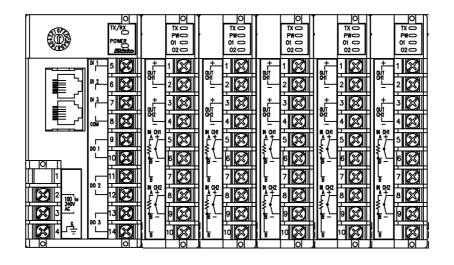
多点温度制御ユニット Cシリーズ 取扱説明書

CPT-20A CCT-235 CBT-200 CPM, CPP





はじめに

このたびは、多点温度制御ユニット Cシリーズ(以下、本器)をお買い上げいただきまして、まことにありがとうございました。

本書は、本器の設置方法、機能、操作方法および取扱いの注意事項について説明したものです。

本書をよくお読みいただき、十分理解されてからご使用くださいますようお願い致します。

また、誤った取扱などによる事故防止の為、本書は最終的に本器をお使いになる方のお手元に確実に届けられますようお取り計らいください。

ご注意

- ・本器は、記載された仕様範囲内で使用してください。 仕様範囲外で使用した場合、火災、本器の故障の原因になります。
- ・本書に記載されている警告事項、注意事項を必ず守ってください。これらの警告事項、注意事項を守らなかった場合、重大な傷害や事故につながる恐れがあります。
- ・本書の記載内容は、将来予告なしに変更することがあります。
- ・本書の内容に関しては万全を期していますが、万一ご不審な点や誤り等お気づきのことがありましたら、お手数ですが裏表紙に記載の弊社営業所または出張所までご連絡ください。
- ・本器は、制御盤内DINレールに設置して使用することを前提に製作しています。 お使いになる方が電源端子等の高電圧部に近づかないよう、最終製品側で処置を行ってください。
- ・本書の記載内容の一部または全部を無断で転載、複製することは禁止されています。
- ・本器を運用した結果の影響による損害,弊社において予測不可能な本製品の欠陥による損害,その他 すべての間接的損害について,いっさい責任を負いかねますのでご了承ください。

安全上のご注意 (ご使用前に必ずお読みください)

安全上のご注意では、安全注意事項のランクを"警告、注意"として区分しています。 なお、▲ 注 意に記載した事項でも、状況によっては重大な結果に結びつく可能性がありますので、記載している事柄は必ず守ってください。

⚠警告

取扱いを誤った場合、危険な状況が起こりえて、人命や重大な傷害にかかわる事故の 起こる可能性が想定される場合。

⚠ 注 意

取扱いを誤った場合、危険な状況が起こりえて、中程度の傷害や軽傷を受ける可能性 が想定される場合および機器損傷の発生が想定される場合。

⚠ 警告

- ・感電および火災防止の為、弊社のサービスマン以外は本器内部に触れないでください。
- ・感電、火災事故および機器故障防止の為、部品の交換は弊社のサービスマン以外は行わないでください。

⚠ 安全に関するご注意

- ・正しく安全にお使いいただくため、ご使用の前には必ず本書をよくお読みください。
- ・本器は、産業機械・工作機械・計測機器に使用される事を意図しています。 代理店または弊社に使用目的をご提示の上、正しい使い方をご確認ください。(人命にかかわる 医療機器等には、ご使用にならないでください。)
- ・本器の故障や異常でシステムの重大な事故を引き起こす場合には、事故防止のため、外部に過 昇温防止装置などの適切な保護装置を設置してください。

また、定期的なメンテナンスを弊社に依頼(有償)してください。

・本書に記載のない条件・環境下では使用しないでください。 本書に記載のない条件・環境下で使用された場合、物的・人的損害が発生しても、弊社はその 責任を負いかねますのでご了承ください。

輸出貿易管理令に関するご注意

大量破壊兵器(軍事用途・軍事設備等)で使用される事がないよう、最終用途や最終客先を調査してください。

尚、再販売についても不正に輸出されないよう、十分に注意してください。

1. 取付け上の注意

⚠ 注 意

[本器は、次の環境仕様で使用されることを意図しています。(IEC61010-1)]

・過電圧カテゴリⅡ, 汚染度2

[本器の使用は、下記のような場所でご使用ください。]

- ・塵埃が少なく、腐蝕性ガスのないところ。
- ・可燃性、爆発性ガスのないところ。
- ・機械的振動や衝撃の少ないところ。
- ・直射日光があたらず、周囲温度が0~50°で急激な温度変化および氷結の可能性がのないところ。
- ・湿気が35~85%RH以下で、結露の可能性がないところ。
- ・大容量の電磁開閉器や、大電流の流れている電線から離れているところ。
- ・水、油および薬品またはそれらの蒸気が直接あたるおそれのないところ。
- ・制御盤内に設置する場合、制御盤の周囲温度ではなく、本器の周囲温度が50℃を超えないように してください。

本器の電子部品(特に電解コンデンサ)の寿命を縮める恐れがあります。

※参 考

本器のケース材質は、難燃性樹脂を使用していますが、燃えやすいもののそばには設置しないでください。

また、燃えやすい物の上に直接置くことはしないでください。

2. 配線上の注意

⚠ 注 意

- ・配線作業を行う場合、CPT-20AおよびCCT-235の通風窓へ、電線屑を落とし込まないでください。火災、故障、誤動作の原因となります。
- ・接続ケーブル等は、所定のコネクタに確実に装着してください。 接触不良による誤動作の原因となることがあります。
- ・AC電源の配線は、本書に記載しているとおり、専用の端子に接続してください。 AC電源を他の端子に接続すると、本器を焼損します。
- ・CPT-20Aの接地端子には、2mm²以上の電線を用いて第三種接地を施してください。 ただし、強電系とは共通接地しないでください。
- ・CPT-20AおよびCCT-235の端子台に配線を行う場合、M3ねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。
- ・CPT-20AおよびCCT-235の端子台は、左側から配線する構造になっています。 リード線は、必ず左側方向からCPT-20AおよびCCT-235の端子台へ挿入し、端子ねじで締付けてください。
- ・端子ねじを締め付ける場合,適正締め付けトルク以下で締め付けてください。 適正締め付けトルク以上で締め付けると,端子ねじの破損,およびケースの変形を生じる恐れがあります。
- ・CCT-235に接続されるセンサに、商用電源が接触または印加されないようにしてください。 センサに、商用電源が接触または印加されると入力回路が焼損します。
- ・CCT-235のリレー接点出力形については、内蔵リレー接点保護の為、外部に負荷の容量に合ったリレーをご使用ください。
- ・予期しないレベルのノイズによる、計器への悪影響を防ぐ為、電磁開閉器のコイル間にスパークキラーを取付けてください。
- ・本器は、外部電源スイッチ、遮断器およびヒューズを内蔵していません。 必ず上記の装置類を、本器の近くに別途設けてください。 (推奨ヒューズ: 定格電圧 250V AC, 定格電流: 3.15A, ヒューズ種類: タイムラグヒューズ)

3. 運転、保守時の注意

⚠ 警告

- ・感電防止および機器故障防止の為、通電中には端子に触れないでください。
- ・端子の増締めおよび清掃等の作業を行う時は、計器電源を切った状態で行ってください。 電源を入れた状態で作業を行うと、感電の為、人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可 能性があります。
- ・本器の汚れは、柔らかい布類で乾拭きしてください。(シンナ類を使用した場合、本器の変形、変色の恐れがあります)

本書の本文、図および表の中では、用語を以下のような略語で記述しています。

略 語	用 語		
PV	現在値(PV)		
SV	目標値(SV)		
MV	制御出力操作量(MV)		
AT	オートチューニング(AT)		
Ch, ch	チャンネル		

目 次

	ページ
1. 概 要	
1.1 Cシリーズの概要······	7
1.2 Cシリーズの装置・構成····································	7
1.3 システム構成 ······	
1.4 パラメータのやりとり	8
2. 形 名	
2.1 形名の説明	9
2.2 形名銘板の表示方法	
3. 各部の名称とはたらき	
3. 谷即の石がとはたらさ	11
4. 仕様設定	12
	12
5. 取り付け	
5.1 場所の選定	15
5.2 外形寸法図・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	15
5.3 取り付け	17
6. 配 線	
	22
6.1 端子配列····································	22 22
6.3 配線例	23
6.4 Ch1, Ch2ヒータ断線警報(CT)入力ソケットへCTからの線を配線する · · · · ·	24
7. パソコン、PLCとの接続	
7.1 パソコンと接続する・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	25
7.2 三菱電機株式会社製PLCと接続する ····································	28 38
7.5 7.4 富士電機株式会社製PLCと接続する ····································	41
7.5 横河電機株式会社製PLCと接続する ····································	43
8. 通信手順	
·— ·- ·	
8.1 通信手順······ 8.2 当社標準プロトコルでの通信······	44 45
8.2 当任標準プロトコルでの通信・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	45 54
8.4 Modbusプロトコルでの通信・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	82

9. 動作説明

9.1 P, I, D, ARWの説明・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	
9.2 ATの説明	93
9.3 制御動作図	94
9.4 ON/OFF動作図 ····································	95
9.5 ヒータ断線警報動作図	95
9.6 加熱・冷却動作図	96
9.7 加熱・冷却動作図(デッドバンドを設定した場合)	97
9.8 加熱・冷却動作図(リレー接点出力で、オーバラップを設定した場合)	98
9.9 警報1, 2(A1, A2)動作図····································	99
10. その他の機能	100
11. 仕 様	
11.1 電源上位リンクユニット・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	101
11.2 温度調節ユニット	103
12. 故障かな?と思ったら	108
13. ASCIIコード表	110
14. CCT-235初期值一覧	111

1. 概要

1.1 Cシリーズの概要

電源上位リンクユニット(以後CPT-20Aと表記します)と,2ch温度調節ユニット(以後CCT-235と表記します)により,多点温度制御システムを構成します。

ベースユニットは、CBT-210(CPT-20A1台、CCT-235 10台取り付け)とCBT-205(CPT-20A1台、CCT-235 5台取り付け)の2種類あり、DINレールに取り付けできます。

1.2 Cシリーズの装置・構成

●電源上位リンクユニット

CPT-20A CCT-235に電源を供給し、上位ユニットと通信を行う為のリンクユニット。

●温度調節ユニット

2ch仕様

CCT-235-2□/□ **2ch**の独立した温度調節ユニット。

2chとも同一入力,同一出力になります。

加熱冷却仕様

CCT-235-□/□, **D**□ **1ch**の加熱冷却温度調節ユニット。

1chの入力で加熱冷却制御が可能になります。

●ベースユニット

CBT-210 CPT-20A, **CCT-235**を取り付けるベースユニット。

1ベースユニットに対して, CPT-20Aは1ユニット, CCT-235は最大10ユニ

ット取り付け可能。

CBT-205 CPT-20A、**CCT-235**を取り付けるベースユニット。

1ベースユニットに対して、CPT-20Aは1ユニット、CCT-235は最大5ユニッ

ト取り付け可能。

●通信ケーブル

CPM CPT-20Aとタッチパネル(CMT-200)またはCPT-20Aとコンソールユニット

(COT-200)を接続する専用通信ケーブル(3m)。

ケーブルの片側にはモジュラジャック、もう一方の片側にはY端子が付いて

います。

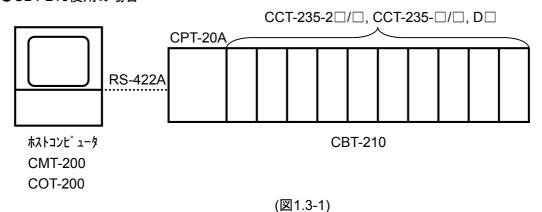
CPP CPT-20AとCPT-20A(ブロックを拡張する場合)を接続する専用通信ケーブ

ル(50cm)。

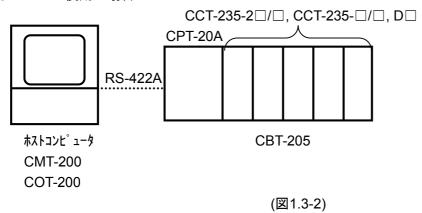
ケーブルの両端に、モジュラジャックが付いています。

1.3 システム構成

●CBT-210使用の場合

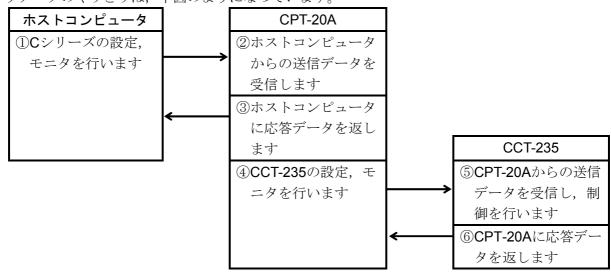


●CBT-205使用の場合



1.4 パラメータのやりとり

パラメータのやりとりは、下図のようになっています。



※CPT-20Aは、CCT-235の各種設定範囲を管理していません。

この為, ホストコンピュータよりCシリーズの設定を行う場合, CCT-235の各種設定範囲内の設定値を設定するようにしてください。

2. 形 名

- 2.1 形名の説明
 - ●電源上位リンクユニット CPT-20A
 - 温度調節ユニット CCT-235

2ch仕様

CCT-2	CCT-2 3 5 -2 □/□, □ シリーズ形名: CCT-235				シリーズ形名: CCT-235				
制御動作	3						PID動作(AT機能付)		
警報動作		5					警報1(A1): 上限, 警報2(A2): 下限 (*1)		
制御点数			2				2ch		
				R			リレー接点		
制御出力				S			無接点電圧		
				Α			直流電流		
					Е		熱電対		
R R			測温抵抗体						
入 力			直流電圧						
Α			Α		直流電流				
 オ ブション ⊢				W(20A)	ヒータ断線警報(20A)(*2)				
				W(50A)	ヒータ断線警報(50A)(*2)				

加熱冷却仕様

CCT-2	3	5	-0/	∕□,	D□,		シリーズ形名: CCT-235
制御動作	3						PID動作(AT機能付)
警報動作		5					警報1(A1):上限,警報2(A2):下限(*1)
			R				リレー接点
制御出力			S				無接点電圧
			Α				直流電流
				Ε			熱電対
1, +				R			測温抵抗体
入 カ V A		٧			直流電圧		
		Α			直流電流		
DI		DR		リレー接点			
冷却出力		DS		無接点電圧			
		DA		直流電流			
W(20A)				W(20A)	ヒータ断線警報(20A)(*2)		
1 7 2 3 2	オプション				W(50A)	ヒータ断線警報(50A)(*2)	

- (*1) 上限警報,下限警報,上下限警報,上下限範囲警報,絶対値上限警報,絶対値下限警報 およびこれらに待機機能を付加した12種類と動作無しをコマンドで選択できます。
- (*2) 直流電流出力形には付加できません。

※参考

- ・2ch仕様は、入力、出力とも同じ仕様になります。 異なる入力および出力にはできません。
- ・2ch仕様と、加熱冷却仕様は混在して使用できます。
- ●ベースユニット CBT-210, CBT-205
- ●通信ケーブル CPM, CPP

2.2 形名銘板の表示方法



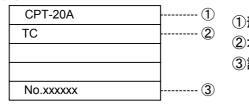
警 告

形名銘板の確認を行う時は、計器への供給電源を切った状態で行ってください。 電源を入れた状態で確認を行うと、感電の為、人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能 性があります。

●電源上位リンクユニット CPT-20A

形名銘板は、ケースと内器に貼っています。(図2.2-1)

[例]



①形 名: CPT-20A

②オプション:端子カバー

③計器番号

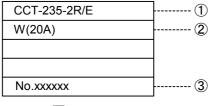
(図2.2-1)

●温度調節ユニット CCT-235

形名銘板は、ケースと内器に貼っています。(図2.2-2, 2.2-3)

2ch仕様

[例]



①形 名: CCT-235-2R/E

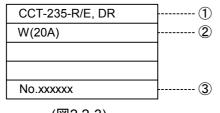
②オプション: ヒータ断線警報(20A)

③計器番号

(図2.2-2)

加熱冷却仕様

[例]



①形 名: CCT-235-R/E, DR

②オプション: ヒータ断線警報(20A)

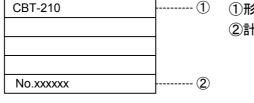
③計器番号

(図2.2-3)

●ベースユニット CBT-210, CBT-205

形名銘板は、ベースユニット(CPT-20Aを差すソケットの左側)に貼っています。(図2.2-4)

[例]



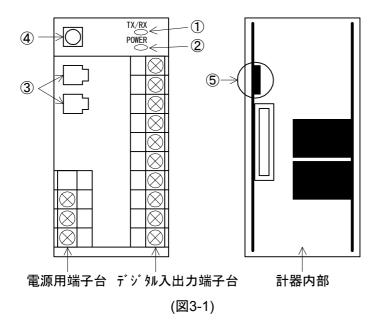
··········· ① ①形 名 : CBT-210

②計器番号

(図2.2-4)

3. 各部の名称とはたらき

●電源上位リンクユニット CPT-20A



①通信確認表示灯

ホスト間通信時に, 黄色表示灯が点灯します。

②計器電源表示灯

計器電源通電時、緑色表示灯が点灯します。

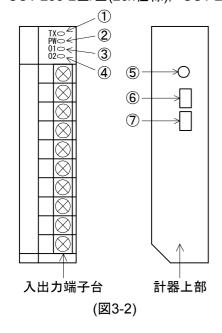
③モジュラージャック

モニタ, コンソール, 他のCPT-20Aとの 接続を行います。

- ④機器番号設定用ロータリースイッチ CPT-20Aの機器番号を設定します。
- ⑤通信設定用ディップスイッチ CPT-20Aの通信に関する設定を行います。

●温度調節ユニット

CCT-235-2□/□(2ch仕様), CCT-235-□/□, D□(加熱冷却仕様)



①通信確認表示灯

CCT-235, CPT-20A間通信時に, 黄色表示灯が点灯します。

②計器電源表示灯

計器電源通電時, 緑色表示灯が点灯します。

③Ch1制御出力(加熱出力)表示灯

Ch1制御出力または加熱出力(加熱冷却仕様)がONの時、緑色表示灯が点灯します。

(直流電流出力形の場合は、操作量に対応し点滅します)

④Ch2制御出力(冷却出力)表示灯

Ch2制御出力または冷却出力(加熱冷却仕様)がONの時、緑色表示灯が点灯します。

(直流電流出力形の場合は、操作量に対応し点滅します)

⑤センサ切換えロータリースイッチ

センサを設定します。

⑥Ch1ヒータ断線警報(CT)入力ソケット

Ch1ヒータ断線警報(CT)入力を接続します。

⑦Ch2ヒータ断線警報(CT)入力ソケット

Ch2ヒータ断線警報(CT)入力を接続します。

(加熱冷却仕様にはありません)

4. 仕様設定



警告

仕様設定を行う時は、計器への供給電源を切った状態で行ってください。 電源を入れた状態で仕様設定を行うと、感電の為、人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる 可能性があります。

※参 考

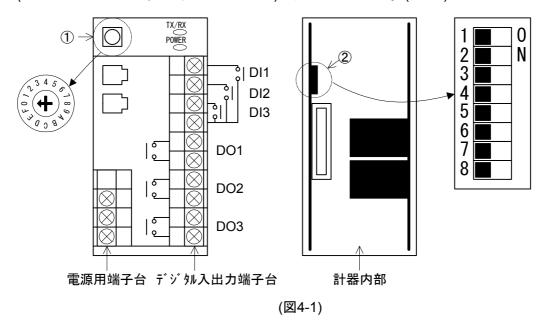
- ・CPT-20A, CCT-235をCBT-200のソケットへ接続する前に、CPT-20A, CCT-235の仕様設定を行ってください。
- ・2ch仕様は、入力、出力とも同じ仕様になります。異なる入力および出力にはできません

●電源上位リンクユニット

CPT-20A

スイッチの設定

小さいドライバー(マイナスまたはプラス)およびピンセット等を使用して, CPT-20Aの仕様設定 (ロータリースイッチ, ディップスイッチ)を行ってください。(図4-1)



① 機器番号設定用ロータリースイッチ

CPT-20Aの機器番号を設定します。

機器番号の設定範囲は、0~15です。(ロータリースイッチは、16進数表現です)

② 通信設定用ディップスイッチ(工場出荷時は、すべてOFF) 通信速度、終端抵抗設定

ディップスイッチNo.	ON	OFF
No.1	19,200bps	9,600bps
No.2	終端抵抗ON	終端抵抗OFF

通信形態設定(ディップスイッチの設定は、下記以外の設定にしないでください)

No.3	No.4	No.5	No.6	通信対象またはPLC	プロトコル	レジスタ	通信
				メーカと機種形名			コマンド
OFF	OFF	OFF	OFF		当社標準プロトコル		
				プログラマブル表示			
				器、パソコン等			
ON	OFF	OFF	OFF	オムロン株式会社製	上位リンクユニット	DM	RD/WR
				SYSMAC	のプロトコル		
OFF	ON	OFF	OFF	三菱電機株式会社製	上位リンクユニット	R	WR/WW
				MELSEC	のプロトコル(形式4)		
ON	ON	OFF	OFF	三菱電機株式会社製	上位リンクユニット	D	WR/WW
				FX-2N	のプロトコル(形式4)		
OFF	OFF	ON	OFF	富士電機株式会社製	上位リンクユニット	SI, W30	
				MICREX-F	のプロトコル		
ON	OFF	ON	OFF	三菱電機株式会社製	上位リンクユニット	R	QR/QW
				MELSEC	のプロトコル(形式4)		
OFF	ON	ON	OFF	三菱電機株式会社製	上位リンクユニット	D	QR/QW
				MELSEC	のプロトコル(形式4)		
ON	ON	ON	OFF	横河電機株式会社製	上位リンクユニット	D	WRD/WWR
				FA-M3	のプロトコル		
ON	ON	ON	ON	Modbusプロトコル	Modbusプロトコル		
				対応製品			

PLCメーカ対応上位リンクユニット

PLCメーカ	機種形名
三菱電機株式会社製	AJ71UC24, AJSJ71UC24-R2/R4/PRF, A1SJ71C24-R2/R4/PRF, QJ71C24
オムロン株式会社製	LK201-V1, LK202-V1, CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41
富士電機株式会社製	NC1L-RS2, NC1L-RS4
横河電機株式会社製	F3LC11-1F, F3LC11-1N, F3LC12-1F, F3LC11-2N

デジタル出力設定

No.7	No.8	テジタル出力機能内容						
OFF	OFF	通信コマンドでON/OFFする。(*)						
ON	OFF	DO1: 警報1	DO2: 警報2	DO3: ヒータ断線警報				
OFF	ON	DO1: 警報1	DO2: 警報2	DO3: ループ異常警報				
ON	ON	DO1: 警報1	DO2: ヒータ断線警報	DO3: ループ異常警報				

(*) 当社標準プロトコルおよびModbusプロトコルを使用し、CPT-20Aのデータ項目(デジタル出力 [0041H])へデータを送信した場合のみ機能します。(➡P.50, 88)

デジタル出力設定の説明

例1: ディップスイッチNo.7, 8がOFFの場合

CPT-20Aのデジタル出力(DO1~DO3)を、任意に設定できるようになります。

例2: ディップスイッチNo.7がON, No.8がOFFの場合

全CCT-235の内、いずれか1つのCCT-235で警報1、警報2またはヒータ断線警報が発生すると、DO1、DO2またはDO3のリレー接点がONになります。

例3: ディップスイッチNo.7がOFF, No.8がONの場合

全CCT-235の内、いずれか1つのCCT-235で警報1、警報2またはループ異常警報が発生すると、DO1、DO2またはDO3のリレー接点がONになります。

例4: ディップスイッチNo.7, 8がONの場合

全CCT-235の内、いずれか1つのCCT-235で警報1、ヒータ断線警報またはループ異常警報が発生すると、DO1、DO2またはDO3のリレー接点がONになります。

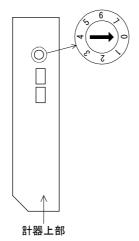
●温度調節ユニット

CCT-235-2□/□(2ch仕様), CCT-235-□/□, D□(加熱冷却仕様)

ロータリースイッチの設定

入力種類設定

小さいマイナスドライバー等を使用し、CCT-235の仕様設定を行ってください。(図4-2)



(図4-2)

ロータリー スイッチNo.	熱電対入力	測温抵抗体入力	直流電圧入力	直流電流入力
0	K	Pt100		
1	J	JPt100		
2	R		DC V(入力異常時 出力OFF)	
3	В			DC mA(入力異常時 出力OFF)
4	PL-Ⅱ		DC V(入力異常時 出力ON)	
5	N			DC mA(入力異常時 出力ON)
6	K(小数点付)			
7	J(小数点付)			

- ・各入力の定格目盛範囲は、"11. 仕 様"の定格目盛の項を参照してください。(→P.103)
- ・測温抵抗体入力の場合、ロータリースイッチNo.を0または1以外に設定しないでください。
- ・直流電圧入力の場合、ロータリースイッチNo.を2または4以外に設定しないでください。
- ・直流電流入力の場合、ロータリースイッチNo.を3または5以外に設定しないでください。

5. 取り付け

5.1 場所の選定

[本器は、次の環境仕様で使用されることを意図しています。(IEC61010-1)]

・過電圧カテゴリⅡ,汚染度2

[本器の使用は、下記のような場所でご使用ください。]

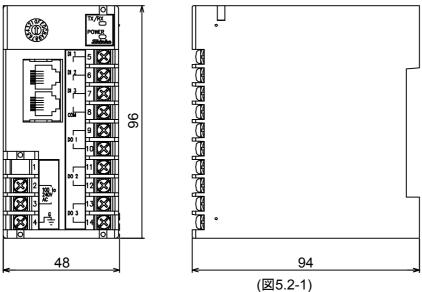
- ・塵埃が少なく、腐蝕性ガスのないところ。
- ・可燃性, 爆発性ガスのないところ。
- ・機械的振動や衝撃の少ないところ。
- ・直射日光があたらず、周囲温度が0~50℃で急激な温度変化および氷結の可能性がないところ。
- ・湿気が35~85%RH以下で、結露の可能性がないところ。
- ・大容量の電磁開閉器や、大電流の流れている電線から離れているところ。
- ・水、油および薬品またはそれらの蒸気が直接あたるおそれのないところ。
- ・制御盤内に設置する場合、制御盤の周囲温度ではなく、本器の周囲温度が50℃を超えないようにしてください。

本器の電子部品(特に電解コンデンサ)の寿命を縮める恐れがあります。

5.2 外形寸法図

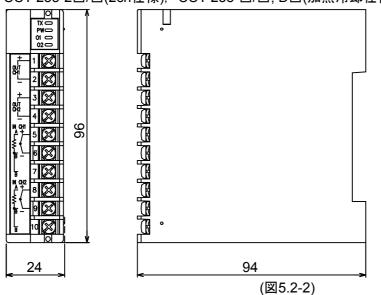
●電源上位リンクユニット(単位: mm)

CPT-20A



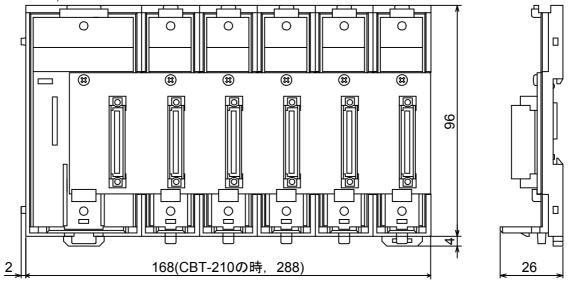
●温度調節ユニット(単位: mm)

CCT-235-2□/□(2ch仕様), CCT-235-□/□, D□(加熱冷却仕様)



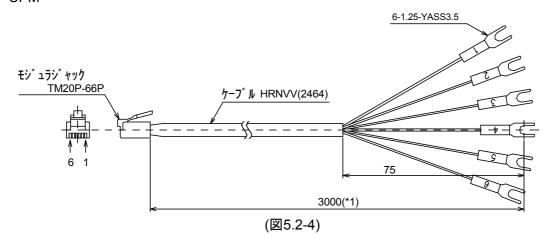
●ベースユニット(単位: mm)

