の電源を切って再投入しても解除されず、制御出力が OFF のままになります。



9.3 自動制御から手動制御、手動制御から自動制御に切り替える

自動/手動制御の切り替えをするには、PV/SV表示モードで、AMEキーを押してください。 自動制御から手動制御にまたは手動制御から自動制御に切り替えた場合、バランスレス バンプレス機能がはたらき、操作量の急変を防ぎます。

手動制御に切り替えると、MEMO/STEP表示器に「竹」を表示します。

再度、 AME キーを押すと、 PV/SV 表示モード(自動制御)に戻ります。 電源投入時は、自動制御です。

自動制御から手動制御、手動制御から自動制御に切り替える



9.4 出力操作量(MV), ステップ残時間(プログラム制御)を表示する

出力操作量(MV)を表示するには、PV/SV表示モードで、MODEキーを3秒押してください。出力操作量(MV)表示になり、SV/MV/TIME表示器に出力操作量(MV)を、MEMO/STEP表示器に[沪]を表示します。

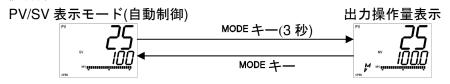
また、SV/MV/TIME 表示灯の SV. TIME が消灯し、MV が点灯します。

定値制御時、再度MODEキーを押すと、PV/SV表示モードに戻ります。

プログラム制御時、MODE キーを押すと、ステップ残時間表示になり、SV/MV/TIME 表示器にステップ残時間を表示します。

また, SV/MV/TIME 表示灯の SV, MV が消灯し, TIME が点灯します。 再度 MODE キーを押すと, PV/SV 表示モードに戻ります。

定値制御時



9.5 AT/オートリセットを実行、AT を解除する

AT は、プロセスに強制的に変動を与えて、P, I, D, ARW 各設定値の最適値を自動的に 算出する機能です。[P.76, 77(11. AT の説明)参照]

AT/オートリセットの実行, AT の解除は, AT 設定グループの[AT/オートリセット選択] で行います。

P, PD 動作の場合, オートリセット機能があります。[P.75(10. オートリセットの説明) **参照**]オートリセットは,約4分間で終了します。途中の解除はできません。

AT/オートリセットの実行

(1) PV/SV 表示モードで、SET キーを 3 回押してください。AT 設定グループに移行します。

(2) MODE キーを押してください。

AT/オートリセット選択項目に移行します。

PV/SV表示モードに戻り、AT/オートリセットを開始します。

AT/オートリセット実行中は、AT 動作表示灯が点滅します。

AT 開始後,約4時間経過してもAT が終了しない場合,自動的にAT を中止します。 AT 実行中,イベント入力で正/逆動作切り替え[イベント入力割付選択で003(制御正/逆動作切り替え)を選択]を行った場合,AT を中止します。

オートリセットは、約4分間で終了します。途中の解除はできません。

AT の解除

- (1) PV/SV 表示モードで、SET キーを 3 回押してください。AT 設定グループに移行します。
- (2) MODE キーを押してください。 AT/オートリセット選択項目に移行します。
- (3) マキーで AT/オートリセット解除[----]を選択し、MODE キーを 3 秒押してくだ さい。

AT を中止し、PV/SV 表示モードに戻ります。

AT を途中で解除すると、P, I, D, ARW の値は AT 実行前の値になります。

AT を実行/解除する(PID 動作の場合)



AT 設定グループへの移行

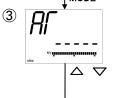
PV/SV 表示モードで、SET キーを 3 回押してください。 AT 設定グループに移行します。



AT/オートリセット選択への移行

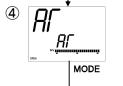
MODE キーを押してください。

AT/オートリセット選択項目に移行します。



AT 実行/解除選択

 \triangle キーで AT 実行, ∇ キーで AT 解除を選択してください。



AT 実行/解除確認

AT 実行を選択した場合, MODE キーを押してください。 AT 解除を選択した場合, MODE キーを 3 秒押してください。

PV/SV 表示モードに戻ります。

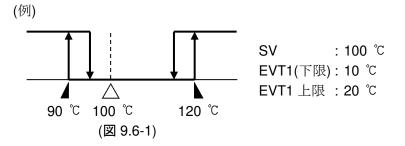


AT 実行/解除

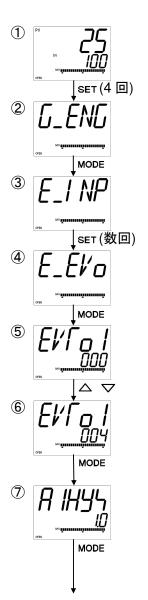
- AT 実行中, AT 動作表示灯が点滅します。 解除すると AT 動作表示灯は消灯します。

9.6 イベント出力を上下限個別警報として使う

イベント出力を上下限個別警報として使うには、下記の設定を行ってください。



(1) エンジニア設定グループ - イベント出力パラメータ設定グループ内イベント出力 **EVT1** 割付選択で「警報出力 上下限個別警報」を選択。



エンジニア設定グループへの移行

PV/SV 表示モードで、SETキーを 4 回押してください。 エンジニア設定グループに移行します。

入力パラメータ設定グループへの移行

MODE キーを押してください。 入力パラメータ設定グループ項目に移行します。

イベント出力パラメータ設定グループへの移行

イベント出力パラメータ設定グループのキャラクタを表示するまで、**SET**キーを数回押してください。

イベント出力 EVT1 割付選択項目への移行

MODE キーを押してください。 イベント出力 EVT1 割付選択項目に移行します。

イベント出力 EVT1 割付選択

△, ▽キーで「004: 警報出力 上下限個別警報」を選択してください。

イベント出力 EVT1 割付確認

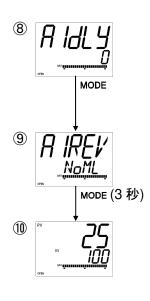
MODEキーを押してください。

イベント出力 EVT1 警報動作すきま設定項目に移行します。

イベント出力 EVT1 警報動作すきま設定

必要に応じて、 Δ 、 ∇ キーで設定し、MODEキーを押してください。

イベント出力 EVT1 警報動作遅延タイマ設定項目に移行します。



イベント出力 EVT1 警報動作遅延タイマ設定

必要に応じて、 Δ 、 ∇ キーで設定し、MODEキーを押してください。

イベント出力 EVT1 警報動作励磁/非励磁選択項目に移行します。

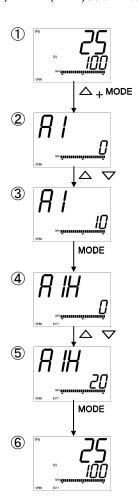
イベント出力 EVT1 警報動作励磁/非励磁選択

必要に応じて、 Δ 、 ∇ キーで選択し、 MODE キーを3秒押してください。

PV/SV 表示モードに戻ります。

PV/SV 表示モード

(2) EVT1(下限)警報動作点および EVT1 上限警報動作点を設定。



イベント設定モードへの移行

PV/SV 表示モードで、 \triangle キーを押しながら MODE キーを押してください。

イベント設定モードに移行します。

EVT1(下限)警報動作点設定

 \triangle , ∇ キーで EVT1(下限)警報動作点を設定してください。

EVT1(下限)警報動作点設定登録

MODEキーを押してください。

EVT1(下限)警報動作点設定を登録し、EVT1 上限警報動作 点設定項目に移行します。

EVT1 上限警報動作点設定

△, ∇ キーで EVT1 上限警報動作点を設定してください。

EVT1 上限警報動作点設定登録

MODE キーを押してください。

EVT1 上限警報動作点設定を登録し、PV/SV 表示モードに 戻ります。

PV/SV 表示モード

9.7 設定値メモリ機能を使う

イベント入力 EVI1~EVI4 割付で,設定値メモリ機能を選択した場合,設定値メモリ番号を外部操作で選択でき,9 種類のデータを最大 15 ファイルまで記憶し,希望するファイルを選択して,制御実行できます。

1ファイルには、目標値(SV)、ステップ時間設定値、ウエイト設定値、EVT1 警報動作点設定値、EVT1 上限警報動作点設定値、EVT4 警報動作点設定値、EVT4 上限警報動作点設定値、EVT5 上限警報動作点設定値の 9 種類の設定値が記憶できます。

イベント入力 EVI1~EVI4 割付で, EVI1~EVI4 全てを設定値メモリ機能に選択した場合, 設定値メモリ番号の選択は, 端子⑪~⑮間を下表のように接続して行います。 計器本体は, 最大 50 台並列接続ができます。

設定値メモリ番号選択の端子接続表[O: ON(閉), ×: OFF(開)]

設定値メモリ番号接続端子番号	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	(*)
11-15[DI1(EVI1)-COM]	X	0	X	0	X	0	X	0	×	0	X	\bigcirc	×	0	X	0
12-15[DI2(EVI2)-COM]	X	×	0	\circ	×	×	0	\bigcirc	X	X	\bigcirc	\bigcirc	X	X	\bigcirc	0
(13)—(15[DI3(EVI3)-COM]	X	×	×	×	0	\circ	\circ	\circ	X	X	X	X	\bigcirc	0	0	\circ
14-15[DI4(EVI4)-COM]	X	×	×	X	X	X	×	X	0	\bigcirc	\bigcirc	0	\bigcirc	\bigcirc	0	\circ