CBT-210, CBT-205

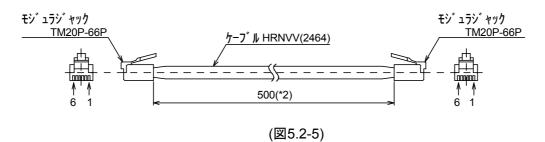


(図5.2-3)

●通信ケーブル(単位: mm) CPM



CPP



ピン番号	線の色
1	灰/赤
2	白/赤
3	橙/赤
4	橙/黒
5	白/黒
6	灰/黒

- (*1): ケーブル長は、1m毎に製作可能。
- (*2): ケーブル長が500mm以上の場合, 500mm毎に製作可能。 ケーブル長が500mm以下の場合, 100mm毎に製作可能。

5.3 取り付け

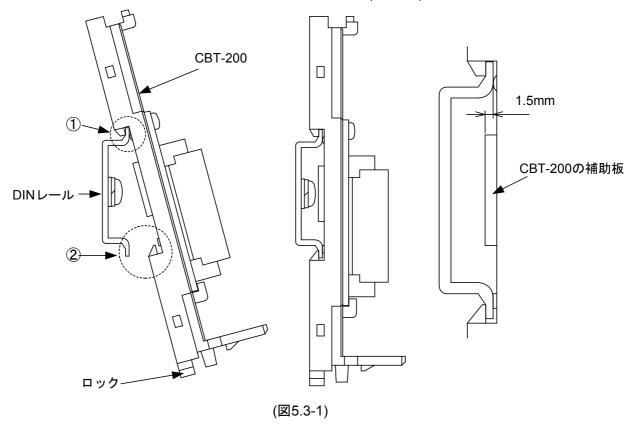
●ベースユニットをDINレールへ取付ける CBT-200(CBT-210, CBT-205)

企注意

- ・DINレールは、横方向で取付けてください。
- ・振動および衝撃のある場所では、市販の止め金具をCBT-200の両端に取付けてください。 推奨止め金具

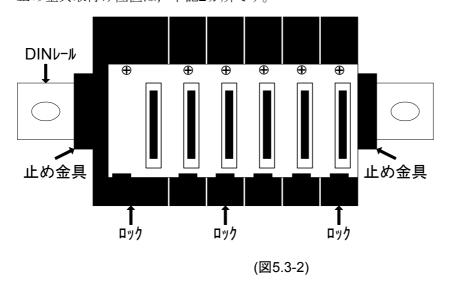
メーカ	製品名および形名		
オムロン株式会社製	エンドプレート	PFP-M	
IDEC 株式会社製	止め金具	BNL6	
パナソニック電工株式会社製	止め金具	ATA4806	

- ・CBT-200の向き(上下)を間違わないようにしてください。
- ・各ユニット(CPT-20A, CCT-235)をCBT-200に取付けおよび取外す時、少し斜めにする必要があるためCBT-200の上下10cmには、他の機器を設置しないでください。
 - ① DINレールに、CBT-200裏面上部のくぼみをはめ込んでください。(図5.3-1)
 - ② 片方のDINレールに、CBT-200裏面下部のくぼみを押し込んでください。完全にはまり込むと "カチッ"と音がして、DINレールに固定されます。(図5.3-1)



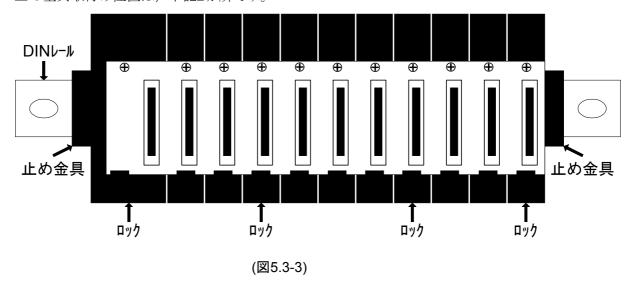
• CBT-205

ロックが付く位置は、下記3ヵ所です。 止め金具取付け位置は、下記2ヵ所です。



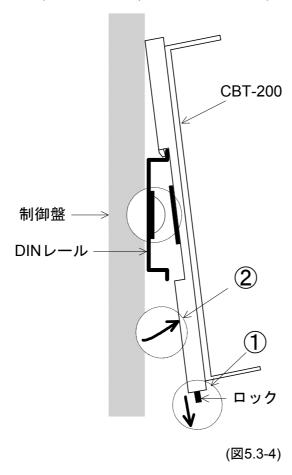
• CBT-210

ロックが付く位置は、下記4ヵ所です。 止め金具取付け位置は、下記2ヵ所です。

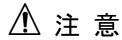


●ベースユニットをDINレールから取外す

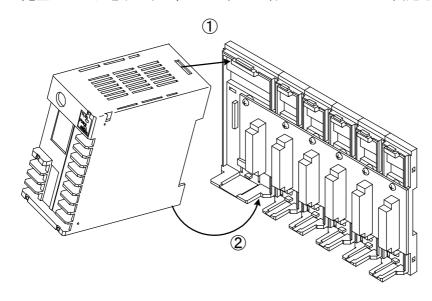
- ① CBT-200下部のロックを、マイナスドライバー等を使って下方に引き下げてください。 (図5.3-4)
- ②ロックを引き下げたまま、CBT-200を上方に引き上げてください。(図5.3-4)



●電源上位リンクユニット、温度調節ユニットをベースユニットに取付ける CPT-20A, CCT-235-2□/□(2ch仕様), CCT-235-□/□,D□(加熱冷却仕様)



- ・各ユニット(CPT-20A, CCT-235)の向き(上下)を間違わないようにしてください。 間違えたまま、無理に力を加えると、基板を破損する恐れがあります。
 - ① CBT-200の上部に、CPT-20A, CCT-235の上部を引っ掛けて取付けてください。(図5.3-5)
 - ② 取付けた部分を支点にして、CPT-20A、CCT-235の下部をはめ込んでください。 完全にはまり込みますと、"カチッ"と音がしてCBT-200に固定されます。(図5.3-5)



(図5.3-5)

6. 配線



配線作業を行う時は、計器への供給電源を切った状態で行ってください。

電源を入れた状態で配線作業を行うと、感電の為、人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる 可能性があります。

また、計器電源を入れる前に、必ず第三種接地をCPT-20Aに施してください。



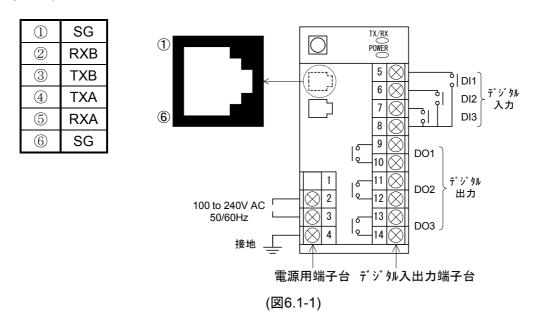
注意

- ・配線作業を行う場合、CPT-20A, CCT-235の通風窓へ、電線屑を落とし込まないでください。 火災、故障、誤動作の原因となります。
- ・接続ケーブル等は、所定のコネクタに確実に装着してください。 接触不良による誤動作の原因となることがあります。
- ・AC電源の配線は、本書に記載しているとおり、専用の端子に接続してください。 AC電源を他の端子に接続すると、CPT-20Aを焼損します。
- ・CPT-20Aの接地端子には、2mm²以上の電線を用いて第三種接地を施してください。 ただし、強電系とは共通接地しないでください。
- ・CPT-20Aの端子に配線作業を行う場合、M3ねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用 してください。
- ・CPT-20Aの端子台は、左側から配線する構造になっています。 リード線は、必ず左側方向からCPT-20Aの端子台へ挿入し、端子ねじで締付けてください。
- ・端子ねじを締め付ける場合、適正締め付けトルク以下で締め付けてください。 適正締め付けトルク以上で締め付けると、端子ねじの破損およびケースの変形を生じる恐れ があります。
- ・CCT-235の入力端子へ接続されるセンサに、商用電源が接触または印加されないようにして ください。センサに商用電源が接触または印加されると入力回路が焼損します。
- ・熱電対、補償導線、測温抵抗体(3導線式)は、CCT-235の入力に合ったものをご使用ください。
- ・CCT-235のリレー接点出力形については、内蔵リレー接点保護の為、外部に負荷の容量に合っ たリレーをご使用ください。
- ・入力線(熱電対、補償導線等)と電源線、負荷線は離して配線してください。
- ・予期しないレベルのノイズによる、計器への悪影響を防ぐ為、電磁開閉器のコイル間にスパー クキラーを取付けてください。
- ・ご使用環境や使用部品の経年変化等による不測の事態に備え、別途保安回路を設けてください。
- ・本器は、外部電源スイッチ、遮断器およびヒューズを内蔵していません。 必ず上記の装置類を、本器の近くに別途設けてください。

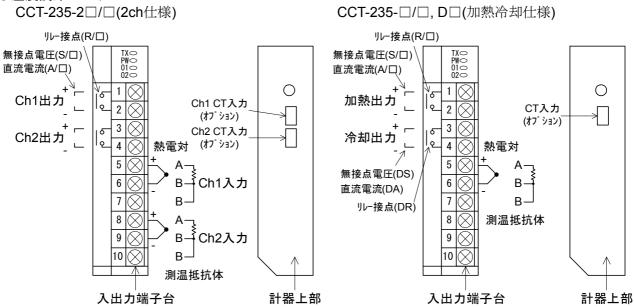
(推奨ヒューズ: 定格電圧 250V AC, 定格電流: 3.15A, ヒューズ種類: タイムラグヒューズ)

6.1 端子配列

●電源上位リンクユニット CPT-20A

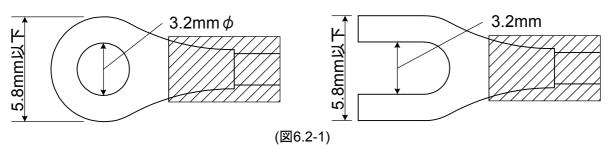


●温度調節ユニット CCT-235-2□/□(2ch仕様)



6.2 推奨端子

下記のような、M3のねじに適合する絶縁スリーブ付圧着端子を使用してください。 締め付けトルクは、0.63 N·m を指定してください。

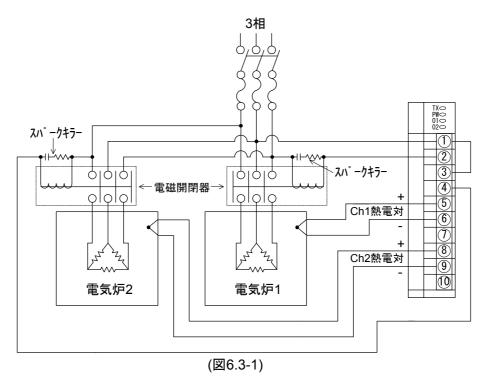


(図6.1-2)

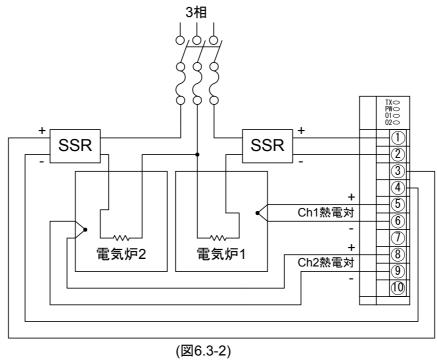
圧着端子	メーカ	形 名	締め付けトルク		
Y形	ニチフ端子	TMEV1.25Y-3			
1 //2	日本圧着端子	VD1.25-B3A	0.63 N∙m		
丸形	ニチフ端子	TMEV 1.25-3	0.03 N · III		
<i>УШЛЭ</i>	日本圧着端子	V1.25-3			

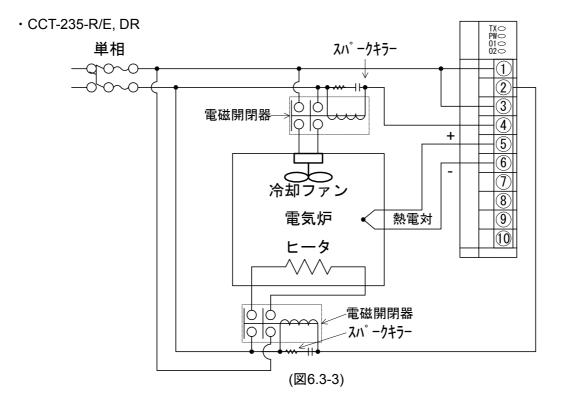
6.3 配線例

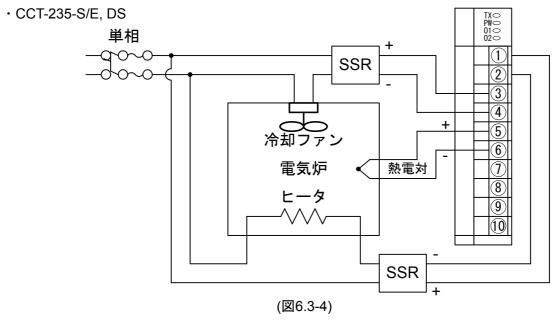
· CCT-235-2R/E



· CCT-235-2S/E



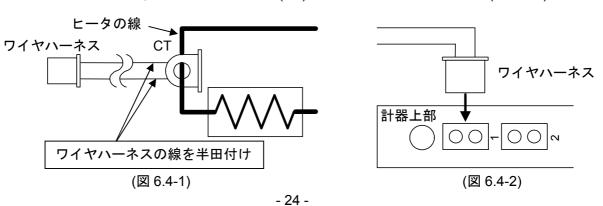




6.4 Ch1, Ch2ヒータ断線警報(CT)入力ソケットへCTからの線を配線する

オプション: W の場合, CCT-235 上部に Ch1, Ch2 ヒータ断線警報(CT)入力ソケットが付いています。

- ①ヒータの線を CT の穴に通し、付属のワイヤハーネスの線を半田付けします。(図 6.4-1)
- ②ワイヤハーネスを Ch1, Ch2 ヒータ断線警報(CT)入力ソケットに挿入します。(図 6.4-2)

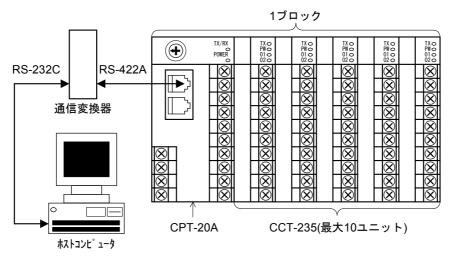


7. パソコン, PLCとの接続

7.1 パソコンと接続する

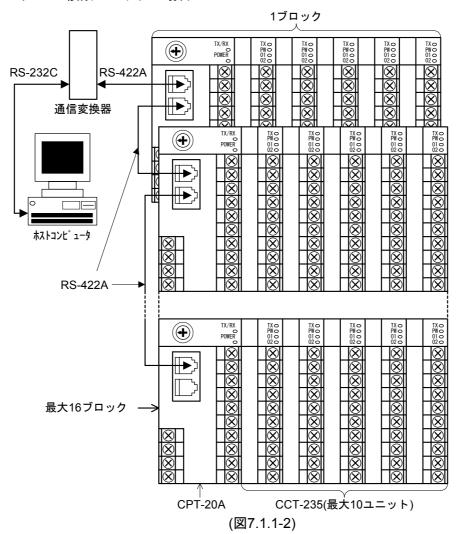
7.1.1 アプリケーション例

●Cシリーズ 1ブロックの場合



(図7.1.1-1)

●Cシリーズ 複数ブロックの場合



7.1.2 仕様設定

- ●パソコン CPT-20A間の通信速度が"9,600bps"で、Cシリーズ 1ブロック接続の場合
- ・CPT-20Aの機器番号を"0"に設定してください。(→P.12)
- ・CPT-20Aの通信用ディップスイッチの設定をしてください。(→P.12~13)

スイッチNo.1: OFF(通信速度: 9,600bps)

スイッチNo.2 : ON (終端抵抗: ON)

スイッチNo.3~6: OFF(通信形態: 当社標準)

スイッチNo.7~8: OFF(デジタル出力: OFF)

・パソコンの通信速度を"9,600bps"に設定してください。(*)

- ●パソコン CPT-20A間の通信速度が"19,200bps"で、Cシリーズ 10ブロック接続の場合
- ・パソコンより最初に接続するCPT-20Aの機器番号は"0"に、それ以降のCPT-20Aは順番に "1~9"を設定してください。(→P.12)
- ・CPT-20Aの通信用ディップスイッチの設定をしてください。(→P.12~13)

スイッチNo.1: ON (通信速度: 19,200bps) [10ユニットすべてONにしてください]

スイッチNo.2:OFF(終端抵抗:OFF) [最後のユニットだけONにしてください]

スイッチNo.3~6: OFF(通信形態: 当社標準) [10ユニットすべてOFFにしてください]

スイッチNo.7~8: OFF(デジタル出力: OFF) [10ユニットすべてOFFにしてください]

- ・パソコンの通信速度を"19,200bps"に設定してください。(*)
- (*) パソコンの通信速度設定は、ホストコンピュータ付属の取扱説明書を参照して設定してください。

7.1.3 配 線

- パソコンコネクタの端子配列
- ・Dサブ9ピンコネクタ

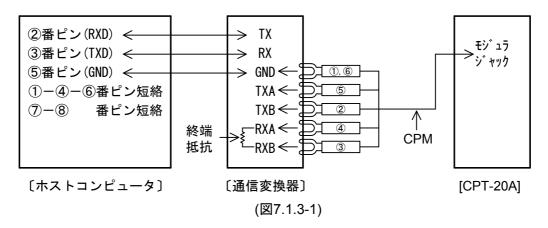
ピン番号	慣用略号
1	DCD
2	RXD
3	TXD
4	DTR
5	GND
6	DSR
7	RTS
8	CTS
9	RI

・Dサブ25ピンコネクタ

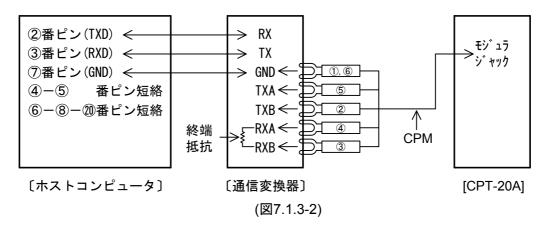
ピン番号	慣用略号
1	FG
2	TXD
3	RXD
4	RTS
5	CTS
6	DSR
7	GND
8	DCD
20	DTR
22	RI

● 配線例

・Dサブ9ピンコネクタ



・Dサブ25ピンコネクタ



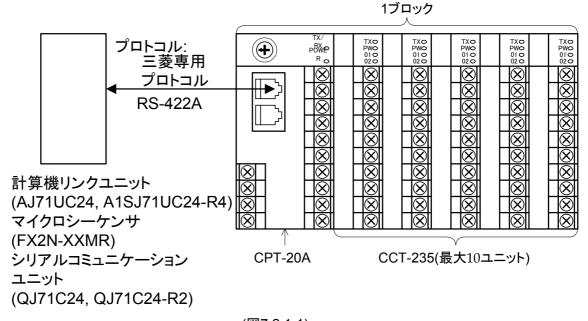
- ・通信変換器の配線は、各通信変換器の取扱説明書を参照してください。
- ・終端抵抗は、 120Ω 、1/2W以上をご使用ください。

7.2 三菱電機株式会社製PLCと接続する

7.2.1 アプリケーション例

●計算機リンクユニット(AJ71UC24, A1SJ71UC24-R4) マイクロシーケンサ(FX2N-XXMR)

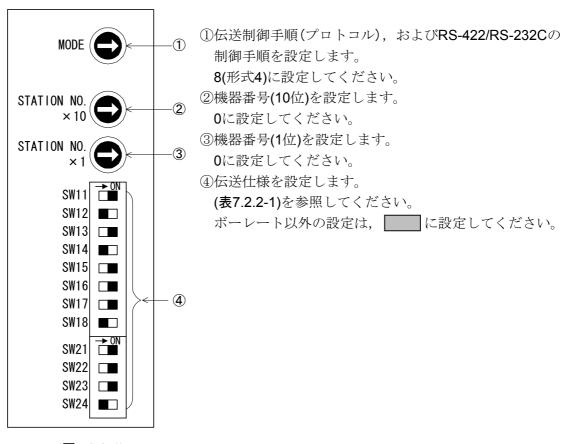
シリアルコミュニケーションユニット(QJ71C24, QJ71C24-R2)



(図7.2.1-1)

7.2.2 仕様設定

●計算機リンクユニット(AJ71UC24)の仕様設定

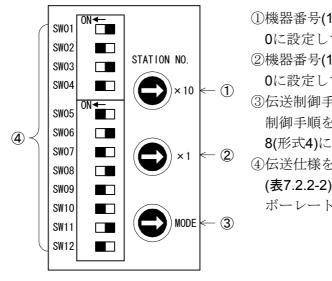


(図7.2.2-1)

(表7.2.2-1)

設定スイッチ	設	定項目	設定スイッチON	設定スイッチOFF
SW11	主チャネル部	定	RS-422	RS-232C
SW12	データビット	、設定	8ビット	7 ビット
		ボーレート	9,600bps	19,200bps
SW13			ON	OFF
SW14	伝送速度設定	<u> </u>	OFF	ON
SW15			ON	ON
SW16	パリティの有	「無設定	あり	なし
SW17	偶数パリティ/・	奇数パリティの設定	偶数	奇数
SW18	ストップビッ	,ト設定	2 ビット	1ビット
SW21	サムチェック	の有無設定	あり	なし
SW22	RUN中書込み	4可/否設定	可能	不可
SW23	計算機リンクイマル	チドロップリンク選択	計算機リンク	マルチト゛ロッフ゜リンク
SW24	未使用			

●計算機リンクユニット(A1SJ71UC24-R4)の仕様設定



(図7.2.2-2)

- ①機器番号(10位)を設定します。
 - 0に設定してください。
- ②機器番号(1位)を設定します。
 - 0に設定してください。
- ③伝送制御手順(プロトコル), およびRS-422/RS-232Cの 制御手順を設定します。
 - 8(形式4)に設定してください。
- ④伝送仕様を設定します。

(表7.2.2-2)を参照してください。

ボーレート以外の設定は、ここに設定してください。

(表7.2.2-2)

設定スイッチ	設	定項目	設定スイッチON	設定スイッチOFF		
SW01	未使用					
SW02	計算機リンクノマル	チドロップリンク選択	計算機リンク	マルチト゛ロッフ゜リンク		
SW03	未使用					
SW04	RUN中書込み	4可/否設定	可能	不可		
		ボーレート	9,600bps	19,200bps		
SW05			ON	OFF		
SW06	伝送速度設定	<u> </u>	OFF	ON		
SW07			ON	ON		
SW08	データビット	、設定	8ビット	7 ビット		
SW09	パリティの有	「無設定	あり	なし		
SW10	偶数パリティ/	奇数パリティの設定	偶数	奇数		
SW11	ストップビッ	ト設定	2 ビット	1ビット		
SW12	サムチェック	′の有無設定	あり	なし		

●マイクロシーケンサ(FX2N-XXMR)の仕様設定

無手順の通信や専用プロトコルを用いた計算機リンクの通信設定(通信フォーマット[D8120]), および局番(0)の設定をプログラムで設定してください。

FXシリーズは、プログラムまたはパラメータ設定ソフト(GX Developer)[FX2(FX), FX2C, FX0Nは、GX Developerによる仕様設定はできません]のどちらでも設定できますが、同時に設定を行った場合、GX Developerの設定を優先します。

設定方法は、FXシリーズ ユーザーズマニュアル[通信制御編]を参照してください。

(表7.2.2-3)

(127.2.2-	- /		
ビット	名 称	内	容
番号	1 <u>1</u> 1/1/1	0(ビットOFF)	1(ビットON)
b0	データ長	7bit	8bit
b1	ハ [°] リティ	b2, b1	
b2	/	(1, 1):偶数(EVEN)	
b3	ストップ゜ヒ゛ット	1bit	2bit
b4		b7, b6, b5, b4	
b5	ホーレート	(1, 0, 0, 0): 9,600bps	いずれか指定
b6	(bps)	(1, 0, 0, 1): 19,200bps	, were started
b7			
b8	ヘッタ゛	なし	あり
b9	ターミネータ	なし	あり
b10	制御線	b11, b10	
b11	印护中水	(0, 0): RS-485インタフェース	
b12	使用不可		
b13	サムチェック	付加しない	付加する
b14	プロトコル	使用しない	使用する
b15	制御手順	形式1	形式4

・通信フォーマット(D8120)の仕様(ボーレート以外は、 に設定してください) 通信フォーマットとは、左記(表7.2.2-3)の設定を決めるもので、PLCの特殊データレジスタ (D8120)にプログラムすることにより設定できます。 なお、設定を変更した場合、必ずPLCの電源をOFF → ONしてください。 電源をOFF → ONしないと変更したデータは有効になりません。

・通信フォーマットの設定

PLCの特殊データレジスタ(D8120)に、下記内容(表7.2.2-3の設定内容)をプログラムしてください。(→P.36)

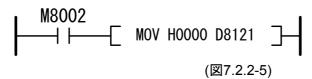
ボーレートが9,600bpsの場合

ボーレートが19,200bpsの場合

・局番設定

局番は、必ず0に設定してください。

PLCの特殊データレジスタ(D8121)に、下記内容をプログラムしてください。



●シリアルコミュニケーションユニット(QJ71C24, QJ71C24-R2)の仕様設定

GX Developerをインストールしたパソコンを接続し、通信速度や伝送仕様、交信プロトコルなどの各種設定後、PC書込み機能で仕様設定を行ってください。

・GX Developerからの設定

I/O割付設定



(図7.2.2-6)

種別: "インテリ", 形名: 装着するユニット形名(QJ71C24, QJ71C24-R2), 点数: 32点を それぞれ設定。

I/Oユニット、インテリジェント機能ユニットスイッチ設定

				入力形式 16進設 1					
	지까	種別	形名	スイッチ1	スイッチ2	スイッチ3	スイッチ4	スイッチ5	•
0	CPU	CPU							
1	0(*-0)	インテリ	QJ71C24	05EC	0004	05EC	0004	0000	
	1(*-1)								
3	2(*-2)								
4	3(*-3)								
5	4(*-4)								
6	5(*-5)								
7	6(*-6)								
8	7(*-7)								
9	8(*-8)								
10	9(*-9)								
11	10(*-10)								
12	11(*-11)								
13	12(*-12)								
14	13(*-13)								
15	14(*-14)								•

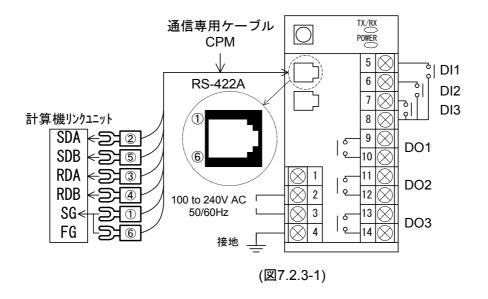
(図7.2.2-7)

伝送設定(動作設定: 独立, データビット: 7, パリティビット: あり/偶数, ストップビット: 1, サムチェックコード: あり, RUN中書込み: 許可, 設定変更: 許可), 通信速度設定(9600bps, 19200bpsいずれか[例は9600bps]), 交信プロトコル設定(形式4)をそれぞれ設定。

設定方法は、シリアルコミュニケーションユニット ユーザーズマニュアル(基本編)を参照してください。

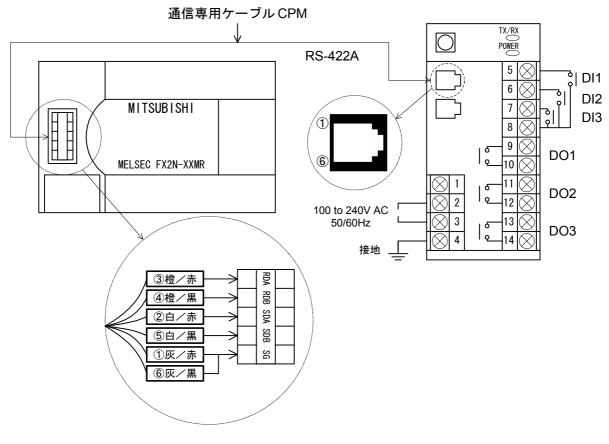
7.2.3 配 線

●計算機リンクユニット(AJ71UC24, A1SJ71UC24-R4) - CPT-20A間

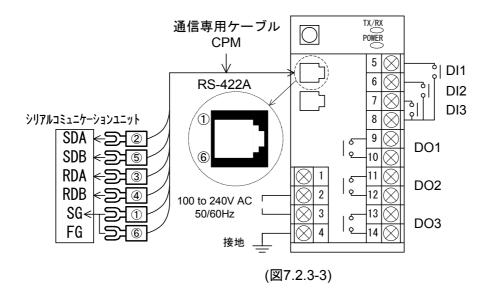


・通信方式がRS-422Aの場合、各シーケンサの取扱説明書を参照し、終端抵抗を付加してください。

●マイクロシーケンサ(FX2N-XXMR) - CPT-20A間



●シリアルコミュニケーションユニット(QJ71C24, QJ71C24-R2) - CPT-20A間



7.2.4 初期設定

●計算機リンクユニット(AJ71UC24, A1SJ71UC24-R4)の初期設定

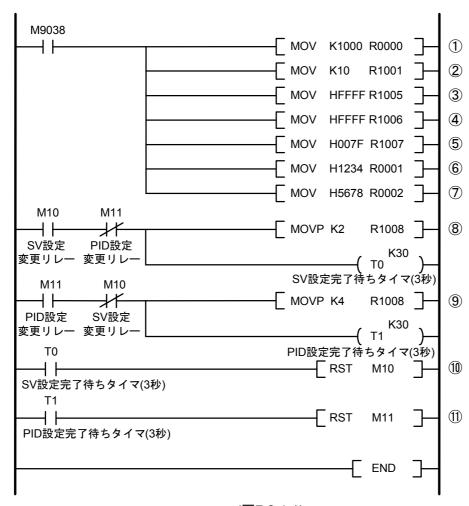
Cシリーズと通信する場合、PLCの電源投入時にCシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレスを、PLCより設定してください。

Cシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレスを設定しないと通信できません。 下記サンプルプログラムを参考にプログラムを作成してください。

※参 考

温度制御に使用するアドレスの先頭を設定するため、PLCのレジスタのアドレス(R0000~R0002)は、必ず空けておいてください。

・サンプルプログラム(初期設定およびSV, PID設定変更例)



(図7.2.4-1)

・サンプルプログラムの説明

M9038は、"RUN後、1スキャンのみON" する特殊リレーです。 MOVPは、1スキャンのみ転送を実行する転送命令です。

- ①R0000のアドレスに, CPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定。 上記サンプルプログラムでは, R1000を先頭アドレスとして設定しています。
- ②R1001のアドレスに, CCT-235の接続台数を設定。 上記サンプルプログラムでは, 10台(CCT-235の接続台数)を設定しています。
- ③R1005のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.63)を参照。
- ④R1006のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.63)を参照。
- ⑤R1007のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.64)を参照。
- ⑥R0001のアドレスに,通信パラメータ設定完了フラグ1(固定値 4660[1234H])を設定。
- ⑦R0002のアドレスに,通信パラメータ設定完了フラグ2(固定値22136[5678H])を設定。
- (®SV設定変更後, R1008のアドレスに設定値変更フラグ2(SV変更)を設定。(➡P.64)
- ⑨PID設定変更後、R1008のアドレスに設定値変更フラグ4(PIDパラメータ変更)を設定。(➡P.64)
- ⑩SV設定変更完了待ちタイマ(3秒)後、SV設定変更リレーをリセット。
- ⑪PID設定変更完了待ちタイマ(3秒)後、PID設定変更リレーをリセット。

●マイクロシーケンサ(FX2N-XXMR)の初期設定

Cシリーズと通信する場合、PLCの電源投入時にCシリーズ各種設定項目等のデータを格納する アドレスを、PLCより設定してください。

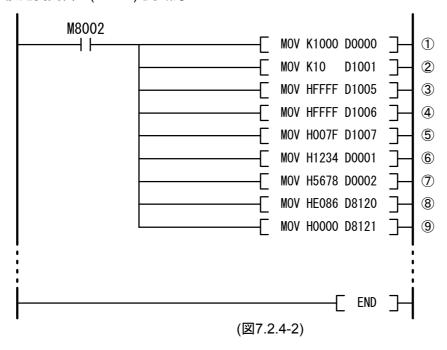
Cシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレスを設定しないと通信できません。 下記サンプルプログラムを参考にプログラムを作成してください。

※参 考

温度制御に使用するアドレスの先頭を設定するため、PLCのレジスタのアドレス(D0000~ D0002)は、必ず空けておいてください。

・サンプルプログラム

設定変更例は(→P.35)を参照。



・サンプルプログラムの説明

M8002は、"RUN後、1スキャンのみON" する特殊リレーです。

- ①D0000のアドレスに、CPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定。 上記サンプルプログラムでは、D1000を先頭アドレスとして設定しています。
- ②D1001のアドレスに, CCT-235の接続台数を設定。 上記サンプルプログラムでは, 10台(CCT-235の接続台数)を設定しています。
- ③D1005のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.67)を参照。
- ④D1006のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(➡P.68)を参照。
- ⑤D1007のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.68)を参照。
- ⑥D0001のアドレスに,通信パラメータ設定完了フラグ1(固定値 4660[1234H])を設定。
- ⑦D0002のアドレスに、通信パラメータ設定完了フラグ2(固定値22136/5678HI)を設定。
- ®D8120のアドレスに,通信フォーマットを設定。(→P.31)
- ⑨D8121のアドレスに、局番を設定。(→P.31)
- ※詳しくは、三菱マイクロシーケンサ(MELSEC-F)ユーザーズマニュアル(FX通信RS232C, RS485) を参照してください。

●シリアルコミュニケーションユニット(QJ71C24, QJ71C24-R2)の初期設定

Cシリーズと通信する場合、PLCの電源投入時にCシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレスを、PLCより設定してください。

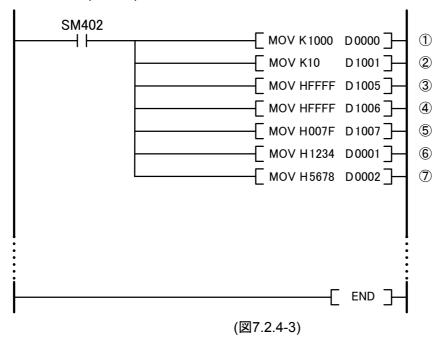
Cシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレスを設定しないと通信できません。 下記サンプルプログラムを参考にプログラムを作成してください。(最初の1スキャンのみプログラムを実行してください)

※参考

温度制御に使用するアドレスの先頭を設定するため、PLCのレジスタのアドレス(D0000~D0002)は、必ず空けておいてください。

・サンプルプログラム(Dレジスタを使用する場合)

設定変更例は(→P. 35)を参照。



・サンプルプログラムの説明

SM402は、"RUN後、1スキャンのみON" する特殊リレーです。

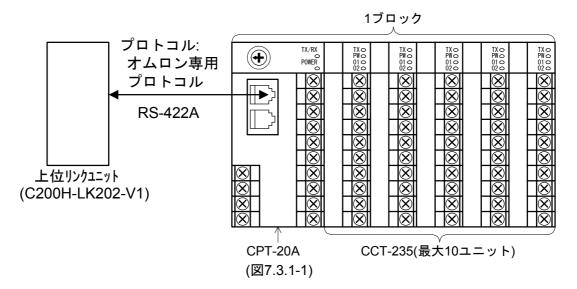
- ①D0000のアドレスに、CPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定。 上記サンプルプログラムでは、D1000を先頭アドレスとして設定しています。
- ②D1001のアドレスに, CCT-235の接続台数を設定。 上記サンプルプログラムでは, 10台(CCT-235の接続台数)を設定しています。
- ③D1005のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.67)を参照。
- ④D1006のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.68)を参照。
- ⑤D1007のアドレスに, 通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.68)を参照。
- ⑥D0001のアドレスに,通信パラメータ設定完了フラグ1(固定値 4660[1234H])を設定。
- ⑦D0002のアドレスに,通信パラメータ設定完了フラグ2(固定値22136[5678H])を設定。

7.3 オムロン株式会社製PLCと接続する

7.3.1 アプリケーション例

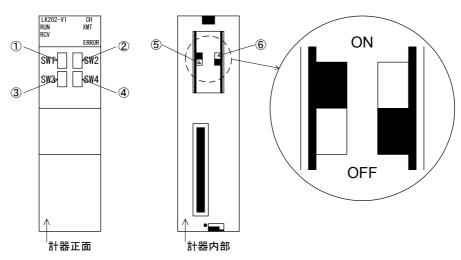
●上位リンクユニット(C200H-LK202-V1)

シリアルコミュニケーションユニット(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41)



7.3.2 仕様設定

●上位リンクユニット(C200H-LK202-V1)の仕様設定



(図7.3.2-1)

- ① 機器番号(10位)を設定します。(0に設定してください)
- ② 機器番号(1位)を設定します。(0に設定してください)
- ③ 通信速度の設定をします。(スイッチNo.5[9,600bps]または6[19,200bps]に設定してください)
- ④ コマンドレベル/パリティ/伝送コードの設定をします。(スイッチNo.2に設定してください)
- ⑤ 終端抵抗接続有無の設定をします。(接続有り[ON]に設定してください)
- ⑥ 1:1, 1:N手順の設定をします。(1:N手順[OFF]に設定してください)

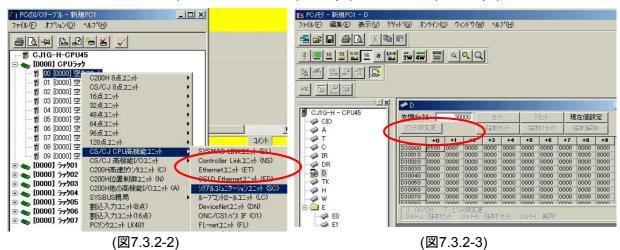
●シリアルコミュニケーションユニット(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41)の仕様設定

① 終端抵抗ON/OFFスイッチ[TERM] を[ON], **2**線式/**4**線式切り替えスイッチ[WIRE]を[**4**]に設定してください。

(CJ1W-SCU41のみの設定です。CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21は②に進んでください。)

- ② パソコンを接続し、CX-Programmerを起動します。
- ③ オフライン上でPCのI/Oテーブルを作成します。(図7.3.2-2) "CS/CJ CPU高機能ユニット シリアルコミュニケーションユニット" および "号機No." を選択します。

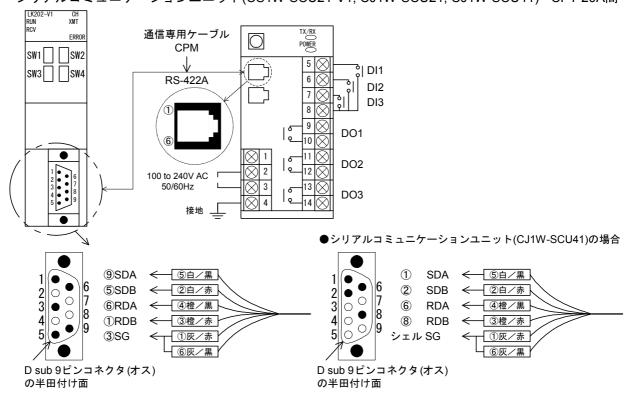
- ④ シリアルコミュニケーションユニットの割付DMエリアを設定します。(図7.3.2-3) オンライン接続,動作モードをプログラムにして割付DMエリアを設定します。
 - (例) シリアルコミュニケーションユニットをCPUユニット横に取付け, UNIT No.を0とした場合 D30000に8500H(任意設定,上位リンク通信,データ長: 7ビット,ストップビット: 2ビット,パリティ: あり/偶数), D30001に0000H(9600bps)または0007H(19200bps)を設定します。



⑤ CPUユニットに転送します。 転送[パソコン→PC]で、プログラム、PCシステム設定およびI/Oテーブルを転送します。 詳しくは、シリアルコミュニケーションユニット ユーザーズマニュアル(Man. No. SBCD-300G) を参照してください。

7.3.3 配 線

●上位リンクユニット(C200H-LK202-V1) - CPT-20A間 シリアルコミュニケーションユニット(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41) - CPT-20A間



(図7.3.3-1)

7.3.4 初期設定

●上位リンクユニット(C200H-LK202-V1), シリアルコミュニケーションユニット(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41)の初期設定

Cシリーズと通信する場合、PLCの電源投入時にCシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレスを、PLCより設定してください。

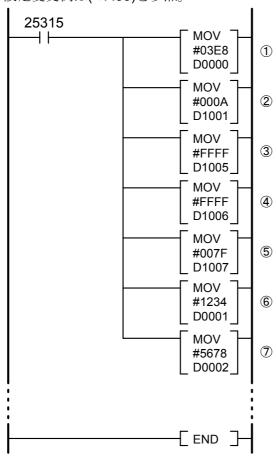
Cシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレスを設定しないと通信できません。 下記サンプルプログラムを参考にプログラムを作成してください。(最初の1スキャンのみプログラムを実行してください)

※参 考

温度制御に使用するアドレスの先頭を設定するため、PLCのレジスタのアドレス(DM0000~DM0002)は、必ず空けておいてください。

・サンプルプログラム

設定変更例は(→P.35)を参照。



(図7.3.4-1)

・サンプルプログラムの説明

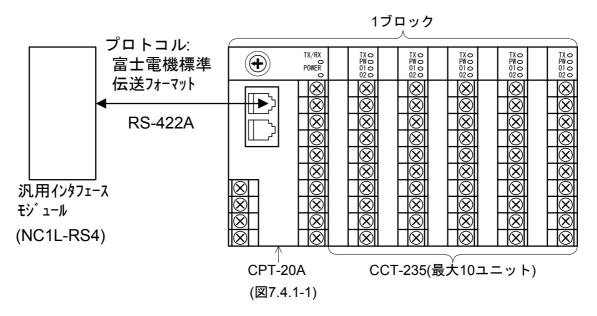
25315は、"運転開始時、1スキャンのみON" する特殊補助リレーです。

- ①DM0000のアドレスに、CPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定。 上記サンプルプログラムでは、DM1000を先頭アドレスとして設定しています。
- ②DM1001のアドレスに, CCT-235の接続台数を設定。 上記サンプルプログラムでは, 10台(CCT-235の接続台数)を設定しています。
- ③DM1005のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(➡P.73)を参照。
- ④DM1006のアドレスに、通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.73)を参照。
- ⑤DM1007のアドレスに,通信項目の有効/無効選択フラグを設定。通信項目は(→P.74)を参照。
- ⑥DM0001のアドレスに, 通信パラメータ設定完了フラグ1(固定値 4660[1234H])を設定。
- ⑦DM0002のアドレスに, 通信パラメータ設定完了フラグ2(固定値22136[5678H])を設定。

7.4 富士電機株式会社製PLCと接続する

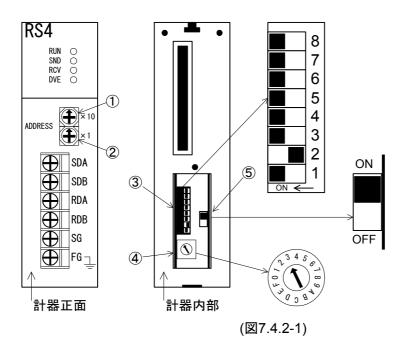
7.4.1 アプリケーション例

●汎用インタフェースモジュール(NC1L-RS4)



7.4.2 仕様設定

●汎用インタフェースモジュール(NC1L-RS4)の仕様設定



- ①機器番号(10位)を設定します。0に設定してください。
- ②機器番号(1位)を設定します。0に設定してください。
- ③伝送仕様を設定します。(表7.4.2-1)を参照してください。 ボーレートの設定は,9,600bpsまたは19,200bpsのどちらかに設定してください。(例:9,600bps) ボーレート以外の設定は, □ に設定してください。
- ④伝送モードを設定します。スイッチNo.3に設定してください。
- ⑤終端抵抗接続の有無を設定します。接続有り(ON)に設定してください。

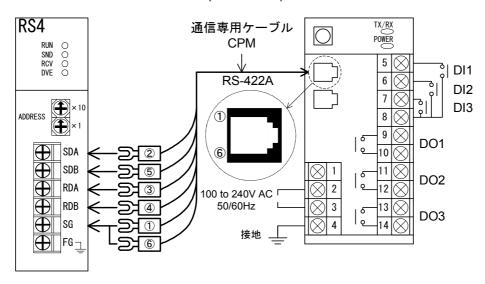
(表7.4.2-1)

# <u></u> -V-I	300bps	600bps	1,200bps	2,400bps	4,800bps	9,600bps	19,200bps	未使用
SW No.								
1	OFF	ON	OFF	ON	OFF	ON	OFF	ON
2	OFF	OFF	ON	ON	OFF	OFF	ON	ON
3	OFF	OFF	OFF	OFF	ON	ON	ON	ON

SW No.	設定項目	設定スイッチ ON	設定スイッチ OFF
4	ストップビット	1 ビット	2 ビット
5	データ長	7 ビット	8 ビット
6	偶数パリティ/奇数パリティ	偶数	奇数
7	パリティビット	あり	なし
8	初期設定	スイッチ設定有効	イニシャルファイル

7.4.3 配 線

●汎用インタフェースモジュール(NC1L-RS4) - CPT-20A間



(図7.4.3-1)

7.4.4 初期設定

●汎用インタフェースモジュール(NC1L-RS4)の初期設定

①ユーザファイル領域を、システム定義で定義(ファイル番号: W30、ファイル範囲: 通信に必要なデータ数、データ形式: SI)してください。

詳しくは、プログラムコントローラ(MICREX-F)、ユーザーズマニュアル<命令編>を参照してください。

②Cシリーズと通信する場合、PLCの電源投入時に、1スキャンのみ必ず初期設定(Cシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレス)を行うプログラムを、PLCに設定してください。初期設定をしないと通信できません。

※参考

温度制御に使用するアドレスの先頭を設定するため、PLCのレジスタのアドレス(W30.0000~W30.0002)は、必ず空けておいてください。

7.5 横河電機株式会社製PLCと接続する

仕様設定および配線は、パソコンリンクモジュール取扱説明書を参照してください。

7.5.1 仕様設定

●パソコンリンクモジュール(F3LC11-2N)の仕様設定

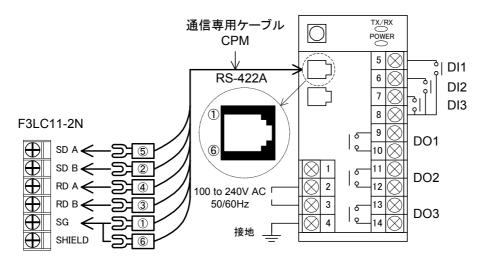
- ①ステーション番号設定スイッチ(10位)を設定します。0に設定してください。
- ②ステーション番号設定スイッチ(1位)を設定します。1に設定してください。
- ③終端抵抗スイッチを設定します。4-WIRE(4線式)を選択してください。
- ④伝送速度設定スイッチを設定します。 ボーレートの設定は、9,600bpsまたは19,200bpsのどちらかに設定してください。
- ⑤データ形式設定スイッチを設定します。(表7.5.1-1)を参照してください。 に設定してください。

(表7.5.1-1)

番号	機 能	設定スイッチ OFF	設定スイッチ ON
1	データ長	7 ビット	8 ビット
2	パリティビット	なし	あり
3	奇数パリティ/偶数パリティ	奇数	偶数
4	ストップビット	1 ビット	2 ビット
5	チェックサム	なし	あり
6	終端文字指定	なし	あり
7	プロテクト機能	なし	あり
8	OFF で使用してください。		

7.5.2 配 線

●パソコンリンクモジュール(F3LC11-2N) - CPT-20A間



(図7.5.2-1)

7.5.3 初期設定

●パソコンリンクモジュール(F3LC11-2N)の初期設定

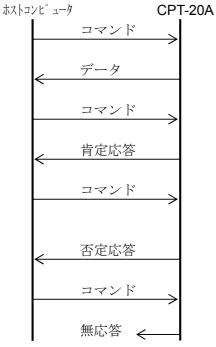
Cシリーズと通信する場合、PLCの電源投入後に、1スキャンのみ必ず初期設定(Cシリーズ各種設定項目等のデータを格納するアドレス)を行うプログラムを、PLCに設定してください。初期設定をしないと通信できません。

8. 通信手順

8.1 通信手順

●ホストコンピュータ - CPT-20A間

ホストコンピュータのコマンド送出で始まり、CPT-20Aからの応答で終わります。



・データを伴う応答 読取りコマンドでは、そのコマンドに対応する設定値または 動作状態を応答として返します。

• 肯定応答

設定,操作コマンドでは,その処理終了後,応答として肯定 応答を返します。

• 否定応答

存在しないコマンドを送信した場合または設定できない状態 (CPT-20Aがウォームアップ中[電源投入時])の場合,否定応答を返します。

• 無応答

コマンドの受信時にフレーミングエラー,チェックサムエラー, LRCの不一致(Modbusプロトコル ASCIIモードの場合)を検出した 時は、応答しません。

図8.1-1

●通信タイミング

· CPT-20A側

CPT-20Aは、RS-422A規格の通信ラインに送信を開始する際、受信側における同期を確実にする為、 応答データの送出前に1キャラクタ伝送時間以上のアイドル状態(マーク状態)を設けています。 応答データ送出後、1キャラクタ伝送時間以内にトランスミッタを通信ラインから切り離します。

・ホストコンピュータ側(プログラム作成上の注意)

ホストコンピュータはRS-422A規格の通信ラインに送信を開始する際,受信側における同期を確実にする為,コマンド送出前に1キャラクタ伝送時間以上のアイドル状態(マーク状態)を設けてください。

コマンド送出後, CPT-20Aからの応答の受信に備え, 1キャラクタ伝送時間以内にトランスミッタを 通信ラインから切り離してください。

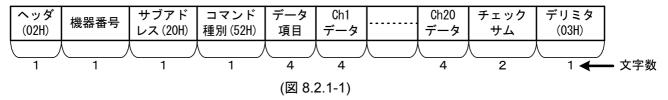
ホストコンピュータの送信とCPT-20Aの送信が衝突するのを避ける為,ホストコンピュータが確実に応答を受け取ったことを確認し,次のコマンドを送信してください。

8.2 当社標準プロトコルでの通信

8.2.1 コマンドの構成

コマンドは、すべてASCIIコードで構成します。 データ(設定値)は、10進数を16進数に変換し、ASCIIコードを用います。 負数は、2の補数で表します。

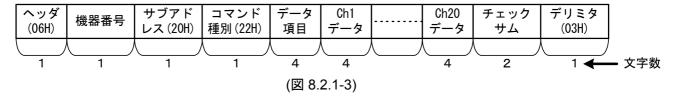
●設定コマンド



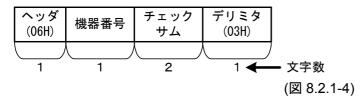
●読取りコマンド



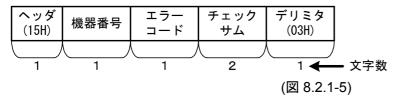
●データを伴う応答



●肯定応答



●否定応答



ヘッダ: コマンド, 応答の始めを表す制御コードで, ASCIIコードを使用します。

設定コマンド,読取りコマンドの場合,(02H)固定です。 データを伴う応答,肯定応答の場合,(06H)固定です。

否定応答の場合, (15H)固定です。

機器番号:ホストコンピュータが、各々のCPT-20Aを識別するための番号です。

機器番号0~15(00H~0FH)に、20Hを加算した(20H~2FH)を使用します。

機器番号には20Hのバイアスを与えてください)

サブアドレス: (20H)固定です。

コマンド種別: 設定コマンド(52H), 読み取り(22H)を識別するためのコードです。

データ項目: コマンドの対象となるデータ分類です。

4桁の16進数をASCIIコードで表します。"通信コマンド一覧" (→P.49~53)

データ: 設定コマンドにより, データ(設定値)の内容が異なります。

4桁の16進数をASCIIコードで表し, 20ch分設定します。"通信コマンド一覧" (→P.49 - 52)

 \sim 53)

ただし, Ch数が20 ch以下(CCT-235が10台以下)の場合, 下記のようになります。

例えば、Ch数が16 ch(CCT-235が8台)の場合、 $17\sim20 ch$ のデータ(設定値)には、0を設

定してください。

読取りコマンドには、データ部はありません。

また、CCT-235が加熱冷却仕様の場合、1ch仕様になりますので、Ch2にはデータを設

定できません。

チェックサム:通信誤り検出のための、2文字のデータです。

デリミタ: コマンドの終わりを表す制御コードで、ASCIIコードETX(03H)固定です。

エラーコード:エラーの種類を表します。

以下の数値をASCIIコードで表します。

0(30H)....原因不明エラー

1(31H)....存在しないコマンドの場合

2(32H)....未使用

3(33H)....未使用

4(34H)....設定できない状態(CPT-20Aがウォームアップ中[電源投入時])の場合

8.2.2 チェックサムの計算方法

チェックサムは、コマンド、またはデータの受信誤りを検出するために用います。

ホストコンピュータ側にも、CPT-20Aからの応答データのチェックサムを計算するプログラムを作成し、通信誤りがないことを確認するようにしてください。

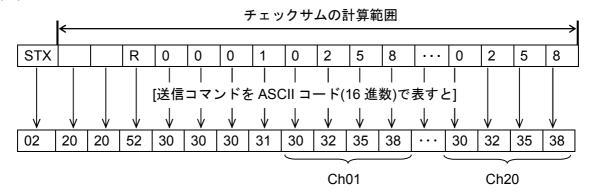
チェックサムは、アドレス(機器番号)からチェックサムの前の文字(20chのデータ)までの文字コードを加算し、その合計値の2の補数を16進数で表現した下位2桁をASCIIコード化したものです。

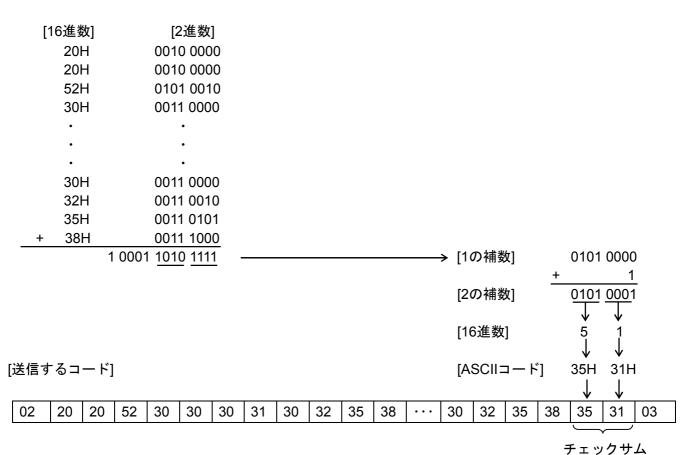
●チェックサムの計算例

1~20chまでのSV600°C(0258H)を設定する場合の計算例を示します。 アドレス(機器番号)を0(20H)とします。

- ・1の補数は,2進数の"0"と"1"を反転させた数です。
- ·2の補数は, 1の補数に"1"を加えた数です。

(例)





8.2.3 コマンドの内容

●設定・読取りコマンドの注意事項

- ・オプションが付加されていなくても、設定コマンドによる設定は可能ですが、機能しません。
- ・CCT-235が加熱冷却仕様の場合、1 ch仕様になりますので、Ch2にはデータを設定できません。また、読取りコマンドでCh2のデータを読取れるのは、MV読取り(冷却出力操作量値)および現在の状態1,2項目の b^0 (冷却出力の出力状態)のデータのみです。