(*): 設定値メモリ番号 15 としてはたらきます。

イベント入力 EVI1~EVI4 割付で,EVI1 と EVI2 を設定値メモリ機能に選択した場合,設定値メモリ番号の選択は,端子⑪,⑫および⑮間を下表のように接続して行います。

設定値メモリ番号選択の端子接続表[O: ON(閉), ×: OFF(開)]

設定値メモリ番号 接続端子番号	1	2	3	4
11 - 15 [DI1(EVI1)-COM]	X	\bigcirc	×	0
12-15[DI2(EVI2)-COM]	X	×	0	0

設定モード中, AT 実行中は、端子接続による設定値メモリ番号の変更はできません。

[操作手順]

簡易設定方式の場合

- ① PV/SV 表示モードで端子接続により設定値メモリ番号を選択してください。
- ② SV 設定モードで目標値(SV),イベント設定モードで EVT1 警報動作点設定値, EVT1 上限警報動作点設定値,EVT4 警報動作点設定値,EVT4 上限警報動作点設 定値,EVT5 警報動作点設定値,EVT5 上限警報動作点設定値をそれぞれ設定して ください。

グループ選択方式(定値制御時)の場合

- ① SV, イベント設定グループで, 設定したい設定値メモリ番号の設定項目に移行してください。
- ② 目標値(SV), EVT1 警報動作点設定値, EVT1 上限警報動作点設定値, EVT4 警報 動作点設定値, EVT4 上限警報動作点設定値, EVT5 警報動作点設定値, EVT5 上 限警報動作点設定値をそれぞれ設定してください。

[登録完了]

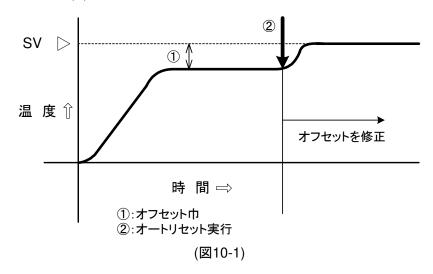
- ・各設定値は、メモリ表示器に表示された番号のファイルに登録されます。
- ・番号の呼出しは、端子接続で選択した番号が表示され、表示された番号のファイルのデータ(設定値)で制御を行います。
- ・設定値を変更する時は、前記の[操作手順]を繰り返してください。

10. オートリセットの説明

PD動作時,比例帯内に安定したところ(PV表示が安定したところ)で、オートリセットを実行することによりオフセットを修正します。

この修正値は、本器内部で記憶しているので、プロセスに変更がない限り次回からオートリセットの実行は必要ありません。

ただし、比例帯(P)を0または0.0に設定すると、修正値をクリアします。



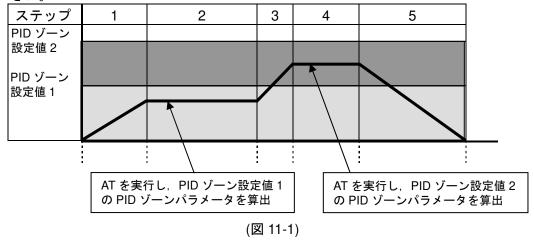
11. AT の説明

AT は、プロセスに強制的に変動を与えて P, I, D, ARW 各設定値の最適値を自動的に算出する機能です。

直流電圧,直流電流入力の場合,立ち上がり時,安定時,立ち下がり時に関係なくSVで変動を与えます。

<u> </u> 注 意

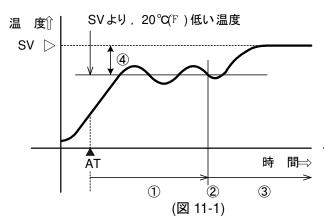
- ・ATの実行は、試運転時に行ってください。
- ・PID ゾーン機能を有効にした場合, 各 PID ゾーン内で AT を実行してください。(図 11-1) の場合, PID ゾーン設定値 1 および PID ゾーン設定値 2 でそれぞれ AT を実行してください。



- ・ATを途中で解除すると、P.I.D. ARW 各設定値は AT 実行前の値になります。
- ・AT 開始後、約4時間経過しても AT が終了しない場合、自動的に AT を中止します。
- ・AT 実行中、イベント入力で正/逆動作切り替え[イベント入力割付選択で 003(制御 正/ 逆動作切り替え)を選択]を行った場合、AT を中止します。
- ・AT 実行中は、全設定項目の設定ができません。
- ・AT 実行中に停電すると、AT を中止します。
- ・常温付近で AT を実行した場合、温度変動を与えることができないため、AT が正常に終了しない場合があります。

[SV と制御温度の差が大きい立ち上がりの場合]

AT バイアス設定を **20** °C(°F)に設定した場合, SV より **20** °C(°F)低い温度で変動を与えます。

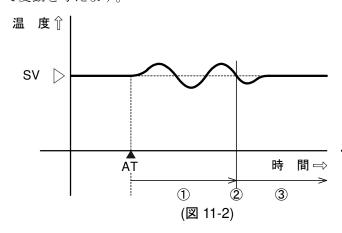


- ①: PID 定数計測中
- ②: PID 定数算出点
- ③: オートチューニングで設定 されたPID定数で制御
- ④: AT バイアス設定値

▲ AT: オートチューニング 開始点

[制御が安定している場合]

SVで変動を与えます。

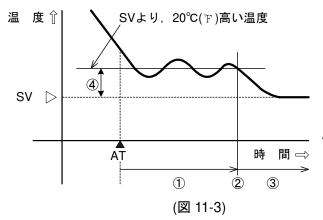


- ①: PID定数計測中
- ②: PID定数算出点
- ③: オートチューニングで設定 されたPID定数で制御

▲ AT: オートチューニング開始点

「SV と制御温度の差が大きい立ち下がりの場合]

AT バイアス設定を 20 $\mathbb{C}(\mathbb{F})$ に設定した場合, SV より 20 $\mathbb{C}(\mathbb{F})$ 高い温度で変動を与えます。

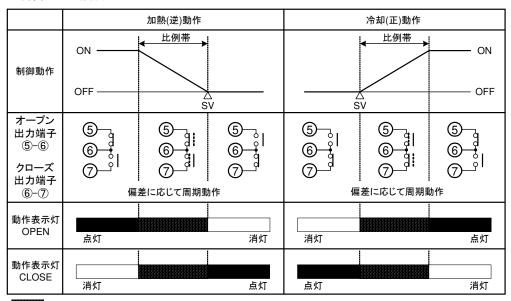


- ①: PID定数計測中
- ②: PID定数算出点
- ③: オートチューニングで設定 されたPID定数で制御
- 4: ATバイアス設定値

▲ AT:オートチューニング開始点

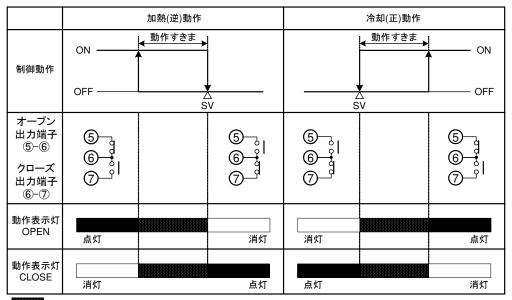
12. 動作説明

12.1 制御出力動作図



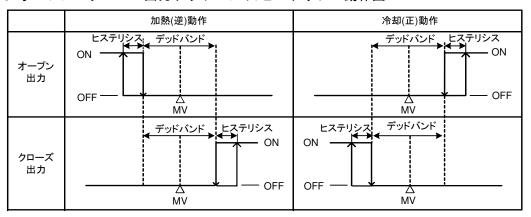
部分はON (点灯)またはOFF (消灯)します。

12.2 制御出力 ON/OFF 動作図

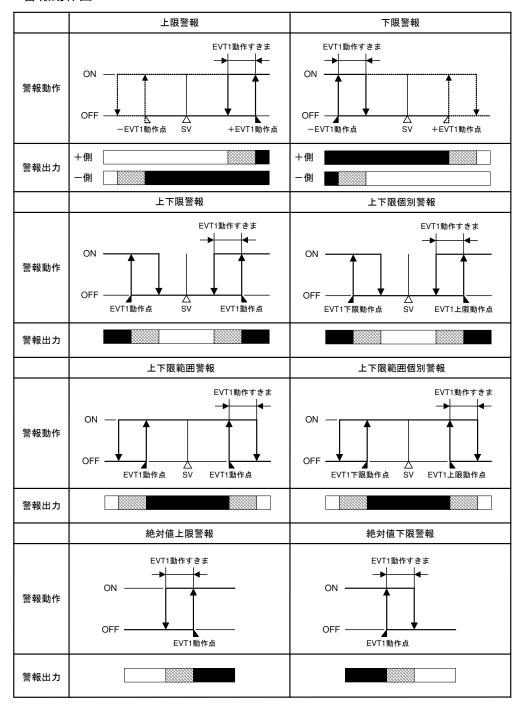


部分はON (点灯)またはOFF (消灯)します。

12.3 オープン・クローズ出力デッドバンド/ヒステリシス動作図



12.4 警報動作図



	待機付上限警報	待機付下限警報
警報動作	EVT1動作すきま ON OFF A A +EVT1動作点	EVT1動作すきま ON OFF —EVT1動作点 SV +EVT1動作点
警報出力	+側 -側	+側
	待機付上下限警報	待機付上下限個別警報
警報動作	EVT1動作すきま ON OFF A SV EVT1動作点	EVT1動作すきま ON OFF EVT1下限動作点 SV EVT1上限動作点
警報出力		