他の読取りデータは、0がデータとして返ります。

・通信中に停電等があった場合、通信中のデータは保証出来ません。

●設定コマンドについて

- ・データ項目の設定可能範囲は、Cシリーズ取扱説明書"11. 仕様"を参照してください。
- ・通信コマンドについては、"通信コマンド一覧"(→P.49~53)を参照してください。
- ・コマンドは、全てASCIIコード(JIS 7ビット符号)で構成します。

また,データ(設定値)が小数点付の場合,そのデータ(設定値)に10倍した値を16進数に変換し, 入力してください。

例1: SV1000℃の場合 10進数 16進数

そのまま**16**進数に変換してください。 : **1000** → **03E8H**

例2: SV-10℃の場合

2の補数で表現し、**16**進数に変換してください。: **-10** → **FFF6H**

例3: 主制御出力比例帯2.5%の場合

2.5を10倍した値を16進数に変換してください。: 25 → 0019H

●読取りコマンドについて

- ・通信コマンドについては、"通信コマンド一覧"(→P.49~53)を参照してください。
- ・コマンドは、全てASCIIコード(JIS 7ビット符号)で構成します。

また,データ(設定値)の範囲が小数点付の場合,小数点をはずした整数表記で応答を返します。

8.2.4 通信コマンド一覧(当社標準プロトコル)

コマンド種別	ンド一覧 (当社標準プロトコル) データ項目	データ
22H/52H	0001H: SV設定	設定値
22H/52H	0002H: 比例带設定	設定値
22H/52H	0003H: 積分時間設定	設定値
22H/52H	0004H: 微分時間設定	設定値
22H/52H	0005H: 警報1(上限)動作点設定	設定値
22H/52H	0006H: 警報2(下限)動作点設定	設定値
22H/52H	0007H: 比例周期設定	設定値
22H/52H	0008H: ヒータ断線警報設定	設定値
22H/52H	0009H: 制御動作実行/停止選択	0: 制御停止
		1: 制御実行
22H/52H	000AH: AT実行/解除選択	0: AT解除
		1: AT実行
22H/52H	000BH: 警報1(上限)動作すきま設定	設定値
22H/52H	000CH: 警報2(下限)動作すきま設定	設定値
22H/52H	000DH: 制御出力ON/OFF動作すきま設定	設定値
22H/52H	000EH: 制御出力上限設定	設定値
22H/52H	000FH: 制御出力下限設定	設定値
22H/52H	0010H: PVフィルタ設定	設定値
22H/52H	0011H: 温度単位選択	0: ℃
		1: °F
22H/52H	0012H: 制御動作選択	0: 加熱(逆動作)
		1: 冷却(正動作)
22H/52H	0013H: 警報1動作選択	0: 無動作
		1: 上限
		2: 待機付上限
		3: 下限
		4: 待機付下限
		5: 上下限
		6: 待機付上下限
		7: 上下限範囲内
		8: 待機付上下限範囲内
		9: 絶対値上限
		10: 待機付絶対値上限
		11: 絶対値下限
		12: 待機付絶対値下限
22H/52H	0014H: 警報2動作選択	警報1動作選択と同じ
22H/52H	0015H: ループ異常警報1動作巾設定	設定値
22H/52H	0016H: ループ異常警報1動作時間設定	設定値
22H/52H	0017H: アンチリセットワインドアップ設定	設定値
22H/52H	0018H: PD(手動)リセット設定	設定値
22H/52H	0019H: センサ補正設定	設定値
22H/52H	001AH: ループ異常警報2動作巾設定	設定値
22H/52H	001BH: ループ異常警報2動作時間設定	設定値

コマンド種別	データ項目	データ
22H/52H	001CH: 冷却比例带設定	設定値
22H/52H	001DH: 冷却比例周期設定	設定値
22H/52H	001EH: オーバラップ/デッドバンド設定	設定値
22H/52H	001FH: 冷却動作モード選択	0: 空冷
		1: 油冷
		2: 水冷
22H/52H	0020H: 冷却出力ON/OFF動作すきま設定	設定値
52H	0040H: データ初期化実行/解除選択	0: 解除
		1: 実行 (*1)
52H	0041H: デジタル出力設定	デジタル出力状態 (*2,*3)
		Ch1
		<u>0000</u> <u>0000</u> <u>0000</u> <u>0000</u>
		b^{15} \sim b^0
22H	0042H: デジタル入力読取り	デジタル入力状態 (*3,*4)
		Ch1
		<u>0000</u> <u>0000</u> <u>0000</u> <u>0000</u>
		b^{15} \sim b^0
22H	0080H: 現在のPV読取り	現在のPV
22H	0081H: 現在のMV読取り	現在のMV(*5)
22H	0082H: ヒータ電流値読取り	制御出力ON時のヒータ電流値

- (*1) データ初期化を実行する場合、初期化したいユニット(CCT-235)の奇数ch側に "0001" を設定してください。"0001" を設定したユニット(CCT-235)のデータは初期化されます。
- (*2) Ch1のデータに、出力したいデジタル出力(DO1~DO3)に相当するBit "1" を設定してください。 デジタル出力のデータ部は、b⁰がDO1、b¹がDO2、b²がDO3に割り当てられています。 デジタル出力の内容(➡P.13)

デジタル出力状態例

b ⁰ が1の場合	b ¹ が1の場合	b ² が1の場合	b ⁰ , b ¹ が1の場合	b ⁰ , b ² が1の場合	b ¹ , b ² が1の場合
0001	0010	0100	0011	0101	0110
DO1がON	DO2がON	DO3がON	DO1, 2がON	DO1, 3がON	DO2, 3がON

- (*3) デジタル入出力操作を使用する場合, CPT-20AのディップスイッチNo.7, 8をオフにしてください。 (➡P.13)
- (*4) デジタル入力のデータ部は、 b^0 がDI1、 b^1 がDI2、 b^2 がDI3に割り当てられ、読取りデータのチャネル1(データ部)に、デジタル入力の状態が返ってきます。

例: DI1とDI3がクローズ(接点閉)の場合 Ch1のデータが "0005" となります。

(*5) CCT-235が加熱冷却仕様の場合、偶数ch側に冷却出力操作量を示します。

コマンド種別	データ項目	データ
22H	0083H: 現在の状態1読取り	<u>0000 0000 0000 0000</u>
		b^{15} \sim b^0
		b ⁰ : 主出力
		0: OFF 1: ON (*6)
		b ¹ : 警報1(上限)
		0: OFF 1: ON
		b ² : 警報2(下限)
		0: OFF 1: ON
		b ³ : ヒータ断線警報 0: OFF
		0. OFF
		0: 正常 1: オーバ
		b^5 : $P \vee \mathcal{J} \times \mathcal{J} + \mathcal{J} \times J$
		0: 正常 1: アンダ
		b ⁶ : 無視します
		7
		b ⁷ : AT
		0: 停止 1: 実行中
		b ⁸ : イニシャル通信 0: 既通信 1: 未通信
		0: 加熱(逆) 1: 冷却(正)
		b ¹⁰ : 制御動作の状態
		0 : 出力停止 1 : 出力中
		b ¹¹ : ヒータ断線警報機能の有無
		0: 無し 1: 有り
		b ¹² : データ更新要求
		0: 無し 1: 有り (*7)
		b ¹³ : ループ異常警報1 0: OFF 1: ON
		0. OFF
		0: 正常 1: 異常 (*8)
		b ¹⁵ : 計器異常
		0: 正常 1: 異常 (*9)

- (*6) CCT-235が加熱冷却仕様の場合、偶数ch側の b^0 は冷却出力状態(0: OFF, 1: ON)を示します。 $b^1 \sim b^{15}$ は、常時0を返します。
- (*7) CLT-200を介してCCT-235の設定値を変更した場合, データ項目(現在の状態1読取り)のb¹²(データ更新要求)が"1(有り)"になります。この状態をホストコンピュータが検出すると, ホストコンピュータは, CPT-20Aより全設定値の読取りを行います。 CPT-20Aは, 設定項目のデータを読取られると, データ項目(現在の状態1読取り)のb¹²(データ更新要求)に"0(無し)"を設定します。
- (*8) データ項目(現在の状態1読取り)のb¹⁴(温度異常)と、データ項目(現在の状態2読取り)のb⁹(温度異常)が "1(異常)" になるのは、下記条件時です。 SV+20℃<PV かつ PV>80℃の場合 その後、PVが5℃下がれば "0(正常)" になります。
- (*9) データ項目(現在の状態1読取り)のb¹⁵(計器異常)は、CPT-20AがCCT-235と通信出来ない場合に "1(異常)"になります。

コマンド種別	データ項目	データ
22H	0084H: 現在の状態 2 読取り	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
		b ⁰ : 主出力
		0: OFF 1: ON (*10)
		b ¹ :制御動作の状態
		0:出力停止 1:出力中
		b ² : 警報1(上限)
		0: OFF 1: ON
		b ³ : 警報2(下限)
		0: OFF 1: ON
		b ⁴ : オーバスケール
		0: 正常 1: オーバ
		b ⁵ : ヒータ断線警報
		0: OFF 1: ON
		b ⁶ : AT
		0: 停止 1: 実行中
		b ⁷ : アンダスケール
		0: 正常 1: アンダ
		b ⁸ : ループ異常警報2
		0: OFF 1: ON
		b ⁹ : 温度異常
		0: 正常 1: 異常 (*11)
		b ¹⁰ ~b ¹⁵ : 無視します

- (*10) CCT-235が加熱冷却仕様の場合,偶数ch側のb⁰は冷却出力状態(0: OFF, 1: ON)を示します。 b¹~b¹⁵は,常時0を返します。
- (*11) データ項目(現在の状態1読取り)のb¹⁴(温度異常)と、データ項目(現在の状態2読取り)のb⁹(温度異常)が "1(異常)" になるのは、下記条件時です。 SV+20℃<PV かつ PV>80℃の場合 その後、PVが5℃下がれば"0(正常)"になります。

コマンド種別	データ項目		データ	
22H	00A0H: CPU Ver.番号読取り	奇数(1, 3, 5	ō・・・)ch側のデータ位	置に,各CCT-235
		のCPU Ver	:番号を読取ります	
22H	00A1H: 機種情報の読取り	奇数(1, 3, 5	5・・・)ch側のデータ位	置に, 各CCT-235
		のセンサレ	ンジを読取ります	
		0: K	-200∼1370°C,	-320∼2500 °F
		1: J	-200∼1000°C,	-320∼1800°F
		2: R		0∼3200 °F
			0∼1820℃,	
			0∼1390°C,	
			0∼1300℃,	
			0.0∼600.0℃,	
		7: J		0.0∼999.9°F
		8: Pt100	•	
			-199.9∼500.0℃,	
			0~10000 (入力異常	•
			0~10000 (入力異常	,
			0~10000 (入力異常	•
		13: DC A	0~10000 (入力異常	常時出力 ON)
		偶数(2, 4, 6	ô・・・)ch側のデータ位	置に,各CCT-235
		_	ンと出力情報を読取	
			断線警報 0:	
		_	断線警報の定格 0:2	20A 1: 50A
		_	削御出力(電流)	
		_	削御出力(リレー)	
		_	削御出力(無接点電圧)	
			削御出力(電流)	
			制御出力(リレー)	
		_	削御出力 (無接点電圧)	
		b ⁸ : 無視し		
		b ⁹ : 無視し		
				無し 1: 有り
		b ¹¹ ∼b ¹⁵ : #	無視します	

8.3 PLCとの通信

PLCは電源投入後,アドレス0(1)にCPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定,その設定したアドレス(先頭アドレス〜先頭アドレス+19)にCCT-235の台数,通信に使用する項目を設定します。

その後,アドレス1(2)に4660(1234H),アドレス2(3)に22136(5678H)を設定します。

CPT-20Aは電源投入後、PLCのアドレス0 \sim 2(1 \sim 3)を読み続け、アドレス1(2)の値が4660(1234H)、アドレス2(3)の値が22136(5678H)になったのを確認し、アドレス0(1)に設定されているアドレス(先頭アドレス \sim 先頭アドレス+19)のデータを読み取ります。

※参考

- ・ディップスイッチで選択したPLC (→P.13)に対して、予め使用するレジスタの種類が決められています。その既定レジスタの0(1)番地に、CPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定してください。
- ・横河電機株式会社製PLCの場合,()のアドレスを使用します。

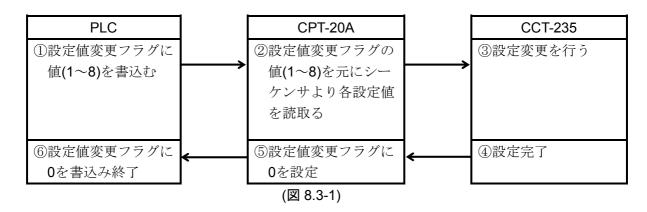
●PLCでの処理

CCT-235の設定値等の変更をする場合、PLCがデータメモリの設定値変更フラグ領域に値($1\sim8$)を書込みます。

CPT-20Aは、設定値変更フラグの領域に書込まれた値 $(1\sim8)$ により、特定の項目を各領域から読取り、**CCT-235**に設定します。

その後, CPT-20Aが設定値変更フラグを0に設定します。(図8.3-1)

- 1: 全設定項目
- 2: SV
- 3: 警報1,2動作点, ヒータ断線警報設定
- 4: 比例帯, 積分時間, 微分時間, 冷却比例帯, オーバラップ/デッドバンド
- 5: AT
- 6: 制御動作(実行/停止)
- 7: 警報1.2動作選択, 比例周期, 冷却比例周期
- 8:制御出力上限,下限
- ※ CPT-20Aは、CCT-235の各種設定範囲を管理していません。 PLCよりCシリーズの設定を行う場合、CCT-235の各種設定範囲内の設定値を設定するように してください。



例1 レジスタ領域の先頭アドレスを1000番地に設定、CCT-235を10台使用、通信項目を全て有効にした場合のアドレス

1000番地は使用しません。

1001番地の16⁰(下位4bit)にCPT-20Aに接続されているCCT-235の台数を設定します。

1001番地の $16^1 \sim 16^3$ と、1002番地 ~ 1004 番地までは使用しません。

1005番地~1007番地までは、通信項目有効/無効を選択します。

1008番地は、PLCからCCT-235に設定値を送る合図(設定値変更フラグ)の設定をします。

1009番地~1019番地は使用しません。(将来の機能拡張用)

1020番地以降は、1005番地~1007番地で設定した通信項目(SVから順)毎に、必要な点数分を連続してアドレスに設定します。

1005番地~1007番地で設定しなかった通信項目には、アドレスが割り当てられません。

例えば通信項目(アドレス1007)のPV読取りのみを無効、それ以外は有効にした場合、1660~1679のアドレスにMV読取りが設定され、1760~1779のアドレスには、機種情報読取りが設定されます。

アドレス	内 容	設定範囲,情報
0(1)	通信で使用するレジスタ領域の	1000を設定
	先頭アドレスを設定	
1(2)	通信パラメータ設定完了フラグ1	固定值 4660(1234H)
2(3)	通信パラメータ設定完了フラグ2	固定值22136(5678H)

・横河電機株式会社製PLCの場合, ()のアドレスを使用します。

アドレス	内 容	設定範囲,情報
1000	使用しません	無視します
1001	CPT-20Aに接続するCCT-235の	16 ⁰ : CCT-235の台数
	台数を、ワードデバイス4bit毎に	16¹: 無視します
	設定します(0の場合は1台)	16²: 無視します
		16³: 無視します
		設定範囲: 1~AH
1002~1004	使用しません	16⁰: 無視します
		16¹: 無視します
		16²: 無視します
		16³: 無視します
1005	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : SV設定
	グを,ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : 比例带設定
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 積分時間設定
		2 ³ : 微分時間設定
		2 ⁴ : 警報1(上限)動作点設定
		25: 警報2(下限)動作点設定
		2 ⁶ : 比例周期設定
		2 ⁷ : ヒータ断線警報設定
		28: 制御動作実行/停止選択
		2 ⁹ : AT実行/解除選択
		2 ¹⁰ : 警報1(上限)動作すきま設定
		2 ¹¹ : 警報2(下限)動作すきま設定
		2 ¹² : 制御出力ON/OFF動作すきま設定
		2 ¹³ . 制御出力上限設定
		2 ¹⁴ : 制御出力下限設定
		2¹⁵: PV フィルタ設定

アドレス	内 容	設定範囲,情報
1006	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : 温度単位選択
	グを, ワードデバイス1bit毎に	21: 制御動作(加熱/冷却)選択
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 警報 1 動作選択
		2 ³ : 警報2動作選択
		24: ループ異常警報1動作巾設定
		25: ループ異常警報1動作時間設定
		2⁶ : アンチリセットワインドアップ設定
		2⁷: PD(手動)リセット設定
		2⁸ : センサ補正設定
		29: ループ異常警報2動作巾設定
		2 ¹⁰ : ループ異常警報2動作時間設定
		2¹¹ : 冷却比例带設定
		2 ¹² : 冷却比例周期設定
		2¹³: オーバラップ/デッドバンド設定
		2 ¹⁴ : 冷却動作モード選択
		2¹⁵: 冷却出力 ON/OFF 動作すきま設定
1007	通信項目の有効/無効選択フラ	
	グを、ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : MV読取り
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2² : ヒータ電流値読取り
		2 ³ : 現在の状態1読取り
		2 ⁴ : 現在の状態2読取り
		2 ⁵ : CPU Ver.番号読取り
		2⁶ : 機種情報読取り 2^{7~15} : 無視します
1000	型の対象を表現の表現の表現の表現の表現の表現の表現の表現の表現の表現の表現の表現の表現の表	
1008	設定値変更フラグを指定します	
		1: 全設定項目変更 2: SV変更
		2. 3V 変更 3: 警報1, 2動作点,ヒータ断線警報設定値変更
		4: 比例带,積分時間,微分時間,冷却比例带,
		オーバラップ/デッドバンド変更
		- ペープ・ブラップ テープ・マード 夏文 5: AT変更
		6: 制御動作 (実行/停止)変更
		7: 警報1, 2動作, 比例周期, 冷却比例周期変更
		8: 制御出力上限,下限変更
1009~1019	 将来の機能拡張用	0. HAPPEN TIXXX
1020~1039	SV設定	Ch1∼Ch20⊘SV
1000		設定範囲: "11. 仕様"の定格目盛の項参照(→ P.103)
1040~1059	比例带設定	Ch1~Ch20の比例帯設定値
		設定範囲: 0.0~100.0%
1060~1079	積分時間設定	Ch1~Ch20の積分時間設定値
		設定範囲: 0~3600秒
1080~1099	微分時間設定	Ch1~Ch20の微分時間設定値
1000		設定範囲: 0~3600秒
1100~1119	警報1(上限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作点設定値
-	, , , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→ P.105)

アドレス	内 容	設定範囲,情報
1120~1139	警報2(下限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作点設定値
		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→ P.105)
1140~1159	比例周期設定	Ch1~Ch20の比例周期設定値
		設定範囲: 1~120秒
1160~1179	ヒータ断線警報設定	Ch1~Ch20のヒータ断線警報設定値
		設定範囲: 0.0~20.0A[W(20A)の場合]
		0.0~50.0A[W(50A)の場合]
1180~1199	制御動作実行/停止選択	Ch1~Ch20の制御動作実行/停止選択値
		0: 制御停止 1: 制御実行
1200~1219	AT実行/解除選択	Ch1~Ch20のAT実行/解除選択値
		0: AT解除 1: AT実行
1220 \sim 1239	警報1(上限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作すきま設定値
		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]
1240~1259	警報2(下限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作すきま設定値
		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]
1260~1279	制御出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の制御出力ON/OFF動作すきま設定値
	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]
1280~1299	制御出力上限設定	Ch1~Ch20の制御出力上限設定値
		設定範囲: 制御出力下限値~105%
1300~1319	制御出力下限設定	Ch1~Ch20の制御出力下限設定値
1000 1000	Professional State of the Control of	設定範囲: -5%~制御出力上限値
1320~1339	PVフィルタ設定	Ch1~Ch20のPVフィルタ設定値
4040 4050	油中流行	設定範囲: 0.0~10.0秒
1340~1359	温度単位選択	Ch1~Ch20の温度単位選択値
4000 4070	<u> </u>	0: °C 1: °F
1360~1379	制御動作選択	Ch1~Ch20 の制御動作選択値
1200 - 1200	数却4系//公配和	0: 加熱動作 1: 冷却動作 Ch1. Ch20の敵却1動作器中原
1380~1399	警報 1 動作選択 	Ch1~Ch20の警報1動作選択値 0: 無動作
		1: 上限
		2: 待機付上限
		3: 下限
		4: 待機付下限
		5: 上下限
		6: 待機付上下限
		7: 上下限範囲内
		8: 待機付上下限範囲内
		9: 絶対値上限
		10: 待機付絶対値上限
		11: 絶対値下限
		12: 待機付絶対値下限
1400~1419	警報2動作選択	Ch1~Ch20の警報2動作選択値
		警報1動作選択と同じ

アドレス	内 容	設定範囲,情報
1420~1439	ループ異常警報1動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作巾設定値
		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
1440~1459	ループ異常警報1動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作時間設定値
		設定範囲: 200分
1460~1479	アンチリセットワインドアップ	Ch1~Ch20のアンチリセットワインドアップ
	設定	設定値
		設定範囲: 0~100%
1480~1499	PD(手動)リセット設定	Ch1~Ch20のPD(手動)リセット設定値
		設定範囲: 生比例帯換算値
		ただし, -199.9~999.9℃の範囲
1500~1519	センサ補正設定	Ch1~Ch20のセンサ補正設定値
		設定範囲: -100.0~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		-1000~1000 [直流電圧,直流電流]
1520~1539	ループ異常警報2動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作巾設定値
		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
4540 4550	2 H 24 #6 40 0 TJ // 14 14 14 15 15 15	1~1000 [直流電圧,直流電流]
1540~1559	ループ異常警報2動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作時間設定値
4500 4570	火 ナロしょかけ サラルウ	設定範囲: 200分
1560~1579	冷却比例带設定	Ch1~Ch20の冷却比例帯設定値
		設定範囲: 加熱側比例帯に対しての倍率
1580~1599		0.0~10.0(0.0はON/OFF動作) Ch1~Ch20の冷却比例周期設定値
1360 - 1399	174比例用朔权足	設定範囲: 1~120秒
1600~1619	 オーバラップ/デッドバンド	Ch1~Ch20のオーバラップ/デッドバンド設定値
1000 1013	設定	設定範囲: ±100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		±1000 [直流電圧,直流電流]
1620~1639	ー 一冷却動作モード選択	Ch1~Ch20の冷却動作モード選択値
		0: 空冷(リニア特性)
		1: 油冷(1.5乗特性)
		2: 水冷(2乗特性)
1640~1659	冷却出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の冷却出力ON/OFF動作すきま設定値
	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
1660~1679	PV読取り	Ch1~Ch20のPV読取り
1680~1699	MV読取り	Ch1~Ch20のMV読取り
1700~1719	ヒータ電流値読取り	Ch1~Ch20のヒータ電流値読取り
1720~1739	現在の状態1読取り	Ch1~Ch20の現在の状態1読取り
1740~1759	現在の状態2読取り	Ch1~Ch20の現在の状態2読取り
1760~1779	CPU Ver.番号読取り	Ch1~Ch20のCPU Ver.番号読取り
1780~1799	機種情報読取り	Ch1~Ch20の機種情報読取り

例2 レジスタ領域の先頭アドレスを100番地に設定、CCT-235を5台使用、通信項目(アドレス106)の全機能のみを無効、その他の通信項目は全て有効にした場合のアドレス

100番地は使用しません。

101番地の16⁰(下位4bit)にCPT-20Aに接続されているCCT-235の台数を設定します。

101番地の $16^1 \sim 16^3$ と、102番地 ~ 104 番地までは使用しません。

105番地~107番地までは、通信項目有効/無効を選択します。

108番地は、PLCからCCT-235に設定値を送る合図(設定値変更フラグ)の設定をします。

109番地~119番地は使用しません。(将来の機能拡張用)

120番地以降は,105番地~107番地で設定した通信項目(SVから順)毎に,必要な点数分を連続してアドレスに設定します。

105番地~107番地で設定しなかった通信項目には、アドレスが割り当てられません。

アドレス	内 容	設定範囲,情報
0(1)	通信で使用するレジスタ領域の	100を設定
	先頭アドレスを設定	
1(2)	通信パラメータ設定完了フラグ1	固定值 4660(1234H)
2(3)	通信パラメータ設定完了フラグ2	固定值22136(5678H)

・横河電機株式会社製PLCの場合、()のアドレスを使用します。

アドレス	内 容	設定範囲,情報
100	使用しません	無視します
101	CPT-20Aに接続するCCT-235の	16 ⁰ : CCT-235の台数
	台数を、ワードデバイス4bit毎に	16¹: 無視します
	設定します(0の場合は1台)	16²: 無視します
		16³: 無視します
		設定範囲: 1~AH
102~104	使用しません	16⁰: 無視します
		16¹ : 無視します
		16²: 無視します
		16³: 無視します
105	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : SV設定
	グを, ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : 比例带設定
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 積分時間設定
		2 ³ : 微分時間設定
		2 ⁴ : 警報1(上限)動作点設定
		2 ⁵ : 警報 2 (下限)動作点設定
		2 ⁶ : 比例周期設定
		2⁷ : ヒータ断線警報設定
		2 ⁸ : 制御動作実行/停止選択
		2⁹: AT 実行/解除選択
		2 ¹⁰ : 警報1(上限)動作すきま設定
		2 ¹¹ : 警報2(下限)動作すきま設定
		2¹² : 制御出力ON/OFF動作すきま設定
		2 ¹³ : 制御出力上限設定
		2¹⁴ : 制御出力下限設定
		2¹⁵:PV フィルタ設定

アドレス	内 容	設定範囲,情報
106	通信項目の有効/無効選択フラ	20: 温度単位選択
	グを, ワードデバイス 1bit 毎に	2 ¹ : 制御動作(加熱/冷却) 選択
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 警報1動作選択
		2 ³ : 警報2動作選択
		24: ループ異常警報1動作巾設定
		2 ⁵ : ループ異常警報1動作時間設定
		2 ⁶ : アンチリセットワインドアップ設定
		2⁷: PD(手動)リセット設定
		2 8: センサ補正設定
		29: ループ異常警報2動作巾設定
		2 ¹⁰ : ループ異常警報2動作時間設定
		2 ¹¹ : 冷却比例带設定
		2 ¹² : 冷却比例周期設定
		2¹³: オーバラップ/デッドバンド設定
		2 ¹⁴ : 冷却動作モード選択
		2 ¹⁵ : 冷却出力ON/OFF動作すきま設定
107	通信項目の有効/無効選択フラ	2⁰: PV 読取り
	グを, ワードデバイス1bit毎に	2¹: MV 読取り
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2² : ヒータ電流値読取り
		2³: 現在の状態 1 読取り
		24: 現在の状態2読取り
		2 ⁵ : CPU Ver.番号読取り
		2 ⁶ : 機種情報読取り
		2^{7~15}: 無視します
108	設定値変更フラグを指定します	0: 変更無し
		1: 全設定項目変更
		2: SV変更
		3: 警報1,2動作点,ヒータ断線警報設定値変更
		4: 比例带,積分時間,微分時間,冷却比例帯,
		オーバラップ/デッドバンド変更
		5: AT変更
		6: 制御動作(実行/停止)変更
		7: 警報1,2動作,比例周期,冷却比例周期変更
		8: 制御出力上限,下限変更
109~119	将来の機能拡張用	
120~129	SV設定	Ch1∼Ch10∅SV
		設定範囲: "11. 仕様" の定格目盛の項参照(➡P.103)
130~139	比例带設定	Ch1~Ch10の比例帯設定値
		設定範囲: 0.0~100.0%
140~149	積分時間設定	Ch1~Ch10の積分時間設定値
		設定範囲:0~3600秒
150~159	微分時間設定	Ch1~Ch10の微分時間設定値
		設定範囲:0~3600秒

アドレス	内 容	設定範囲,情報
160~169	警報1(上限)動作点設定	Ch1~Ch10の警報1(上限)動作点設定値
		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→ P.105)
170~179	警報2(下限)動作点設定	Ch1~Ch10の警報1(下限)動作点設定値
		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→ P.105)
180~189	比例周期設定	Ch1~Ch10の比例帯設定値
		設定範囲: 1~120秒
190~199	ヒータ断線警報設定	Ch1~Ch10のヒータ断線警報設定値
		設定範囲: 0.0~20.0A[W(20A)の場合]
		0.0~50.0A[W(50A)の場合]
200~209	制御動作実行/停止選択	Ch1~Ch10の制御動作実行/停止選択
		0: 制御停止 1: 制御実行
210~219	AT実行/解除選択	Ch1~Ch10のAT実行/解除選択
		0: AT解除 1: AT実行
220~229	警報1(上限)動作すきま設定	Ch1~Ch10の警報1(上限)動作すきま設定値
		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
230~239	警報2(下限)動作すきま設定	Ch1~Ch10の警報2(下限)動作すきま設定
		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
240~249	制御出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch10の制御出力ON/OFF動作すきま設定値
	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]
250~259	制御出力上限設定	Ch1~Ch10の制御出力上限設定値
		設定範囲:制御出力下限値~105%
260~269	制御出力下限設定	Ch1~Ch10の制御出力下限設定値
		設定範囲:5%~制御出力上限値
270~279	PVフィルタ設定	Ch1~Ch10のPVフィルタ設定値
		設定範囲: 0.0~10.0秒
280~289	PV読取り	Ch1~Ch10のPV読取り
290~299	MV読取り	Ch1~Ch10のMV読取り
300~309	ヒータ電流値読取り	Ch1~Ch10のヒータ電流値読取り
310~319	現在の状態1読取り	Ch1~Ch10の現在の状態1読取り
320~329	現在の状態2読取り	Ch1~Ch10の現在の状態2読取り
330~339	CPU Ver.番号読取り	Ch1~Ch10のCPU Ver.番号読取り
340~349	機種情報読取り	Ch1~Ch10の機種情報読取り

※参考

- ・ATを実行した際、CPT-20AはAT終了時、比例帯、積分時間、 微分時間、アンチリセットワインドアップ、冷却比例帯値をCCT-235より読取り、PLCのレジスタ に設定し、AT実行/解除選択値を0(AT解除)に設定します。
- ・ 設定値変更フラグを1に設定する場合、必ず設定値変更フラグが0になっているのを確認し、設定してください。
- ・ CPT-20Aは、データの設定許容範囲を調べないので、データメモリ上の設定データは、CCT-235 の各種設定範囲内の設定値を設定してください。

8.3.1 三菱電機株式会社製PLCとの通信詳細

●計算機リンクユニット(AJ71UC24, A1SJ71UC24-R4)

マイクロシーケンサ(FX2N-XXMR)

シリアルコミュニケーションユニット(QJ71C24, QJ71C24-R2)

CPT-20Aは、計算機リンクユニット(AJ71UC24, A1SJ71UC24-R4)、マイクロシーケンサ (FX2N-XXMR)またはシリアルコミュニケーションユニット(QJ71C24, QJ71C24-R2)を介して、PLCのデータメモリを読取り、パラメータ設定値をCCT-235に設定します。

また、CCT-235を常にモニタし、その状態をPLCのデータメモリに書き込みます。

●PLCとの通信方法

PLCは電源投入後,アドレス0にCPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定,その設定したアドレス(先頭アドレス~先頭アドレス+19)にCCT-235の台数,通信に使用する項目を設定します。

その後,アドレス1に4660(1234H),アドレス2に22136(5678H)を設定します。

CPT-20Aは電源投入後、PLCのアドレス(0~2)を読み続け、アドレス1の値が4660(1234H)、アドレス2の値が22136(5678H)になったのを確認し、アドレス0に設定されているアドレス(先頭アドレス~先頭アドレス+19)のデータを読み取ります。

※参 考

- ・ ディップスイッチで選択したPLC (➡P.13)に対して、予め使用するレジスタの種類が決められています。その既定レジスタの0番地に、CPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定してください。
- ・ CPT-20Aは、PLCのデータメモリを直接読み書きする為、PLC (CPU)が通信手順を管理する必要が無く、プログラムを簡素化することができます。
- ・ PLCへの書込み/読込みは、1対象項目に付20ch分のデータを一括に行います。
- 通信プロトコルは、形式4、ワード単位(コマンドW)です。

●PLCのデータメモリ構成

計算機リンクユニット(AJ71UC24, A1SJ71UC24-R4)

シリアルコミュニケーションユニット(QJ71C24, QJ71C24-R2)

レジスタ領域の先頭アドレスをR1000番地に設定、CCT-235を10台使用、通信項目を全て有効にした場合のアドレス

R1000番地は使用しません。

R1001番地の 16^{0} (下位4bit)にCPT-20Aに接続されているCCT-235の台数を設定します。

R1001番地の $16^{1}\sim16^{3}$ と、R1002番地 \sim R1004番地までは使用しません。

R1005番地~R1007番地までは、通信項目有効/無効を選択します。

R1008番地は、PLCからCCT-235に設定値を送る合図(設定値変更フラグ)の設定をします。

R1009番地~R1019番地は使用しません。(将来の機能拡張用)

R1020番地以降は、R1005番地~R1007番地で設定した通信項目(SVから順)毎に、必要な点数分を連続してアドレスに設定します。

R1005番地~R1007番地で設定しなかった通信項目には、アドレスが割り当てられません。

アドレス	内 容	設定範囲,情報
R0000	通信で使用するレジスタ領域の	1000
	先頭アドレスを設定	
R0001	通信パラメータ設定完了フラグ1	固定值 4660(1234H)
R0002	通信パラメータ設定完了フラグ2	固定值22136(5678H)

アドレス	内 容	設定範囲,情報
R1000	使用しません	無視します
R1001	CPT-20Aに接続するCCT-235の	16 ⁰ : CCT-235の台数
	台数を,ワードデバイス4bit毎に	16¹: 無視します
	設定します(0 の場合は 1 台)	16²: 無視します
		16³: 無視します
		設定範囲: 1~AH
R1002~	使用しません	16⁰: 無視します
R1004		16¹: 無視します
		16²: 無視します
		16³: 無視します
R1005	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : SV設定
	グを,ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : 比例带設定
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2² : 積分時間設定
		2³ : 微分時間設定
		2 ⁴ : 警報1(上限)動作点設定
		2 ⁵ : 警報 2 (下限)動作点設定
		2 ⁶ : 比例周期設定
		2⁷ : ヒータ断線警報設定
		2 ⁸ : 制御動作実行/停止選択
		2⁹: AT 実行/解除選択
		2 ¹⁰ : 警報1(上限)動作すきま設定
		2 ¹¹ : 警報2(下限)動作すきま設定
		2¹²: 制御出力ON/OFF動作すきま設定
		2¹³ : 制御出力上限設定
		2¹⁴ : 制御出力下限設定
		2¹⁵: PV フィルタ設定
R1006	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : 温度単位選択
	グを, ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : 制御動作(加熱/冷却) 選択
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 警報 1 動作選択
		2 ³ : 警報2動作選択
		24: ループ異常警報1動作巾設定
		2 ⁵ : ループ異常警報1動作時間設定
		2 ⁶ : アンチリセットワインドアップ設定
		2⁷: PD (手動)リセット設定
		2⁸ : センサ補正設定
		29: ループ異常警報2動作巾設定
		2 ¹⁰ : ループ異常警報2動作時間設定
		2 ¹¹ : 冷却比例带設定
		2 ¹² : 冷却比例周期設定
		2¹³: オーバラップ/デッドバンド設定
		2 ¹⁴ : 冷却動作モード選択
		2¹⁵: 冷却出力ON/OFF動作すきま設定

アドレス	内 容	設定範囲,情報
R1007	通信項目の有効/無効選択フラ	2⁰: PV 読取り
	グを,ワードデバイス 1bit 毎に	2¹: MV 読取り
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2² : ヒータ電流値読取り
		2³ : 現在の状態 1 読取り
		24: 現在の状態2読取り
		2 ⁵ : CPU Ver.番号読取り
		2⁶ : 機種情報読取り
		2^{7~15}: 無視します
R1008	設定値変更フラグを指定します	0: 変更無し
		1: 全設定項目変更
		2: SV変更
		3: 警報1,2動作点,ヒータ断線警報設定値変更
		4: 比例带,積分時間,微分時間,冷却比例带,
		オーバラップ/デッドバンド変更
		5: AT変更
		6: 制御動作(実行/停止)変更
		7: 警報1, 2動作,比例周期,冷却比例周期変更
		8: 制御出力上限,下限変更
R1009 \sim	将来の機能拡張用	
R1019		
R1020~	SV設定	Ch1∼Ch20⊘SV
R1039		設定範囲: "11. 仕様" の定格目盛の項参照(→P.103)
R1040 \sim	比例带設定	Ch1~Ch20の比例帯設定値
R1059		設定範囲: 0.0~100.0%
R1060 \sim	積分時間設定	Ch1~Ch20の積分時間設定値
R1079		設定範囲: 0~3600秒
R1080 \sim	微分時間設定	Ch1~Ch20の微分時間設定値
R1099		設定範囲: 0~3600秒
R1100 \sim	警報1(上限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作点設定値
R1119		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→P.105)
R1120 \sim	警報2(下限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作点設定値
R1139		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→P.105)
R1140 \sim	比例周期設定	Ch1~Ch20の比例周期設定値
R1159		設定範囲: 1~120秒
R1160~	ヒータ断線警報設定	Ch1~Ch20のヒータ断線警報設定値
R1179		設定範囲: 0.0~20.0A[W(20A)の場合]
		0.0~50.0A[W(50A)の場合]
R1180 \sim	制御動作実行/停止選択	Ch1~Ch20の制御動作実行/停止選択値
R1199		0: 制御停止 1: 制御実行
R1200~	AT実行/解除選択	Ch1~Ch20のAT実行/解除選択値
R1219		0: AT解除 1: AT実行
R1220~	警報1(上限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作すきま設定値
R1239		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]

アドレス	内 容	設定範囲,情報
R1240~	警報2(下限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作すきま設定値
R1259		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]
R1260~	制御出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の制御出力ON/OFF動作すきま設定値
R1279	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
R1280∼	制御出力上限設定	Ch1~Ch20の制御出力上限設定値
R1299		設定範囲: 制御出力下限值~105%
R1300~	制御出力下限設定	Ch1~Ch20の制御出力下限設定値
R1319		設定範囲: -5.%~制御出力上限値
R1320~	PVフィルタ設定	Ch1~Ch20のPVフィルタ設定値
R1339		設定範囲: 0.0~10.0秒
R1340~	温度単位選択	Ch1~Ch20の温度単位選択値
R1359		0: °C
R1360∼	制御動作選択	Ch1~Ch20の制御動作選択値
R1379		0:加熱動作 1:冷却動作
R1380~	警報1動作選択	Ch1~Ch20の警報1動作選択値
R1399		0: 無動作
		1: 上限
		2: 待機付上限
		3: 下限
		4: 待機付下限
		5: 上下限
		6: 待機付上下限
		7: 上下限範囲内
		8: 待機付上下限範囲内
		9: 絶対値上限
		10: 待機付絶対値上限
		11: 絶対値下限
		12: 待機付絶対値下限
R1400~	警報2動作選択	Ch1~Ch20の警報2動作選択値
R1419		警報1動作選択と同じ
R1420~	ループ異常警報1動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作巾設定値
R1439		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
R1440~	ループ異常警報1動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作時間設定値
R1459		設定範囲: 200分
R1460~	アンチリセットワインドアップ	Ch1~Ch20のアンチリセットワインドアップ
R1479	設定	設定値
		設定範囲: 0~100%
R1480~	PD(手動)リセット設定	Ch1~Ch20のPD(手動)リセット設定値
R1499		設定範囲: ±比例帯換算値
		ただし,-199.9~999.9℃の範囲

アドレス	内 容	設定範囲,情報
R1500~	センサ補正設定	Ch1~Ch20のセンサ補正設定値
R1519		設定範囲:
		-100.0~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]
		-1000 ~1000 [直流電圧,直流電流]
R1520 \sim	ループ異常警報2動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作巾設定値
R1539		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
R1540 \sim	ループ異常警報2動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作時間設定値
R1559		設定範囲: 200分
R1560 \sim	冷却比例带設定	Ch1~Ch20の冷却比例帯設定値
R1579		設定範囲: 加熱側比例帯に対しての倍率
		0.0~10.0(0.0はON/OFF動作)
R1580~	冷却比例周期設定	Ch1~Ch20の冷却比例周期設定値
R1599		設定範囲: 1~120秒
R1600~	オーバラップ/デッドバンド	Ch1~Ch20のオーバラップ/デッドバンド設定値
R1619	設定	設定範囲: ±100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		±1000 [直流電圧,直流電流]
R1620~	冷却動作モード選択	Ch1~Ch20の冷却動作モード選択値
R1639		0: 空冷(リニア特性)
		1: 油冷(1.5乗特性)
		2: 水冷(2乗特性)
R1640 \sim	冷却出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の冷却出力ON/OFF動作すきま設定値
R1659	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
R1660 \sim	PV読取り	Ch1~Ch20のPV読取り
R1679		
R1680 \sim	MV読取り	Ch1~Ch20のMV読取り
R1699		
R1700 \sim	ヒータ電流値読取り	Ch1~Ch20のヒータ電流値読取り
R1719		
R1720 \sim	現在の状態1読取り	Ch1~Ch20の現在の状態1読取り
R1739		
R1740 \sim	現在の状態2読取り	Ch1~Ch20の現在の状態2読取り
R1759		
R1760 \sim	CPU Ver.番号読取り	Ch1~Ch20のCPU Ver.番号読取り
R1779		
R1780 \sim	機種情報読取り	Ch1~Ch20の機種情報読取り
R1799		

・ マイクロシーケンサ(FX2N-XXMR)

シリアルコミュニケーションユニット(QJ71C24, QJ71C24-R2)

レジスタ領域の先頭アドレスをD1000番地に設定、CCT-235を10台使用、通信項目を全て有効にした場合のアドレス

D1000番地は使用しません。

D1001番地の16⁰(下位4bit)にCPT-20Aに接続されているCCT-235の台数を設定します。

D1001番地の $16^{1} \sim 16^{3}$ と、D1002番地~D1004番地までは使用しません。

D1005番地~D1007番地までは、通信項目有効/無効を選択します。

D1008番地は、PLCからCCT-235に設定値を送る合図(設定値変更フラグ)の設定をします。

D1009番地~D1019番地は使用しません。(将来の機能拡張用)

D1020番地以降は、D1005番地~D1007番地で設定した通信項目(SVから順)毎に、必要な点数分を連続してアドレスに設定します。

D1005番地~D1007番地で設定しなかった通信項目には、アドレスが割り当てられません。

アドレス	内 容	設定範囲,情報
D0000	通信で使用するレジスタ領域の	1000
	先頭アドレスを設定	
D0001	通信パラメータ設定完了フラグ1	固定值 4660(1234H)
D0002	通信パラメータ設定完了フラグ2	固定值22136(5678H)

アドレス	内 容	設定範囲,情報
D1000	使用しません	無視します
D1001	CPT-20Aに接続するCCT-235の	16 ⁰ : CCT-235の台数
	台数を,ワードデバイス 4bit 毎に	16¹: 無視します
	設定します (0 の場合は 1 台)	16²: 無視します
		16³: 無視します
		設定範囲: 1~AH
D1002~	使用しません	16⁰ : 無視します
D1004		16¹: 無視します
		16²: 無視します
		16³: 無視します
D1005	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : SV設定
	グを, ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : 比例带設定
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² :積分時間設定
		2 ³ :微分時間設定
		2⁴ : 警報1(上限)動作点設定
		2 ⁵ : 警報 2 (下限)動作点設定
		2⁶ :比例周期設定
		2⁷ : ヒータ断線警報設定
		28:制御動作実行/停止選択
		2 ⁹ : AT実行/解除選択
		2 ¹⁰ : 警報1(上限)動作すきま設定
		2 ¹¹ : 警報2(下限)動作すきま設定
		2 ¹² : 制御出力ON/OFF動作すきま設定
		2 ¹³ : 制御出力上限設定
		2 ¹⁴ : 制御出力下限設定
		2¹⁵: PV フィルタ設定

アドレス	内 容	設定範囲,情報
D1006	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : 温度単位選択
	グを, ワードデバイス 1bit 毎に	21:制御動作(加熱/冷却)選択
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 警報1動作選択
		2 ³ : 警報2動作選択
		24: ループ異常警報1動作巾設定
		2 ⁵ : ループ異常警報1動作時間設定
		2 ⁶ : アンチリセットワインドアップ設定
		2 ⁷ : PD(手動)リセット設定
		2⁸ :センサ補正設定
		29: ループ異常警報2動作巾設定
		2 ¹⁰ : ループ異常警報2動作時間設定
		2 ¹¹ : 冷却比例带設定
		2¹² . 冷却比例周期設定
		2 ¹³ : オーバラップ/デッドバンド設定
		2 ¹⁴ : 冷却動作モード選択
		2¹⁵ : 冷却出力 ON/OFF 動作すきま設定
D1007	通信項目の有効/無効選択フラ	
	グを、ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : MV読取り
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2² : ヒータ電流値読取り
		2 ³ : 現在の状態1読取り
		2 ⁴ : 現在の状態2読取り
		2 ⁵ : CPU Ver.番号読取り
		2⁶ : 機種情報読取り 2^{7~15} : 無視します
D4000	- 乳ウは亦軍っこ ぼんゼウトナル	
D1008	設定値変更フラグを指定します	0: 変更無し 1: 全設定項目変更
		2: SV変更
		3: 警報1,2動作点, ヒータ断線警報設定値変更
		4: 比例带,積分時間,微分時間,冷却比例带,
		オーバラップ/デッドバンド変更
		5: AT変更
		6: 制御動作(実行/停止)変更
		7: 警報1,2動作,比例周期,冷却比例周期変更
		8: 制御出力上限,下限変更
D1009~	将来の機能拡張用	
D1019		
D1020~	SV設定	Ch1∼Ch20⊘SV
D1039		設定範囲: "11. 仕様"の定格目盛の項参照(→P.103)
D1040~	比例帯設定	Ch1~Ch20の比例帯設定値
D1059		設定範囲: 0.0~100.0%
D1060~	積分時間設定	Ch1~Ch20の積分時間設定値
D1079		設定範囲: 0~3600秒
D1080~	微分時間設定	Ch1~Ch20の微分時間設定値
D1099		設定範囲: 0~3600秒

アドレス	内 容	設定範囲,情報
D1100~	警報1(上限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作点設定値
D1119	, ,	設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→P.105)
D1120~	警報2(下限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作点設定値
D1139		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(➡P.105)
D1140~	比例周期設定	Ch1~Ch20の比例周期設定値
D1159		設定範囲: 1~120秒
D1160 \sim	ヒータ断線警報設定	Ch1~Ch20のヒータ断線警報設定値
D1179		設定範囲: 0.0~20.0A[W(20A)の場合]
		0.0~50.0A[W(50A)の場合]
D1180~	制御動作実行/停止選択	Ch1~Ch20の制御動作実行/停止選択値
D1199		0: 制御停止 1: 制御実行
D1200~	AT実行/解除選択	Ch1~Ch20のAT実行/解除選択値
D1219		0: AT解除 1: AT実行
D1220~	警報1(上限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作すきま設定値
D1239		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]
D1240~	警報2(下限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作すきま設定値
D1259		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
	Halfman L. D. M. S. T. S. M. D. D. D.	1~1000 [直流電圧,直流電流]
D1260∼	制御出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の制御出力ON/OFF動作すきま設定値
D1279	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
	Malifornia I. I. EEE SE sta	1~1000 [直流電圧,直流電流]
D1280~	制御出力上限設定	Ch1~Ch20の制御出力上限設定値
D1299	#u/#n 1	設定範囲:制御出力下限値~105%
D1300~	制御出力下限設定	Ch1~Ch20の制御出力下限設定値
D1319	DM クラスクラルウ	設定範囲: -5%~制御出力上限值
D1320~	PVフィルタ設定	Ch1~Ch20のPVフィルタ設定値 か字第四: 0.0 - 10.0秒
D1339 D1340~	温度単位選択	設定範囲: 0.0~10.0秒
D1340∼ D1359	温及早位迭状	Ch1~Ch20の温度単位選択値 0: ℃ 1: ℉
D1360~	制御動作選択	0. C 1. r Ch1~Ch20の制御動作選択値
D1300°	附仰野川民野八	0: 加熱動作 1: 冷却動作
D1379	 警報 1 動作選択	0. 加烈動作 1. 行為動作 Ch1~Ch20の警報1動作選択値
D1380°		0: 無動作
D 1399		1: 上限
		2: 待機付上限
		3: 下限
		4: 待機付下限
		5: 上下限
		6: 待機付上下限
		7 : 上下限範囲内
		8: 待機付上下限範囲內
		9: 絶対値上限
		10: 待機付絶対値上限
		11: 絶対値下限
		12: 待機付絶対値下限

アドレス	内 容	設定範囲,情報
D1400~	警報2動作選択	Ch1~Ch20の警報2動作選択値
D1419		警報1動作選択と同じ
D1420~	ループ異常警報1動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作巾設定値
D1439		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧,直流電流]
D1440~	ループ異常警報1動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作時間設定値
D1459		設定範囲: 200分
D1460~	アンチリセットワインドアップ	Ch1~Ch20のアンチリセットワインドアップ
D1479	設定	設定値
		設定範囲: 0~100%
D1480 \sim	PD(手動)リセット設定	Ch1~Ch20のPD(手動)リセット設定値
D1499		設定範囲: ±比例帯換算値
		ただし,-199.9~999.9℃の範囲
D1500 \sim	センサ補正設定	Ch1~Ch20のセンサ補正設定値
D1519		設定範囲:-100.0~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]
		-1000 ~1000 [直流電圧,直流電流]
D1520~	ループ異常警報2動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作巾設定値
D1539		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]
D1540~	ループ異常警報2動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作時間設定値
D1559		設定範囲: 200分
D1560~	冷却比例带設定	Ch1~Ch20の冷却比例帯設定値
D1579		設定範囲: 加熱側比例帯に対しての倍率
	NA Limit And Feel Res libraries	0.0~10.0(0.0はON/OFF動作)
D1580~	冷却比例周期設定	Ch1~Ch20の冷却比例周期設定値
D1599	1 9	設定範囲: 1~120秒
D1600~	オーバラップ/デッドバンド	Ch1~Ch20のオーバラップ/デッドバンド設定値
D1619	設定	設定範囲: ±100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
D4600		±1000 [直流電圧,直流電流]
D1620∼ D1639	冷却動作モード選択	Ch1~Ch20の冷却動作モード選択値 0: 空冷(リニア特性)
D 1039		0. 至市(ケーノ 付住) 1: 油冷(1.5乗特性)
		2: 水冷(2乗特性)
D1640~	 冷却出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20 の冷却出力 ON/OFF 動作すきま設定値
D1040*°	市が山力 ON/OFF 動下するよ 設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]
2 1000		1~1000 [直流電圧,直流電流]
D1660~	PV読取り	Ch1~Ch20のPV読取り
D1679		
D1680~	MV読取り	した1~Ch20のMV読取り
D1699	10- 0	,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,,
D1700~	ヒータ電流値読取り	 Ch1~Ch20のヒータ電流値読取り
D1719		
D1720~	現在の状態1読取り	Ch1~Ch20の現在の状態1読取り
D1739		
D1700~ D1719 D1720~	ヒータ電流値読取り 現在の状態1読取り	Ch1~Ch20のヒータ電流値読取り Ch1~Ch20の現在の状態1読取り

アドレス	内 容	設定範囲,情報
D1740~	現在の状態2読取り	Ch1~Ch20の現在の状態2読取り
D1759		
D1760~	CPU Ver.番号読取り	Ch1~Ch20のCPU Ver.番号読取り
D1779		
D1780~	機種情報読取り	Ch1~Ch20の機種情報読取り
D1799		

例1: データメモリアドレスD1040には、Ch 1の比例帯設定値を設定します。

例2: データメモリアドレスD1179には、Ch20のヒータ断線警報値を設定します。

8.3.2 オムロン株式会社製PLCとの通信詳細

●上位リンクユニット(C200H-LK202-V1)

シリアルコミュニケーションユニット(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41)

CPT-20A は、上位リンクユニット(C200H-LK202-V1)またはシリアルコミュニケーションユニット(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41)を介して、PLC のデータメモリを読取り、パラメータ設定値をCCT-235に設定します。

また、CCT-235を常にモニタし、その状態をPLCのデータメモリに書き込みます。

●PLCとの通信方法

PLCは電源投入後,アドレス0にCPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定,その設定したアドレス(先頭アドレス~先頭アドレス+19)にCCT-235の台数,通信に使用する項目を設定します。

その後,アドレス1に4660(1234H),アドレス2に22136(5678H)を設定します。

CPT-20Aは電源投入後、PLCのアドレス(0~2)を読み続け、アドレス1の値が4660(1234H)、アドレス2の値が22136(5678H)になったのを確認し、アドレス0に設定されているアドレス(先頭アドレス~先頭アドレス+19)のデータを読み取ります。

※参考

- ・ ディップスイッチで選択したPLC (➡P.13)に対して、予め使用するレジスタの種類が決められています。その既定レジスタの0番地に、CPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定してください。
- ・ CPT-20Aは、PLCのデータメモリを直接読み書きする為、PLC (CPU)が通信手順を管理する必要が無く、プログラムを簡素化することができます。
- ・ PLCへの書込み/読込みは、1対象項目に付20ch分のデータを一括に行います。

●PLCのデータメモリ構成

・上位リンクユニット(C200H-LK202-V1)

シリアルコミュニケーションユニット(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41)

レジスタ領域の先頭アドレスをDM1000番地に設定、CCT-235を10台使用、通信項目を全て有効にした場合のアドレス

DM1000番地は使用しません。

DM1001番地の16⁰(下位4bit)にCPT-20Aに接続されているCCT-235の台数を設定します。

DM1001番地の $16^1 \sim 16^3$ と、DM1002番地~DM1004番地までは使用しません。

DM1005番地~DM1007番地までは、通信項目有効/無効を選択します。

DM1008番地は、PLCからCCT-235に設定値を送る合図(設定値変更フラグ)の設定をします。

DM1009番地~DM1019番地は使用しません。(将来の機能拡張用)

DM1020番地以降は, DM1005番地~DM1007番地で設定した通信項目(SV主設定値から順)毎に, 必要な点数分を連続してアドレスに設定します。

DM1005番地~DM1007番地で設定しなかった通信項目には、アドレスが割り当てられません。

アドレス	内 容	設定範囲,情報
DM0000	通信で使用するレジスタ領域の	1000
	先頭アドレスを設定	
DM0001	通信パラメータ設定完了フラグ1	固定值 4660(1234H)
DM0002	通信パラメータ設定完了フラグ2	固定值22136(5678H)