: EVT1出力端子⑨一⑩間 ON

: EVT1出力端子9-⑩間 ONまたはOFF

: EVT1出力端子(9)一(10間 OFF

/////////::この部分において待機機能がはたらきます。

- EVT1 動作点, EVT1 動作すきまは, それぞれ EVT1 警報動作点, EVT1 警報動作 すきまを表しています。
- ・EVT1 表示灯は、出力端子⑨ー⑩間が ON の時点灯、OFF の時消灯します。 EVT4, EVT5 の場合、EVT1 を EVT4, EVT5 に置き換えてご覧ください。
 - · EVT4 出力(端子²⁹-³⁰間)
 - · EVT5 出力(端子²⁸-³⁰間)
- ・オーバスケール時,上限警報,上下限警報,上下限個別警報,絶対値上限警報がは たらき,待機付警報は待機機能を解除します。

アンダスケール時,下限警報,上下限警報,上下限個別警報,絶対値下限警報がは たらき,待機付警報は待機機能を解除します。

警報動作(非励磁)を選択した場合、出力 ON/OFF の状態が上図と逆になります。 各イベント表示灯は、上図の励磁動作と同じです。

	励磁	非励磁
イベント表示灯	点灯	点灯
イベント出力	ON	OFF

13. 仕 様

13.1 標準仕様

定格

入力 熱電対 : K, J, R, S, B, E, T, N, PL-Ⅱ, C(W/Re5-26)

外部抵抗 100 Ω以下

ただし、B入力の場合、外部抵抗 40 Ω以下

測温抵抗体 : Pt100, JPt100 3 導線式

許容入力導線抵抗1線当たりの抵抗値 10 Ω以下

直流電流 : 0~20 mA DC, 4~20 mA DC

入力インピーダンス 50 Ω 許容入力電流 50 mA 以下

直流電圧 : 0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC,

0~100 mV DC, 0~1 V DC 入力インピーダンス 1 MΩ以上 許容入力電圧 5 V DC 以下

許容信号源抵抗 0~10 mV DC 20 Ω以下

-10~10 mV DC 40 Ω以下 0~50 mV DC 200 Ω以下 0~100 mV DC 200 Ω以下 0~1 V DC 2 kΩ以下

0~5 V DC, 1~5 V DC, 0~10 V DC 入力インピーダンス 100 kΩ以上 許容入力電圧 15 V DC 以下 許容信号源抵抗 100 Ω以下

電源 100~240 V AC 50/60 Hz または 24 V AC/DC 50/60 Hz

許容電圧変動範囲 100~240 V AC:85~264 V AC

24 V AC/DC : 20~28 V AC/DC

一般構造

外形寸法 ACD-15A: $96\times96\times100 \text{ mm}(W\times H\times D)$

ACR-15A: $48 \times 96 \times 100 \text{ mm}(W \times H \times D)$

取付方式 制御盤埋込方式 **材 質** ケース: 難燃性樹脂

外観色 ケース: 黒

防滴·防塵構造 前面部 IP66

表示器 PV表示器 : 11 セグメントLCD 5 桁 バックライト 赤/緑/橙

ACD-15A: 文字寸法 24.0×11.0 mm(高さ×巾) ACR-15A: 文字寸法 14.0×5.4 mm(高さ×巾)

SV/MV/TIME 表示器: 11 セグメント LCD 5 桁 バックライト 緑

ACD-15A: 文字寸法 14.0×7.0 mm(高さ×巾) ACR-15A: 文字寸法 10.0×4.6 mm(高さ×巾)

MV/DV/バルブ開度

バーグラフ表示器: バーグラフ LCD 22 ドット バックライト 緑

MEMO/STEP 表示器: 11 セグメント LCD 2 桁 バックライト 橙

ACD-15A: 文字寸法 10.0×5.0 mm(高さ×巾) ACR-15A: 文字寸法 10.0×4.6 mm(高さ×巾)

動作表示灯 : バックライト 橙

- 82 -

設定機構

設定方式 メンブレンシートキーによるデジタル設定

指示性能

基準精度 : 各入力スパンの±0.2 %±1 デジット以内 熱雷対

ただし、R,S入力の0~200 ℃(32~392 ℉)は±6 ℃

(12°F)以内

B入力の 0~300 ℃(32~572 ℉)は精度保証範囲外 K, J, E, T, N 入力の 0 ℃(32 °F)未満は入力スパンの

±0.4%±1 デジット以内

測温抵抗体 : 各入力スパンの±0.1 %±1 デジット以内 : 各入力スパンの±0.2 %±1 デジット以内 直流電流 : 各入力スパンの±0.2 %±1 デジット以内 直流電圧

外部設定入力精度 外部設定入力スパンの±0.2%以内

冷接点温度補償精度 0~50 °Cにおいて±1 °C以内

125 ms(オプション: EA□, EV□を付加した場合, 250 ms) 入力サンプリング周期

時間精度 設定時間に対して±1.0%以内

制御性能

基準精度および冷接点温度補償精度に準ずる 設定精度

制御動作 PID 動作(AT 機能付)

> PI動作 : 微分時間の値を 0 に設定した場合 PD 動作(オート/手動リセット機能付): 積分時間の値を 0 に設定した場合 P動作(オート/手動リセット機能付):積分時間, 微分時間の値を 0 に設

> > 定した場合

: 比例帯値を 0 または 0.0 に設定し ON/OFF 動作

た場合

比例带 :0~入力スパン ℃(℉)

> 直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~1000.0% (0 または 0.0 に設定すると ON/OFF 動作になる)

(工場出荷初期値: 10 ℃)

: 0~3600 秒(0 に設定すると動作無し) 積分時間

[FBP の有無選択]で FBP 無しを選択した場合、1~

3600 秒

(工場出荷初期値: 200 秒)

微分時間 :0~1800 秒(0 に設定すると動作無し)

(工場出荷初期値: 50 秒)

ARW : 0~100%(工場出荷初期值: 50%)

ON/OFF 動作すきま : 0.1~1000.0 ℃(℉)(工場出荷初期値: 1.0 ℃)

[直流電圧, 直流電流入力の場合, 1~10000

(小数点位置は、小数点位置選択に従う。)]

操作量上限設定:0~100%(工場出荷初期值:100%) 操作量下限設定: $0\sim100\%$ (工場出荷初期值: 0%)

オープン出力時間 : 0.1~1000.0 秒(工場出荷初期值: 30.0 秒) クローズ出力時間 : 0.1~1000.0 秒(工場出荷初期值: 30.0 秒)

出力時間が操作量の0~100%に対応する

オープン・クローズ出力デッドバンド:比例帯の0~100%

(工場出荷初期値: 10%)

オープン・クローズ出力ヒステリシス:比例帯の0~100%

(工場出荷初期値: 1%)

制御出力 リレー接点 1a×2:制御容量 3A250 VAC(抵抗負荷)

1 A 250 V AC (誘導負荷 cos \$\phi = 0.4)

電気的寿命 10 万回

FBP 分解能 1000(FBP 調整による全閉,全開に対応)

フィードバック抵抗

100 $\Omega\sim$ 10 k Ω

標準機能

EVT1 出力 イベント出力割付選択で選択した条件によって出力を ON または OFF する。

出 力 リレー接点 1a

制御容量 3 A 250 V AC (抵抗負荷)

1 A 250 V AC (誘導負荷 cos*Ф*=0.4)

電気的寿命 10 万回

警報動作 イベント出力割付選択(P.34~35)で警報動作(励磁)を選択した場合,目標値(SV)に対して±の偏差設定(絶対値警報は除く)で,現在値(PV)がその範囲を超えると出力が ON または OFF(上下限範囲警報)になる。

警報動作(非励磁)を選択した場合,出力が逆になる。

種類

上限警報,下限警報,上下限警報,上下限個別警報,上下限範囲警報,上下限範囲個別警報,絶対値上限警報,絶対値下限警報,待機付上限警報,待機付上下限警報,待機付上下限個別警報に励磁,非励磁を含めた 24 種類と動作無しの中から選択できる。

(工場出荷初期値:動作無し)

12.4 警報動作図参照(P.80~81)

設定値 初期値 0

設定精度 基準精度および冷接点温度補償精度に準ずる

動作 ON/OFF 動作

動作すきま:0.1~1000.0 ℃(下)(工場出荷初期値:1.0 ℃)