アドレス	内 容	設定範囲,情報		
DM1000	使用しません	無視します		
DM1001	CPT-20Aに接続するCCT-235の	16 ⁰ : CCT-235の台数		
	台数を,ワードデバイス4bit毎に	16¹: 無視します		
	設定します(0 の場合は 1 台)	16²: 無視します		
		16³: 無視します		
		設定範囲: 1~AH		
DM1002~	使用しません	16º : 無視します		
DM1004		16¹: 無視します		
		16²: 無視します		
		16³: 無視します		
DM1005	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : SV		
	グを, ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : 比例带設定		
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 積分時間設定		
		2 ³ :微分時間設定		
		2⁴:警報1(上限)動作点設定		
		2⁵ : 警報 2 (下限)動作点設定		
		2 ⁶ : 比例周期設定		
		2⁷ : ヒータ断線警報設定		
		28:制御動作実行/停止選択		
		2 ⁹ : AT実行/解除選択		
		2 ¹⁰ : 警報1(上限)動作すきま設定		
		2 ¹¹ : 警報2(下限)動作すきま設定		
		2 ¹² : 制御出力ON/OFF動作すきま設定		
		2 ¹³ : 制御出力上限設定		
		2¹⁴ : 制御出力下限設定		
		2¹⁵: PV フィルタ設定		
DM1006	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : 温度単位選択		
	グを, ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ :制御動作(加熱/冷却)選択		
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 警報1動作選択		
		2 ³ : 警報2動作選択		
		2 ⁴ : ループ異常警報1動作巾設定		
		2 ⁵ : ループ異常警報1動作時間設定		
		26: アンチリセットワインドアップ設定		
		2 ⁷ : PD(手動)リセット設定		
		2 ⁸ : センサ補正設定		
		2 ⁹ : ループ異常警報2動作巾設定		
		2 ¹⁰ : ループ異常警報2動作時間設定 2 ¹¹ : 冷却は何世記字		
		2¹¹ : 冷却比例带設定 2¹² : 冷却比例周期設定		
		2 ¹³ : オーバラップ/デッドバンド設定		
		2 . オーハノツノノ ケットハント設定 2 ¹⁴ : 冷却動作モード選択		
		2 . 行却動作セート選択 2 ¹⁵ : 冷却出力ON/OFF動作すきま設定		
		4. ITAPU/J UN/U FF期1F9 さま 放化		

アドレス	内 容	設定範囲,情報			
DM1007	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : PV読取り			
	グを,ワードデバイス 1bit 毎に	2 ¹ : MV読取り			
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : ヒータ電流値読取り			
	,	2 ³ : 現在の状態 1 読取り			
		24: 現在の状態2読取り			
		2 ⁵ : CPU Ver.番号読取り			
		2 ⁶ : 機種情報読取り			
		2 ^{7~15} : 無視します			
DM1008	設定値変更フラグを指定します	0: 変更無し			
		1: 全設定項目変更			
		2: SV変更			
		3: 警報1,2動作点, ヒータ断線警報設定値変更			
		4:比例带,積分時間,微分時間,冷却比例带,			
		オーバラップ/デッドバンド変更			
		5: AT変更			
		6: 制御動作(実行/停止)変更			
		7: 警報1, 2動作, 比例周期, 冷却比例周期変更			
		8: 制御出力上限,下限変更			
DM1009 \sim	将来の機能拡張用				
DM1019					
DM1020~	SV設定	Ch1∼Ch20のSV			
DM1039		設定範囲: "11. 仕様" の定格目盛の項参照(→P.103)			
DM1040 \sim	比例带設定	Ch1~Ch20の比例帯設定値			
DM1059		設定範囲: 0.0~100.0%			
DM1060 \sim	積分時間設定	Ch1~Ch20の積分時間設定値			
DM1079		設定範囲: 0~3600秒			
DM1080 \sim	微分時間設定	Ch1~Ch20の微分時間設定値			
DM1099		設定範囲: 0~3600秒			
DM1100 \sim	警報1(上限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作点設定値			
DM1119		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→P.105)			
DM1120 \sim	警報2(下限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作点設定値			
DM1139		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→P.105)			
DM1140 \sim	主出力比例周期設定	Ch1~Ch20の主出力比例周期設定値			
DM1159		設定範囲: 1~120秒			
DM1160 \sim	ヒータ断線警報設定	Ch1~Ch20のヒータ断線警報設定値			
DM1179		設定範囲: 0.0~20.0A[W(20A)の場合]			
		0.0~50.0A[W(50A)の場合]			
DM1180 \sim	制御動作実行/停止選択	Ch1~Ch20の制御動作実行/停止選択値			
DM1199		0: 制御停止 1: 制御実行			
DM1200 \sim	AT実行/解除選択	Ch1~Ch20のAT実行/解除選択			
DM1219		0: AT解除 1: AT実行			
DM1220 \sim	警報1(上限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作すきま設定値			
DM1239		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]			
		1~1000 [直流電圧,直流電流]			

アドレス	内 容	設定範囲,情報				
DM1240~	警報2(下限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作すきま設定値				
DM1259		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]				
		1~1000 [直流電圧,直流電流]				
DM1260∼	制御出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の制御出力ON/OFF動作すきま設定値				
DM1279	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]				
		1~1000 [直流電圧,直流電流]				
DM1280∼	制御出力上限設定	Ch1~Ch20の制御出力上限設定値				
DM1299		設定範囲: 制御出力下限値~105%				
DM1300∼	制御出力下限設定	Ch1~Ch20の制御出力下限設定値				
DM1319		設定範囲: -5%~制御出力上限値				
DM1320~	PVフィルタ設定	Ch1~Ch20のPVフィルタ設定値				
DM1339		設定範囲: 0.0~10.0秒				
DM1340~	温度単位選択	Ch1~Ch20の温度単位選択値				
DM1359		0: °C				
DM1360 \sim	制御動作選択	Ch1~Ch20の制御動作選択値				
DM1379		0: 加熱動作 1: 冷却動作				
DM1380∼	警報1動作選択	Ch1~Ch20の警報1動作選択値				
DM1399		0: 無動作				
		1: 上限				
		2: 待機付上限				
		3: 下限				
		4: 待機付下限				
		5: 上下限				
		6: 待機付上下限				
		7: 上下限範囲内				
		8: 待機付上下限範囲內				
		9: 絶対値上限				
		10: 待機付絶対値上限				
		11: 絶対値下限				
		12: 待機付絶対値下限				
DM1400 \sim	警報2動作選択	Ch1~Ch20の警報2動作選択値				
DM1419		警報1動作選択と同じ				
DM1420 \sim	ループ異常警報1動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作巾設定値				
DM1439		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]				
		1~1000 [直流電圧,直流電流]				
DM1440∼	ループ異常警報1動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作時間設定値				
DM1459		設定範囲: 200分				
DM1460 \sim	アンチリセットワインドアップ	Ch1~Ch20のアンチリセットワインドアップ				
DM1479	設定	設定値				
		設定範囲: 0~100%				
DM1480 \sim	PD(手動)リセット設定	Ch1~Ch20のPD(手動)リセット設定値				
DM1499		設定範囲: ±比例帯換算値				
		ただし,-199.9~999.9℃の範囲				

アドレス	内 容	設定範囲,情報			
DM1500 \sim	センサ補正設定	Ch1~Ch20のセンサ補正設定値			
DM1519		設定範囲:			
		-100.0~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]			
		-1000 ~1000 [直流電圧,直流電流]			
DM1520 \sim	ループ異常警報2動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作巾設定値			
DM1539		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]			
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]			
DM1540∼	ループ異常警報2動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作時間設定値			
DM1559		設定範囲: 200分			
DM1560∼	冷却比例帯設定	Ch1~Ch20の冷却比例帯設定値			
DM1579		設定範囲: 加熱側比例帯に対しての倍率			
	VA Let 1. feel Ed the St. ske	0.0~10.0(0.0はON/OFF動作)			
DM1580~	冷却比例周期設定	Ch1~Ch20の冷却比例周期設定値			
DM1599	. L 2 2 / - 2 12 . 2 2 . 12	設定範囲: 1~120秒			
DM1600~	オーバラップ/デッドバンド	Ch1~Ch20のオーバラップ/デッドバンド設定値			
DM1619	設定	設定範囲: ±100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]			
DM4COO		# 1000 [直流電圧, 直流電流]			
DM1620∼ DM1639	冷却動作モード選択	Ch1~Ch20の冷却動作モード選択値 0: 空冷(リニア特性)			
DIVI 1039		0. 至市(ケーノ 付住) 1: 油冷(1.5乗特性)			
		2: 水冷(2乗特性)			
DM1640~	冷却出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の冷却出力ON/OFF動作すきま設定値			
DM1659	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]			
		1~1000 [直流電圧,直流電流]			
DM1660∼	PV読取り	Ch1~Ch20のPV読取り			
DM1679		S. CIEGO I V DUGA			
DM1680∼	MV読取り	Ch1~Ch20のMV読取り			
DM1699					
DM1700∼	ヒータ電流値読取り	Ch1~Ch20のヒータ電流値読取り			
DM1719					
DM1720∼	現在の状態1読取り	Ch1~Ch20の現在の状態1読取り			
DM1739					
DM1740∼	現在の状態2読取り	Ch1~Ch20の現在の状態2読取り			
DM1759					
DM1760 \sim	CPU Ver.番号読取り	Ch1~Ch20のCPU Ver.番号読取り			
DM1779					
DM1780 \sim	機種情報読取り	Ch1~Ch20の機種情報読取り			
DM1799					

例1: データメモリアドレスDM1040には、Ch 1の比例帯設定値を設定します。

例2: データメモリアドレスDM1179には、Ch20のヒータ断線警報値を設定します。

8.3.3 富士電機株式会社製PLCとの通信詳細

●汎用インタフェースモジュール(NC1L-RS4)との通信詳細

CPT-20Aは、インタフェースモジュール(NC1L-RS4)を介して、PLCのデータメモリを読取り、パラメータ設定値をCCT-235に設定します。

また、CCT-235を常にモニタし、その状態をPLCのデータメモリに書き込みます。

●PLCとの通信方法

PLCは電源投入後,アドレス0にCPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定,その設定したアドレス(先頭アドレス~先頭アドレス+19)にCCT-235の台数,通信に使用する項目を設定します。

その後、アドレス1に4660(1234H)、アドレス2に22136(5678H)を設定します。

CPT-20Aは電源投入後、PLCのアドレス(0~2)を読み続け、アドレス1の値が4660(1234H)、アドレス2の値が22136(5678H)になったのを確認し、アドレス0に設定されているアドレス(先頭アドレス~先頭アドレス+19)のデータを読み取ります。

データの書込み/読込み先はファイルメモリ "W30~"領域を使用します。(PLC側よりファイルメモリの領域設定が必要)

詳しくは、富士プログラムコントローラ(MICREX-F)、ユーザーズマニュアル<命令編>を参照してください。

※参考

- ・ ディップスイッチで選択したPLC (→P.13)に対して、予め使用するレジスタの種類が決められています。その既定レジスタの0番地に、CPT-20Aと通信で使用するレジスタ領域の先頭アドレスを設定してください。
- ・ CPT-20Aは、PLCのデータメモリを直接読み書きする為、PLC(CPU)が通信手順を管理する必要が無く、プログラムを簡素化することができます。
- ・ PLCへの書込み/読込みは、1対象項目に付20ch分のデータを一括に行います。

●PLCのデータメモリ構成

・汎用インタフェースモジュール(NC1L-RS4)

レジスタ領域の先頭アドレスをW30.1000番地に設定、CCT-235を10台使用、通信項目を全て有効にした場合のアドレス

W30.1000番地は使用しません。

W30.1001番地の16⁰(下位4bit)にCPT-20Aに接続されているCCT-235の台数を設定します。

W30.1001番地の $16^1 \sim 16^3$ と、W30.1002番地 \sim W30.1004番地までは使用しません。

W30.1005番地~W30.1007番地までは、通信項目有効/無効を選択します。

W30.1008番地は、PLCからCCT-235に設定値を送る合図(設定値変更フラグ)の設定をします。

W30.1009番地~W30.1019番地は使用しません。(将来の機能拡張用)

W30.1020番地以降は、W30.1005番地~W30.1007番地で設定した通信項目(SVから順)毎に、必要な点数分を連続してアドレスに設定します。

W30.1005番地~W30.1007番地で設定しなかった通信項目には、アドレスが割り当てられません。

アドレス	内 容	設定範囲,情報	
W30.0000	通信で使用するレジスタ領域の	1000	
	先頭アドレスを設定		
W30.0001	通信パラメータ設定完了フラグ1	固定值 4660(1234H)	
W30.0002	通信パラメータ設定完了フラグ2	固定值22136(5678H)	

アドレス	内 容	設定範囲,情報			
W30.1000	使用しません	無視します			
W30.1001	CPT-20Aに接続するCCT-235の	16º: CCT-235の台数			
	台数を,ワードデバイス4bit毎に	16¹: 無視します			
	設定します(0 の場合は 1 台)	16²: 無視します			
		16³: 無視します			
		設定範囲: 1~AH			
W30.1002~	使用しません	16⁰ : 無視します			
W30.1004		16¹: 無視します			
		16²: 無視します			
		16³: 無視します			
W30.1005	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : SV			
	グを, ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ : 比例带設定			
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² :積分時間設定			
		2 ³ :微分時間設定			
		2 ⁴ :警報1(上限)動作点設定			
		2 ⁵ : 警報 2 (下限)動作点設定			
		2 ⁶ : 比例周期設定			
		2⁷ : ヒータ断線警報設定			
		2 ⁸ :制御動作実行/停止選択			
		2 ⁹ : AT実行/解除選択			
		2 ¹⁰ : 警報1(上限)動作すきま設定			
		2 ¹¹ : 警報2(下限)動作すきま設定			
		2 ¹² : 制御出力ON/OFF動作すきま設定			
		2¹³ : 制御出力上限設定			
		2¹⁴ : 制御出力下限設定			
		2¹⁵: PV フィルタ設定			
W30.1006	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : 温度単位選択			
	グを, ワードデバイス1bit毎に	2 ¹ :制御動作(加熱/冷却)選択			
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : 警報1動作選択			
		2 ³ : 警報2動作選択			
		2⁴ : ループ異常警報 1 動作巾設定			
		2 ⁵ : ループ異常警報1動作時間設定			
		26: アンチリセットワインドアップ設定			
		2 ⁷ : PD(手動)リセット設定			
		2⁸: センサ補正設定			
		2⁹: ループ異常警報2動作巾設定			
		210: ループ異常警報2動作時間設定			
		2 ¹¹ : 冷却比例带設定			
		2 ¹² : 冷却比例周期設定			
		2 ¹³ : オーバラップ/デッドバンド設定			
		2 ¹⁴ : 冷却動作モード選択			
		2 ¹⁵ : 冷却出力ON/OFF動作すきま設定			

アドレス	内 容	設定範囲,情報			
W30.1007	通信項目の有効/無効選択フラ	2 ⁰ : PV読取り			
	グを,ワードデバイス 1bit 毎に	2¹: MV 読取り			
	指定します(1: 有効, 0: 無効)	2 ² : ヒータ電流値読取り			
		2 ³ : 現在の状態1読取り			
		24: 現在の状態2読取り			
		2 ⁵ : CPU Ver.番号読取り			
		2 ⁶ : 機種情報読取り			
		2^{7~15}: 無視します			
W30.1008	設定値変更フラグを指定します	0: 変更無し			
		1: 全設定項目変更			
		2: SV変更			
		3: 警報1,2動作点, ヒータ断線警報設定値変更			
		4:比例带,積分時間,微分時間,冷却比例带,			
		オーバラップ/デッドバンド変更			
		5: AT変更			
		6: 制御動作(実行/停止)変更			
		7: 警報1, 2動作, 比例周期, 冷却比例周期変更			
		8: 制御出力上限,下限変更			
W30.1009~	将来の機能拡張用				
W30.1019					
W30.1020~	SV設定	Ch1∼Ch20⊘SV			
W30.1039		設定範囲: "11. 仕様"の定格目盛の項参照(→ P.103)			
W30.1040∼	比例带設定	Ch1~Ch20の比例帯設定値			
W30.1059		設定範囲: 0.0~100.0%			
W30.1060∼	積分時間設定	Ch1~Ch20の積分時間設定値			
W30.1079		設定範囲: 0~3600秒			
W30.1080 \sim	微分時間設定	Ch1~Ch20の微分時間設定値			
W30.1099		設定範囲: 0~3600秒			
W30.1100 \sim	警報1(上限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作点設定値			
W30.1119		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→P.105)			
W30.1120 \sim	警報2(下限)動作点設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作点設定値			
W30.1139		設定範囲: "11. 仕様" の温度警報の項参照(→P.105)			
W30.1140 \sim	比例周期設定	Ch1~Ch20の比例周期設定値			
W30.1159		設定範囲: 1~120秒			
W30.1160 \sim	ヒータ断線警報設定	Ch1~Ch20のヒータ断線警報設定値			
W30.1179		設定範囲: 0.0~20.0A[W(20A)の場合]			
		0.0~50.0A[W(50A)の場合]			
W30.1180 \sim	制御動作実行/停止選択	Ch1~Ch20の制御動作実行/停止選択値			
W30.1199		0: 制御停止 1: 制御実行			
W30.1200~	AT実行/解除選択	Ch1~Ch20のAT実行/解除選択			
W30.1219		0: AT解除 1: AT実行			
W30.1220~	警報1(上限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報1(上限)動作すきま設定値			
W30.1239		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]			
		1~1000 [直流電圧,直流電流]			

アドレス	内 容	設定範囲,情報				
W30.1240∼	警報2(下限)動作すきま設定	Ch1~Ch20の警報2(下限)動作すきま設定値				
W30.1259		設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]				
		1~1000 [直流電圧,直流電流]				
W30.1260∼	制御出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の制御出力ON/OFF動作すきま設定値				
W30.1279	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]				
		1~1000 [直流電圧,直流電流]				
W30.1280∼	制御出力上限設定	Ch1~Ch20の制御出力上限設定値				
W03.1299		設定範囲: 制御出力下限值~105%				
W30.1300∼	制御出力下限設定	Ch1~Ch20の制御出力下限設定値				
W30.1319		設定範囲: -5%~制御出力上限値				
W30.1320∼	PVフィルタ設定	Ch1~Ch20のPVフィルタ設定値				
W30.1339		設定範囲: 0.0~10.0秒				
W30.1340∼	温度単位選択	Ch1~Ch20の温度単位選択値				
W30.1359		0: °C 1: °F				
W30.1360∼	制御動作選択	Ch1~Ch20の制御動作選択値				
W30.1379		0:加熱動作 1:冷却動作				
W30.1380∼	警報1動作選択	Ch1~Ch20の警報1動作選択値				
W30.1399		0: 無動作				
		1: 上限				
		2: 待機付上限				
		3: 下限				
		4: 待機付下限				
		5: 上下限				
		6: 待機付上下限				
		7: 上下限範囲内				
		8: 待機付上下限範囲內				
		9: 絶対値上限				
		10: 待機付絶対値上限				
		11: 絶対値下限				
		12: 待機付絶対値下限				
W30.1400∼	警報2動作選択	Ch1~Ch20の警報2動作選択値				
W30.1419		警報1動作選択と同じ				
W30.1420∼	ループ異常警報1動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作巾設定値				
W30.1439		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]				
		1~1000 [直流電圧,直流電流]				
W30.1440∼	ループ異常警報1動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報1動作時間設定値				
W30.1459		設定範囲: 200分				
W30.1460 \sim	アンチリセットワインドアップ	Ch1~Ch20のアンチリセットワインドアップ				
W30.1479	設定	設定値				
		設定範囲: 0~100%				
W30.1480∼	PD(手動)リセット設定	Ch1~Ch20のPD(手動)リセット設定値				
W30.1499		設定範囲: ±比例帯換算值				
		ただし,-199.9~999.9℃の範囲				

アドレス	内 容	設定範囲,情報			
W30.1500∼	センサ補正設定	Ch1~Ch20のセンサ補正設定値			
W30.1519		設定範囲:			
		-100.0~100.0℃ [熱電対,測温抵抗体]			
		-1000 ~1000 [直流電圧,直流電流]			
W30.1520 \sim	ループ異常警報2動作巾設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作巾設定値			
W30.1539		設定範囲: 0.0~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]			
		1~1000 [直流電圧,直流電流]			
W30.1540∼	ループ異常警報2動作時間設定	Ch1~Ch20のループ異常警報2動作時間設定値			
W30.1559		設定範囲: 200分			
W30.1560 \sim	冷却比例带設定	Ch1~Ch20の冷却比例帯設定値			
W30.1579		設定範囲: 加熱側比例帯に対しての倍率			
		0.0~10.0(0.0はON/OFF動作)			
W30.1580 \sim	冷却比例周期設定	Ch1~Ch20の冷却比例周期設定値			
W30.1599		設定範囲: 1~120秒			
W30.1600∼	オーバラップ/デッドバンド	Ch1~Ch20のオーバラップ/デッドバンド設定値			
W30.1619	設定	設定範囲: ±100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]			
		±1000 [直流電圧,直流電流]			
W30.1620∼	冷却動作モード選択	Ch1~Ch20の冷却動作モード選択			
W30.1639		0: 空冷(リニア特性)			
		1: 油冷(1.5乗特性)			
		2: 水冷(2乗特性)			
W30.1640∼	冷却出力ON/OFF動作すきま	Ch1~Ch20の冷却出力ON/OFF動作すきま設定値			
W30.1659	設定	設定範囲: 0.1~100.0℃ [熱電対, 測温抵抗体]			
		1~1000 [直流電圧, 直流電流]			
W30.1660~	PV読取り	Ch1~Ch20のPV読取り			
W30.1679					
W30.1680~	MV読取り	Ch1~Ch20のMV読取り			
W30.1699					
W30.1700~	ヒータ電流値読取り	Ch1~Ch20のヒータ電流値読取り			
W30.1719	70 to 0.10 M/s 4 2 to 20	014 0100 078 + 0.1046 + 347 10			
W30.1720~	現在の状態 1 読取り 	Ch1〜Ch20の現在の状態1読取り 			
W30.1739	THE AND AND SHIP OF				
W30.1740~	現在の状態2読取り	Ch1〜Ch20の現在の状態2読取り			
W30.1759					
W30.1760~	CPU Ver.番号読取り	Ch1〜Ch20のCPU Ver.番号読取り			
W30.1779	W/ 45 tr +0 =+ 15. 10				
W30.1780~	機種情報読取り	Ch1~Ch20の機種情報読取り			
W30.1799		4の11.75世乳ウはそ乳ウ1 キキ			

例1: データメモリアドレスW30.1040には, Ch 1の比例帯設定値を設定します。

例2: データメモリアドレスW30.1179には、Ch20のヒータ断線警報値を設定します。

8.4 Modbusプロトコルでの通信

8.4.1 メッセージの構成

Modbusプロトコルには2つの伝送モード(ASCIIモードとRTUモード)がありますが、CPT-20A(以後スレーブと表記します)側は、ASCIIモードで動作しますので、コマンドは全てASCIIコードで構成します。

データ(設定値)は、10進数を16進数に変換し、ASCIIコードを用います。

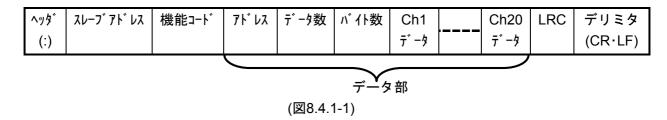
負数は2の補数で表します。

ASCIIモードのメッセージは、開始文字[:(コロン)(3AH)]で始まり、終了文字[CR(キャリッジリターン)(0DH)+LF(ラインフィード)(0AH)]で終わるように構成されています。

図8.4.1-1は、スレーブの基本的なメッセージフレームです。

メッセージ中の文字間のインターバルは1秒です。

それ以上のインターバルになると、メッセージを受取る側は、エラーが発生したと判断します。



●スレーブアドレス

スレーブアドレス(機器番号)は0~15で、ASCII文字、2文字で表します。

スレーブアドレス(機器番号)は、CPT-20A正面のロータリースイッチ操作により、0~15の範囲で設定します。ホストコンピュータ(以後マスタと表記します)は、メッセージにスレーブアドレスを置くことによって、スレーブを指定します。

スレーブが応答する時は、応答メッセージに自身のスレーブアドレスを置いて、マスタにどのスレーブが応答しているかを知らせます。

スレーブはブロードキャストアドレスには対応していませんので、機器番号**0**のスレーブがメッセージを受け、応答メッセージを返します。

●機能コード

機能コードは、スレーブに実行させたいコードで、ASCII文字(2文字)で表します。 マスタからスレーブにメッセージが送られる時、機能コードはスレーブに下記動作の種類を指示します。

機能コード	内 容
03(03H)	スレーブからの設定値および情報の読取り(最大20個のデータが可能)
16(10H)	スレーブへの設定(最大20個の連続したデータの書込みが可能)

スレーブがマスタに応答する時、機能コードは正常な応答か、エラーが発生しているかを示すのに 用いられます。正常応答の時、スレーブは受信した機能コードをエコーバックします。

異常応答の時、受信した機能コードの最上位ビットに1を加えた値で応答を返します。この時、スレーブは応答メッセージに異常コードを付け、マスタにエラーの発生原因を知らせます。

異常コード	エラー内容	
0(00H)	Reserve(正常または未定義)	
1(01H)	Illegal Function(存在しない機能)	
2(02H)	Illegal data address(存在しないデータアドレス)	

●データ部

スレーブアドレス,データ数,バイト数およびデータを併せたものをデータ部といい,スレーブアドレス,データ数,データはそれぞれASCII文字(4文字)で表します。(-32768~32767の範囲)また,バイト数は,ASCII文字(2文字)で表します。

マスタからの要求時は、スレーブアドレス、データ数、バイト数およびデータで構成されています。

スレーブからの応答は、要求に対するデータで構成されています。

マスタからスレーブに送られるメッセージのデータは、スレーブが機能コードで定められた動作を 行うのに用いる追加情報を含みます。

●エラーチェック

エラーチェックは、ASCII文字(2文字)で表します。

エラーチェック文字は、メッセージの開始文字(:)で始まり、終了文字(CR・LF)で終わるメッセージの内容をLRC計算(経度冗長検査)した結果でLRC文字は終了文字(CR・LF)の直前に付けられます。

[エラーチェック方法]

LRCはメッセージ全体に適用されます。

キャラクタチェック、メッセージフレームチェックのどちらもマスタの中で生成され、伝送前にメッセージ内容に付加されます。

(スレーブは受信中に各キャラクタ、またはメッセージ全体をチェックします)

マスタはユーザによってメッセージ処理を中止する前に、あらかじめ決められた時間(タイムアウトインターバル)だけ待つように設定されます。

このインターバルは、各スレーブが通常応答するのに充分な長さにセットします。

スレーブが伝送エラーを検出するとメッセージは無効になり、スレーブはマスタに応答を返しません。(時間が経過すると、マスタがエラー処理を行います)

存在しないスレーブを指定するメッセージも、同様にタイムアウトを起こします。

[LRCチェック]

LRC文字は、メッセージの開始文字(:)と終了文字(CR・LF)を除いたメッセージの内容をチェックします。

LRC文字は、8ビットのバイナリ値を持つ1バイトです。

LRC文字の値は、メッセージにLRCを付けてスレーブによって計算されます。

スレーブはメッセージの受信中にLRC文字の値を計算し、計算した値と受信値のLRC文字を比較し、2つの値が等しくなければエラーメッセージを返します。

・LRCの計算方法

LRC文字は、メッセージの開始文字(:)と終了文字(CR・LF)を除いたメッセージの内容を加算し、キャリは全て捨てて、結果の2の補数で計算されます。

スレーブアドレスを1(01H),全chのSVを読取る場合の計算方法を示します。

マスタからのメッセージ(要求)

	ヘッダ (:)	スレーブアドレス (01H)	機能コード (03H)	アドレス (0000H)	データ数 (0014H)	LRC	デリミタ (CR・LF)
					,		

LRCの計算範囲

送信するマスタからのメッセージ(要求)

ヘッダ	スレーブアドレス	機能コード	アドレス	データ数	LRC	デリミタ
(:)	(01H)	(03H)	(0000H)	(0014H)	(E8H)	(CR · LF)

- ・1の補数は、2進数の"0"と"1"を反転させた数です。
- ·2の補数は,1の補数に"1"を加えた数です。

8.4.2 伝送メッセージ例

- ●設定値, 状態の読取り(スレーブアドレス 1, 全 ch の SV 読取り)
- ・マスタからのメッセージ(要求)

ヘッダ (:)	スレーブアドレス (01H)	機能コード (03H)	アドレス (0000H)	データ数 (0014H)	LRC (E8H)	デリミタ (CR・LF)	
1	2	2	4	4	2	2 ←	- 文字数
		(図8.4.2-1)				

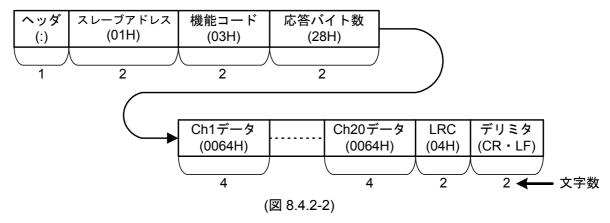
・正常時のスレーブのメッセージ(応答)

このメッセージは、Ch1~Ch20のSV100(0064H)を読取った例です。

スレーブアドレス,機能コード,データ数等は,**16**進数表現値を**1**文字づつメッセージに置き換えます。

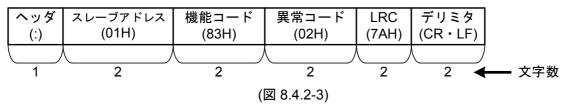
応答バイト数は1 ch16ビットデータなので2バイトになります。

また、メッセージは4ビットで、1文字のASCII文字を表現するので、4倍の文字数になります。

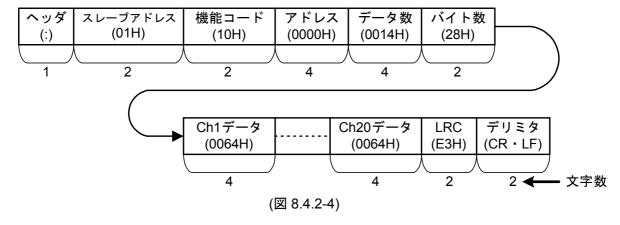


・異常時のスレーブのメッセージ(応答)

このメッセージは、読取りしたい項目の、アドレスを間違えた場合に起こる例です。機能コードの最上位ビットに1を足して、マスタにエラーの内容を返します。



- ●スレーブへの設定(スレーブアドレス1,全chのSVを100[0064H]に設定した場合)
- ・マスタからのメッセージ(要求)



・正常時のスレーブのメッセージ(応答)

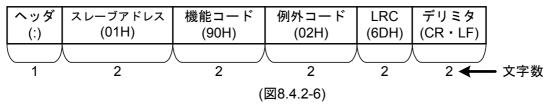
このメッセージは、スレーブアドレス1のSVを100にした場合の例です。

アドレス,機能コード,データ数等は16進数表現値を1文字づつメッセージに置き換えます。

ヘッダ (:)	スレーブアドレス (01H)	機能コード (10H)	アドレス (0000H)	データ数 (0014H)		デリミタ (CR・LF)	
1	2	2	4	4	2	2 ←	- 文字数
		(図8.4.2-5)				

・異常時のスレーブのメッセージ(応答)

このメッセージは、設定したい項目の、アドレスを間違えた場合に起こる例です。機能コードの最上位ビットに1を足して、マスタにエラーの内容を返します。



8.4.3 通信コマンド一覧(Modbusプロトコル)

R: 読取り, W: 書込み(設定)

アドレス	内 容	属性	データ
0000~	SV設定	R/W	設定値
0013H			
0014~	比例带設定	R/W	設定値
0027H			
0028~	積分時間設定	R/W	設定値
003BH			
003C \sim	微分時間設定	R/W	設定値
004FH			
0050~	警報1(上限)動作点設定	R/W	設定値
0063H			
0064~	警報2(下限)動作点設定	R/W	設定値
0077H			
0078~	比例周期設定	R/W	設定値
008BH			
008C \sim	ヒータ断線警報設定	R/W	設定値
009FH			
00A0 \sim	制御動作実行/停止選択	R/W	0: 制御停止
00B3H			1: 制御実行
00B4 \sim	AT実行/解除選択	R/W	0: AT解除
00C7H			1: AT実行
00C8 \sim	警報1(上限)動作すきま設定	R/W	設定値
00DBH			
00DC \sim	警報2(下限)動作すきま設定	R/W	設定値
00EFH			
00F0 \sim	制御出力ON/OFF動作すきま設定	R/W	設定値
0103H			
0104~	制御出力上限設定	R/W	設定値
0117H			
0118~	制御出力下限設定	R/W	設定値
012BH			
012C \sim	PVフィルタ設定	R/W	設定値
013FH			
0140~	温度単位選択	R/W	0: ℃
0153H			1: °F
0154~	制御動作選択	R/W	0: 加熱(逆動作)
0167H			1: 冷却(正動作)

アドレス	内 容	属性	データ
0168~	警報1動作選択	R/W	0: 無動作
017BH			1: 上限
			2: 待機付上限
			3: 下限
			4: 待機付下限
			5: 上下限
			6: 待機付上下限
			7: 上下限範囲内
			8: 待機付上下限範囲内
			9: 絶対値上限
			10: 待機付絶対値上限
			11: 絶対値下限
			12: 待機付絶対値下限
017C \sim	警報2動作選択	R/W	警報1と同じ
018FH			
0190~	ループ異常警報1動作巾設定	R/W	設定値
01A3H			
01A4 \sim	ループ異常警報1動作時間設定	R/W	設定値
01B7H			
01B8 \sim	アンチリセットワインドアップ設	R/W	設定値
01CBH	定		
01CC \sim	PD(手動)リセット設定	R/W	設定値
01DFH			
01E0 \sim	センサ補正設定	R/W	設定値
01F3H			
01F4 \sim	ループ異常警報2動作巾設定	R/W	設定値
0207H			
0208~	ループ異常警報2動作時間設定	R/W	設定値
021BH			
021C \sim	冷却比例带設定	R/W	設定値
022FH			
0230~	冷却比例周期設定	R/W	設定値
0243H			
0244~	オーバラップ/デッドバンド設定	R/W	設定値
0257H			
0258~	冷却動作モード選択	R/W	0: 空冷
026BH			1: 油冷
			2: 水冷
026C~	冷却出力ON/OFF動作すきま設定	R/W	設定値
027FH			
0280~	データ初期化実行/解除選択	W	0: 解除
0293H			1: 実行 (*1)

^(*1) データ初期化を実行する場合、初期化したいユニット(CCT-235)の奇数ch側に "0001" を設定してください。"0001" を設定したユニット(CCT-235)のデータは初期化されます。

アドレス	内 容	属性	データ
0294~	デジタル出力設定	W	デジタル出力状態 (*2,*3)
02A7H			Ch1
			<u>0000</u> <u>0000</u> <u>0000</u>
			b^{15} \sim b^0
02A8 \sim	デジタル入力読取り	R	デジタル入力状態 (*3,*4)
02BBH			Ch1
			<u>0000</u> <u>0000</u> <u>0000</u>
			b^{15} \sim b^0
02BC \sim	現在のPV読取り	R	現在のPV
02CFH			
02D0 \sim	現在のMV読取り	R	現在のMV(*5)
02E3H			
02E4∼	ヒータ電流値読取り	R	制御出力ON時のヒータ電流値
02F7H			

(*2) Ch1のデータに、出力したいデジタル出力(DO1~DO3)に相当するBit "1" を設定してください。 デジタル出力のデータ部は、b⁰がDO1、b¹がDO2、b²がDO3に割り当てられています。 デジタル出力の内容(➡P.13)

デジタル出力状態例

b ⁰ が1の場合	b ¹ が1の場合	b ² が1の場合	b ⁰ , b ¹ が1の場合	b ⁰ , b ² が1の場合	b ¹ , b ² が1の場合
0001	0010	0100	0011	0101	0110
DO1がON	DO2がON	DO3がON	DO1, 2がON	DO1, 3がON	DO2, 3がON

- (*3) デジタル入出力操作を使用する場合, CPT-20AのディップスイッチNo.7, 8をオフにしてください。 (➡P.13)
- (*4) デジタル入力のデータ部は、 b^0 がDI1、 b^1 がDI2、 b^2 がDI3に割り当てられ、読取りデータのチャネル1(データ部)に、デジタル入力の状態が返ってきます。

例: DI1とDI3がクローズ(接点閉)の場合 Ch1のデータが"0005"となります。

(*5) CCT-235が加熱冷却仕様の場合、偶数ch側に冷却出力操作量を示します。

R 0000 0000 0000 0000 0000 b ¹⁵ ~ b ⁰ b ⁰ 注出力 0: OFF 1: ON (*6) b ¹ : 警報1(上限) 0: OFF 1: ON b ² : 警報2(下限) 0: OFF 1: ON b ³ : ヒータ断線警報 0: OFF 1: ON b ⁴ : オーバスケール 0: 正常 1: オーバ b ⁵ : アンダスケール 0: 正常 1: アンダ b ⁶ : 無視します b ⁷ · AT	アドレス	内 容	属性	データ
	02F8~			○000 0000 0000 0000 0000 b ¹⁵ ~ b ⁰ b ⁰ 主出力 0: OFF 1: ON (*6) b ¹ : 警報1(上限) 0: OFF 1: ON b ² : 警報2(下限) 0: OFF 1: ON b ³ : ヒータ断線警報 0: OFF 1: ON b ⁴ : オーバ 0: 正常 カール 0: 正常 カール 0: 正常 カール が 5: アンダ正常 b ⁵ : 無視し b ⁷ : AT 0: 停止 1: 実行中 b ⁸ : イニショー は 1: 未通信 b ⁹ : 制御動作 0: 既通信 0: 既通信 0: 出海体の状態 0: 出海体の状態 0: 出海体の状態 0: 出海体の状態 0: 出海体の 1: と一 タ し カール b ¹¹ : ヒータ 更 第 で 無し り で に ボーク リーク リー・ で は カーク リー・ で まず も 1: ON り は 1: ON り 1: 正常 は 1: ON り 1 ⁴ : 温度 で 1: 異常 (*8) b ¹⁵ : 計器 異常 (*8)

- (*6) CCT-235が加熱冷却仕様の場合、偶数アドレスの b^0 は冷却出力状態(0: OFF, 1: ON)を示します。 $b^1 \sim b^{15}$ は、常時0を示します。
- (*7) CLT-200を介してCCT-235の設定値を変更した場合, データ項目(現在の状態1読取り)のb¹²(データ更新要求)が"1(有り)"になり, マスタがこの状態を検出すると, マスタは, CPT-20Aより全設定値の読取りを行います。

CPT-20Aは、設定項目のデータを読取られると、データ項目(現在の状態1読取り)の b^{12} (データ更新要求)に "0(無し)" を設定します。

(*8) データ項目(現在の状態1読取り)の b^{14} (温度異常)と、データ項目(現在の状態2読取り)の b^{9} (温度異常)が "1(異常)" になるのは、下記条件時です。

SV+20℃<PV かつ PV>80℃の場合

その後、PVが5℃下がれば"0(正常)"になります。

(*9) データ項目(現在の状態1読取り)のb¹⁵(計器異常)は、CPT-20AがCCT-235と通信出来ない場合に "1(異常)" になります。

通信異常の時,他のデータもCPT-20Aが初期値(0)に書き換えてマスタに返します。

アドレス	内 容	属性	データ
030C∼ 031FH	現在の状態2読取り	R	$\begin{array}{cccccccccccccccccccccccccccccccccccc$
			b ⁰ : 主出力
			0: OFF 1: ON (*10)
			b ¹ : 制御動作の状態
			0: 出力停止 1: 出力中
			b ² : 警報1(上限)
			0: OFF 1: ON
			b ³ : 警報2(下限) 0: OFF 1: ON
			b^4 : λ -バスケール
			D: オーハヘケール O: 正常 1: オーバ
			b ⁵ : ヒータ断線警報
			0: OFF 1: ON
			b ⁶ : AT
			0: 停止 1: 実行中
			b ⁷ : アンダスケール
			0: 正常 1: アンダ
			b ⁸ : ループ異常警報2
			0: OFF 1: ON
			b ⁹ : 温度異常
			0: 正常 1: 異常 (*11)
			b ¹⁰ ~b ¹⁵ : 無視します

- (*10) CCT-235が加熱冷却仕様の場合,偶数ch側のb⁰は冷却出力状態(0: OFF, 1: ON)を示します。 b¹~b¹⁵は,常時0を示します。
- (*11) データ項目(現在の状態1読取り)のb¹⁴(温度異常)と、データ項目(現在の状態2読取り)のb⁹(温度 異常)が "1(異常)" になるのは、下記条件時です。 SV+20℃<PV かつ PV>80℃の場合 その後、PVが5℃下がれば "0(正常)" になります。

アドレス	内容	属性	データ			
0320~	CPU Ver.番号読取り	R	奇数(1, 3, 5···)ch側のデータ位置に, 各CCT-235の			
0333H			CPU Ver.番号を読取ります			
0334~	機種情報の読取り	R	奇数(1, 3, 5···)ch側のデータ位置に, 各CCT-235の			
0347H			センサレンジを読取ります			
			0: K -200∼1370°C, -320∼2500°F			
			1: J -200∼1000°C, -320∼1800°F			
			2: R 0~1760℃, 0~3200°F			
			3: B 0∼1820℃, 0∼3300℉			
			4: PL-Ⅱ 0~1390℃, 0~2500℉			
			5: N 0~1300℃, 0~2300℉			
			6: K 0.0∼600.0°C, 0.0∼999.9°F			
			7: J 0.0∼600.0°C, 0.0∼999.9°F			
			8: Pt100 -199.9∼850.0℃, -199.9∼999.9℉			
			9: JPt100 -199.9∼500.0℃, -199.9∼900.0℉			
			10: DC V 0~10000 (入力異常時出力 OFF)			
			11: DCA 0~10000 (入力異常時出力 OFF)			
			12: DC V 0~10000 (入力異常時出力 ON)			
			13: DC A 0~10000 (入力異常時出力 ON)			
			偶数(2, 4, 6···)ch側のデータ位置に, 各CCT-235の			
			オプションと出力情報を読取ります			
			b ⁰ : ヒータ断線警報			
			b ¹ : ヒータ断線警報の定格 0: 20A 1: 50A			
			b ² : Ch1の制御出力(電流)			
			b ³ : Ch1の制御出力(リレー)			
			b ⁴ : Ch1の制御出力(無接点電圧)			
			b ⁵ : Ch2の制御出力(電流)			
			b ⁶ : Ch2の制御出力(リレー)			
			b ⁷ : Ch2の制御出力(無接点電圧)			
			b ⁸ : 無視します			
			b ⁹ : 無視します			
			b ¹⁰ : 冷却制御出力機能 0: 無し 1: 有り 11 × 15 × 15 × 15 × 15 × 15 × 15 × 15			
			b ¹¹ ~b ¹⁵ : 無視します			

※参 考

- ・アドレスの02A8H番地以降は、読取り専用です。 この領域に設定メッセージを送信した場合、異常コード2を返します。
- ・アドレスの0348H番地以降は未使用です。 この未使用領域に、設定または読取りメッセージを送信した場合、異常コード2を返します。
- アドレスが2つにまたがる範囲を指定し、設定または読取りメッセージを送信した場合、異常コード2を返します。

9. 動作説明

9.1 P, I, D, ARWの説明

P.I.D. ARWの各値は、ATを実行することにより自動的に設定されます。

●比例帯(P)

比例動作は、SVとPVとの偏差に比例して出力が変化する動作です。

比例帯を狭くすれば、わずかなPVの変化に対しても出力の変化が大きくなり、オフセットが小さくなって良好な制御結果が得られます。

比例帯を狭くしすぎると少しの外乱でもPVに変動を生じ、ON/OFF動作のような制御に移り、いわゆるハンチング現象を起こします。

そこで、PVが設定値近くで平衡状態となるように、制御結果を観察しながら比例帯をだんだん狭くし、最適値を選びます。

●積分時間(I)

積分動作は、オフセットを除去するために用いる動作です。積分時間を短くすると設定点への引き 戻しは速くなります。

積分時間を短くしすぎると振動的な制御になります。

●微分時間(D)

微分動作は、SVとPVとの偏差の変化速度に応じて引き戻す動作です。

オーバシュート,アンダシュートの振幅を減少します。

微分時間を短くすると引き戻し量が少なく、長くすると引き戻し量が大きくなります。

微分時間を長くしすぎると戻り過ぎの現象が出て制御系が振動的になります。

●アンチリセットワインドアップ(ARW)

ARWは、積分動作によるオーバシュート(アンダシュート)を防止します。

ARWの値が小さい程、PVが設定値に達した時の積分動作による行き過ぎは小さくなりますが、PV がSVで安定するまでに時間がかかります。

制御通電率を目安にしてください。

手動設定による制御通電率の求め方

リレー接点出力, SSR駆動出力の時

電流出力の時

通電率がわからない場合は、工場出荷時の値(50%)で試運転を行ってください。

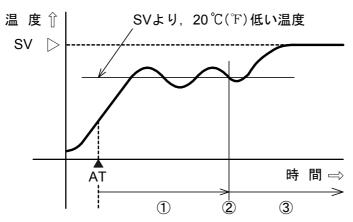
9.2 ATの説明

企注意

常温付近でATを実行した場合、温度変動を与えることができないため、ATが市場に終了しない場合があります。

P, I, D, ARW各値を自動設定する為に、制御対象に強制的に変動を与えて各値の最適値を設定します。 この変動は、以下に述べる3種類の方式が自動的に選択されます。

●SVと制御温度の差が大きい立ち上がりの場合 SVより20℃(下)低い温度で変動を与えます。



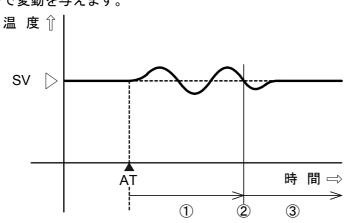
①:PID定数計測中

②: PID定数算出点

③:オートチューニングで設定 されたPID定数で制御

▲ AT: オートチューニング開始点

●制御が安定している場合 SVで変動を与えます。



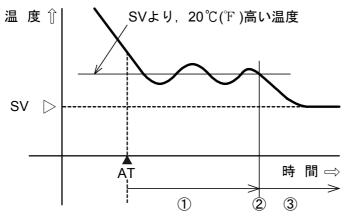
①:PID定数計測中

②:PID定数算出点

③:オートチューニングで設定 されたPID定数で制御

▲ AT: オートチューニング開始点

●SVと制御温度の差が大きい立ち下がりの場合 SVより20℃(下)高い温度で変動を与えます。



①:PID定数計測中

②:PID定数算出点

③:オートチューニングで設定 されたPID定数で制御

▲ AT: オートチューニング 開始点

9.3 制御動作図

動作	加熱(逆)動作			冷却(正)動作		
制御動作	ON 比例带			比例带		
193 1947 250 117	OFF	Z S	\ V	△ SV		OFF
リレー接点出力 ch1	1 9					① _ q ② q
リレー接点出力 ch2	3 — 9 4 — 9	3 4	3-0 4-0	3-0 4-0	(3)—(3)—(4)—(4)—(4)—(4)—(4)—(4)—(4)—(4)—(4)—(4	3 - 9 4 - 9
無接点電圧出力 ch1	12V DC 2 -	1) + 12/0V DC 2)	① + 0V DC ② -	① + OV DC 2 -	① + 0/12V DC ②	12V DC 2 -
無接点電圧出力 ch2	3 + 12V DC 4 -	3 + 12/0V DC 4 -	3 + 0V DC 4 -	3 + 0V DC 4 -	3 + 0/12V DC 4 -	(3) + 12V DC (4) -
	偏差	に応じて周期	: 動作 :	偏差に応じて周期動作		
直流電流出力 ch1	1 + 20mA DC 2 -	1 + 20 to 4mA DC 2 -	1 + 4mA DC 2 -	1)— + 4mA DC 2)— -	1 + 4~20mA DC 2 -	1 + 20mA DC 2 -
直流電流出力 ch2	3— + 20mA DC 4— -	3 — + 20 to 4mA DC 4 — -	(3) + 4mA DC (4) -	(3)— + 4mA DC (4)— -	(3)— + 4 to 20mA DC (4)— -	3— + 20mA DC 4— -
	偏差に	応じて連続的	に変化	偏差に	応じて連続的	に変化
表示 O1 緑 表示 O2 緑						
	点灯		消灯	消灯		点灯

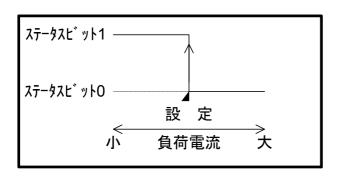
部分はONまたはOFF動作します。

9.4 ON/OFF動作図

動作	加熱(逆)動作			冷却(正)動作		
制御動作	ON ————————————————————————————————————		/ \ \ \		: 動作すきま < 	ON OFF
リレー接点出力 ch1 リレー接点出力 ch2	1					1 - 0
無接点電圧出力 ch1 無接点電圧出力 ch2	1 + 12V DC 2 - 3 + 12V DC 4		1	① + ov DC ② - Ov DC ④ ov DC ④ -		1 + 12V DC 2 - 3 + 12V DC 4 - 1
直流電流出力 ch1 直流電流出力 ch2	1 + 20mA DC 2 - 3 + 20mA DC 4		1 + 4mA DC 2 - 3 + 4mA DC 4	1 + 4mA DC 2 - 3 + 4mA DC 4		1 + 20mA DC 2 - 3 + 20mA DC 4 - 2
表示 O1 緑 表示 O2 緑	点灯		消灯	消灯		点灯

部分はONまたはOFF動作します。

9.5 ヒータ断線警報動作図



9.6 加熱・冷却動作図

	ON ———	加熱比例帯 < >	冷却比例帯 < >	
制御動作			***************************************	
	OFF		-	
加熱出力(実	<u> </u> ■線────)	S	V	
350 MM Page 15				
リレー接点出力	(1)—q (2)—	① ② 偏差に応じて 周期動作	(1)————————————————————————————————————	
無接点電圧出力	12V DC 2 -	① + 12/0V DC ② - 偏差に応じて 周期動作	① + ov dc ② -	
直流電流出力	① + 20mA DC ② -	① 十 20 to 4mA DC ② 偏差に応じて 連続的に変化	1 + 4mA DC 2 -	
表示 O1 緑				
│ 表示 O1 緑 │ │	点灯			
公+ 0山土 / 田	[(H)
カロン (物	(17)K · · · · · · /			
リレー接点出力		3	③ 4 偏差に応じて 周期動作	3— ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° ° °
		1		
無接点電圧出力		3 — + 0V DC 4 — -	③ — † 0/12V DC ④ — - 偏差に応じて 周期動作	(3) + 12V DC (4) -
無接点電圧出力		0V DC	0/12V DC ④	12V DC
		0V DC 4	0/12V DC 4	12V DC (4)

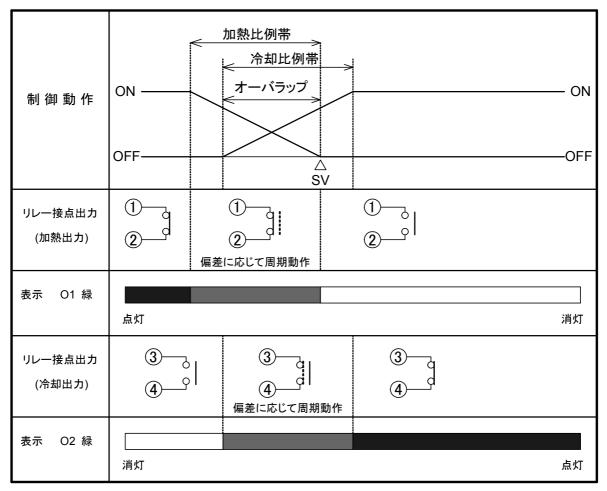
部分はONまたはOFF動作します。

9.7 加熱・冷却動作図(デッドバンドを設定した場合)

動作		加熱出力			冷却出力	
制御動作	ON ——	加熱比例帯	<u> </u>	バンド	冷却比例带	—— ON ——— OFF
リレー接点出力	① _ q ② 0	ター・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・		(3)—o	③ ④ 偏差に応じて 周期動作	3 G
無接点電圧出力	1)—; + 12V DC 2)—; –	① + 12/0V DC ② 偏差に応じて 周期動作	1) + ov dc 2	3 — + ov dc 4 — -	③ — 十 0/12V DC ④ — 」 — 偏差に応じて 周期動作	3 + 12V DC 4 -
直流電流出力	1)—— + 20mA DC 2)—— –	① + 20 to 4mA DC ② 偏差に応じて 連続的に変化	1)—— + 4mA DC 2)—— –	3— + 4mA DC 4—— –	③ — + 4 to 20mA DC ④ — — — 偏差に応じて 連続的に変化	3— + 20mA DC 4————————————————————————————————————
表示 01 緑	点灯					消灯
表示 O2 緑	消灯					点灯

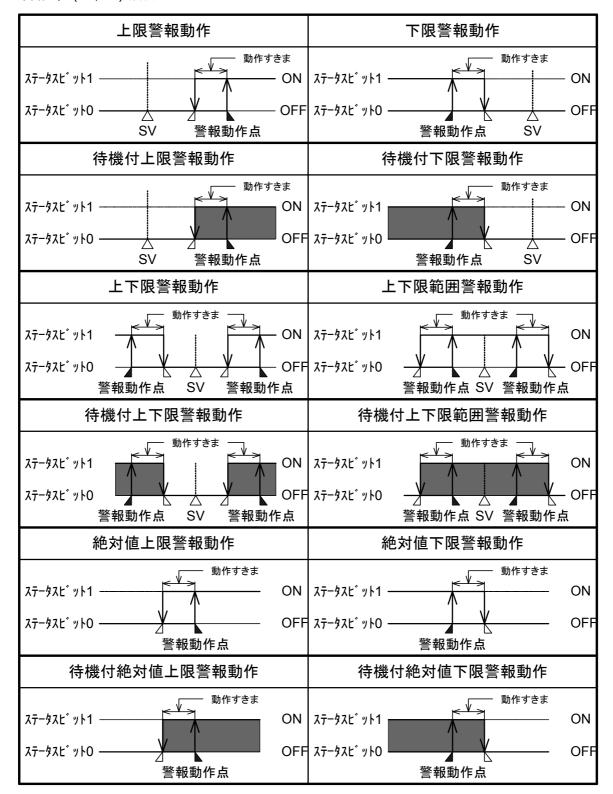
部分はONまたはOFF動作します。

9.8 加熱・冷却動作図(リレー接点出力で、オーバラップを設定した場合)



部分はONまたはOFF動作します。

9.9 警報1, 2(A1, A2)動作図



- 部分において待機機能がはたらきます。
- ▲ または ▲ は、警報が出力する動作点です。

●待機機能付警報の説明

この機能は、計器電源投入時、PVが警報動作のはたらく領域内であっても出力が出ない機能です。 また、運転中にSVを変更した為、警報動作点が上記の領域内に入っても警報出力が出ない機能です。 運転を継続させ、PVがその警報動作点を超えると待機機能は解除され、再びPVが動作設定値に達す ると警報動作がはたらき、出力が出ます。

10. その他の機能

●停電対策

停電時間が30ms以上の場合、不揮発性メモリで設定データをバックアップします。

●自己診断

ウォッチドッグタイマでCPUを監視し、CPUの異常時には全出力をOFFにして計器を初期状態にします。

●自動冷接点温度補償[熱電対入力形]

熱電対と計器との端子接続部の温度を検出し、常時基準点を0℃(32°F)に置いているのと同じ状態にします。

●センサ断線警報

[オーバスケール]

熱電対または測温抵抗体が断線した場合,制御出力をOFF(直流電流出力の場合,制御出力下限値) にし、オーバスケールのステータスビットを1にします。

●入力異常

[熱電対、測温抵抗体入力]

入力が,入力レンジ上限値+(入力スパンの5%)以上になると,制御出力をOFF(直流電流出力の場合,制御出力下限直)にし,オーバスケールのステータスビットを1にします。

入力が入力レンジ下限値-50°C(Γ)以下になると,制御出力をOFF(直流電流出力の場合,制御出力下限値)にし,アンダスケールのステータスビットを1にします。

[直流電圧, 直流電流入力]