[直流電圧, 直流電流入力の場合, 1~10000

(小数点位置は、小数点位置選択に従う。)]

出力 イベント出力割付選択で警報動作を選択した EVT 出力

ループ異常警報

操作端異常(ヒータ断線,センサ断線)を検知する。

設定範囲 ループ異常警報時間設定:0~200分

ループ異常警報動作巾設定:0~150 ℃(°F)または 0.0~

150.0 °C(°F)

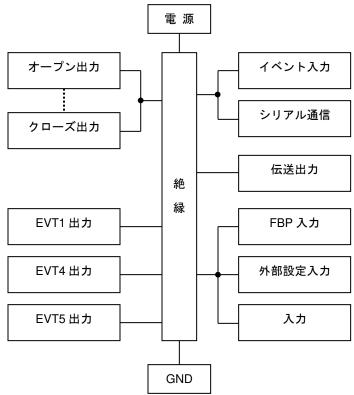
直流電圧,直流電流入力の場合,0~1500(小数点位置は,

小数点位置選択に従う。)

出力 イベント出力割付選択でループ異常警報動作を選択した

EVT 出力

絶縁・耐電圧 回路絶縁構成



絶縁抵抗 500 V DC 10 MΩ以上

耐電圧 電源端子-接地(GND)間: 1.5 kV AC 1 分間

入力端子-接地(GND)間: 1.5 kV AC 1 分間 入力端子-電源端子間: 1.5 kV AC 1 分間

付属機能 [センサ補正]

センサの入力値を補正する。

[設定値ロック]

ロック 1, ロック 2, ロック 3, ロック 4

[自動/手動制御切り替え]

[プログラム制御機能]

ステップ 15

[設定値ランプ機能]

目標値(SV)変更時,変更前の値から,変更後の値まで設定された変化率(℃/分, ℉/分)で制御する。

電源投入時,現在値(PV)から目標値(SV)まで同様に制御する。

[停電対策]

不揮発性 IC メモリで設定データをバックアップする。

[自己診断]

ウォッチドックタイマで CPU を監視し、CPU の異常時は全出力を OFF にして計器を初期状態にする。

[自動冷接点温度補償(熱電対入力のみ)]

熱電対と計器との端子接続部の温度を検出し,常時基準点を0 ℃(32 °F) に置いているのと同じ状態にする。

[バーンアウト]

熱電対または測温抵抗体断線時,出力を OFF にして PV 表示器に "を点滅表示する。

手動制御の場合,設定した操作量を出力する。

DC 入力断線時, 4~20 mA DC および 1~5 V DC の場合, "____" を PV 表示器に点滅表示する。

0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC の場合, " を PV 表示器に点滅表示する。

0~20 mA DC, 0~5 V DC, 0~10 V DC の場合, 0 mA, 0 V 入力時の指示を表示する。

[入力異常表示]

内容・表示	出力状態			
内台·农小	正(冷却)動作	逆(加熱)動作		
オーバスケール 測定値が表示範囲の 上限を超えた場合 "点滅	OFF または 操作量下限設定値	OFF または 操作量下限設定値		
アンダスケール 測定値が表示範囲の 下限を超えた場合 ""点滅	OFF または 操作量下限設定値	OFF または 操作量下限設定値		

手動制御の場合、設定した操作量を出力する。

[表示範囲・制御範囲]

熱電対入力

入力レンジ下限値-50 ℃(100 °F)~入力レンジ上限値+50 ℃(100 °F) 測温抵抗体入力

入力レンジ下限値-(入力スパン×1%)

~入力レンジ上限値+50 ℃(100 ℉)

直流電流, 直流電圧入力

スケーリング下限値-スケーリング巾×1%

~スケーリング上限値+スケーリング巾×10%

[ウォームアップ表示]

電源投入後,約3秒間はPV表示器に入力の種類,SV/MV/TIME表示器に入力レンジの上限値(熱電対,測温抵抗体入力の場合)またはスケーリング上限値(直流電圧,直流電流入力の場合)を表示する。

[コンソール通信]

別売りの USB 通信ケーブル(CMB-001)をコンソール用コネクタに接続し、コンソールソフト[SWS-AC001M]を使用して外部コンピュータより次の操作を行う。

シリアル通信(オプション記号: C, C5)と同時に使用できない。

- (1) 目標値(SV), PID, 各種設定値の読み取りおよび設定
- (2) 現在値(PV),動作状態の読み取り
- (3) 機能の変更

通信インタフェース: C-MOS レベル

[PV 表示色切り替え選択]

PV 表示器の色を選択する。

[タイマ機能(イベント入力に連動したタイマ出力)]

イベント出力割付選択(P.34~35)で、イベント入力に連動したタイマ出力を選択し、イベント入力割付選択でタイマ機能スタート/ストップを選択すると、この機能がはたらく。

イベント入力が **ON** になると, タイマ計時をスタートとし, ディレイタイマ時間経過後にイベント出力が **ON** または **OFF** する。

制御が連動するイベント入力にタイマ機能を割付した場合,イベント出力 ON 中に制御状態となり,イベント出力 OFF になると制御 OFF になる。

[バーグラフ表示選択]

出力操作量(MV)表示,偏差量(DV)表示またはバルブ開度表示の選択された表示方法でバーグラフが点灯する。

[停電復帰動作選択]

プログラム制御 RUN(実行)中停電し、その後復帰した時のプログラム状態を選択する。

停電復帰時の進行時間誤差 1分

[FBP 調整時のエラー検知有無選択]

FBP 調整時、一定条件でのエラー検知の有無を選択する。

消費電力 ACD-15A:約16 VA

ACR-15A:約15 VA

周囲温度 0~50 ℃(32~122 ℉)

周囲湿度 35~85 %RH(ただし、結露しないこと)

質量 ACD-15A:約460g

ACR-15A:約330g

付属品 ACD-15A, ACR-15A 共通

取り付け金具 1組

ガスケット A 1個(本体に取り付け)

取扱説明書 1部

ACR-15A のみ

ハーネス FBP 1個

ハーネス EVT5 1 個[イベント出力(オプション記号: A5)付加時]

ハーネス E 1 個[外部設定入力(オプション記号: EA□, EV□)付

加時]

ハーネス VT 1 個[伝送出力(オプション記号: TA1, TV1)付加時]

別売品 端子カバー

USB 通信ケーブル(CMB-001)

13.2 オプション仕様

イベント入力(オプション記号: EI)

イベント入力として、EVI1~EVI4 が付加される。

イベント入力割付選択で選択されたイベントが、入力の ON(閉) または OFF(開) 状態により実行される。[P.33(図 7.3.3-1)参照]

設定値メモリ機能を選択した場合,選択した順に 2^0 , 2^1 , 2^2 , 2^3 を割り当て, SV1 \sim SV15 を切り替える。

選択した設定値メモリ番号は、 2^n に 1 を加算した値を MEMO/STEP 表示器に表示する。

[P.73, 74(9.7 設定値メモリ機能を使う)参照]

閉時回路電流:約16 mA

イベント出力(オプション記号: A5)

イベント出力 EVT4, EVT5 が付加される。

イベント出力割付選択で選択したイベント条件によって出力をONまたはOFFする。

出 力 リレー接点 1a

制御容量 3 A 250 V AC(抵抗負荷)

1 A 250 V AC (誘導負荷 cos*Ф*=0.4)

電気的寿命 10 万回

シリアル通信(オプション記号: C, C5)

外部コンピュータから次の操作を行う。コンソール通信と同時に使用できない。

- (1) 目標値(SV), PID, 各種設定値の読み取りおよび設定
- (2) 現在値(PV),動作状態の読み取り
- (3) 機能の変更

ケーブル長: 15 m(最大)(C)

1.2 km(最大)(C5)

ケーブル抵抗値 50 Ω以内

(終端抵抗: 無しまたは両側に 120 Ω以上)

通信回線 : EIA RS-232C 準拠(C)

EIA RS-485 準拠(C5)

通信方式 : 半二重通信 同期方式 : 調歩同期式

通信速度 :9600/19200/38400 bps をキー操作で選択することができる。

(工場出荷初期値: 9600 bps)

データビット/パリティ:データビット7または8

パリティ偶数/奇数/パリティ無しをキー操作で選択するこ

とができる。(工場出荷初期値: 7 ビット/偶数)

ストップビット:1または2をキー操作で選択することができる。

(工場出荷初期値: 1)

通信プロトコル : 神港標準/MODBUS ASCII/MODBUS RTU をキー操作で選

択することができる。(工場出荷初期値:神港標準)

データ構成

通信プロトコル	神港標準	MODBUS ASCII	MODBUS RTU
スタートビット	1ビット	1 ビット	1 ビット
データビット	7 ビット	7 ビット(8 ビット)	8ビット
		選択可能	
パリティ	偶数	偶数(無し, 奇数)	無し(偶数, 奇数)
		選択可能	選択可能
ストップビット	1ビット	1 ビット(2 ビット)	1 ビット(2 ビット)
		選択可能	選択可能

接続可能台数:ホストコンピュータ1台につき1台(C)