入力異常時出力選択OFFのレンジを選択すると、入力レンジ上限値+(入力スパンの10%)以上または 入力レンジ下限値-(入力スパンの10%)以下になると、制御出力をOFF(直流電流出力の場合、制御 出力下限値)にし、オーバスケールまたはアンダスケールのステータスビットを1にします。

また,入力異常時出力選択ONのレンジを選択すると,入力レンジ上限値+(入力スパンの10%)以上または入力レンジ下限値-(入力スパンの10%)以下になっても,制御出力はOFFにならず,制御を行います。ただし,オーバスケールまたはアンダスケールのステータスビットは1になります。

11. 仕 様

11.1 電源上位リンクユニット

●標準仕様

品 名 電源上位リンクユニット

形 名 CPT-20A

電源電圧 100~240V AC 50/60Hz

許容電圧変動範囲85~264V ACCCT, CLT用電源出力2.0A 5±0.2V DC

0.8A 12^{+ 2}V DC

外形寸法図 $48 \times 96 \times 100 \text{mm}(W \times H \times D)$

取付方式 ベースユニット(CBT-2¹¹)取付方式

ケース 難燃性樹脂,黒色

動作表示灯 計器通電時 : 緑色LED(POWER)点灯

ホスト間通信時: 黄色LED(TX/RX)点灯

設 定 機器番号の設定:ロータリースイッチ

通信設定 : ディップスイッチNo.1 : ホスト間通信速度(→P.12)

ディップスイッチNo.2 : 終端抵抗 ON/OFF(→P.12)

ディップスイッチNo.3~6: 通信形態(➡P.13) ディップスイッチNo.7~8: デジタル出力(➡P.13)

デジタル入力 接点入力

端子⑤-⑧ 短絡: DI1 ON 開放: DI1 OFF 端子⑥-⑧ 短絡: DI2 ON 開放: DI2 OFF 端子⑦-⑧ 短絡: DI3 ON 開放: DI3 OFF

デジタル出力 リレー接点: 1a

接点容量: 3A 250V AC(抵抗負荷)

1A 250V AC(誘導負荷 cos φ = 0.4)

端子⑨-⑩: DO1 端子⑪-⑫: DO2 端子⑬-⑭: DO3

上位通信機能 通信回路 : RS-422A準拠 (RS-485準拠)

通信方式 : 半二重通信 同期方式 : 調歩同期式

通信速度 : 19,200bps, 9,600bps ディップスイッチで選択

(工場出荷時: 9,600bps)

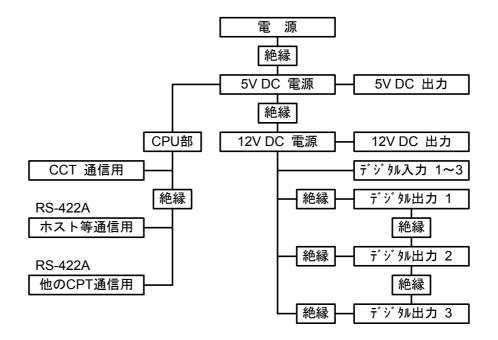
データ構成: スタートビット 1ビット

データ長 7ビット

パリティビット 1ビット(偶数)

ストップビット 1ビット

回路絶縁構成



絶縁抵抗 電源端子-接地端子間 : 500V DC 10 $M\Omega$ 以上

電源端子ーデジタル出力間: 500V DC $10M\Omega$ 以上電源端子ーデジタル入力間: 500V DC $10M\Omega$ 以上デジタル出力ー接地端子間: 500V DC $10M\Omega$ 以上デジタル入力ー接地端子間: 500V DC $10M\Omega$ 以上

耐 電 圧 電源端子-接地端子間 : 1.5kV AC 1分間

電源端子ーデジタル出力間: 1.5kV AC 1分間電源端子ーデジタル入力間: 1.5kV AC 1分間デジタル出力ー接地端子間: 1.5kV AC 1分間デジタル入力ー接地端子間: 1.5kV AC 1分間

消費電力 約28VA(CCT-235 8ユニット+CLT-200 1ユニット接続時)

周囲温度 0~50℃

周囲湿度 35~85%RH(ただし、結露しない事)

質量 約290g

付属品 取扱説明書 1部

モジュラジャック用ダストカバー 1個 オプション"TC"の時、端子カバー 2個

●オプション仕様

端子カバー "TC"

感電防止用端子カバー

11.2 温度調節ユニット

●標準仕様

品 名 温度調節ユニット 2ch仕様 (CCT-235-2□/□)

温度調節ユニット 加熱冷却仕様 (CCT-235-□/□, D□)

定格目盛

入力	目盛範囲		分解能
K	-200∼1370 ℃	-320∼2500 °F	1 ℃(°F)
J	-200∼1000 ℃	-320∼1800 °F	1°C(°F)
R	0∼1760 ℃	0∼3200 °F	1 ℃(°F)
В	0∼1820 ℃	0∼3300 °F	1 ℃(°F)
PL-Ⅱ	0∼1390 ℃	0∼2500 °F	1 ℃(°F)
N	0∼1300 ℃	0∼2300 °F	1℃(℉)
K	0.0∼600.0 ℃	0.0∼999.9 °F	0.1℃(°F)
J	0.0∼600.0 ℃	0.0∼999.9 °F	0.1℃(°F)
Pt100	-199.9∼850.0 ℃	-199.9∼999.9 °F	0.1℃(°F)
JPt100	-199.9∼500.0 ℃	-199.9∼900.0 °F	0.1℃(°F)
直流電圧	0~10000		1
直流電流	0~10000 1		1

マルチレンジ(ロータリースイッチで選択)

測温抵抗体: Pt100(JIS, IEC), JPt100 3導線式(一線当たりの抵抗値10Ω以下)

直流電圧 : $0\sim1V$ DC 入力インピーダンス $1M\Omega$ 以上

許容入力電圧 5V DC以下 許容信号源抵抗 2kΩ以下

直流電流 : 4~20mA DC 入力インピーダンス 50Ω

入力断線時の状態:オーバスケール(熱電対,測温抵抗体,直流電圧入力)

アンダスケール(直流電流入力)

入力サンプリング周期: 0.25秒(ヒータ断線警報付加時は, 0.5秒)

電源電圧 5±0.2V DC 最大 100mA]

12⁺ ² **V** DC 最大 50mA 電源電圧は, CPT-20Aより供給されます。

外形寸法 $24 \times 96 \times 100 \text{mm}(W \times H \times D)$

取付方式 ベースユニット(CBT-2¹)取付方式

ケース 難燃性樹脂,色:黒

動作表示灯 PW(POWER):緑色LED 計器通電時点灯

O1(OUT1) :緑色LED Ch1制御出力ON時点灯(リレー接点,無接点電圧出力形)

制御状態の時,常に点滅(直流電流出力形)

O2(OUT2) :緑色LED Ch2制御出力ON時点灯(リレー接点,無接点電圧出力形)

制御状態の時,常に点滅(直流電流出力形)

TX: 黄色LED CPT-20Aにデータ送信時点灯

設定 入力の種類 : ロータリースイッチ

機器番号:自動(電源上位リンクユニット[CPT-20A]の右側から順に,1~10と機

器番号を設定)

他の設定値:電源上位リンクユニット(CPT-20A)を介して,ホストコンピュータよ

り受信

設定精度 入力スパンの±0.3%±1デジット以内

2ch仕様 (CCT-235-2□/□)

制御動作 Ch1, Ch2共通

正逆動作選択[正(冷却),逆(加熱)動作をコマンドで選択] PID(AT機能付),PDまたはON/OFF動作(コマンドで選択) PID動作(AT機能付)

比 例 带:0.0~100.0%[工場出荷時:2.5%]

(0.0に設定すると, ON/OFF動作になる)

積分時間:0~3600秒[工場出荷時:200秒]

(0に設定すると、積分動作しない)

微分時間:0~3600秒[工場出荷時:50秒]

(0に設定すると、微分動作しない)

ARW: 0~100%[工場出荷時: 0%]

比例周期:1~120秒[工場出荷時 リレー接点出力形:30秒]

[工場出荷時 無接点電圧出力形: 3秒] [工場出荷時 直流電流出力形: 無し]

PD動作

比 例 帯: 0.0~100.0%(0.0に設定すると, ON/OFF動作になる)

微分時間:0~3600秒(0に設定すると, 微分動作しない)

比例周期:1~120秒

リセット: ±比例帯換算値[ただし, -199.9~999.9℃(℉)の範囲]

ON/OFF動作

動作すきま: 熱電対, 測温抵抗体入力 0.1~100.0℃(℉)[工場出荷時: 1.0℃]

直流電圧, 直流電流入力 1~1000[工場出荷時: 10]

制御出力 Ch1、Ch2共同じ仕様

リレー接点 1a

250V 3A AC(抵抗負荷)

250V 1A AC(誘導負荷 cos *ϕ* = 0.4)

無接点電圧(SSR駆動用)

12⁺²V DC(最大20mA [短絡保護回路付])

直流電流

4~20mA DC(負荷抵抗 最大550Ω)

加熱冷却仕様 (CCT-235-□/□, D□)

制御動作 加熱冷却制御出力を付加すると、Ch2の機能全てが無効になります。

PID(AT機能付), PDまたはON/OFF動作(コマンドで選択)

PID 動作(AT 機能付)

加熱側(主制御):2ch 仕様の制御動作の項と同じ

冷却側(副制御):

比例帯 : 加熱側比例帯に対しての倍率 0.0~10.0

(0.0に設定するとON/OFF動作になります)

比例周期: 1~120秒[工場出荷時 リレー接点出力形(DR): 30秒]

[工場出荷時 無接点電圧出力形(DS): 3秒]

[工場出荷時 直流電流出力形 (DA): 無し]

オーバラップ/デッドバンド設定

設定範囲: ±100.0℃(°F)[熱電対, 測温抵抗体入力]

±1000 [直流電圧,直流電流入力]

冷却動作モード切替機能:空冷(リニア特性)[工場出荷時:空冷]

油冷(1.5乗特性)水冷(2乗特性)

PD動作

加熱側(主制御): 2ch 仕様の制御動作の項と同じ

冷却側(副制御):

比例帯 : 加熱側比例帯に対しての倍率 0.0~10.0

(0.0に設定するとON/OFF動作になります)

比例周期: 1~120秒[工場出荷時 リレー接点出力形(DR): 30秒]

[工場出荷時 無接点電圧出力形(DS): 3秒] [工場出荷時 直流電流出力形 (DA): 無し]

オーバラップバンド, デッドバンド設定

設定範囲: ±100.0℃(°F)[熱電対, 測温抵抗体入力]

±1000 [直流電圧,直流電流入力]

冷却動作モード切替機能:空冷(リニア特性)(工場出荷時:空冷)

油冷(1.5乗特性)水冷(2乗特性)

ON/OFF動作

加熱側(主制御): 2ch仕様の制御動作の項と同じ 冷却側(副制御): 2ch仕様の制御動作の項と同じ

オーバラップバンド, デッドバンド設定

設定範囲: ±100.0℃(°F)[熱電対, 測温抵抗体入力]

±1000 [直流電圧,直流電流入力]

制御出力 2ch仕様と同じ(Ch2出力が,冷却[副制御]出力となります)

警報 警報1: 上限警報, 警報2: 下限警報

(警報1, 警報2はそれぞれ下記13種類からコマンドで選択可能) (下記異常を検出すると, 温度警報ステータスビットが1になります)

動作無し:

上限警報 : -200~200°(-200~200°F) [0にすると動作しない] 待機付上限警報 : -200~200℃(-200~200℃) [0にすると動作しない] 下限警報 :-200~200℃(-200~200℉)[0にすると動作しない] 待機付下限警報 : -200~200°(-200~200°F) [0にすると動作しない] 0~200℃(0~200℃) [0にすると動作しない] 上下限警報 待機付上下限警報 0~200℃(0~200℃) [0にすると動作しない] 上下限範囲警報 0~200°C(0~200°F) [0にすると動作しない] 待機付上下限範囲警報 : 0~200℃(0~200°F) [0にすると動作しない]

絶対値上限警報 : 入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 待機付絶対値上限警報 : 入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 絶対値下限警報 : 入力レンジ下限値~入力レンジ上限値 待機付絶対値下限警報 : 入力レンジ下限値~入力レンジ上限値

ただし、入力レンジが小数点付で偏差警報の場合

-199.9~200.0°C(-199.9~200.0°F)または0.0~200.0°C(0.0~200.0°F)となります。また,入力レンジがDC入力の場合,-2000~2000または0~2000となります。

設定精度 : 入力スパンの±0.3%±1デジット以内

動作: ON/OFF動作

動作すきま: 熱電対, 測温抵抗体入力 0.1~100.0℃(℉)[工場出荷時: 1.0℃]

直流電圧, 直流電流入力 1~1000 [工場出荷時: 10]

ループ異常警報 ヒータ断線、センサ断線、操作端異常を検知します。

(上記異常を検出すると、ループ異常警報ステータスビットが1になります)

設定範囲:ループ異常警報時間設定 0~200分(0に設定すると動作しません)

ループ異常警報動作巾設定 熱電対, 測温抵抗体入力 0.0~100.0℃(F)

直流電圧, 直流電流入力 0~1000

(0または0.0に設定すると動作しません)

センサ補正 入力値をシフトします。

補正範囲 : 熱電対, 測温抵抗体入力 -100.0~100.0℃(°F)

直流電圧, 直流電流入力 -1000~1000

PVフィルタ 設定範囲:0.0~10.0秒

マルチレンジ機能 ロータリースイッチにより選択(Ch1, Ch2の入力は同じ仕様になります)

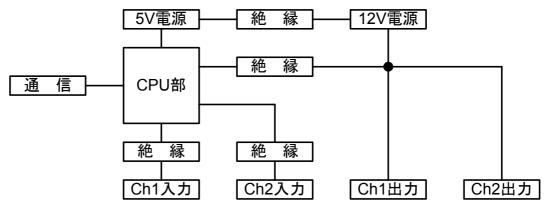
熱 電 対 : K, J, R, B, N, PL-Ⅱ, N

測温抵抗体: Pt100, JPt100

直流電圧 : 0~1V 直流電流 : 4~20mA

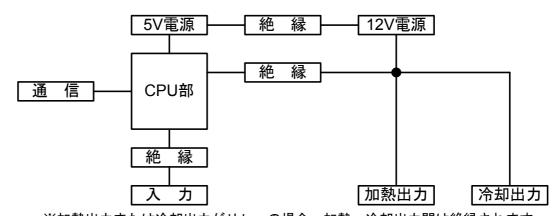
回路絶縁構成

·2ch仕様 (CCT-235-2□/□)



※制御出力がリレーの場合、Ch1、Ch2出力間は絶縁されます。

・加熱冷却仕様 (CCT-235-□/□, D□)



※加熱出力または冷却出力がリレーの場合、加熱、冷却出力間は絶縁されます。

絶縁抵抗

1 - 10 - 1 - 10 - 1	
2ch仕様 (CCT-235-2□/□)	加熱冷却仕様 (CCT-235-□/□, D□)
Ch1入力-Ch2入力間 500V DC 10MΩ以上	入 力-加熱出力間 500V DC 10M Ω以上
Ch1入力-Ch1出力間 500V DC 10MΩ以上	入 力-冷却出力間 500V DC 10M Ω以上
Ch1入力-Ch2出力間 500V DC 10MΩ以上	
Ch2入力-Ch1出力間 500V DC 10MΩ以上	
Ch2入力-Ch2出力間 500V DC 10MΩ以上	

耐電圧

2ch仕様 (CCT-235-2□/□)	加熱冷却仕様 (CCT-235-□/□, D□)
Ch1入力-接地間 1.5kV AC 1分間	入 力一接地間 1.5kV AC 1分間
Ch2入力一接地間 1.5kV AC 1分間	加熱出力一接地間 1.5kV AC 1分間
Ch1出力一接地間 1.5kV AC 1分間	冷却出力-接地間 1.5kV AC 1分間
Ch2出力 - 接地間 1.5kV AC 1分間	

付属機能 停電対策,自己診断,自動冷接点温度補償(熱電対入力形),入力異常,オーバスケー

ル、アンダスケール

消費電力 約3VA 瞬時停電 30ms以内 周囲温度 0~50℃

周囲湿度 35~85%RH(ただし、結露しない事)

質量 約110g

付属品 取扱説明書 1部

ジョイントスペーサー 1個 2ch仕様 (CCT-235-2□/□)

オプション "W" の時, ワイヤハーネス 3m 2本

CT(W 20A: CTL-6S)2個またはCT(W 50A: CTL-12-S36-10L1U)2個

加熱冷却仕様 (CCT-235-□/□, D□)

オプション "W" の時, ワイヤハーネス 3m 1本

CT(W 20A: CTL-6S)1個またはCT(W 50A: CTL-12-S36-10L1U)1個

オプション "TC" の時, 端子カバー1個

●オプション仕様

ヒータ断線警報出力 "W"

ヒータ電流をカレントトランス(CT)で監視し、ヒータ断線を検出します。

ただし, 直流電流出力形には, 付加することはできません。

定格: 20A[オプション: W(20A)の時]

50A[オプション: W(50A)の時] いずれかを注文時に指定。

設定範囲: 定格20Aの場合: 0.0~20.0A]

定格50Aの場合: 0.0~50.0A いずれも0.0に設定すると動作しません。

設定精度 : ±5%以内 **動作点** : 設定値

動作 : ON/OFF(ヒータ断線を検出すると、ヒータ断線警報ステータスビットが1になります)

端子カバー "TC"

感電防止用端子カバー

12. 故障かな?と思ったら

ホストコンピュータおよびお客様ご使用のCシリーズに、電源が供給されているか確認してください。Cシリーズに電源が入っていれば、POWER(POWER)表示灯が緑色に点灯します。 それでも動かない場合は、下表に示す内容の確認を行ってください。



△ 警告

点検などの作業を行う場合、計器への供給電源を切った状態で行ってください。 電源を入れた状態で作業を行うと、感電のため人命や重大な傷害にかかわる事故の起こる可能性 があります。

●現象: CCT-235の制御出力がONにならない(温度が上がらない)

制御出力がONの場合、CCT-235のOUT1, 2(O1, O2)表示灯は、点灯します。

推測される原因	処 置
入力(センサ)の断線または導線が、確実に	入力(センサ)の交換または導線を確実に計器端子に
計器端子に取付けられていない	取付けてください
設定値が設定されていない	ホストコンピュータより設定値を設定してください
制御動作の設定がOFF(停止)になっている	制御動作の設定をON(実行)にしてください
制御出力OUT1, 2(O1, O2)上限設定値が0%	制御出力OUT1, 2(O1, O2)上限設定値を適切な値に
に設定されている	してください

●現象: CCT-235の制御出力がOFFにならない(温度が上がりすぎる)

制御出力がOFFの場合、CCT-235のOUT1, 2(O1, O2)表示灯は、消灯します。

	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
推測される原因	処 置
センサの極性と、計器端子の極性が一致して	端子配列を参照し,正しく配線してください(→ P.22)
いない	
制御出力OUT1, 2(O1, O2)下限設定値が	制御出力OUT1, 2(O1, O2)下限設定値を適切な値に
100%に設定されている	してください

●現象:ホストコンピュータに表示される温度が異常または不安定

推測される原因	処 置
入力(センサ)の設定間違い	CCT-235の入力(センサ)の設定を,正しく設定して
	ください (→ P.14)
℃/℃の単位を間違えている	℃/〒の単位を,正しく設定してください
不適切なセンサ補正値が設定されている	センサ補正値を、適切な値にしてください
センサに交流が漏洩している	センサを非接地形にしてください
近くに誘導障害またはノイズを出す機器が	誘導障害またはノイズを出す機器より計器を離して
ある	ください

●現象:ホストコンピュータに表示される温度が0になる

推測される原因	処 置
CCT-235本体の故障	弊社営業所または出張所まで連絡してください

●現象:ホストコンピュータに表示される温度が時々0になり、約5分後復帰する

推測される原因	処 置
設定範囲を超えたデータを送っている	設定範囲を確認して, 正しく設定してください
近くに誘導障害またはノイズを出す機器が	誘導障害またはノイズを出す機器より計器を離して
ある	ください

●現象:ホストコンピュータ、CPT-20A間の通信ができない

推測される原因	処 置
通信コネクタまたはモジュラジャックがはず	確実に接続してください
れている	
通信ケーブルの断線またはコネクタの接触不	通信ケーブルの交換またはコネクタを確実に接続して
良がある	ください
通信ケーブル(コネクタ)の配線を間違えてい	正しく配線してください
る	・ホストコンピュータ(パソコン) (➡P.26~27)
	・計算機リンクユニット(AJ71UC24) (➡P.33)
	・計算機リンクユニット(A1SJ71UC24-R4) (→ P.33)
	・マイクロシーケンサ(FX2N-XXMR) (→ P.33)
	・シリアルコミュニケーションユニット
	(QJ71C24, QJ71C24-R2) (→ P.34)
	・上位リンクユニット(C200H-LK202-V1) (→P.39)
	シリアルコミュニケーションユニット(➡P.39)
	(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41) ・インタフェースモジュール(NC1L-RS4) (➡P.42)
	, , , ,
ホストコンピュータと、CPT-20Aの仕様設定	・パソコンリンクモジュール(F3LC11-2N) (➡P.43) 正しい仕様にしてください
が間違っている	・ホストコンピュータ(パソコン) (➡P.26)
が间接のくいる	・ かろドコンしューク(ハノコン) (→P.20) ・計算機リンクユニット(AJ71UC24) (→P.28~29)
	・計算機リンクユニット(AJ710C24) (→P.26~29) ・計算機リンクユニット(A1SJ71C24-R4) (→P.29~30)
	, ,
	・マイクロシーケンサ(FX2N-XXMR) (➡P.30~31) ・シリアルコミュニケーションユニット
	(QJ71C24, QJ71C24-R2) (→P.32)
	・上位リンクユニット(C200H-LK202-V1) (➡P.38)
	シリアルコミュニケーションユニット(→P.38~39)
	(CS1W-SCU21-V1, CJ1W-SCU21, CJ1W-SCU41)
	・インタフェースモジュール(NC1L-RS4) (→ P.41~42)
	・パソコンリンクモジュール(F3LC11-2N) (➡P.43)
Cシリーズを複数ブロック使用の場合,	正しい機器番号を設定してください (➡P.12)
CPT-20Aに同じ機器番号を設定している	

●現象:ホストコンピュータ, CPT-20A間の通信はできるが"NAK"が返ってくる

推測される原因	処 置
存在しないコマンドコードを送っている	正しいコマンドを送ってください。
設定出来ない状態(CPT-20Aがウォームアッ	CPT-20Aのウォームアップが終了してから、設定して
プ中[電源投入時])になっている	ください

《上記以外の計器の状態》

上記以外の計器の状態でお困りの場合は、弊社営業所または出張所までお問い合わせください。

13. ASCIIコード表

b7	0	0	0	0	1	1	1	1
b6	0	0	1	1	0	0	1	1
b5	0	1	0	1	0	1	0	1

b4	b3	b2	b1
0	0	0	0
0	0	0	1
0	0	1	0
0	0	1	1
0	1	0	0
0	1	0	1
0	1	1	0
0	1	1	1
1	0	0	0
1	0	0	1
1	0	1	0
1	0	1	1
1	1	0	0
1	1	0	1
1	1	1	0
1	1	1	1

	0	1	2	3	4	5	6	7
0	NUL	DLE (TC7)	SP	0	@	Р	/	р
1	SOH (TC1)	DC1	! :	1	Α	Q	а	q
2	STX (TC2)	DC2	=	2	В	R	b	r
3	ETX (TC3)	DC3	#	3	С	S	С	S
4	EOT (TC4)	DC4	\$	4	D	Т	d	t
5		NAK (TC8)	%	5	Ε	J	е	u
6		SYN (TC9)	&	6	F	\	f	٧
7	BEL	ETB (TC10)	-	7	G	W	g	W
8	BS (FE0)	CAN	(8	Н	X	h	Х
9	HT (FE1)	EM)	9	I	Υ		у
Α	LF (FE2)	SUB	*	• •	J	Z	j	Z
В	VT (FE3)	ESC	+	•	K	[k	{
С	FF (FE4)	FS (IS4)	,	٧	L	١	_	
D	CR (FE5)	GS (IS4)	-	=	M]	m	}
E	so	RS (IS4)	•	^	N	٨	n	_
F	SI	US (IS4)	/	?	0	_	0	DEL

14. CCT-235初期值一覧

熱電対入力(K: -200~1370℃)の工場出荷時の値(初期値)等を記入しています。

設定項目	初期値	データ
SV設定	0℃	
比例帯設定	2.5%	
積分時間設定	200秒	
微分時間設定	50秒	
警報1(上限)動作点設定	0℃	
警報2(下限)動作点設定	0℃	
比例周期設定	リレー接点出力: 30 秒	
	無接点電圧出力: 3秒	
	直流電流出力 :無し	
ヒータ断線警報設定	0.0A	
制御動作実行/停止選択	制御動作実行	
AT実行/解除選択	AT解除	
警報1(上限)動作すきま設定	1.0℃	
警報2(下限)動作すきま設定	1.0℃	
制御出力ON/OFF動作すきま設定	1.0℃	
制御出力上限設定	100%	
制御出力下限設定	0%	
PVフィルタ設定	0.0秒	
温度単位選択	°C	
制御動作選択	加熱(逆)動作	
警報1動作選択	上限警報	
警報2動作選択	下限警報	
ループ異常警報1動作巾設定	0.0℃	
ループ異常警報1動作時間設定	0分	
アンチリセットワインドアップ設定	0%	
PD(手動)リセット設定	0.0℃	
センサ補正設定	0.0℃	
ループ異常警報2動作巾設定	0.0℃	
ループ異常警報2動作時間設定	0分	
冷却比例带設定	1.0	
冷却比例周期設定	リレー接点出力: 30 秒	
	無接点電圧出力: 3秒	
	直流電流出力 :無し	
オーバラップ/デッドバンド設定	0.0℃	
冷却動作モード選択	空冷	
冷却出力ON/OFF動作すきま設定	1.0℃	

・・・お問い合わせは・・・

本器について不明な点がございましたら、大変お手数ですが本器の下記項目をご確認の上、お買い上げいただきました販売店または弊社営業所へお問い合わせください。

	例
・形 名	CCT-235-2R/E
・入力の種類	K: -200 ~ 1370℃
・オプション	W(20A)
• 計器番号	No.OOOOO

なお、動作上の不具合については、その内容とご使用状態の詳細を具体的にお知らせください。

Shinko 神港テクノス株式会社

本 社	〒562-0035 大阪府箕面市船場東2丁目5番1号	東 北 TEL: (022) 395-4910/FAX: (022) 395-4914
	TEL: (072) 727–4571 FAX: (072) 727–2993	神奈川 TEL: (045)361-8270/FAX: (045)361-8271
	URL:http://www.shinko-technos.co.jp	静 岡 TEL: (054) 282-4088/FAX: (054) 282-4089
大阪営業所	〒562-0035 大阪府箕面市船場東2丁目5番1号 TEL:(072)727-3991 FAX:(072)727-2991 E-mail:sales@shinko-technos.co.jp	北 陸 TEL: (076) 479-2410/FAX: (076) 479-2411
		京 滋 TEL: (077) 543-2882/FAX: (077) 543-2882
東京営業所	〒332-0006 埼玉県川口市末広1丁目13番17号	兵 庫 TEL: (078) 992-6411/FAX: (078) 992-6530
214724 - 21477	TEL: (048) 223-7121 FAX: (048) 223-7120	広 島 TEL: (082) 231-7060/FAX: (082) 234-4334
名古屋営業所	〒460-0013 名古屋市中区上前津1丁目7番2号	徳 島 TEL: (0883) 24-3570/FAX: (0883) 24-3217
	TEL: (052) 331–1106 FAX: (052) 331–1109	福 岡 TEL: (0942)77-0403/FAX: (0942)77-3446