ホストコンピュータ 1 台につき最多 31 台(C5)

通信エラー検出方式:パリティ,チェックサム(神港標準選択時), LRC(MODBUS

ASCII 選択時), CRC-16(MODBUS RTU 選択時)

デジタル外部設定:弊社製プログラムコントローラ[PCA1, PCB1(通信プロト

コル選択で設定値デジタル伝送を選択)]と接続すると、ステ

ップ SV を受信できる。

ステップ SV に SVTC バイアス値を加算した値を目標値

(SV)とする。

外部設定入力(オプション記号: EA□, EV□)

外部アナログ信号にリモートバイアス値を加算した値を目標値(SV)とする。

設定信号 : 直流電流 4~20 mA DC[オプション記号: EA1]

0~20 mA DC[オプション記号: EA2]

直流電圧 0~1 V DC[オプション記号: EV1]

1∼5 V DC[オプション記号: EV2]

許容入力 : EA□ 50 mA DC 以下

EV1 5 V DC 以下

EV2 10 V DC 以下

入力インピーダンス : $EA\square$ 50 Ω

EV□ 100 kΩ

入力サンプリング : **250 ms**

伝送出力(オプション記号: TA1, TV1)

現在値(PV)伝送, 目標値(SV)伝送, 出力操作量(MV)伝送, 偏差量(DV)伝送のいずれかを 125 ms ごとにアナログ量に変換し出力する。[工場出荷初期値: 現在値(PV)伝送] 伝送出力上限設定と伝送出力下限設定が同じ場合, 伝送出力下限(4 mA DC または 0 V DC)を出力する。

分解能 : 12000

出 力 : 4~20 mA DC(負荷抵抗 最大 500 Ω)

0~1 V DC(負荷抵抗 最小 100 kΩ)

出力精度 : 伝送出力スパンの±0.3 %以内

14. 故障かな? と思ったら

ご使用になっている本器の電源が入っているか確認されたのち、下記に示す内容の確認を 行ってください。

14.1 表示について

現象・本器の状態など	推定故障個所と対策
PV 表示器が[ロ F F]], 無表示	・制御出力 OFF 機能がはたらいていませんか?
または PV 表示になっている。	→ 『stor キーを 1 秒押して,解除してください。
PV 表示器に[]が点滅	・熱電対, 測温抵抗体, 直流電圧(0~10 mV DC,
している。	-10 \sim 10 mV DC, 0 \sim 50 mV DC, 0 \sim 100 mV DC,
	0~1 V DC)入力のセンサが断線していませんか?
	→各種センサを交換してください。
	[各種センサの断線確認方法]
	熱電対の場合,本器の入力端子を短絡して室温
	付近を示すようであれば、本器は正常で断線が
	考えられます。
	測温抵抗体の場合,本器の入力端子(A-B間)に
	100 Ω程度の抵抗を接続し, (B-B間)を短絡して
	0 ℃(32 ℉)付近を示すようであれば,本器は正
	常で断線が考えられます。
	直流電圧(0~10 mV DC, -10~10 mV DC, 0~50
	mV DC, 0~100 mV DC, 0~1 V DC)の場合,本
	器の入力端子を短絡してスケーリング下限値を
	示すようであれば、本器は正常で断線が考えら
	れます。
	・熱電対, 測温抵抗体, 直流電圧(0~10 mV DC,
	-10~10 mV DC, 0~50 mV DC, 0~100 mV DC,
	0~1 V DC)入力の端子が、本器の入力端子に確実
	に取り付けられていますか?
	→センサ端子を、確実に本器の入力端子に取り付
DV =	けてください。
PV 表示器に[]が点滅	・直流電圧(1~5 V DC), 直流電流(4~20 mA DC)入
している。	力信号源の異常がないかをご確認ください。 [各種信号線の異常確認方法]
	[谷種信号線の共用権認力伝] 直流電圧(1~5 V DC)の場合,本器の入力端子に
	■ UNDCを入力してスケーリング下限値を示すよう
	であれば、本器は正常で断線が考えられます。
	直流電流(4~20 mA DC)の場合, 本器の入力端子に
	4 mA DCを入力してスケーリング下限値を示すよ
	うであれば、本器は正常で断線が考えられます。
	ノ くびないは、不可は上口 くどがなってんりないより。

現象・本器の状態など	推定故障個所と対策
PV 表示器に[]が点滅	・直流電圧(1~5 V DC), 直流電流(4~20 mA DC)入
している。	力信号線が本器の入力端子に確実に取り付けられ
	ていますか?
	→信号線の導線を確実に本器端子に取付けてくだ
	さい。
	・熱電対,補償導線の場合,入力端子の配線を逆に配
	線していませんか?
	また, 測温抵抗体の記号(A, B, B)と計器端子は合っ
	ていますか?
	→正しく配線してください。
PV表示器に,スケーリング下限	・直流電圧(0~5 V DC, 0~10 V DC), 直流電流
値で設定した値を表示したま	(0~20 mA DC)入力信号源の異常がないかをご確
まになる。	認ください。
	[各種信号線の異常確認方法] 直流電圧(0~5 V DC, 0~10 V DC)の場合, 本器の
	入力端子に 1 V DC を入力し、その入力が入った時
	に表示される値(スケーリング上限および下限設定
	により換算した値)を示すようであれば、本器は正
	常で断線およびセンサ異常が考えられます。
	直流電流(0~20 mA DC)の場合, 本器の入力端子に
	4 mA DCを入力し、その入力が入った時に表示さ
	れる値(スケーリング上限および下限設定により換
	算した値)を示すようであれば、本器は正常で断線
	およびセンサ異常が考えられます。
	・直流電圧(0~5 V DC, 0~10 V DC),直流電流
	(0~20 mA DC)入力の端子が,本器の入力端子に確
	実に取付けられていますか?
	→センサ端子を、確実に本器の入力端子に取り付
	けてください。
PV表示器の表示が異常または	・センサ入力および単位(℃/F)の選択を, 間違えてい
不安定。	ませんか?
	→正しいセンサ入力および単位(°C/F)を,選択して
	ください。 ・不適切なセンサ補正値を設定していませんか ?
	- ・ [↑] ↑ 適切なピンリ補正値を設定していませんが? → 適切なセンサ補正値を設定してください。
	・センサの仕様が合っていますか?
	→適切な仕様のセンサにしてください。
	・センサに交流が漏洩していませんか?
	→センサを非接地形にしてください。
	・近くに誘導障害、ノイズを出す機器がありませんか?
	→誘導傷害、ノイズを出す機器より離してください。
PV表示器に[<i>ERR [</i>]]を表示し	・内部メモリの異常です。
ている。	お手数ですが,弊社営業所または出張所までご連
	絡ください。

14.2 キー操作について

現象・本器の状態など	推定故障個所と対策
・目標値(SV), PID 値, イベン	・設定値ロック選択でロック 1~4 のいずれかを選択
ト警報設定等の設定ができ	していませんか ?
ない。	→ロックを解除してください。
・△, ▽キーで値が変わらな	・AT またはオートリセットを実行していませんか?
٧٠ _°	→AT の場合は,AT を解除してください。
	オートリセットの場合は、オートリセットが終
	了するまで約4分間かかります。
各イベント出力の設定項目を	・イベント出力割付選択で設定したい動作を選択し
表示しない。	ていますか?
	→イベント出力割付選択を確認してください。

14.3 制御について

現象・本器の状態など	推定故障個所と対策
温度が上がらない。	・センサが故障していませんか?
	→センサを交換してください。
	・センサまたは制御出力端子が、確実に本器の入力
	端子に取り付けられていますか?
	→センサまたは制御出力端子を、確実に本器の入
	力端子に取り付けてください。
	・センサまたは制御出力端子の配線が,間違ってい
	ませんか ?
	→正しく配線してください。
制御出力が ON になったままに	・操作量下限値が,100%以上に設定されていませ
なる。	んか ?
	→適切な値を設定してください。
制御出力が OFF になったまま	・操作量上限値が,0%以下に設定されていません
になる。	カ ・?
	→適切な値を設定してください。
モータバルブが動作しない。	・FBP(フィードバックポテンショ)を使用している場
または動作がおかしい。	合, FBP 調整ができているか確認してください。
	→FBP 調整(P.31)
	・FBP(フィードバックポテンショ)を使用していない
	場合、オープン出力時間およびクローズ出力時間の
	設定が適切か確認してください。
	→オープン出力時間,クローズ出力時間設定(P.31)

15. キャラクター覧表

キャラクタの PV 表示器は設定(選択)項目キャラクタを、SV/MV/TIME 表示器は工場出荷 初期値を表しています。

簡易設定方式

SV 設定モード

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
5 0	SV 設定 スケーリング下限値~スケーリング上限値	

イベント設定モード

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
A 1	EVT1 警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
A H 0	EVT1 上限警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
A4 0	EVT4 警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
A4H 0	EVT4 上限警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
A5	EVT5 警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
R SH _∞ , 0	EVT5 上限警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	

(表 15-1)

警報動作の種類	設定範囲
上限警報(偏差設定)	-(入力スパン)~入力スパン [℃] (℉) *1
下限警報(偏差設定)	-(入力スパン)~入力スパン℃(℉) *1
上下限警報(偏差設定)	0~入力スパン℃(℉) *1
上下限個別警報(偏差設定)	0~入力スパン℃(℉) *1
上下限範囲警報(偏差設定)	0~入力スパン℃(℉) *1
上下限範囲個別警報(偏差設定)	0~入力スパン℃(℉) *1
絶対値上限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 *2
絶対値下限警報	入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 *2
待機付上限警報(偏差設定)	ー(入力スパン)~入力スパン℃(℉) *1
待機付下限警報(偏差設定)	ー(入力スパン)~入力スパン℃(℉) *1
待機付上下限警報(偏差設定)	0~入力スパン℃(℉) *1
待機付上下限個別警報(偏差設定)	0~入力スパン℃(℉) *1

- *1: 直流電圧, 直流電流入力の場合, 入力スパンはスケーリング巾になります。
- *2: 直流電圧, 直流電流入力の場合, 入力レンジ下限値(上限値)は, スケーリング下限値(上限値)になります。

PID 設定モード

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
P 10	比例帯設定 0~入力スパン℃(℉) 直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~1000.0 %	
/ 200	積分時間設定 0~3600 秒 [FBP の有無選択]で FBP 無しを選択した場合, 1~ 3600 秒	
d 50	微分時間設定 0~1800 秒	
ARW 50	ARW 設定 0~100 %	
R4E1 00	手動リセット設定 ±1000.0 直流電圧,直流電流入力の場合,小数点位置は小数点 位置選択に従う。	
orn o	操作量変化率設定 0~100 %/秒	

グループ選択方式

SV, イベント設定グループ(定値制御時)

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
<u> </u>	SV, イベント設定グループ	, , ,
L	SV1 設定 スケーリング下限値~スケーリング上限値	
A 1	EVT1 警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
A IH	EVT1 上限警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
A4 10	EVT4 警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
AHH O	EVT4 上限警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
A5 0	EVT5 警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
ASH 0	EVT5 上限警報動作点設定 設定範囲: P.94(表 15-1)参照	

プログラムパターン設定グループ(プログラム制御時)

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
<i>[</i> -5	プログラムパターン設定グループ	
4	ステップ1SV設定 スケーリング下限値~スケーリング上限値	
FI ME , 00.00	ステップ 1 時間設定 00:00~99:59	
	ステップ 1 ウエイト値設定 0~入力スパンの 20 %相当の換算値	

	設定(選択)項目	データ
R!	ステップ1EVT1 警報動作点設定	
וויי יון	設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
STEP /		
R IH	ステップ 1 EVT1 上限警報動作点設定	
Π	設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
STEP /	マー・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
RY	ステップ1 EVT4 警報動作点設定	
	設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
	ステップ1EVT4 上限警報動作点設定	
RYK _	設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
STEP /	10 (D 10 1) 5 m	
OC	ステップ 1 EVT5 警報動作点設定	
<i>R</i> 5	設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
STEP /		
<i>ASH</i>	ステップ 1 EVT5 上限警報動作点設定	
Π	設定範囲: P.94(表 15-1)参照	
STEP /		
	ステップ 2 SV 設定	
	ステップ2時間設定	
	ステップ2 ウエイト値設定	
	ステップ 2 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 2 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ2EVT4 警報動作点設定	
	ステップ2EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ2EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 2 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 3 SV 設定	
	ステップ3時間設定	
	ステップ3 ウエイト値設定	
	ステップ 3 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 3 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 3 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ3EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ3EVT5 警報動作点設定	
	ステップ3EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 4 SV 設定	
	ステップ4 時間設定	
	ステップ4 ウエイト値設定	
	ステップ 4 EVT1 警報動作点設定	

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
	ステップ 4 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 4 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 4 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 4 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 4 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 5 SV 設定	
	ステップ 5 時間設定	
	ステップ 5 ウエイト値設定	
	ステップ 5 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 5 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 5 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 5 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 5 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 5 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 6 SV 設定	
	ステップ 6 時間設定	
	ステップ 6 ウエイト値設定	
	ステップ 6 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 6 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 6 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 6 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 6 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 6 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 7 SV 設定	
	ステップ 7 時間設定	
	ステップ7 ウエイト値設定	
	ステップ7EVT1 警報動作点設定	
	ステップ7EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 7 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ7EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 7 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 7 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 8 SV 設定	
	ステップ8 時間設定	
	ステップ8 ウエイト値設定	
	ステップ 8 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 8 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 8 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ8EVT4 上限警報動作点設定	

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
	ステップ 8 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 8 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 9 SV 設定	
	ステップ 9 時間設定	
	ステップ9 ウエイト値設定	
	ステップ 9 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 9 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 9 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 9 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 9 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 9 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 10 SV 設定	
	ステップ 10 時間設定	
	ステップ 10 ウエイト値設定	
	ステップ 10 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 10 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 10 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 10 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 10 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 10 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 11 SV 設定	
	ステップ 11 時間設定	
	ステップ 11 ウエイト値設定	
	ステップ 11 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 11 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 11 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 11 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 11 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 11 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 12 SV 設定	
	ステップ 12 時間設定	
	ステップ 12 ウエイト値設定	
	ステップ 12 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 12 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 12 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 12 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 12 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 12 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 13 SV 設定	

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
	ステップ 13 時間設定	
	ステップ 13 ウエイト値設定	
	ステップ 13 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 13 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 13 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 13 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 13 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 13 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 14 SV 設定	
	ステップ 14 時間設定	
	ステップ 14 ウエイト値設定	
	ステップ 14 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 14 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 14 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 14 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 14 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 14 EVT5 上限警報動作点設定	
	ステップ 15 SV 設定	
	ステップ 15 時間設定	
	ステップ 15 ウエイト値設定	
	ステップ 15 EVT1 警報動作点設定	
	ステップ 15 EVT1 上限警報動作点設定	
	ステップ 15 EVT4 警報動作点設定	
	ステップ 15 EVT4 上限警報動作点設定	
	ステップ 15 EVT5 警報動作点設定	
	ステップ 15 EVT5 上限警報動作点設定	

PID パラメータ設定グループ

キャラクタ	*設定グループ 設定(選択)項目	データ
G_PI d	PID パラメータ設定グループ	
7 //	PID ゾーン設定値 1 設定 スケーリング下限値~スケーリング上限値	
P 10	比例帯 1 設定 0~入力スパン℃(℉) 直流電圧,直流電流入力の場合,0.0~1000.0 %	
1 200	積分時間 1 設定 0~3600 秒 [FBP の有無選択]で FBP 無しを選択した場合, 1~ 3600 秒	
d 50	微分時間 1 設定 0~1800 秒	
ARW 50	ARW 1 設定 0~100 %	
R4E	手動リセット1設定 ±1000.0 直流電圧,直流電流入力の場合,小数点位置は小数 点位置選択に従う。	
oppi	操作量変化率 1 設定 0~100 %/秒	
	PID ゾーン設定値 2 設定	
	比例带 2 設定	
	積分時間2設定	
	微分時間2設定	
	ARW 2 設定	
	手動リセット 2 設定 操作量変化率 2 設定	
	PID ゾーン設定値3設定	
	比例帯3設定	
	積分時間 3 設定	
	微分時間 3 設定	
	ARW 3 設定	
	手動リセット3設定	
	操作量変化率 3 設定	

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
	PID ゾーン設定値 4 設定	
	比例带 4 設定	
	積分時間4設定	
	微分時間 4 設定	
	ARW 4 設定	
	手動リセット4設定	
	操作量変化率 4 設定	
	PID ゾーン設定値 5 設定	
	比例带 5 設定	
	積分時間 5 設定	
	微分時間 5 設定	
	ARW 5 設定	
	手動リセット5設定	
	操作量変化率 5 設定	

AT 設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
G_AC	AT 設定グループ	
Ar	AT/オートリセット選択 : AT/オートリセット解除 / R与E「: : AT/オートリセット実行	
RC_P ⁵⁰	AT バイアス設定 0~50 ℃(0~100 ℉) 小数点付きの場合, 0.0~50.0 ℃(0.0~100.0 ℉)	

エンジニア設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
G_ENG	エンジニア設定グループ	

入力パラメータ設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目			デー	-タ	
E_I NP	入力パラメー	タ設定グループ				
LEN L	入力種類選択					
K E	K	K	-200	~	1370	°C
	κ	K	-200.0	~	400.0	$^{\circ}$
		J	-200	\sim	1000	°C
	RILL	R	0	~	1760	$^{\circ}$
	'5	S	0	~	1760	$^{\circ}$
	ЬШЕ	В	0	~	1820	$^{\circ}$
	ΕΠΠΕ	E	-200	~	800	$^{\circ}$
	7	Т	-200.0	~	400.0	°C
	MILLE	N	-200	~	1300	$^{\circ}$
	PL ZOE	PL-Ⅱ	0	\sim	1390	°C
	σ III L	C(W/Re5-26)	0	\sim	2315	$^{\circ}$
	PT .C	Pt100	-200.0	\sim	850.0	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
	JPT .E	JPt100	-200.0	\sim	500.0	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
	Priii	Pt100	-200	\sim	850	$^{\circ}\!\mathbb{C}$
	JPTOE	JPt100	-200	\sim	500	$^{\circ}$
	<i>PF I .</i> C	Pt100	-100.0	\sim	100.0	$^{\circ}$
	PF5 .E	Pt100	-100.0	\sim	500.0	°C
	K	K	-328	\sim	2498	°F
	K F	K	-328.0	~	752.0	°F
	J	J	-328	\sim	1832	°F
	RIIF	R	32	\sim	3200	°F
	4 F	S	32	\sim	3200	°F
	b F	В	32	\sim	3308	°F
	EIIIF	E	-328	~	1472	°F
	Γ F	Т	-328.0	\sim	752.0	°F
	NIIF	N	-328	~	2372	°F
	PL ZOF	PL-II	32	\sim	2534	°F

キャラクタ		設定(選択)項	i目		デ-	ータ
	_ F	C(W/Re5-26)	32	~	4199	°F
	PT F	Pt100	-328.0	~	1562.0	°F
	∴PF .F	JPt100	-328.0	~	932.0	°F
	PT	Pt100	-328	~	1562	°F
	∴PT F	JPt100	-328	\sim	932	°F
	PF2 .F	Pt100	-148.0	~	212.0	°F
	PF9 F	Pt100	-148.0	\sim	932.0	°F
	420MR	4~20 mA DC	-2000	~	10000	
	020MR	0~20 mA DC	-2000	~	10000	
		0~10 mV DC	-2000	~	10000	
	- 151417	-10∼10 mV DC	-2000	~	10000	
	_5 <i>0m</i> /	0∼50 mV DC	-2000	~	10000	
	100111/	0~100 mV DC	-2000	\sim	10000	
		0~1 V DC	-2000	~	10000	
	<i>□</i> □5□ <i>\</i> ′	0∼5 V DC	-2000	\sim	10000	
	10501/	1∼5 V DC	-2000	\sim	10000	
	0 100k	0∼10 V DC	-2000	~	10000	
47 L H 1370	スケーリング上限設定 スケーリング下限値〜入力レンジ上限値 直流電圧,直流電流入力の場合,-2000〜10000(小数点 位置は,小数点位置選択に従う。)					
45 L L -200	スケーリング下限設定 入力レンジ下限値〜スケーリング上限値 直流電圧,直流電流入力の場合,-2000〜10000(小数点 位置は,小数点位置選択に従う。)					
dP o	小数点位置選択□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□					
FI LT	PV フィルタ時定数設定 0.0~100.0 秒					
<i>م</i> ا ما	センサ補正設定 -200.0~200.0 ℃(下) 直流電圧,直流電流入力の場合,-2000~2000(小数点位置は,小数点位置選択に従う。)					

出力パラメータ設定グループ

キャラクタ	♥設定グループ 設定(選択)項目	データ
E_oUl	出力パラメータ設定グループ	
oLH 100	操作量上限設定 操作量下限值~100 %	
oLL ₀	操作量下限設定 0%~操作量上限値	
HY5 ₁₀	ON/OFF 動作すきま設定 0.1~1000.0 ℃(℉) 直流電圧,直流電流入力の場合,1~10000(小数点位 置は,小数点位置選択に従う。)	
CONT HEAT	正/ 逆動作選択 おと名に : 逆(加熱)動作 このなし: 正(冷却)動作	
PRS 1	プリセット出力設定 0.0~100.0 %	
FbP	FBP の有無選択 リウE : FBP 有り NaNE : FBP 無し	
Pdb 10	オープン・クローズ出カデッドバンド設定 0~100 %	
PHY5	オープン・クローズ出カヒステリシス設定 0~100 %	
PAJS off	FBP 調整 ロFF ::::::::::::::::::::::::::::::::::	
Pol 300	オープン出力時間設定 0.1~1000.0 秒	
Pc [300	クローズ出力時間設定 0.1~1000.0 秒	
PAJER USE	FBP 調整時のエラー検知有無選択 いっE :::::::::::::::::::::::::::::::::::	

イベント入力パラメータ設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
E_EVI	イベント入力パラメータ設定グループ	
EVII I	イベント入力 EVI1 割付選択 イベント入力割付表参照	
EV112	イベント入力 EVI2 割付選択 イベント入力割付表参照	
EV[13	イベント入力 EVI3 割付選択 イベント入力割付表参照	
EVT1 4	イベント入力 EVI4 割付選択 イベント入力割付表参照	

・イベント入力割付表

選択値	イベント入力機能	入力 ON(閉)	入力 OFF(開)	備考
000	動作無し			
001	設定値メモリ機能	2 ⁿ	1	n=0∼3
002	制御動作 ON/OFF 切り	制御 OFF	制御 ON	制御出力 OFF
	替え			機能
003	制御 正/逆動作切り替	正動作	逆動作	常に有効
	え			
004	タイマ機能	スタート	ストップ	
	スタート/ストップ			
005	PV表示器 PVホールド	ホールド	ホールド解除	制御動作時無効
006	PV表示器 PVピーク値	ピーク値ホー	ホールド解除	制御動作時無効
	ホールド	ルド		
007	プリセット出力機能 1	プリセット出	通常制御	センサ断線時,
		力		プリセットした
				出力操作量で制
				御する機能
800	オート(自動)/マニュア	マニュアル(手	オート(自動)	
	ル(手動)切り替え	動)制御	制御	
009	リモート/ローカル切り	リモート	ローカル	[オプション:
	替え			EA□, EV□]付
				加時していない
				場合無効
010	プログラムモード	RUN	STOP	電源投入時はレ
	RUN/STOP 切り替え			ベル動作

選択値	イベント入力機能	入力 ON(閉)	入力 OFF(開)	備考
011	プログラムモード	HOLD	HOLD 解除	電源投入時はレ
	HOLD/HOLD 解除切り			ベル動作
	替え			
012	プログラムモード	アドバンス	通常制御	電源投入時はレ
	アドバンス機能			ベル動作
013	積分動作	積分動作ホー	通常積分動作	積分値を保持し
	ホールド機能	ルド		て制御継続
014	プリセット出力機能2	プリセット出	通常制御	プリセットした
		力		出力操作量で制
				御する機能

イベント出力パラメータ設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
E_EVo	イベント出力パラメータ設定グループ	
EVTOI	イベント出力 EVT1 割付選択 イベント出力割付表参照	
EVTOY	イベント出力 EVT4 割付選択 イベント出力割付表参照	
<i>EVI</i> <u>000</u>	イベント出力 EVT5 割付選択 イベント出力割付表参照	

・イベント出力割付表

選択値	イベント出力機能	MODE キーによる下位層への移行	備考
000	動作無し		
001	警報出力 上限警報	警報動作すきま設定	
		₩ MODE	
		警報動作遅延タイマ設定	
		→ MODE	
		警報動作励磁/非励磁選択	
002	警報出力 下限警報	警報出力 上限警報と同じ	
003	警報出力 上下限警報	II .	
004	警報出力 上下限個別 警報	II	
005	警報出力 上下限範囲	IJ.	
	警報		
006	警報出力 上下限範囲	IJ	
	個別警報		
007	警報出力 絶対値上限	n,	
000	警報 数据 211 表 数 数 数 表 工程		
800	警報出力 絶対値下限 警報	,,	
009	_ 章報 警報出力 待機付き	"	
003	上限警報	"	
010	警報出力 待機付き	II.	
	下限警報		
011	警報出力 待機付き	n,	
010	上下限警報		
012	警報出力 待機付き 上下限個別警報	"	
013	イベント入力割付選択	タイマ出力ディレイ動作選択	イベント入力
010	のタイマ機能スタート/	↓ MODE	割付選択のタ
	ストップに連動したタ	タイマ出力時間単位選択	イマ機能スタ
	イマ出力	↓ MODE	ート/ストップ
		OFF ディレイタイマ時間設定	を選択してく
		↓ MODE	ださい
		ONディレイタイマ時間設定	
014	イベント入力割付選択	"	"
	のタイマ機能スタート/		
	ストップに連動したタ イマ出力		
	イマ山刀 タイマ動作中,制御動		
	作 ON,タイムアップ		
	後,制御出力 OFF		
015	動作無し		
016	ループ異常警報出力	ループ異常警報時間設定	
		↓ MODE	
		ループ異常警報動作巾設定	

選択値	イベント出力機能	MODE キーによる下位層への移行	備考
017	タイムシグナル出力	実行ステップ設定	実行ステップ
		↓ MODE	終了で、タイ
		タイムシグナル OFF 時間設定	ムシグナル出
		↓ MODE	力 OFF
		タイムシグナル ON 時間設定	
018	AT 中出力		AT 実行中出力
019	パターンエンド出力		プログラム制
			御

イベント出力割付で警報出力を選択した場合の設定項目

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
A IHY5	警報動作すきま設定0.1~1000.0 ℃(下)直流電圧,直流電流入力の場合,1~10000(小数点位置は,小数点位置選択に従う。)	
A IdLY	警報動作遅延タイマ設定 0~10000 秒	
A IREV	警報動作励磁/非励磁選択 ハロバル: 励磁 アミント: 非励磁	

イベント出力 EVT4, EVT5 割付選択で 001(警報出力 上限警報)~012(警報出力待機付き上下限個別警報)を選択した場合,設定キャラクタはデーxxx, アラxxx となります。

イベント出力割付でタイマ出力を選択した場合の設定項目

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
dL YF	タイマ出力ディレイ動作選択	
	□N□□□: ON ディレイタイマ	
l oiv	<i>□FF</i> □□: OFF ディレイタイマ	
	aNaFF:ON/OFF ディレイタイマ	
rm 4	タイマ出力時間単位選択	
I I I I I I I I I I I I I I I I I I I	MI NIII:分	
111 14	与E : 秒	
HUFF	OFF ディレイタイマ時間設定	
ו וטעט ן	0~10000(時間単位は、タイマ出力時間単位選択で選	
U	択した単位に従います。)	
HUN	ON ディレイタイマ時間設定	
ן איט <i>בט</i> ן	0~10000(時間単位は,タイマ出力時間単位選択で選	
U	択した単位に従います。)	

イベント出力割付でループ異常警報出力を選択した場合の設定項目

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
LP_r	ループ異常警報時間設定 0〜200 分	
LP_H	ループ異常警報動作巾設定 0~150 ℃(℉)または 0.0~150.0 ℃(℉)	
	直流電圧,直流電流入力の場合,0~1500(小数点位置は,小数点位置選択に従う。)	

イベント出力割付でタイムシグナル出力を選択した場合の設定項目

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
rh_No	タイムシグナル出力 実行ステップ設定 1~15	
[4_oF	タイムシグナル出力 OFF 時間設定 00:00~99:59(時間単位は、プログラムパラメータ設 定グループ内、ステップ時間単位選択で選択した単 位に従います。)	
[4_0N 0000	タイムシグナル出力 ON 時間設定 00:00~99:59(時間単位は、プログラムパラメータ設 定グループ内、ステップ時間単位選択で選択した単 位に従います。)	

プログラムパラメータ設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
E_PRo	プログラムパラメータ設定グループ	
PRLMd FI x	定値制御/プログラム制御選択 <i>Fl ×</i> : 定値制御 <i>PR ロ</i> : プログラム制御	
M_5 MIN	ステップ時間単位選択 MI Maile: 時:分 〜Ecale: 分:秒	
PREF	停電復帰動作選択 「「□ P□ :停電復帰後停止[待機(スタンバイ)] □ □ N 「□ :停電復帰後継続 H □ L □ □ :停電復帰後一時停止	
5-51	運転開始温度設定 スケーリング下限値~スケーリング上限値	

通信パラメータ設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
E_coM	通信パラメータ設定グループ	
c M 5L NoML	通信プロトコル選択 NoML: 神港標準 ModR:: MODBUS ASCII モード ModR:: MODBUS RTU モード	
cMNo 0	機器番号設定 0~95	
CM7P 96	通信速度選択 □□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□□	
C MFT JEVN	データビット/パリティ選択 8NaM□:8ビット/無し 7NaM□:7ビット/無し 8EVM□:8ビット/偶数 7EVM□:7ビット/偶数 8add□:8ビット/奇数 7add□:7ビット/奇数	
Shop ,	ストップビット選択	
4 1'_b	SVTC バイアス設定 入力スパンの±20 %相当の換算値 直流電圧,直流電流入力の場合,スケーリング巾の ±20 %(小数点位置は,小数点位置選択に従う。)	

外部設定パラメータ設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
E_EXF	外部設定パラメータ設定グループ	
REMOS Local	リモート/ローカル切り替え選択 しゅこれ: ローカル REMo「: リモート	
RFLH 1370	外部設定入力上限設定 外部設定入力下限値~入力レンジ上限値	
<i>RFLL</i> -200	外部設定入力下限設定 入力レンジ下限値〜外部設定入力上限値	
Rr_b	リモートバイアス設定 入力スパンの±20%相当の換算値 直流電圧,直流電流入力の場合,スケーリング巾の ±20%(小数点位置は,小数点位置選択に従う。)	

伝送出力パラメータ設定グループ

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
E_FRA	伝送出力パラメータ設定グループ	
ſŖ _₽ 'n	伝送出力選択	
FRLH 1370	は : 偏差量(DV)伝送 伝送出力上限設定 現在値(PV),目標値(SV)伝送の場合	
FRLL -200	伝送出力下限設定 現在値(PV), 目標値(SV)伝送の場合 入力レンジ下限値〜伝送出力上限値 出力操作量(MV)伝送の場合 -5.0 %〜伝送出力上限値 偏差量(DV)伝送の場合 -スケーリング巾〜伝送出力上限値	

その他機能設定		<u> </u>
キャラクタ	設定(選択)項目	データ
E_ofH	その他機能設定グループ	
Lock	設定値ロック選択 : ロック解除 全設定値の変更ができます。 全設定値の変更ができません 上のに3 ロック 1 上のに4 目標値(SV)および警報設定をの変更ができません。	更ができません。 更ができません。
PI dZN NoNE	PID ゾーン機能選択 NaNE:: 無効 UらE:: 有効	
RACU	SV 上昇率設定 0~10000 ℃/分(℉/分) 熱電対, 測温抵抗体入力で小数点付きの場合, 0.0~ 1000.0 ℃/分(℉/分) 直流電圧, 直流電流入力の場合, 0~10000/分(小数点位置は, 小数点位置選択に従う。)	
RACdo	SV 下降率設定 0~10000 ℃/分(下/分) 熱電対, 測温抵抗体入力で小数点付きの場合, 0.0~ 1000.0 ℃/分(下/分) 直流電圧, 直流電流入力の場合, 0~10000/分(小数 点位置は, 小数点位置選択に従う。)	
P4/ off	出力 OFF 時表示選択	
HKL ALL	 バックライト点灯箇所選択 おしままままが Pいま示器点灯 コいまままままままままままままままままままままままままままままままままままま	

キャラクタ	設定(選択)項目	データ
COLR	PV 表示色切り替え選択 □ RN : 緑 RE d : 赤 の R C : ** の R C : **	
cLRG _{5.0}	PV 表示色切り替え範囲設定 0.1~100.0 ℃(℉) 直流電圧,直流電流入力の場合,1~1000(小数点位 置は,小数点位置選択に従う。)	
dPCM ₀	バックライト表示時間設定 0~99 分	
BAR5L MV	バーグラフ表示選択 ML/ □ □ □ : 出力操作量(MV)表示 dL/ □ □ □ : 偏差量(DV)表示 NoNE □ : 表示無し F b P □ □ : バルブ開度表示	
dvW d	偏差量(DV)表示偏差巾設定 1~入力スパンの 20 %相当の換算値	

プログラムパターン表

ステップ番号		1	2	3	4	5	6
		<u> </u>	_	-		-	-
					<u></u>	<u> </u>	
							}
							
							
		[
0.2							
ステップ SV 設定							
ステップ時間設定(:)							
ウエイト値設定		ļ					
EVT1 警報動作点設定		ļ					
EVT1 上限警報動作点設定		ļ					
EVT4 警報動作点設定							
EVT4 上限警報動作点設定							
EVT5 警報動作点設定							
EVT5 上限警報動作点設定	011						
タイムシグナル出力	ON OFF						
	UFF						
PID ゾーン設定値設定		1	2	3	4	5	
		<u>'</u>		3	+	J	
比例带設定							
積分時間設定							
微分時間設定		ļ					
ARW 設定							
手動リセット設定							
操作量変化率設定							
							•

7	8	9	10	11	12	13	14	15

・・・お問い合わせは・・・

本器について不明な点がございましたら、大変お手数ですが本器の下記項目をご確認の上、 お買い上げいただきました販売店、または弊社営業所へお問い合わせください。

(例)

• 形 名 ACD-15A-R/M

・オプション A5, C5

・計器番号 No. 198F05000

なお,動作上の不具合については,その内容とご使用状態の詳細を具体的にお知らせくだ さい。

Shinho 神港テクノス株式会社

社 〒562-0035 大阪府箕面市船場東2丁目5番1号 東京営業所 本 〒104-0033 東京都中央区新川1丁目6番11号 TEL: (072)727-4571 FAX: (072)727-2993 ニューリバータワー1201 号室 [URL] http://www.shinko-technos.co.jp TEL: (03)5117-2021 FAX: (03)5117-2022 〒562-0035 大阪府箕面市船場東2丁目5番1号 大阪営業所 名古屋営業所 〒461-0017 愛知県名古屋市東区東外堀町3番 CS 東外堀ビル 402 号室 TEL: (072)727-3991 FAX: (072)727-2991 [E-mail] sales@shinko-technos.co.jp TEL: (052)957-2561 FAX: (052)957-2562 北陸 TEL: (076)479-2410 FAX: (076)479-2411 福岡 TEL: (0942)77-0403 FAX: (0942)77-3446